INOVANCE

ВПЕРЕД, К ПРОГРЕССУ



MD520

Векторный привод общего назначения

Руководство по монтажу и вводу в эксплуатацию

Промышленная автоматизация

Умный лифт

Электромобили

Промышленные роботы

Каталожный номер 19011712 A00

Предисловие

О данном Руководстве

Привод переменного тока серии MD520 представляет собой высокопроизводительный привод переменного тока общего назначения с векторным управлением током. Он предназначен для контроля и регулирования скорости и крутящего момента трехфазных асинхронных двигателей переменного тока и синхронных двигателей с постоянными магнитами. Его можно использовать для привода ткацких станков, бумагоделательных машин, станов для волочения проволоки, металлорежущих станков, упаковочных машин, пищевого оборудования, вентиляторов, водяных насосов и другого автоматизированного производственного оборудования.

Настоящее руководство дает представление о монтаже, подключении, вводе в эксплуатацию и пробном запуске изделия, включая монтажные размеры, механический монтаж, электрический монтаж, ввод в эксплуатацию и пробный запуск, поиск и устранение неисправностей, а также список параметров.

Дополнительные документы

Наименование документа	Номер данных	Описание
Краткое руководство по монтажу и вводу в эксплуатацию привода переменного тока общего назначения серии MD520 (поставляется с изделием)	19011712	Это руководство дает представление о монтаже, подключении, вводе в эксплуатацию, поиске и устранении неисправностей, параметрах, кодах ошибок и т. п.
Руководство по аппаратному обеспечению привода переменного тока общего назначения серии MD520	19011713	В этом руководстве описывается состав, технические характеристики, компоненты, размеры, опции системы (монтажные принадлежности, кабели и периферийные электрические компоненты), платы расширения, а также приведены инструкции по ежедневному обслуживанию и техническому обслуживанию изделия, сертификаты, стандарты и прочее.
Руководство по монтажу привода переменного тока общего назначения серии MD520	19011714	В этом руководстве представлены монтажные размеры, планировка помещения, конкретные этапы монтажа, требования к подключению, требования к маршрутизации, требования к установке дополнительных устройств и поиск и устранение распространенных проблем, связанных с электромагнитной совместимостью.
Руководство по вводу в эксплуатацию привода переменного тока общего назначения серии MD520	19011715	Это руководство знакомит с инструментом, процессом, процедурой ввода в эксплуатацию, поиском и устранением неисправностей, кодами ошибок и параметрами привода переменного тока.

Наименование документа	Номер данных	Описание
Руководство по связи привода переменного тока общего назначения серии MD520	19011716	В этом руководстве описывается режим управления через связь, организация сети связи и конфигурация связи привода переменного тока.
Руководство по функциям привода переменного тока общего назначения серии MD520	19011717	В этом руководстве описываются функциональное применение, функциональная связь, коды ошибок и параметры привода переменного тока.

История изменений документа

Дата	Редакция	Описание изменений
Январь 2022 г.	A00	Первое издание.

Как получить

Настоящее руководство поставляется с изделием. Вы также можете получить PDF-версию следующим способом:

Войдите в учетную запись на сайте компании Inovance (http://en.inovance.cn/), выберите **Support > Download** (Поддержка **>** Загрузить), выполните поиск по ключевому слову, затем загрузите PDF-файл.

Содержание

Предисловие 1
Основные инструкции по технике безопасности 4
Перечень моделей изделия 10
1 Механический монтаж 11
1.1 Монтаж моделей T1 ~ T9 11
1.1.1 Размеры моделей T1 ~ T9 11
1.1.2 Монтаж на задней панели 13
1.1.3 Сквозной монтаж 15
1.2 Монтаж моделей T10 ~ T12 18
1.2.1. Размеры моделей T10 ~ T12 (без выходного дросселя переменного тока). 18
1.2.2. Размеры моделей T10 ~ T12 (с выходным дросселем переменного тока). 19
1.2.3. Монтаж в шкафу 20
2 Электромонтаж 26
2.1 Электрическая схема 26
2.2 Клеммы силовой цепи 27
2.3 Клеммы цепи управления 29
3 Процесс ввода в эксплуатацию. 35
3.1 Описание панели управления 35
3.2 Основной процесс ввода в эксплуатацию 38
3.3 Процесс ввода в эксплуатацию в режиме управления напряжением/частотой (V/f) . . . 40
3.4. Процесс ввода в эксплуатацию в режиме SVC/FVC (разомкнутое векторное управление/ замкнутое векторное управление) 41
3.5. Процесс ввода в эксплуатацию в режиме управления PMVVC 42
4 Поиск и устранение неисправностей 43
4.1 Распространенные ошибки и диагностика 43
4.1.1 Отображение аварийных сигналов и ошибок 43
4.1.2 Перезапуск при ошибках 43
4.1.3 Поиск и устранение распространенных неисправностей. 46
4.1.4 Поиск и устранение неисправностей при пробном запуске в различных режимах управления 48
4.2 Перечень кодов ошибок. 51
4.3 Перечень атрибутов ошибок 65
5 Параметры 74
5.1 Список параметров 74

Основные инструкции по технике безопасности

Меры предосторожности

1. В этой главе представлены основные инструкции по технике безопасности для надлежащего использования оборудования. Перед эксплуатацией оборудования ознакомьтесь с руководством и усвойте все инструкции по технике безопасности. Несоблюдение инструкций по технике безопасности может привести к смерти, тяжелым травмам или повреждению оборудования.
2. Пункты «ОСТОРОЖНО», «ПРЕДУПРЕЖДЕНИЕ» и «ОПАСНО» в руководстве указывают только на некоторые из мер предосторожности, которые необходимо соблюдать; они просто дополняют правила техники безопасности.
3. Используйте данное оборудование в соответствии с установленными требованиями к охране окружающей среды.
   Повреждения, вызванные неправильным использованием, не покрываются гарантией.
4. Компания Inovance не несет ответственности за любые травмы или материальный ущерб, вызванные неправильным использованием.

Уровни безопасности и их определения

 ОПАСНО	Указывает, что несоблюдение данного уведомления приведет к смерти или серьезным травмам.
 ПРЕДУПРЕЖДЕНИЕ	Указывает, что несоблюдение данного уведомления может привести к смерти или серьезным травмам.
 ОСТОРОЖНО	Указывает, что несоблюдение данного уведомления может привести к травмам легкой или средней степени тяжести, либо к повреждению оборудования.

Общие инструкции по технике безопасности

- Иногда на чертежах в руководстве не представлены крышки или защитные кожухи. Не забудьте сначала установить крышки или защитные кожухи, как указано, а затем выполняйте операции в соответствии с инструкциями.
- Чертежи в руководстве приведены только для иллюстрации и могут отличаться от приобретенного вами изделия.

Распаковка

 ПРЕДУПРЕЖДЕНИЕ

- Не выполняйте установку оборудования, если при распаковке обнаружите повреждения, ржавчину или следы использования на оборудовании или принадлежностях.
- Не выполняйте установку оборудования, если при распаковке обнаружите просачивание воды, отсутствие компонентов или их повреждение.
- Не выполняйте установку оборудования, если обнаружите, что упаковочный лист не соответствует полученному вами оборудованию.


ОСТОРОЖНО

- Перед распаковкой проверьте целостность упаковки и нет ли повреждений, просачивания воды, сырости и деформации.
- Снимите упаковку, следуя последовательности распаковки. Не допускайте сильных ударов по упаковке.
- Перед распаковкой проверьте, нет ли повреждений, ржавчины или следов ущерба на поверхности оборудования или его принадлежностей.
- Перед распаковкой проверьте, соответствует ли содержимое упаковки упаковочному листу.

Хранение и транспортировка


ПРЕДУПРЕЖДЕНИЕ

- Крупногабаритное или тяжелое оборудование должно транспортироваться квалифицированными специалистами с использованием специального подъемного оборудования. Несоблюдение этого требования может привести к травмам или повреждению оборудования.
- Перед подъемом оборудования убедитесь, что его компоненты, такие как передняя крышка и клеммные колодки, надежно закреплены винтами. Неплотно соединенные компоненты могут отпасть и привести к травмам или повреждению оборудования.
- Никогда не стойте и не оставайтесь под оборудованием, когда оно поднимается при помощи подъемного оборудования.
- При подъеме оборудования с помощью стального троса убедитесь, что оборудование поднимается с постоянной скоростью, без вибрации и ударов. Не переворачивайте оборудование и не позволяйте ему оставаться подвешенным в воздухе. Несоблюдение этого требования может привести к травмам или повреждению оборудования.


ОСТОРОЖНО

- Чтобы не допустить травм или повреждения оборудования, при транспортировке обращайтесь с ним и передвигайтесь осторожно.
- При переноске данного оборудования голыми руками крепко держите корпус оборудования, чтобы не допустить падения деталей. Несоблюдение этого требования может привести к травмам.
- Выполняйте хранение и транспортировку данного оборудования в соответствии с требованиями к хранению и транспортировке. Несоблюдение этого требования приведет к повреждению оборудования.
- Избегайте хранения или транспортировки оборудования в местах с водяными брызгами, дождем, прямыми солнечными лучами, сильным электрическим полем, сильным магнитным полем и сильной вибрацией.
- Избегайте хранения данного оборудования более трех месяцев. Длительное хранение требует более строгой защиты и проверок.
- Производите упаковку оборудования строго перед транспортировкой. Для транспортировки на дальние расстояния используйте герметичный ящик.
- Никогда не перевозите данное оборудование вместе с другим оборудованием или материалами, которые могут повредить или оказать негативное воздействие на данное оборудование.

Монтаж


ОПАСНО

- Оборудование должно эксплуатироваться только профессионалами со знаниями в области электротехники.



- Тщательно ознакомьтесь с руководством и инструкциями по технике безопасности перед монтажом.
- Не устанавливайте данное оборудование в местах с сильным электрическим или магнитным полем.
- Перед установкой убедитесь, что механическая прочность места установки позволяет выдержать вес оборудования. Несоблюдение этого требования приведет к возникновению механических опасностей.
- Не носите свободную одежду или аксессуары при выполнении монтажа. Несоблюдение этого требования может привести к поражению электрическим током.
- При установке оборудования в закрытой среде (например, в шкафу или корпусе) используйте охлаждающее устройство (например, вентилятор или кондиционер), чтобы охладить среду до требуемой температуры. Несоблюдение этого требования может привести к перегреву оборудования или возгоранию.
- Не модернизируйте оборудование.
- Не трогайте болты, используемые для крепления компонентов оборудования, и болты, помеченные красным.
- При установке оборудования в шкафу или в окончательной сборке, необходимо предусмотреть огнестойкий корпус, обеспечивающий как электрическую, так и механическую защиту. Класс защиты (IP) должен отвечать требованиям стандартов МЭК и местного законодательства.
- Чтобы предотвратить сбои в работе, перед установкой оборудования, вызывающего сильные электромагнитные помехи, такого как трансформатор, установите для такого оборудования устройство для экранирования.
- Установите оборудование на негорючий предмет, например, на металл. Держите оборудование вдали от горючих предметов. Несоблюдение этого требования приведет к возгоранию.



- Во время установки накройте верхнюю часть оборудования тканью или бумагой. Это необходимо для предотвращения попадания в оборудование нежелательных предметов, таких как металлическая стружка, масло и вода, что может привести к неисправностям. После установки снимите ткань или бумагу с верхней части оборудования, чтобы предотвратить перегрев, вызванный плохой вентиляцией из-за заблокированных вентиляционных отверстий.
- Когда оборудование, работающее с постоянной скоростью, выполняет операции с переменной скоростью может возникнуть резонанс. В этом случае установите виброизоляционную резину под корпус двигателя или используйте функцию подавления вибрации для уменьшения резонанса.

Подключение



- Монтаж, подключение, техническое обслуживание, проверка оборудования или заменадеталей должны выполняться только профессионалами.
- Перед подключением отключите все источники питания оборудования и подождите, по крайней мере, время, указанное на предупредительной табличке оборудования, перед дальнейшими операциями, поскольку остаточное напряжение сохраняется после отключения питания. Выждав указанное время, измерьте напряжение постоянного тока силовой цепи, чтобы убедиться, что напряжение постоянного тока находится в безопасном диапазоне напряжений. Несоблюдение этого требования приведет к поражению электрическим током.
- Не выполняйте подключение, не снимайте крышку оборудования и не прикасайтесь к печатной плате при включенном питании. Несоблюдение этого требования приведет к поражению электрическим током.
- Убедитесь, что оборудование заземлено надлежащим образом. Несоблюдение этого требования приведет к поражению электрическим током.


ПРЕДУПРЕЖДЕНИЕ

- Не подключайте входной источник питания к выходному концу оборудования. Несоблюдение этого требования приведет к повреждению оборудования или возгоранию.
- Чтобы предотвратить вращение двигателя в обратном направлении, при подключении привода к двигателю убедитесь, что последовательности фаз на клеммах привода и двигателя совпадают.
- Кабели, используемые для подключения, должны отвечать требованиям к площади поперечного сечения и экранированию. Экран кабеля необходимо надежно заземлить с одного конца.
- Закрепите винты клемм с моментом затяжки, указанным в руководстве пользователя. Неправильный момент затяжки может привести к перегреву или повреждению соединительной детали, что может привести к возгоранию.
- После подключения кабелей убедитесь, что все кабели подключены правильно и внутри оборудования не осталось винтов,
- шайб или оголенных кабелей. Несоблюдение этого требования может привести к поражению электрическим током или повреждению оборудования.


ОСТОРОЖНО

- При подключении выполняйте надлежащие процедуры электростатического разряда (ЭСР) и носите антистатический браслет. Несоблюдение этого требования приведет к повреждению оборудования или внутренних цепей оборудования.
- Используйте экранированные витые пары для цепи управления. Подключите экран к клемме заземления оборудования для заземления. Несоблюдение этого требования приведет к сбоям в работе оборудования.

Включение питания


ОПАСНО

- Перед включением питания убедитесь, что оборудование установлено надлежащим образом с надежным подключением и двигатель можно перезапустить.
- Перед включением питания убедитесь, что источник питания отвечает требованиям к оборудованию, чтобы предотвратить повреждение оборудования или возгорание.
- После включения питания не открывайте дверцу шкафа и защитную крышку оборудования, не прикасайтесь к клеммам и не разбирайте какие-либо узлы или компоненты оборудования. Несоблюдение этого требования приведет к поражению электрическим током.


ПРЕДУПРЕЖДЕНИЕ

- Выполните пробный запуск после подключения и настройки параметров, чтобы убедиться в безопасной работе оборудования. Несоблюдение этого требования может привести к травмам или повреждению оборудования.
- Перед включением убедитесь, что номинальное напряжение оборудования соответствует напряжению источника питания. Несоблюдение этого требования может привести к возгоранию.
- Перед включением убедитесь, что рядом с оборудованием, двигателем или машиной никого нет. Несоблюдение этого требования может привести к смерти или травмам.

Эксплуатация


ОПАСНО

- Оборудование должно эксплуатироваться только профессионалами. Несоблюдение этого требования приведет к смерти или травмам.
- Не прикасайтесь к соединительным клеммам и не разбирайте какие-либо узлы или компоненты оборудования во время работы. Несоблюдение этого требования приведет к поражению электрическим током.



- Не прикасайтесь к корпусу оборудования, вентилятору или резистору голыми руками, чтобы почувствовать температуру. Несоблюдение этого требования может привести к травмам.
- Не допускайте попадания внутрь оборудования металлических или других предметов во время работы. Несоблюдение этого требования может привести к возгоранию или повреждению оборудования.

Техническое обслуживание



- Монтаж, подключение, техническое обслуживание, проверка оборудования или заменадеталей должны выполняться только профессионалами.
- Не выполняйте техническое обслуживание оборудования при включенном питании. Несоблюдение этого требования приведет к поражению электрическим током.
- Перед техническим обслуживанием отключите все источники питания оборудования и дождитесьвремени, указанного на предупредительной табличке оборудования.
- В случае двигателя с постоянными магнитами не прикасайтесь к клеммам двигателя сразу после отключения питания, поскольку клеммы двигателя будут генерировать наведенное напряжение во время
вращения даже после отключения питания оборудования. Несоблюдение этого требования приведет к поражению электрическим током.



- Выполняйте плановые и периодические проверки и техническое обслуживание оборудования в соответствии с требованиями по техническому обслуживанию и ведите журнал технического обслуживания.

Ремонт



- Монтаж, подключение, техническое обслуживание, проверка оборудования или заменадеталей должны выполняться только профессионалами.
- Не выполняйте ремонт оборудования при включенном питании. Несоблюдение этого требования приведет к поражению электрическим током.
- Перед осмотром и ремонтом отключите все источники питания оборудования и подождите не менее времени, указанного на предупредительной табличке оборудования.



- В случае перегорания предохранителя или срабатывания автоматического выключателя или прерывателя тока утечки на землю (ПТУЗ) подождите не менее времени, указанного на предупредительной табличке оборудования, перед включением питания или дальнейшими операциями. Несоблюдение этого требования может привести к травмам или повреждению оборудования.
- Если оборудование неисправно или повреждено, поиск и устранение неисправностей и ремонтные работы должны выполняться профессионалами согласно инструкциям по ремонту с надлежащим ведением записей о ремонте.
- Замените быстроизнашивающиеся детали оборудования в соответствии с инструкциями по замене.
- Не используйте поврежденное оборудование. Несоблюдение этого требования может привести к травмам или серьезному повреждению оборудования.
- После замены оборудования снова проверьте подключение и установите параметры.

Утилизация

ПРЕДУПРЕЖДЕНИЕ

- Утилизируйте списанное оборудование в соответствии с местными правилами и стандартами. Несоблюдение этого требования может привести к материальному ущербу, травмам или даже смерти.
- Чтобы не загрязнять окружающую среду, утилизируйте списанное оборудование, соблюдая отраслевые стандарты по утилизации отходов.

Знаки безопасности

Для безопасной эксплуатации и технического обслуживания оборудования соблюдайте знаки безопасности на оборудовании. Не допускайте повреждения и не снимайте знаки безопасности. См. описание знаков безопасности в таблице ниже:

Знак безопасности	Описание
	• Перед эксплуатацией оборудования ознакомьтесь с инструкциями по технике безопасности. Несоблюдение этого требования может привести к травмам или повреждению оборудования. • Не прикасайтесь к клеммам и не снимайте крышку, когда питание включено или в течение 10 минут после отключения питания. Несоблюдение этого требования приведет к поражению электрическим током.

Перечень моделей изделия

В таблице ниже приведено соответствие между моделью и конструкцией изделия.

Таблица –1 Соответствие между моделью и конструкцией изделия

Конструкция	Модель (трехфазная, 380–480 В)	Модель (трехфазная, 200–240 В)	Модель (однофазная, 200–240 В)
T1	MD520-4T0.4B(S) MD520-4T0.7B(S) MD520-4T1.1B(S) MD520-4T1.5B(S) MD520-4T2.2B(S) MD520-4T3.0B(S)	MD520-2T0.4B(S) MD520-2T0.7B(S) MD520-2T1.1B(S) MD520-2T1.5B(S)	-
T2	MD520-4T3.7B(S) MD520-4T5.5B(S)	MD520-2T2.2B(S) MD520-2T3.7B(S)	MD520-2S0.4B(S) MD520-2S0.7B(S) MD520-2S1.5B(S) MD520-2S2.2B(S)
T3	MD520-4T7.5B(S) MD520-4T11B(S)	MD520-2T5.5B(S)	-
T4	MD520-4T15B(S)	MD520-2T7.5B(S)	-
T5	MD520-4T18.5(B)(S)(-T) MD520-4T22(B)(S)(-T)	MD520-2T11(B)(S)(-T)	-
T6	MD520-4T30(B)(S) MD520-4T37(B)(S)	MD520-2T15(B)(S) MD520-2T18.5(B)(S)	-
T7	MD520-4T45(B)(S) MD520-4T55(B)(S)	MD520-2T22(B)(S) MD520-2T30(B)(S)	-
T8	MD520-4T75(B)(S) MD520-4T90(S) MD520-4T110(S)	MD520-2T37(B)(S) MD520-2T45(S) MD520-2T55(S)	-
T9	MD520-4T132(S) MD520-4T160(S)	MD520-2T75(S)	-
T10	MD520-4T200(S)(-L) MD520-4T220(S)(-L)	MD520-2T90(S) MD520-2T110(S)	-
T11	MD520-4T250(S)(-L) MD520-4T280(S)(-L)	MD520-2T132(S)	-
T12	MD520-4T315(S)(-L) MD520-4T355(S)(-L) MD520-4T400(S)(-L)	MD520-2T160(S) MD520-2T200(S)	-

Примечание:

- (B): с блоком торможения
- (S): с функцией безопасного отключения крутящего момента (STO)
- (-T): с дросселем постоянного тока
- (-L): с выходным дросселем переменного тока

1 Механический монтаж

1.1 Монтаж моделей T1 ~ T9

1.1.1 Размеры моделей T1 ~ T9

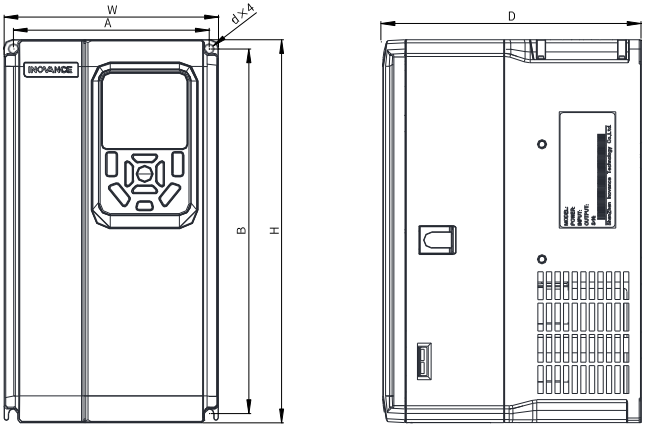


Рисунок 1-1 Габаритные и монтажные размеры моделей T1 ~ T4

Таблица 1–1 Габаритные и монтажные размеры моделей T1 ~ T4

Конструкция	Расстояние между монтажными отверстиями мм (дюйм)		Габаритные размеры мм (дюйм)			Диаметр монтажного отверстия мм (дюйм)	Вес кг (фунт)
	A	B	H	W	D		
T1	119 (4,7)	189 (7,5)	200 (7,9)	130 (5,1)	150 (6,0)	Ø5 (0,2)	1,6 (3,5)
T2	119 (4,7)	189 (7,5)	200 (7,9)	130 (5,1)	160 (6,4)	Ø5 (0,2)	2,0 (4,4)
T3	128 (5,0)	238 (9,4)	250 (9,9)	140 (5,5)	168,3 (6,7)	Ø6 (0,2)	3,3 (7,3)
T4	166 (6,5)	266 (10,5)	280 (11,0)	180 (7,1)	169 (6,7)	Ø6 (0,2)	4,3 (9,5)

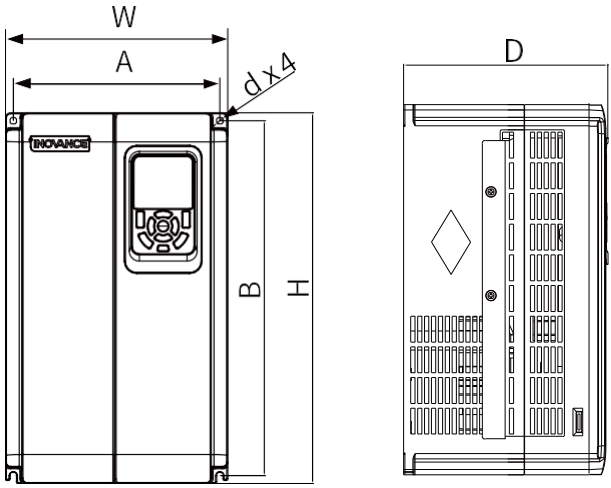


Рисунок 1-2 Габаритные и монтажные размеры моделей T5 ~ T6

Таблица 1–2 Габаритные и монтажные размеры моделей T5 ~ T6

Конструкция	Расстояние между монтажными отверстиями мм (дюйм)		Габаритные размеры мм (дюйм)				Диаметр монтажного отверстия мм (дюйм)	Вес кг (фунт)
	A	B	H	H1	W	D		
T5 (без дросселя постоянного тока)	195 (7,7)	335 (13,2)	350 (13,8)	-	210 (8,3)	193,4 (7,6)	Ø6 (0,2)	7,6 (16,8)
T5 (-T, с дросселем постоянного тока)	195 (7,7)	335 (13,2)	350 (13,8)	-	210 (8,3)	193,4 (7,6)	Ø6 (0,2)	10,0 (22,0)
T6	230 (9,1)	380 (15,0)	400 (15,8)	-	250 (9,9)	220,8 (8,7)	Ø7 (0,3)	17,5 (38,6)

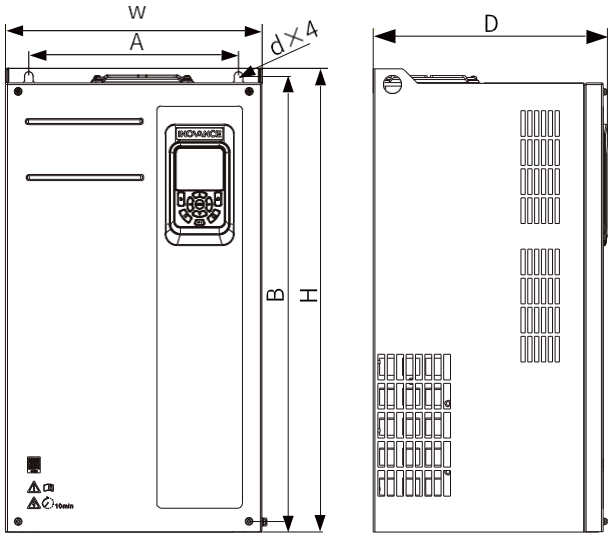


Рисунок 1-3 Габаритные и монтажные размеры моделей T7 ~ T9

Таблица 1–3 Габаритные и монтажные размеры моделей T7 ~ T9

Конструкция	Расстояние между монтажными отверстиями мм (дюйм)		Габаритные размеры мм (дюйм)				Диаметр монтажного отверстия мм (дюйм)	Вес кг (фунт)
	A	B	H	H1	W	D		
T7	245 (9,7)	523 (20,6)	525 (20,7)	542 (21,4)	300 (11,8)	275 (10,8)	Ø10 (0,4)	35 (77,2)
T8	270 (10,6)	560 (22,1)	554 (21,8)	580 (22,9)	338 (13,3)	315 (12,4)	Ø10 (0,4)	51,5 (113,5)
T9	320 (12,6)	890 (35,1)	874 (34,4)	915 (36,1)	400 (15,8)	320 (12,6)	Ø10 (0,4)	85 (187,4)

1.1.2 Монтаж на задней панели

Для монтажа на задней панели затяните все стопорные гайки, а не только две, расположенные в верхней части привода переменного тока. В противном случае соединения со временем разболтаются или повредятся из-за неравномерного распределения нагрузки.

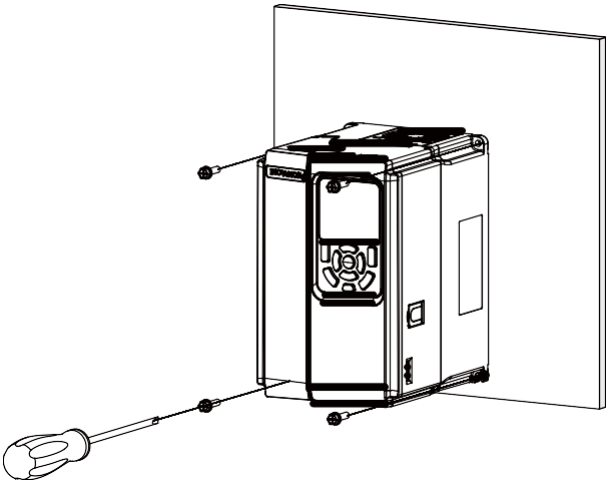


Рисунок 1-4 Монтаж на задней панели (модели T1 ~ T6)

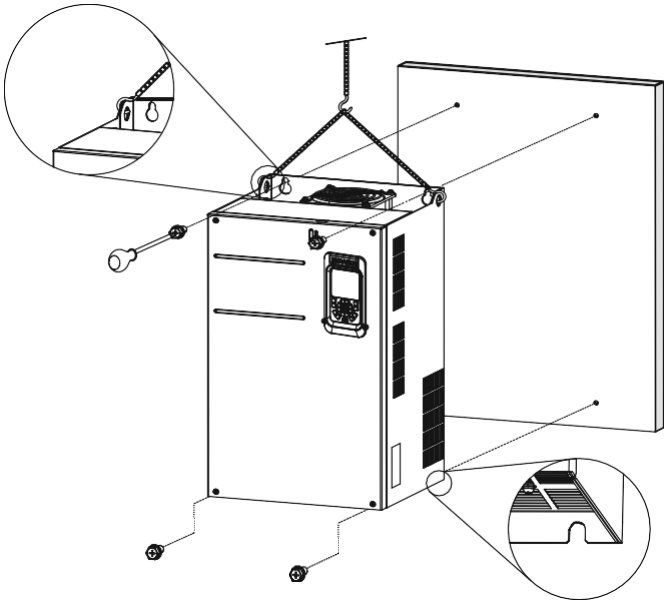
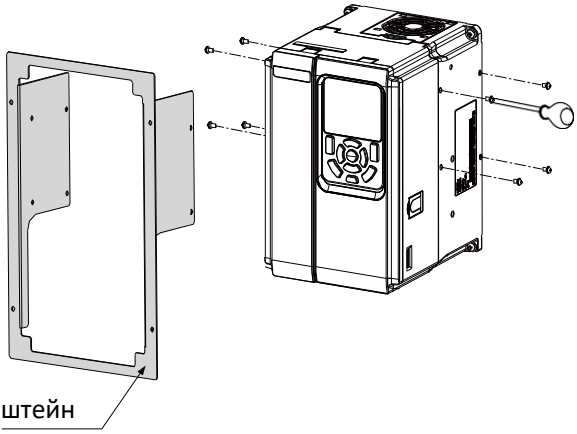


Рисунок 1-5 Монтаж на задней панели (модели T7 ~ T9)

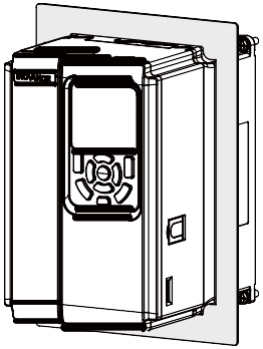
1.1.3 Сквозной монтаж

Модели T1 ~ T6

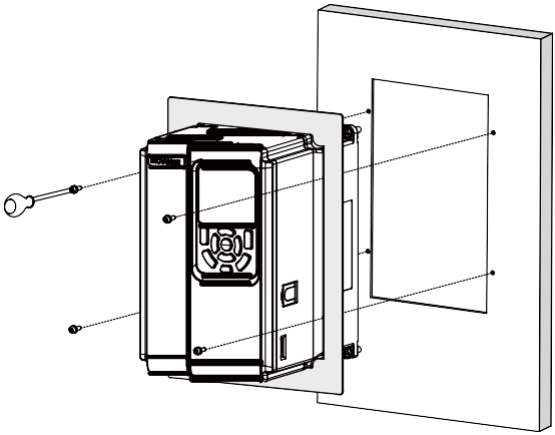
1. Поместите привод переменного тока в раму кронштейна и затяните крепежные винты кронштейна с обеих сторон привода переменного тока.



На рисунке ниже показан привод переменного тока с установленным кронштейном.



2. Закрепите привод переменного тока с кронштейном на задней монтажной панели шкафа управления.

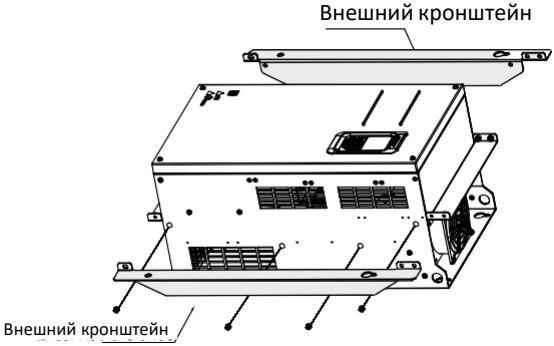


На рисунке ниже показан привод переменного тока со сквозным монтажом.

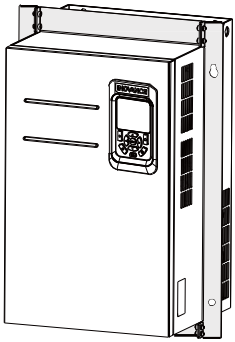


Модели T7 ~ T9

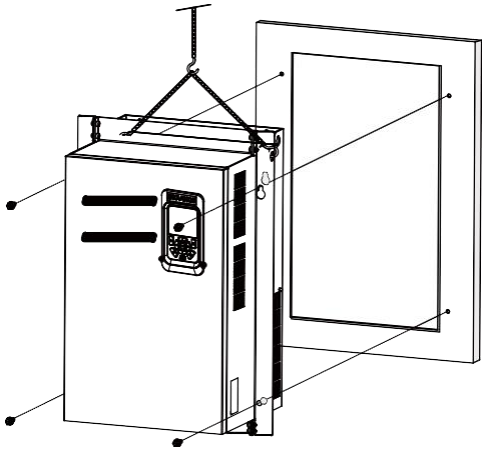
1. Закрепите кронштейны с двух сторон привода переменного тока.



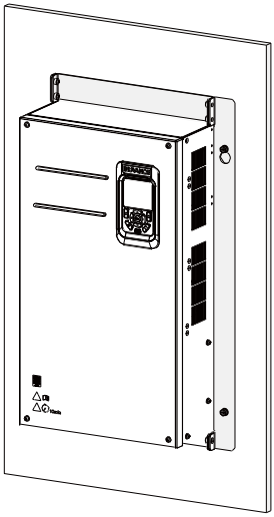
На рисунке ниже показан привод переменного тока с установленными кронштейнами.



2. Закрепите привод переменного тока на задней панели шкафа управления с передней стороны шкафа управления.



На рисунке ниже показан привод переменного тока со сквозным монтажом.



1.2 Монтаж моделей T10 ~ T12

1.2.1 Размеры моделей T10 ~ T12 (без выходного дросселя переменного тока)

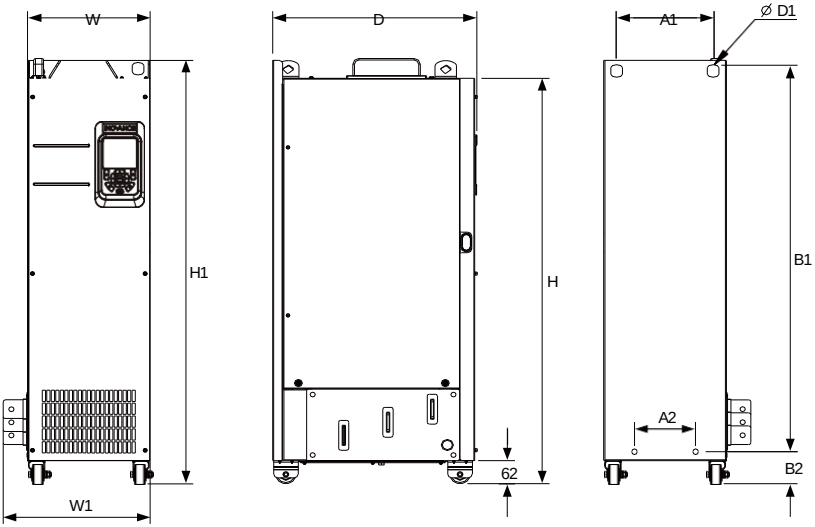


Рисунок 1-6 Габаритные и монтажные размеры моделей T10 ~ T12 (без выходного дросселя переменного тока)

Таблица 1–4 Габаритные и монтажные размеры моделей T10 ~ T12 (без выходного дросселя переменного тока)

Внешний вид/конструкция	Расстояние между монтажными отверстиями мм (дюйм)				Габаритные размеры мм (дюйм)					Диаметр монтажного отверстия мм (дюйм)	Вес кг (фунт)
	A1	A2	B1	B2	H	H1	W	W1	D	D1	
T10	240 -9,5	150 -5,9	1035 -40,8	86 -3,4	1086 -42,8	1134 -44,7	300 -11,8	360 -14,2	500 -19,7	ϕ13 (0,5)	110 (242,5)
T11	225 -8,9	185 -7,3	1175 -46,3	97 -3,8	1248 -49,2	1284 -50,6	330 -13	390 -15,4	545 -21,5	ϕ13 (0,5)	155 (341,7)
T12	240 -9,5	200 -7,9	1280 -50,4	101 -4	1355 -53,4	1405 -55,4	340 -13,4	400 -15,8	545 -21,5	ϕ16 (0,6)	185 (407,9)

1.2.2 Размеры моделей T10 ~ T12 (с выходным дросселем переменного тока)

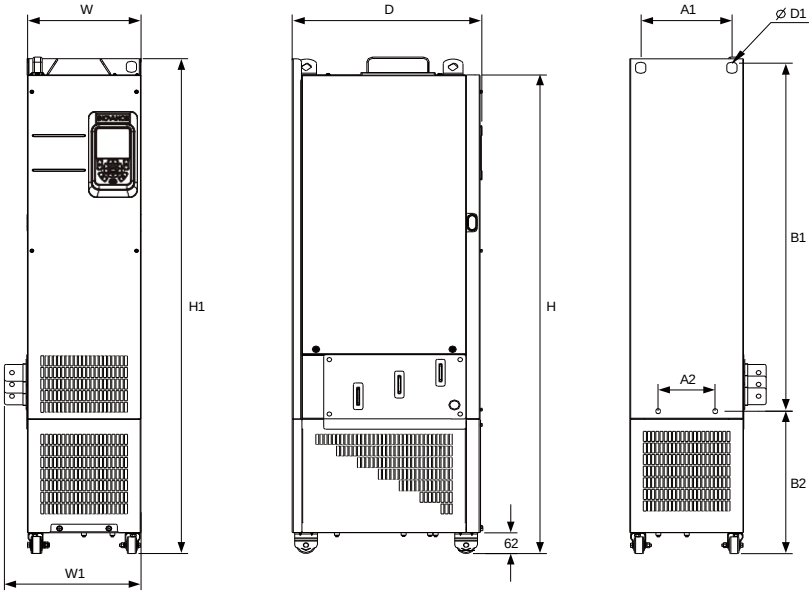


Рисунок 1-7 Габаритные и монтажные размеры моделей T10 ~ T12 (с выходным дросселем переменного тока)

Таблица 1–5 Габаритные и монтажные размеры моделей T10 ~ T12 (с выходным дросселем переменного тока)

Конструкция	Расстояние между монтажными отверстиями мм (дюйм)				Габаритные размеры мм (дюйм)					Диаметр монтажного отверстия мм (дюйм)	Вес кг (фунт)
	A1	A2	B1	B2	H	H1	W	W1	D	D1	
T10	240 (9,5)	150 (5,9)	1035 (40,8)	424 (16,7)	1424 (56,1)	1472 (58,0)	300 (11,8)	360 (14,2)	500 (19,7)	ф13 (0,5)	160 (352,7)
T11	225 -8,9	185 (7,3)	1175 (46,3)	435 (17,1)	1586 (62,5)	1622 (63,9)	330 (13,0)	390 (15,4)	545 (21,5)	ф13 (0,5)	215 (474,0)
T12	240 -9,5	200 (7,9)	1280 (50,4)	432 (17,0)	1683 (66,3)	1733 (68,3)	340 (13,4)	400 (15,8)	545 (21,5)	ф16 (0,6)	245 (540,1)

1.2.3 Установка в шкафу

Контекст

Используйте шкаф из девятигранного профиля (шкаф питания) для размещения привода переменного тока. В шкафах из девятигранного профиля используются сборные рамы, что снижает стоимость. Стойки шкафов имеют отверстия, соответствующие общепринятым стандартам, что упрощает установку крепежных балок и арматуры, делая шкафы универсальными. Шкафы из девятигранного профиля более надежны, чем стандартные шкафы. Они считаются эталоном отрасли. *«Рисунок 1–8» на* странице 21 показывает поперечное сечение девятигранного профиля.

Процедура

1. Установите крепежные балки в шкаф из девятигранного профиля (шкаф питания) и зарезервируйте монтажные отверстия для крепления привода переменного тока.

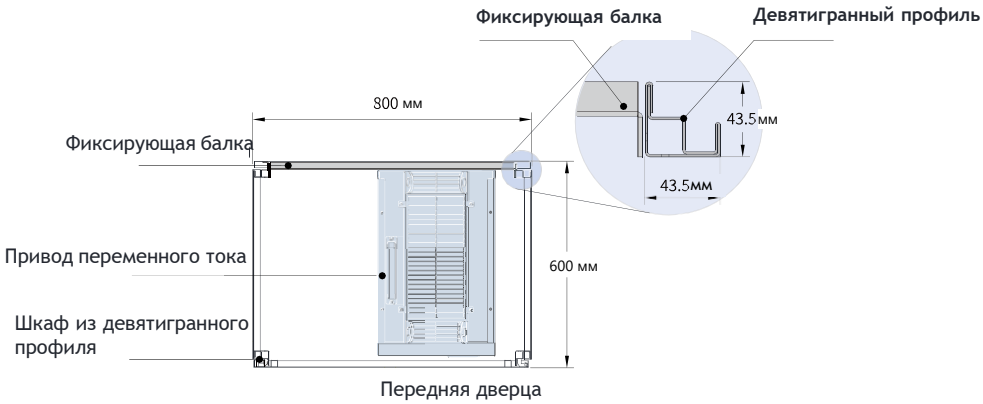


Рисунок 1-8 Вид сверху шкафа для моделей T11 и T12

Чтобы установить модель T11 или T12 в шкаф из девятигранного профиля глубиной 600 мм, сложите заднюю монтажную пластину внутрь, как показано на «*Рисунке 1–9» на странице 21 , чтобы занять пространство стойки.* (Это требование не распространяется на стандартные шкафы глубиной более 800 мм) Для установки модели T11 или T12 в шкаф с дверцами доступа спереди и сзади используйте шкаф глубиной 800 мм вместо шкафа глубиной 600 мм.

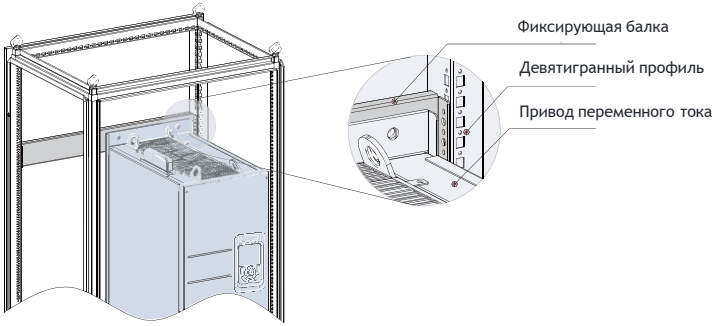


Рисунок 1-9 Перспективный вид шкафа для моделей T11 и T12

2. Закрепите нижний монтажный кронштейн в шкафу из девятигранного профиля. С помощью шести самонарезающих винтов M5 прикрепите монтажный кронштейн к основанию стойки шкафа из девятигранного профиля, как показано на «*Рисунке 1–10» на странице 22* .

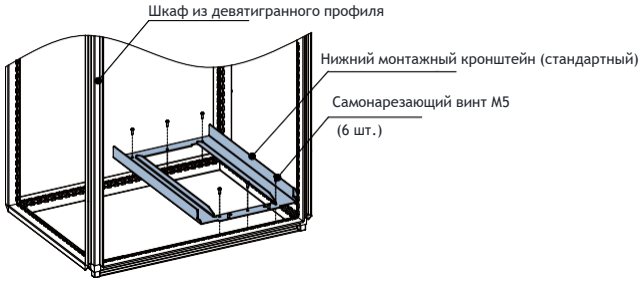


Рисунок 1-10 Установка нижнего монтажного кронштейна

Просверлите отверстия для монтажного кронштейна и выполните сборку кронштейна на месте, если шкаф не из девятигранного профиля.

3. Выполните сборку направляющих (модель: MD500-AZJ-A3T10) и установите их на шкаф.

   а. Выполните сборку направляющих, как показано на *«Рисунке 1–11» на странице 22* .

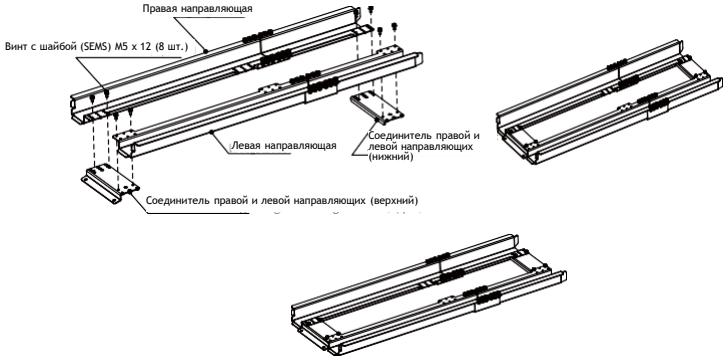


Рисунок 1-11 Сборка направляющих

   б. Совместите два круглых отверстия на переднем конце направляющих с винтами монтажного кронштейна и зафиксируйте винты двумя гайками M6, чтобы установить направляющие на шкаф, как показано на «Рисунке *1–12» на странице 23* .

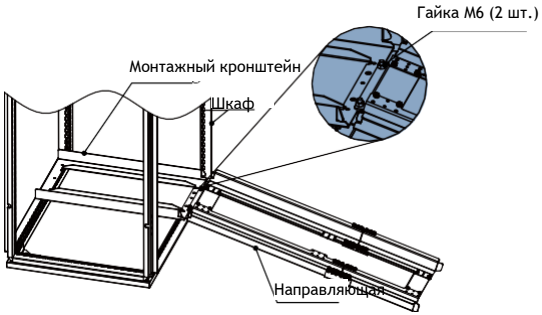


Рисунок 1-12 Установка направляющих на шкаф

4. Снимите крышку с привода переменного тока.
   Подробнее о том, как снять крышку, см. в разделе «Снятие крышки». Снимите крышку, чтобы получить доступ к дополнительной рукоятке на приводе переменного тока.
5. Совместите ролики привода переменного тока с направляющими и аккуратно вставьте привод переменного тока в шкаф.
   Когда вы толкаете или тянете привод переменного тока, используйте вспомогательный ремень, чтобы предотвратить его опрокидывание. Для выполнения этой работы рекомендуется сотрудничество двух человек.

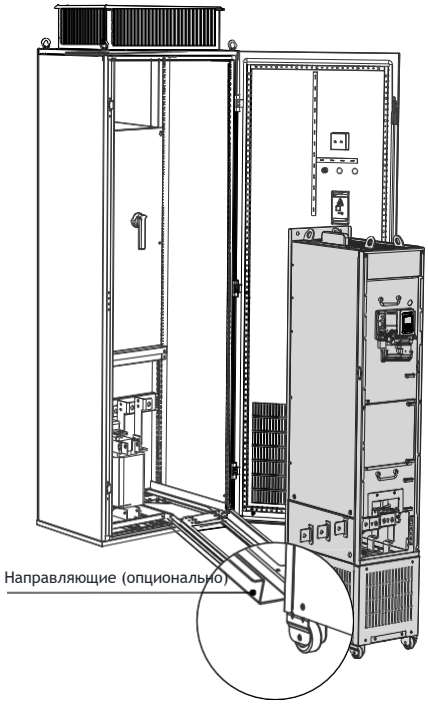


Рисунок 1-13 Совмещение роликов с направляющими

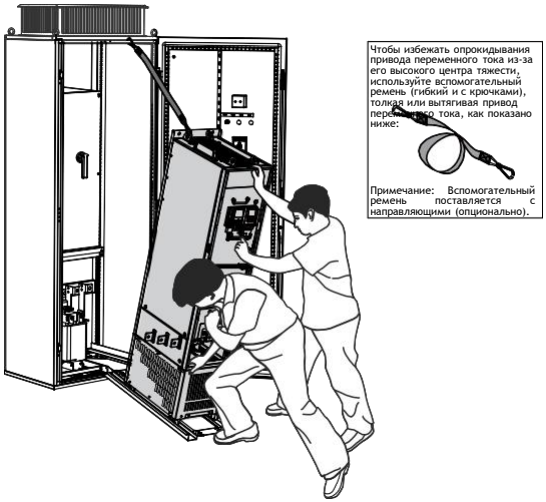


Рисунок 1-14 Вталкивание привода переменного тока в шкаф

6. Снимите вспомогательный ремень и вверните винты в четыре монтажных отверстия на задней стороне привода переменного тока, чтобы прикрепить привод переменного тока к фиксирующим балкам в шкафу.

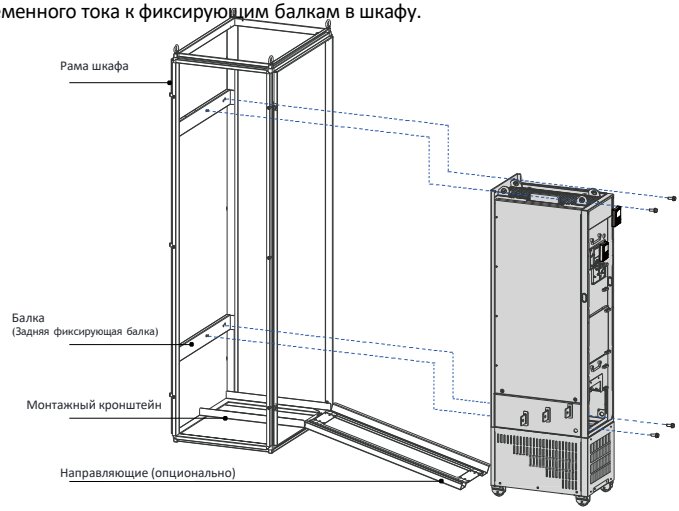


Рисунок 1-15 Крепление привода переменного тока к фиксирующим балкам

7. Убедитесь, что привод переменного тока надежно установлен, и снимите направляющие.
8. Снимите перегородку с верхнего воздушного фильтра привода переменного тока. Перегородка используется для предотвращения попадания в воздушный фильтр посторонних предметов, таких как винты, во время установки привода переменного тока.

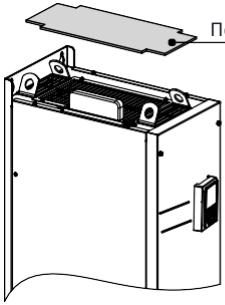


Рисунок 1-16 Снятие дефлектора воздушного фильтра

2 Электромонтаж

1. Электрическая схема

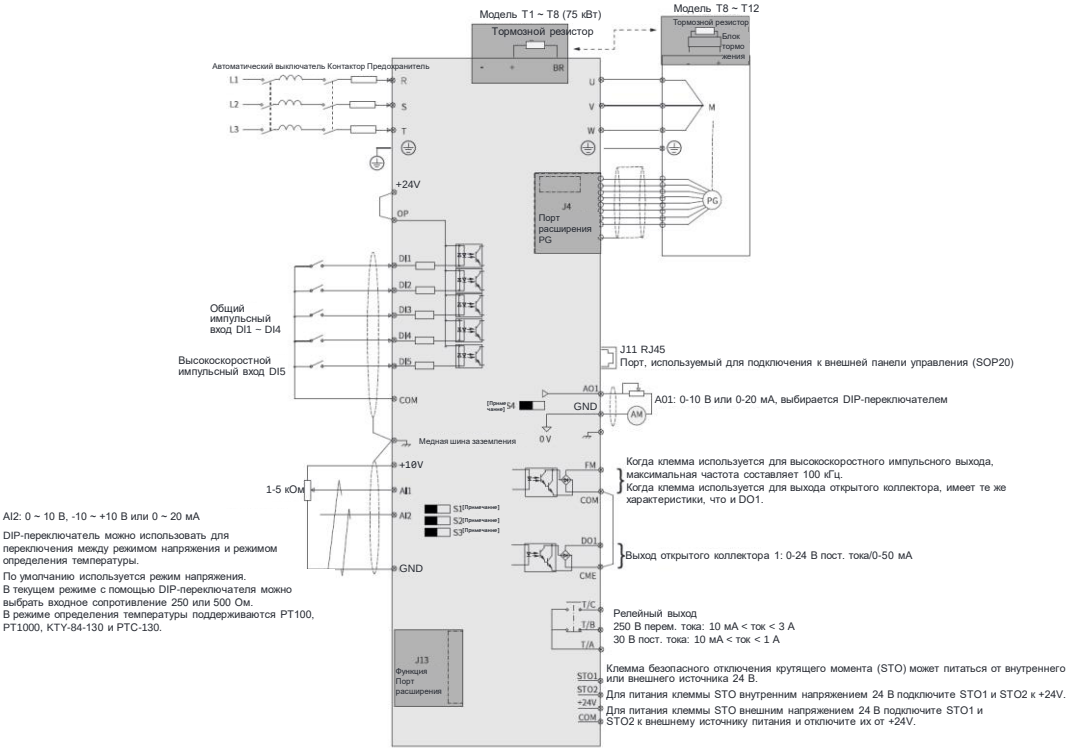


Рисунок 2-1 Стандартное подключение

Примечание

- Подробнее о DIP-переключателях S1 ~ S4 см. в «*Таблице 2–3 Описание клемм цепи управления» на* странице 31.
- В случае трехфазных приводов 380–480 В переменного тока модель 0,4–75 кВт отличается от модели 90–450 кВт деталями подключения, отмеченными на рисунке двойными стрелками.
- В случае трехфазных приводов 200–240 В переменного тока модель 0,4–37 кВт отличается от модели 45–200 кВт деталями подключения, отмеченными на рисунке двойными стрелками.

2.2 Клеммы силовой цепи

Модели T1 ~ T9

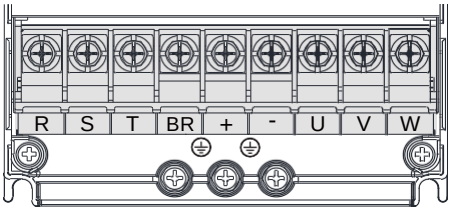


Рисунок 2-2 Клеммы силовой цепи моделей T1 ~ T4

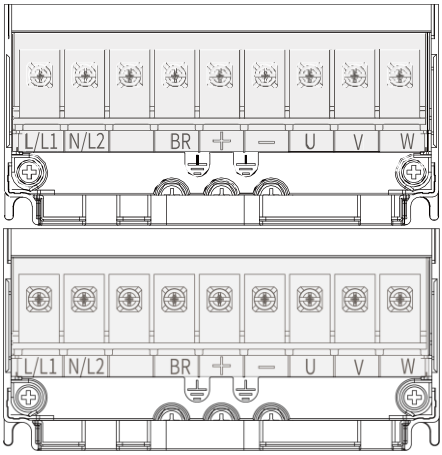


Рисунок 2-3 Клеммы силовой цепи моделей T2 (одна фаза)

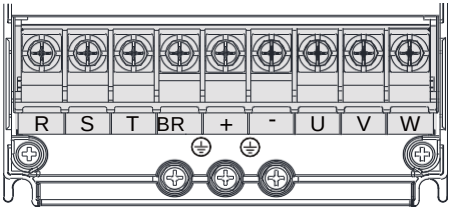


Рисунок 2-4 Клеммы силовой цепи моделей T1 ~ T4

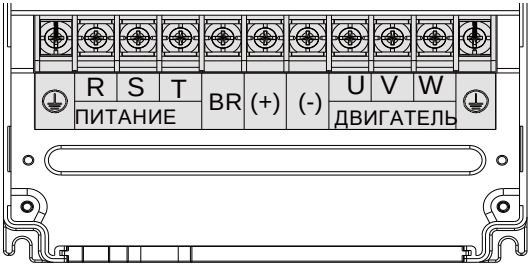


Рисунок 2-5 Клеммы силовой цепи моделей T5 ~ T8

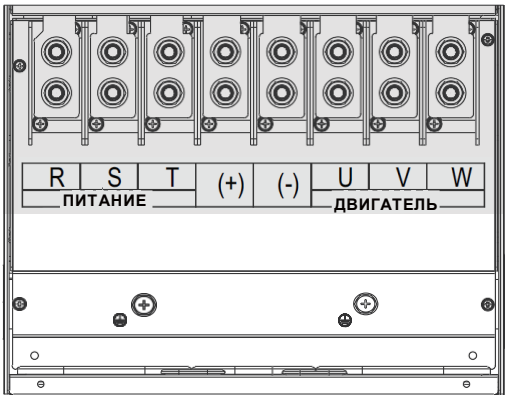


Рисунок 2-6 Клеммы силовой цепи моделей T9

Таблица 2–1 Описание клемм силовой цепи

Маркировка	Наименование	Описание
R, S, T	Входные клеммы трехфазного источника питания	Подключены к входному трехфазному источнику питания переменного тока.
(+), (-)	Положительные и отрицательные клеммы шины постоянного тока	Общий вход шины постоянного тока, подключенный к внешнему блоку торможения моделей T9 и выше.
(+), BR-	Клеммы подключения тормозного резистора	Подключены к тормозному резистору моделей T8 и ниже.
U, V, W	Выходные клеммы	Подключены к трехфазному двигателю.
⏚	Клемма заземления (PE)	Используется для защитного заземления.

Модели T10 ~ T9

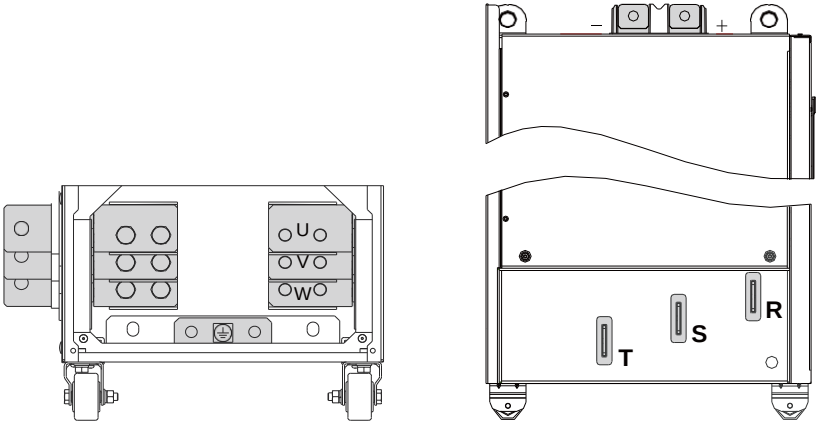


Рисунок 2-7 Клеммы силовой цепи моделей T10 ~ T12

Таблица 2–2 Описание клемм силовой цепи

Маркировка	Наименование	Описание
R, S, T	Входные клеммы трехфазного источника питания	Подключены к входному трехфазному источнику питания переменного тока.
+, -	Положительные и отрицательные клеммы шины постоянного тока	Общий вход шины постоянного тока, подключенный к внешнему блоку торможения.
U, V, W	Клеммы выхода привода переменного тока	Подключены к трехфазному двигателю.
⏚	Клемма заземления (PE)	Используется для защитного заземления.

2.3 Клеммы цепи управления

В «Таблице 2–4» на странице 33 описываются клеммы цепи управления.

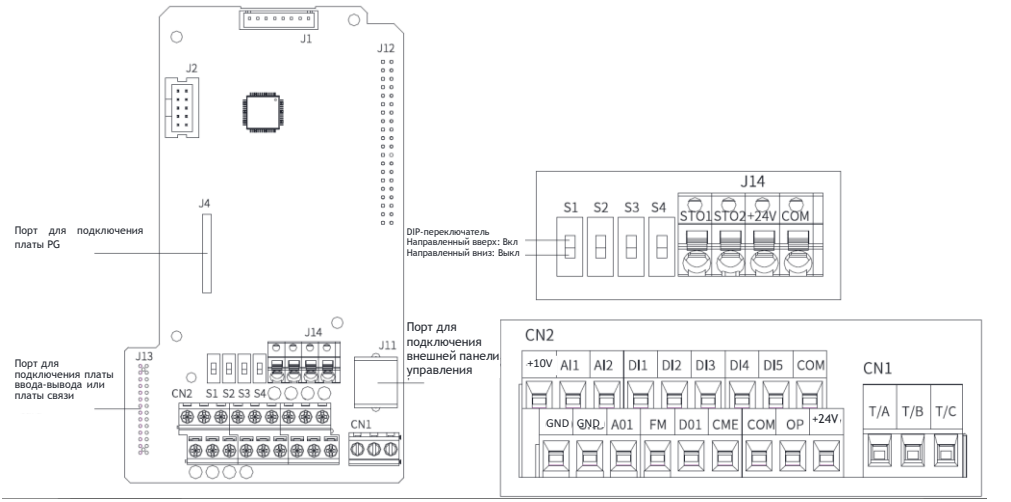


Рисунок 2-8 Клеммы цепи управления

Таблица 2–3 Описание клемм цепи управления

Тип	Маркировка	Наименование	Описание функции
Питание	+10V-GND	Внешний источник питания +10 В	Клемма предназначена для подачи питания +10 В на внешний блок с максимальным выходным током 10 мА. Как правило, она используется для питания внешнего потенциометра с сопротивлением от 1 до 5 кОм.
	+24V-COM	Внешний источник питания +24 В	Клемма предназначена для подачи питания +24 В на внешний блок. Как правило, используется для питания клемм цифрового входа/выхода (DI/DO) и внешних датчиков. Максимальный выходной ток 200 мА[Примечание 1].
	OP	Входная клемма для внешнего источника питания	По умолчанию она подключена к +24V. Чтобы использовать внешний сигнал для управления клеммами DI1 ~ DI5, отключите OP от +24V и подключите ее к внешнему источнику питания.
Аналоговый вход	AI1-GND	Клемма аналогового входа 1	Диапазон входного напряжения: –10 В пост. тока ~ +10 В пост. тока Входной импеданс: 22 кОм
	AI2-GND	Клемма аналогового входа 2	Клемма поддерживает ввод напряжения (по умолчанию), ввод тока и ввод температуры. При использовании в качестве входа напряжения/тока клемма поддерживает сигналы 0 В ~ 10 В, -10 В ~ +10 В или 0 мА ~ 20 мА с разрешением 12 бит и точностью коррекции 0,3%. Входной импеданс составляет 22 кОм для для входа напряжения , и 500 Ом или 250 Ом для токового входа, и устанавливается DIP-переключателями S2 и S3 Примечание [2].

Тип	Маркировка	Наименование	Описание функции
Цифровой вход	DI1-OP	Цифровой вход 1	Изоляция оптопары и биполярный вход Входной импеданс: 1,72 кОм Диапазон напряжения для входа эффективного уровня: 9 ~ 30 В
	DI2-OP	Цифровой вход 2	
	DI3-OP	Цифровой вход 3	
	DI4-OP	Цифровой вход 4	
	DI5-OP	Цифровой вход 5	Помимо функций DI1 ~ DI4, DI5 может также использоваться в качестве высокоскоростного импульсного входа. Входной импеданс: 1,16 кОм Максимальная входная частота: 100 кГц Диапазон рабочего напряжения: 15 ~ 30 В
Аналоговый выход	AO1-GND	Аналоговый выход 1	DIP-переключатель на плате управления используется для определения выходного напряжения (по умолчанию) или выходного тока. Диапазон выходного напряжения: 0–10 В Диапазон выходного тока: 0–20 мА
Цифровой выход	DO1-CME	Цифровой выход 1	Изоляция оптопары и биполярный выход с открытым коллектором Диапазон выходного напряжения : 0–24 В Диапазон выходного тока: 0–50 мА Обратите внимание, что CME и COM имеют внутреннюю изоляцию, но закорочены снаружи перемычкой в соответствии с заводскими настройками. В этом случае DO1 управляется +24V. Чтобы управлять DO1 от внешнего источника питания, снимите перемычку между CME и COM.
	FM-COM	Высокоскоростной импульсный выход	Клемма устанавливается F5-00 (выбор выхода клеммы FM). Когда клемма используется для высокоскоростного импульсного выхода, максимальная частота составляет 100 кГц. Когда клемма используется для выхода с открытым коллектором, он имеет те же характеристики, что и DO1.
Релейный выход	T/A	Общая клемма	Нагрузочная способность контакта: 250 В перем. тока, 3 А, COSø = 0,4 30 В пост. тока, 1 А
	T/B	Нормально замкнутая клемма	
	T/C	Нормально разомкнутая клемма	

Тип	Маркировка	Наименование	Описание функции
Вспомогательные порты	J13	Клемма платы расширения	Это 28-жильная клемма, используемая для подключения дополнительных плат, например плат шины.
	J4	Клемма платы PG	Используется для подключения резольвера, дифференциального и 23-битного энкодеров.
	J11	Порт для внешней панели управления	Используется для подключения панели управления с ЖК-дисплеем (SOP-20) и панели управления со светодиодной подсветкой (MDKE-10).
DIP - переключатели	S1		Подробнее см. в «*Таблице 2–4 Описание клемм цепи управления 2» на странице* 33.
	S2		Подробнее см. в «*Таблице 2–4 Описание клемм цепи управления 2» на странице* 33.
	S3		Подробнее см. в «*Таблице 2–4 Описание клемм цепи управления 2» на странице* 33.
	S4		Используется для определения того, поддерживает ли AO1 текущий режим. Если S4 замкнут, AO1 поддерживает текущий режим.

Таблица 2–4 Описание клемм цепи управления 2

DIP -переключатель				Описание
Маркировка	S1	S2	S3	
Наименование	ВЫКЛ.	ВЫКЛ.	ВЫКЛ.	Режим напряжения для AI2
	ВКЛ.	ВЫКЛ.	ВЫКЛ.	Режим температуры для AI2. Тип датчика температуры можно задать с помощью F9-57.
	ВЫКЛ.	ВКЛ.	ВЫКЛ.	Токовый режим для AI2 с входным импедансом 500 Ом
	ВЫКЛ.	ВКЛ.	ВКЛ.	Токовый режим для AI2 с входным импедансом 250 Ом

Примечание

- [Примечание 1] Если температура окружающей среды превышает 23 °C, выходной ток должен снижаться на 1,8 мА на каждый дополнительный 1 °C. Максимальный выходной ток составляет 170 мА при 40 °C. Когда OP и 24V закорочены, максимальный выходной ток рассчитывается по следующей формуле: 170 мА минус ток через DI.
- [Примечание 2] В зависимости от максимального выходного напряжения источника сигнала выберите импеданс 500 Ом или 250 Ом. Например, если выбрано 500 Ом, нельзя подавать максимальное выходное напряжение ниже 10 В, чтобы AI2 мог измерять ток 20 мА.

3 Процесс ввода в эксплуатацию

1. Описание панели управления

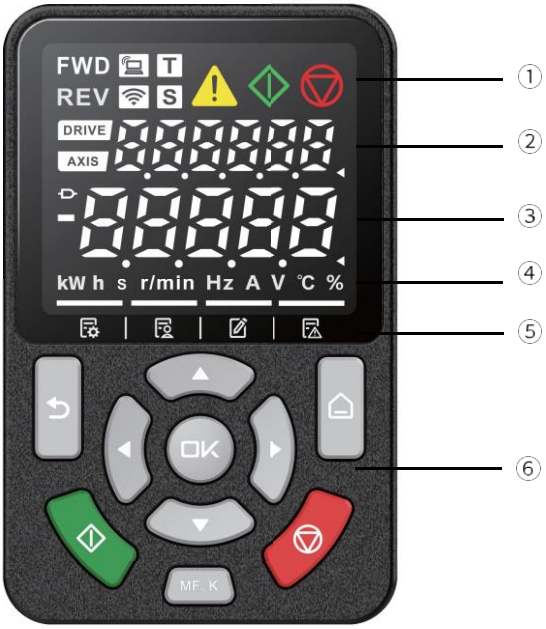


Рисунок 3-1 Дисплей панели управления

Таблица 3–1 Описание панели управления

№ п/п	Наименование	Описание
①	Область индикаторов состояния	-
②	Область многофункционального дисплея	. Проверка кнопок и авто-настройка . Мониторинг ошибок и состояния системы . Номер объекта, толчковый режим и состояние безопасного отключения крутящего момента (STO)
③	Область отображения параметров	-
④	Область отображения единиц измерения	-
⑤	Меню	Меню слева направо: основное меню, меню пользователя, меню проверки и меню истории ошибок.
⑥	Кнопка	-

Таблица 3–2 Описание состояний

Пиктограмма	Наименование	Функция Описание	Описание состояния
	ВПЕРЕД	Работа в прямом направлении	-
	НАЗАД	Работа в обратном направлении	-
	Локально/ удаленно	Режим локального/удаленного подключения	. Не горит: Локальное управление . Горит постоянно: Управление с клемм . Мигание каждые 500 мс: Управление по полевой шине . Мигание каждые 100 мс: Другое
	Wi-Fi	Режим подключения Wi-Fi	Не горит
	Управление моментом	Режим управления моментом	Горит постоянно: режим управления моментом
	Управление скоростью	Режим управления скоростью	Горит постоянно: режим управления скоростью
	Аварийный сигнал	Состояние аварийного сигнала	Горит постоянно: Произошла ошибка.
	Работа	Состояние работы	-
	Остановка	Состояние остановки	-

Таблица 3–3 Описание кнопок

Кнопка	Наименование	Функция
	Кнопка «Меню»	Нажмите и удерживайте кнопку меню для переключения между областью отображения параметров и областью многофункционального дисплея. В области многофункционального дисплея нажмите кнопку меню для переключения между основным меню, меню пользователя, меню проверки и меню истории ошибок.
	Кнопка «Назад»	Возврат к последнему интерфейсу или отмена операции.

Кнопка	Наименование	Функция
	Кнопка «OK»	Войдите в интерфейс настроек или подтвердите настройки.
	Кнопки навигации	В области многофункционального дисплея нажимайте кнопки «вправо» и «влево» для переключения состояния дисплея. Область отображения параметров: . Основное меню, меню пользователя и меню проверки: В интерфейсе мониторинга используйте кнопку «вниз» для применения потенциометра и нажимайте кнопки «влево» и «вправо», чтобы переключать переменные мониторинга. В интерфейсе параметров, нажимайте кнопки «вверх» и «вниз», чтобы отрегулировать значение, и кнопки «влево» и «вправо», чтобы выбрать значение. . Меню истории ошибок: Нажимайте кнопки «влево» и «вправо», чтобы переключать записи истории ошибок по кругу.
	Многофункциональная кнопка	Этой кнопке можно назначить различные функции, такие как переключатель источника команды, переключатель прямого и обратного хода или толчковый режим.
	Кнопка запуска	Нажмите эту кнопку, чтобы запустить привод переменного тока, когда используется режим управления с панели управления.
	Кнопка остановки/сброса ошибки	При работе привода переменного тока нажмите эту клавишу, чтобы остановить его. При неисправности привода переменного тока нажмите эту клавишу, чтобы выполнить его сброс.

ОСТОРОЖНО

Не ремонтируйте и не вносите изменения в привод переменного тока самостоятельно. В случае какой-либо ошибки, которую невозможно устранить, обратитесь к агенту или в компанию Inovance за технической поддержкой.

3.2 Основной процесс ввода в эксплуатацию

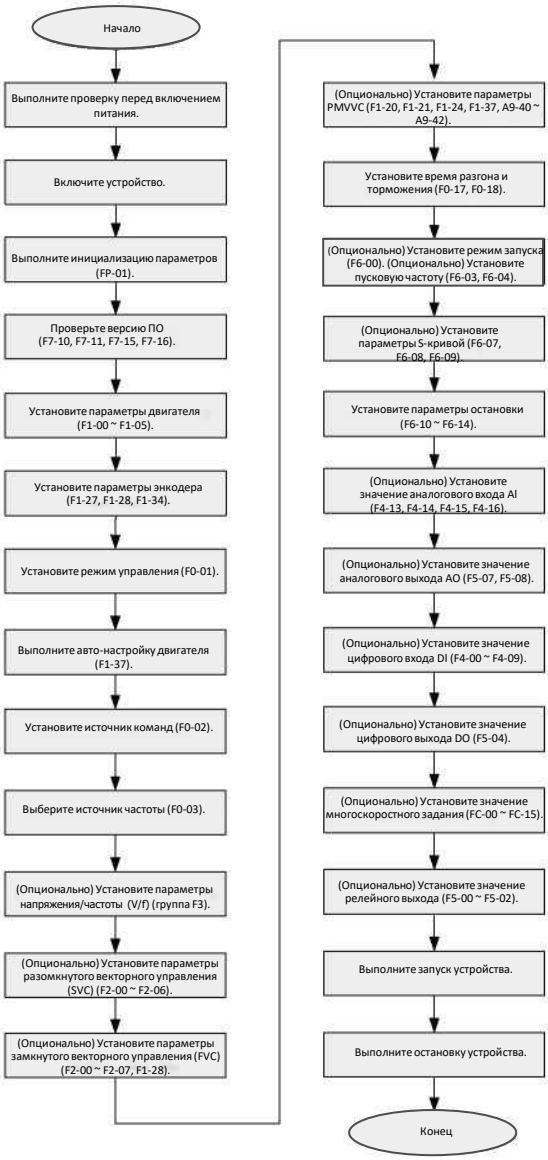


Рисунок 3-2 Процесс ввода в эксплуатацию

Таблица 3–4 Процесс ввода в эксплуатацию

№ п/п	Шаг	Параметр
1	Выполните проверку перед включением питания.	Н/П
2	Включите устройство.	Н/П
3	Выполните инициализацию параметров.	FP-01
4	Проверьте версию ПО.	F7-10, F7-11, F7-15, F7-16
5	Установите параметры двигателя.	F1-00 ~ F1-05 Обратите внимание, что вам необходимо установить тип двигателя.
6	Установите параметры энкодера	F1-27, F1-28, F1-34
7	Установите режим управления.	F0-01
8	Выполните авто-настройку двигателя.	F1-37
10	Задайте источник команды.	F0-02
11	Выберите источник частоты.	F0-03
12	(Опционально) Установите параметры напряжения/частоты (V/f).	Группа F3
13	(Опционально) Установите параметры разомкнутого векторного управления (SVC).	F2-00 ~ F2-06
14	(Опционально) Установите параметры замкнутого векторного управления (FVC).	F2-00 ~ F2-07, F1-28
15	(Опционально) Установите параметры PMVVC.	F0-01, F1-00, F1-24, F3-50 ~ F3-55
16	Установите время разгона и торможения.	F0-17, F0-18
17	(Опционально) Установите режим запуска.	F6-00
18	(Опционально) Установите пусковую частоту.	F6-03, F6-04
19	(Опционально) Установите S-кривую.	F6-07, F6-08, F6-09
20	Установите параметры остановки.	F6-10 ~ F6-14
21	(Опционально) Установите значение аналогового входа AI.	F4-13, F4-14, F4-15, F4-16
22	(Опционально) Установите значение аналогового выхода AO.	F5-07, F5-08
23	(Опционально) Установите значение цифрового входа DI.	F4-00 ~ F4-09
24	(Опционально) Установите значение цифрового выхода DO.	F5-04
25	(Опционально) Установите значение многоскоростного задания.	FC-00 ~ FC-15
26	(Опционально) Установите значение релейного выхода.	F5-00, F5-01, F5-02
27	Выполните запуск устройства.	Н/П
28	Выполните остановку устройства.	Н/П

3.3 Процесс ввода в эксплуатацию в режиме управления напряжением/ частотой (V/f)

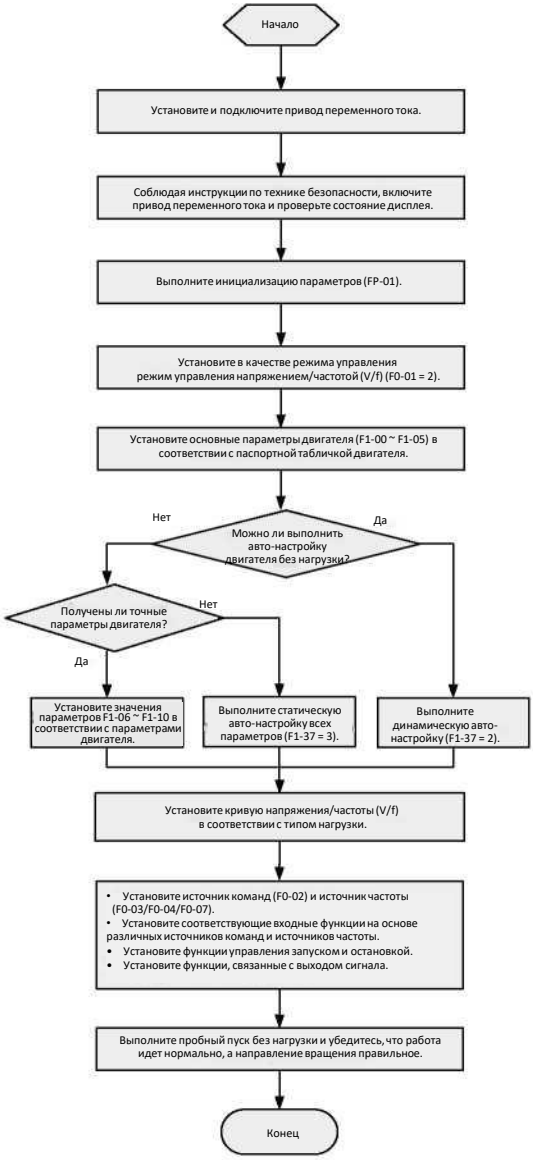


Рисунок 3-3 Процесс ввода в эксплуатацию в режиме управления напряжением/частотой (V/f)

3.4 Процесс ввода в эксплуатацию в режиме SVC/FVC (разомкнутое векторное управление/замкнутое векторное управление)

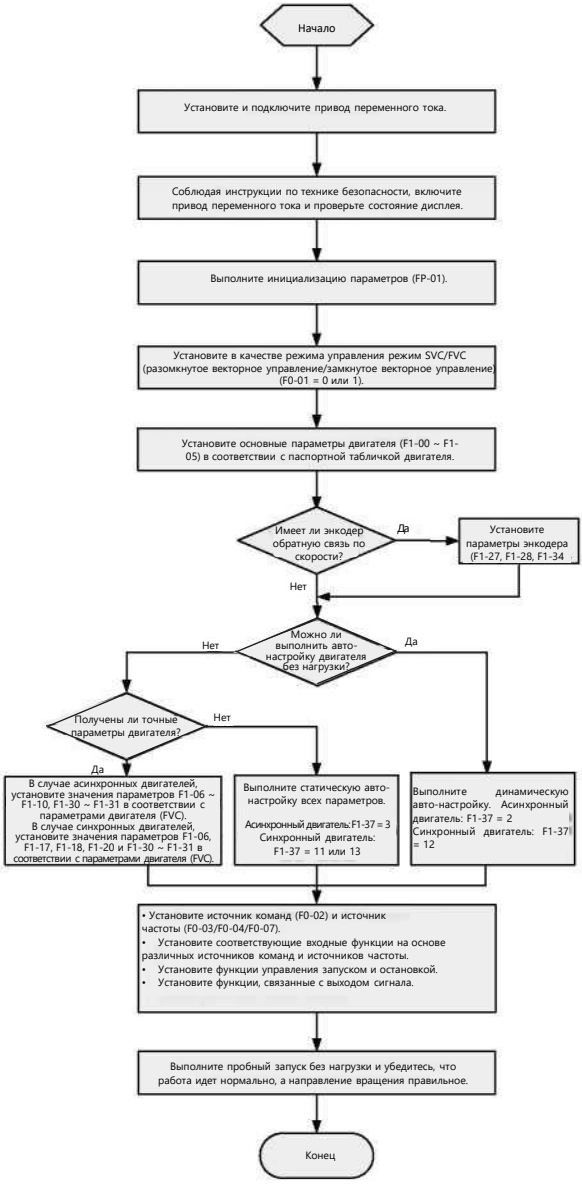


Рисунок 3-4 Процесс ввода в эксплуатацию в режиме SVC/FVC (разомкнутое векторное управление/замкнутое векторное управление)

3.5 Процесс ввода в эксплуатацию в режиме управления PMVVC

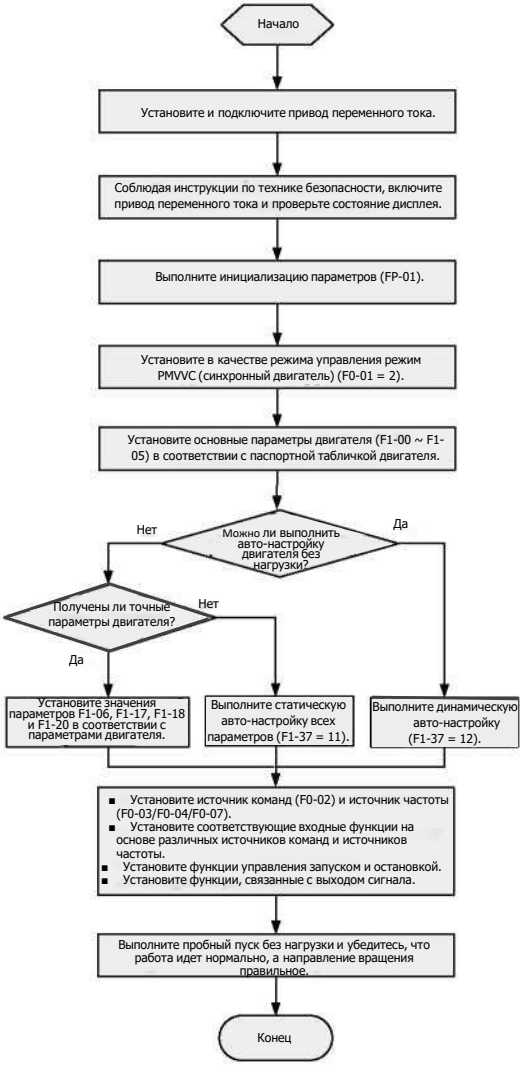


Рисунок 3-5 Процесс ввода в эксплуатацию в режиме управления PMVVC

4 Поиск и устранение неисправностей

4.1 Распространенные ошибки и диагностика

4.1.1 Отображение аварийных сигналов и ошибок

При возникновении ошибки во время работы, привод переменного тока немедленно прекращает работу, индикатор ошибки горит постоянно, и срабатывает контакт реле ошибки. На панели управления E002.1 отображается код ошибки, например . На рисунке ниже показан экран отображения ошибок.

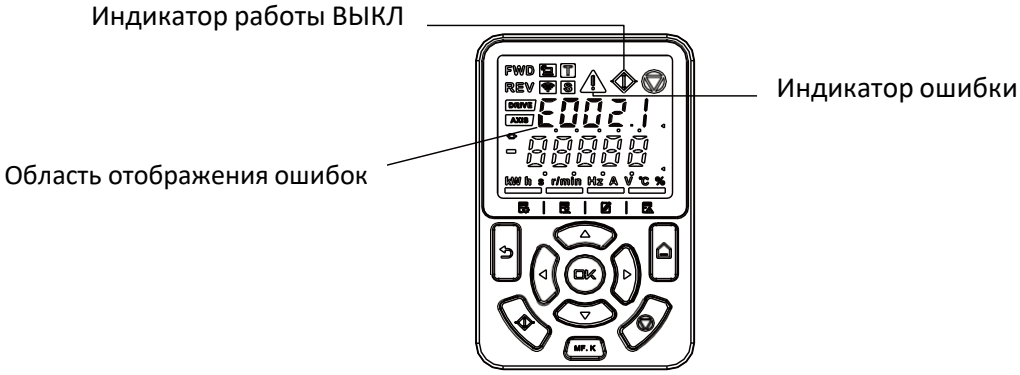


Рисунок 4-1 Отображение ошибок

ОСТОРОЖНО

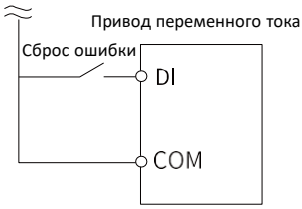
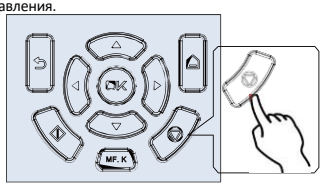
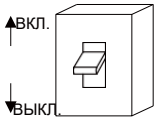
Не ремонтируйте и не вносите изменения в привод переменного тока самостоятельно. В случае какой-либо ошибки, которую невозможно устранить, обратитесь к агенту или в компанию Inovance за технической поддержкой.

4.1.2 Перезапуск при ошибках

На панели управления можно просмотреть код активной ошибки, подкод активной ошибки, информацию об активной ошибке, код активного предела, подкод активного предела, информацию об активном пределе, код активного аварийного сигнала, подкод активного аварийного сигнала и информацию об активном аварийном сигнале.

Таблица 4–1 Перезапуск при ошибках

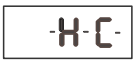
Этап	Решение	Описание
При возникновении ошибки	Запись об ошибке 1: Просмотрите код активной ошибки, подкод активной ошибки, информацию об активной ошибке, код активного предела, подкод активного предела, информацию об активном пределе, код активного аварийного сигнала, подкод активного аварийного сигнала и информацию об активном аварийном сигнале на панели управления.	Просматривайте информацию при помощи параметров H0-00 ~ H0-53.
	Запись об ошибке 2: Просмотрите значение частоты, тока, напряжения на шине, состояние входной клеммы, состояние выходной клеммы, состояние привода переменного тока, продолжительность включения питания, продолжительность работы, слово состояния A, слово состояния прогрессии B и командное слово при последних трех ошибках на панели управления.	Просматривайте информацию при помощи параметров F9-14 ~ F9-44.
	Запись об ошибке 3: Просмотрите код ошибки, подкод ошибки, информацию об ошибке, значение частоты, тока, напряжения на шине, состояние входной клеммы, состояние выходной клеммы, состояние привода переменного тока, продолжительность включения питания продолжительность работы, слово состояния A, слово состояния прогрессии B и командное слово при последних шести ошибках на панели управления.	Просматривайте информацию при помощи параметров в группах H3 ~ H8.
Перед сбросом ошибки	Найдите и устраните причину ошибки по коду ошибки, отображаемому на панели управления.	-

Этап	Решение	Описание
Во время сброса ошибки	1. Установите для какого-либо из параметров F4-00 ~ F4-09 значение 9 (сброс ошибки).	
	2. Убедитесь, что для F7-02 установлено значение 1 (значение по умолчанию), что указывает на доступность кнопки остановки/сброса (STOP/RES) в любом режиме работы.	Нажмите кнопку остановки/сброса (STOP/RES) на панели управления. 
	3. Выключите, а затем включите привод переменного тока для автоматического сброса. Отключите питание силовой цепи и снова подключите питание после того, как изображение на панели управления исчезнет.	
	4. Используйте хост-контроллер для сброса (в случае режима управления по полевой шине). Убедитесь, что для F0-02 установлено значение 2 (режим управления по полевой шине) и запишите «7» в адрес связи 2000H с помощью хост - контроллера.	

4.1.3 Поиск и устранение распространенных неисправностей

Таблица 4–2 Признаки, поиск и устранение неисправностей

№ п/п	Признак	Возможная причина	Решение
1	Дисплей не работает при включении питания. 	Напряжение сети не подается или слишком низкое.	Проверьте входное питание.
		Импульсный источник питания (SMPS) на плате привода переменного тока неисправен.	Проверьте, в норме ли выходное напряжение 24 В и выходное напряжение 10 В на плате управления.
		Плата управления отсоединена от платы привода или панели управления.	Повторно подключите 8-жильный и 40-жильный плоский кабель.
		Резистор предварительного заряда привода переменного тока поврежден.	Обратитесь в компанию Inovance.
		Плата управления или панель управления неисправны.	
		Выпрямительный мост поврежден.	
2	При включении отображается «-H-C-». 	Плохое соединение между платой привода и платой управления.	Повторно подключите 8-жильный и 28-жильный плоский кабель.
		Соответствующие компоненты на плате управления повреждены. Двигатель или кабель двигателя закорочен на землю. Датчик Холла неисправен. Напряжение сети слишком низкое.	Обратитесь в компанию Inovance.
3	При включении отображается «E023.1». 	Двигатель или выходной кабель закорочен на землю.	С помощью мегаомметра измерьте сопротивление изоляции двигателя и кабеля двигателя.
		Привод переменного тока поврежден.	Обратитесь в компанию Inovance.

№ п/п	Признак	Возможная причина	Решение
4	При включении питания дисплей находится в нормальном состоянии. Но после того, как привод переменного тока начинает работать, отображается «–H–C–» и привод переменного тока немедленно останавливается. 	Вентилятор поврежден, или ротор заблокирован.	Замените вентилятор охлаждения.
		Проводка любых клемм внешнего управления закорочена.	Устраните короткое замыкание.
5	Часто появляется ошибка E14.00 (перегрев модуля).	Установлено слишком высокое значение несущей частоты.	Снизьте значение несущей частоты (F0-15).
		Вентилятор поврежден, или воздушный фильтр засорен.	Замените вентилятор или очистите воздушный фильтр.
		Компоненты (термистор или другие устройства) внутри привода переменного тока повреждены.	Обратитесь в компанию Inovance.
6	Двигатель не вращается при работе привода переменного тока.	Привод переменного тока и двигатель подключены неправильно.	Дважды проверьте соединение между приводом переменного тока и двигателем.
		Связанные параметры привода переменного тока (параметры двигателя) установлены неправильно.	Восстановите для привода переменного тока заводские настройки и правильно установите следующие параметры :
			Параметры энкодера и номинальные характеристики двигателя (например, номинальная частота двигателя и номинальная скорость двигателя)
			F0-01 и F0-02
			F3-01 для пуска под большой нагрузкой в режиме управления напряжением/частотой (V/f)
		Плохое соединение между платой привода и платой управления.	Повторно подключите кабели и убедитесь в надежности подключения.
		Плата привода неисправна.	Обратитесь в компанию Inovance.

№ п/п	Признак	Возможная причина	Решение
7	Клеммы DI неактивны.	Соответствующие параметры установлены неправильно.	Снова проверьте и установите параметры группы F4.
		Возникают ошибки передачи внешнего сигнала.	Снова подключите кабель внешнего сигнала.
		Крепление перемычки между клеммами OP и +24 V ослабевает.	Проверьте и убедитесь в надежности крепления перемычки между OP и +24 V.
		Плата управления неисправна.	Обратитесь в компанию Inovance.
8	В режиме замкнутого векторного управления (FVC) двигатель не может увеличить скорость.	Энкодер неисправен.	Замените энкодер и дважды проверьте подключение.
		Неправильное подключение энкодера или плохой контакт.	Повторно подключите энкодер, чтобы обеспечить хороший контакт.
		Плата PG неисправна.	Замените плату PG.
		Плата привода неисправна.	Обратитесь в компанию Inovance.
9	Привод часто сообщает о перегрузке по максимальному току и перенапряжении.	Параметры двигателя установлены неправильно.	Отрегулируйте параметры двигателя или повторите авто-настройку двигателя.
		Неверное время разгона/торможения	Установите правильное время разгона/торможения.
		Колебания нагрузки.	Обратитесь в компанию Inovance.
10	«E017.1» отображается при включении или во время работы.	Контактор плавного пуска не замкнут.	Проверьте, не ослаблен ли кабель контактора.
			Проверьте исправность контактора.
			Проверьте исправность источника питания 24 В контактора.
			Обратитесь в компанию Inovance.
11	Двигатель останавливается на выбеге или отключено его торможение во время замедления или остановки с заданным торможением.	Энкодер отключен или включена аварийная остановка при перенапряжении.	Проверьте проводку энкодера в случае режима замкнутого векторного управления (FVC) (F0-01 = 1).
			Если сконфигурирован тормозной резистор, установите для параметра F3-23 значение 0, чтобы отключить предотвращение аварийной остановки при перенапряжении.

4.1.4 Поиск и устранение неисправностей при пробном запуске в различных режимах управления

- Режим разомкнутого векторного управления (SVC) (F0-01 = 0, настройка по умолчанию)

В этом режиме привод управляет скоростью и крутящим моментом двигателя в сценариях без энкодера для обратной связи по скорости. Авто-настройка двигателя требуется для получения параметров, связанных с двигателем.

Таблица 4–3 Поиск и устранение неисправностей в режиме разомкнутого векторного управления (SVC)

Проблема	Решение
Сообщение об ошибке перегрузки или перегрузки по максимальному току при запуске двигателя	Установите основные параметры двигателя (F1-01 ~ F1-05) в соответствии с паспортной табличкой двигателя. Выполните авто-настройку двигателя (заданием значения параметра F1-37). Предпочтительна динамическая авто-настройка всех параметров двигателя, когда это возможно.
Медленный отклик по моменту или скорости и вибрация двигателя на частотах ниже 5 Гц	В случае медленного крутящего момента двигателя или отклика скорости увеличивайте значение F2-00 (пропорциональный коэффициент контура скорости) с шагом 10 или уменьшайте значение F2-01 (время интегрирования контура скорости) с шагом 0,05. В случае вибрации двигателя уменьшите значение F2-00 и увеличьте значение F2-01.
Медленный отклик по моменту или скорости и вибрация двигателя на частотах выше 5 Гц	В случае медленного крутящего момента двигателя или отклика скорости увеличивайте значение F2-03 (пропорциональный коэффициент контура скорости) с шагом 10 или уменьшайте значение F2-04 (время интегрирования контура скорости) с шагом 0,05. В случае вибрации двигателя уменьшите значение F2-03 и увеличьте значение F2-04.
Точность при низких скоростях	В случае чрезмерного отклонения скорости при работе под нагрузкой увеличьте значение F2-06 (коэффициент компенсации скольжения при векторном управлении) с шагом 10%.
Сильное колебание скорости	В случае ненормальных колебаний скорости двигателя увеличьте значение A9-05 (время фильтра скорости) с шагом 0,001 с.
Сильный шум двигателя	Увеличивайте значение параметра F0-15 (несущая частота) с шагом 1,0 кГц. Обратите внимание, что увеличение несущей частоты приведет к увеличению тока утечки двигателя.
Недостаточный момент двигателя	Проверьте, не установлено ли слишком низкое верхнее ограничение крутящего момента. Если это так, увеличьте значение F2-10 (верхнее ограничение момента) в режиме управления скоростью или увеличьте значение момента задания в режиме управления крутящим моментом.

- Режим замкнутого векторного управления (FVC) (F0-01 = 1)
  Этот режим применим к сценариям с энкодером для обратной связи по скорости. В этом режиме необходимо правильно установить число импульсов за оборот энкодера, тип энкодера и направление энкодера и выполнить авто-настройку параметров двигателя.

Таблица 4–4 Поиск и устранение неисправностей в режиме замкнутого векторного управления (FVC)

Проблема	Решение
Сообщение об ошибке перегрузки или перегрузки по максимальному току при запуске двигателя	Правильно установите число импульсов за оборот энкодера, тип энкодера и направление энкодера.
Сообщение об ошибке перегрузки или перегрузки по максимальному току при вращении двигателя	Установите основные параметры двигателя (F1-01 ~ F1-05) в соответствии с паспортной табличкой двигателя. Выполните авто-настройку двигателя (заданием значения параметра F1-37). Предпочтительна динамическая авто-настройка всех параметров двигателя, когда это возможно.
Медленный отклик по моменту или скорости и вибрация двигателя на частотах ниже 5 Гц	В случае медленного крутящего момента двигателя или отклика скорости увеличивайте значение F2-00 (пропорциональный коэффициент контура скорости) с шагом 10 или уменьшайте значение F2-01 (время интегрирования контура скорости) с шагом 0,05. В случае вибрации двигателя уменьшите значения F2-00 и F2-01.
Медленный отклик по моменту или скорости и вибрация двигателя на частотах выше 5 Гц	В случае медленного крутящего момента двигателя или отклика скорости увеличивайте значение F2-03 (пропорциональный коэффициент контура скорости) с шагом 10 или уменьшайте значение F2-04 (время интегрирования контура скорости) с шагом 0,05. В случае вибрации двигателя уменьшите значения F2-03 и F2-04.
Сильное колебание скорости	В случае ненормальных колебаний скорости двигателя увеличьте значение F2-07 (время фильтра скорости) с шагом 0,001 с.
Сильный шум двигателя	Увеличивайте значение параметра F0-15 (несущая частота) с шагом 1,0 кГц. Обратите внимание, что увеличение несущей частоты приведет к увеличению тока утечки двигателя.
Недостаточный момент двигателя	Проверьте, не установлено ли слишком низкое верхнее ограничение крутящего момента. Если это так, увеличьте значение F2-10 (верхнее ограничение момента) в режиме управления скоростью или увеличьте значение момента задания в режиме управления крутящим моментом.

- Режим управления напряжением/частотой (V/f) (F0-01 = 2)

  Этот режим применим к сценариям без энкодера для обратной связи по скорости. Вам нужно только правильно установить номинальное напряжение двигателя и номинальную частоту двигателя.

Таблица 4–5 Поиск и устранение неисправностей в режиме управления напряжением/частотой (V/f)

Проблема	Решение
Колебания двигателя при работе	Уменьшайте значение F3-11 (коэффициент подавления колебаний напряжения/частоты (V/f)) с шагом 5. Минимальное значение равно 5.
Перегрузка по максимальному току при запуске с высокой мощностью	Уменьшайте значение F3-01 (увеличение крутящего момента) с шагом 0,5%.
Высокий ток при работе	Правильно установите значения параметров F1-02 (номинальное напряжение двигателя) и F1-04 (номинальная частота двигателя) Уменьшайте значение F3-01 (увеличение крутящего момента) с шагом 0,5%.

Проблема	Решение
Сильный шум двигателя	Увеличивайте значение параметра F0-15 (несущая частота) с шагом 1,0 кГц. Обратите внимание, что увеличение несущей частоты приведет к увеличению тока утечки двигателя.
Сообщается о перенапряжении во время торможения или внезапного снятия тяжелых нагрузок	Убедитесь, что предотвращение аварийной остановки при перенапряжении (F3-23) включено. Увеличивайте значение F3-24/F3-25 (коэффициент предотвращения аварийной остановки при перенапряжении, 30 по умолчанию) с шагом 10 (максимальное значение равно 100). Уменьшайте значение F3-22 (напряжение срабатывания аварийной остановки при перенапряжении, 770 В по умолчанию) с шагом 10 В (минимальное значение равно 700 В).
Сообщается о перегрузке по максимальному току во время разгона или внезапного приложения больших нагрузок	Увеличивайте значение F3-20 (коэффициент предотвращения аварийной остановки по максимальному току, 20 по умолчанию) с шагом 10 (максимальное значение равно 100). Уменьшайте значение F3-18 (ток срабатывания аварийной остановки по максимальному току, 150% по умолчанию) с шагом 10% (минимальное значение равно 50%).

4.2 Перечень кодов ошибок

Следующие ошибки могут возникнуть во время использования привода переменного тока. Выполните поиск и устранение неисправностей в соответствии с решениями, описанными в таблице ниже.

Код ошибки	Ошибка	Возможная причина	Ответные меры
E002.1	Перегрузка аппаратного обеспечения по максимальному току	Мгновенный выходной ток превышает номинальный ток привода переменного тока в 2,5*1,414 раза. Чтобы узнать больше о причинах, подключитесь к приводу переменного тока из мобильного приложения по Wi-Fi, чтобы выполнить самодиагностику, которая поможет пользователям быстро найти ошибку.	
		Заземление выхода	Проверьте наличие точек заземления выхода и измерьте импеданс заземления по сегментам с помощью мегаомметра.
		Межфазное короткое замыкание	1. Проверьте выходную сторону на короткое замыкание. 2. Проверьте кабель питания на короткое замыкание. 3. Проверьте сопротивление двигателя на симметричность.
		Нет авто-настройки параметров в режиме векторного управления	Правильно установите параметры двигателя и снова выполните авто-настройку.
		Помехи энкодера или обрыв провода	1.Проверьте надежность подключения кабеля энкодера. 2.Проверьте, заземлен ли кабель энкодера со стороны привода переменного тока. 3. Выполните заземление корпуса двигателя. 4. Замените энкодер и кабель энкодера.
		Выходная фаза потеряна	1. Проверьте правильность подключения кабелей. 2.При наличии контактора на выходной стороне, проверьте, что логика размыкания контактора и контакт контактора в норме.
		Исключение при определении тока	Обратитесь в отдел послепродажного обслуживания.
		Время разгона/торможения в режиме управления напряжением/частотой (V/f) слишком мало	1. Включите функцию подавления перегрузки по максимальному току. 2. Увеличьте время разгона/торможения .
		Ошибка последовательности фаз энкодера	Если направление энкодера и направление вращения двигателя противоположны, измените направление энкодера.
		Ошибка настройки модели	Правильно установите модель привода переменного тока (FF-01).

Код ошибки	Ошибка	Возможная причина	Ответные меры
E002.2	Перегрузка программного обеспечения по максимальному току	Порог перегрузки программного обеспечения по максимальному току определяется при помощи параметра FF-18. Значение по умолчанию составляет 100%, что указывает на то, что порог не действует. 100% эквивалентны полному диапазону измерения тока (в 2,2 раза больше номинального тока привода переменного тока, умноженного на 1,414). Чтобы узнать больше о причинах, подключитесь к приводу переменного тока из мобильного приложения по Wi-Fi, чтобы выполнить самодиагностику, которая поможет пользователям быстро найти ошибку.	
		Заземление выхода	Проверьте выход на короткое замыкание точек заземления выхода и измерьте импеданс заземления по сегментам с помощью мегаомметра.
		Межфазное короткое замыкание	1. Проверьте выходную сторону на короткое замыкание. 2. Проверьте кабель питания на короткое замыкание. 3. Проверьте сопротивление двигателя на симметричность.
		Нет авто-настройки параметров в режиме векторного управления	Правильно установите параметры двигателя и снова выполните авто-настройку.
		Помехи энкодера или обрыв провода	1.Проверьте надежность подключения кабеля энкодера. 2.Проверьте, заземлен ли кабель энкодера со стороны привода переменного тока. 3. Выполните заземление корпуса двигателя. 4. Замените энкодер и кабель энкодера.
		Выходная фаза потеряна	1. Проверьте правильность подключения кабелей. 2.При наличии контактора на выходной стороне, проверьте, что логика размыкания контактора и контакт контактора в норме.
		Исключение при определении тока	Обратитесь в отдел послепродажного обслуживания.
		Слишком малое время разгона/торможения в режиме управления напряжением/частотой (V/f)	1. Включите функцию подавления перегрузки по максимальному току. 2. Увеличьте время разгона/торможения .
		Ошибка последовательности фаз энкодера	Если направление энкодера и направление вращения двигателя противоположны, измените направление энкодера.
		Ошибка выбора модели	Правильно установите модель привода переменного тока (FF-01).

Код ошибки	Ошибка	Возможная причина	Ответные меры
E005.1	Перенапряжение на шине	Порог перенапряжения определяется параметром A5-09 (единица измерения: В), который допускает лишь незначительное изменение. Чтобы узнать больше о причинах, подключитесь к приводу переменного тока из мобильного приложения по Wi-Fi, чтобы выполнить самодиагностику, которая поможет пользователям быстро найти ошибку.	
		Заземление выхода	1. Проверьте выходную сторону на короткое замыкание. 2. Проверьте кабель питания на короткое замыкание. 3. Проверьте сопротивление двигателя на симметричность.
		Помехи энкодера или обрыв провода	1.Проверьте надежность подключения кабеля энкодера. 2.Проверьте, заземлен ли кабель энкодера со стороны привода переменного тока. 3. Выполните заземление корпуса двигателя. 4. Замените энкодер и кабель энкодера.
		Выработка электроэнергии при торможении двигателя	Включите подавление перенапряжения, если нет активной нагрузки (гравитационной нагрузки, растягивающей нагрузки и т. п.). Подключите тормозной резистор, если возможно. Установите значение параметра F3-19 в режиме управления напряжением/частотой (V/f) или бит1 (разрешение максимального напряжения пост. тока (VdcMax)) параметра AB-25 (параметр двигателя 1) в режиме векторного управления.
		Реакция на ошибку при заброс оборотов синхронного двигателя	Сократите время защиты от превышения скорости, установив значения параметров F9-67 и F9-68 для синхронного двигателя, что может эффективно предотвратить превышение значением противо -ЭДС порог перенапряжения привода переменного тока после заброса оборотов.
		Ошибка выбора тормозного резистора	Убедитесь, что мощность тормозного модуля не ниже мощности привода переменного тока, что постоянная нагрузка в 0,8 раза превышает мощность двигателя, а кратковременная перегрузка может достигать 1,5-кратной мощности двигателя.
		Фаза тормозного резистора потеряна	Проверьте правильность подключения тормозного резистора.
		Перерегулирование при достижении скорости в режиме векторного управления	Если перерегулирование контура скорости высоко, выполните настройку формирователя опорных частот (RFG) с округлением времени и прямой связью по разгону, чтобы повысить качество отслеживания контура скорости.
		Колебания напряжения/частоты (V/f)	Включите функцию подавления колебаний и оптимизируйте коэффициент подавления колебаний напряжения/частоты (V/f).
		Ошибка настройки модели привода переменного тока	Правильно установите модель привода переменного тока.
E008.1	Частая предварительная зарядка	Исключение цепи предварительной зарядки (часто слышно действие контактора предварительной зарядки)	Обратитесь в службу послепродажного обслуживания, так как частая предварительная зарядка может вызвать перегрузку цепи предварительной зарядки.

Код ошибки	Ошибка	Возможная причина	Ответные меры
E009.1	Минимальное напряжение	Порог минимального напряжения определяется параметром A5-06. Чтобы узнать больше о причинах, подключитесь к приводу переменного тока из мобильного приложения по Wi-Fi, чтобы выполнить самодиагностику, которая поможет пользователям быстро найти ошибку.	
		Кратковременный сбой питания	Включите подавление перенапряжения, если нет активной нагрузки (гравитационной нагрузки, растягивающей нагрузки и т. п.). Установите значение параметра F9-59 в режиме управления напряжением/частотой (V/f) или бит0 (разрешение минимального напряжения пост. тока (VdcMin)) параметра AB-25 (параметр двигателя 1) в режиме векторного управления.
		Входное напряжение привода переменного тока находится вне допустимого диапазона	Отрегулируйте входное напряжение до нормального диапазона.
		Потеря входной фазы и высокая выходная мощность	Убедитесь, что входная сеть в норме.
		Высокий порог минимального напряжения	Снизьте порог минимального напряжения, если необходимо.
		Ошибка настройки модели привода переменного тока	Правильно установите модель привода переменного тока.
		Исключение моста выпрямителя, резистора предварительной зарядки, платы привода или платы управления	Обратитесь в службу технической поддержки.
E009.3	Ошибка предварительной зарядки	Отсутствие подачи питания на шину в течение длительного времени после запуска двигателя в состоянии минимального напряжения	Запустите двигатель после того, как шина станет стабильной после включения питания.
E010.1	Перегрузка привода переменного тока	Чтобы узнать больше о причинах, подключитесь к приводу переменного тока из мобильного приложения по Wi-Fi, чтобы выполнить самодиагностику, которая поможет пользователям быстро найти ошибку.	
		Чрезмерная нагрузка или заблокированный ротор	Снизьте нагрузку или проверьте двигатель и механическое состояние.
		Высокая несущая частота	Снизьте значение несущей частоты.
		Низкое напряжение на шине при работе на высокой скорости под большой нагрузкой	1. Увеличьте входное напряжение сети. 2. Включите функцию перемодуляции.
		Снижение характеристик при низкой частоте из-за длительной работы при частоте ниже 5 Гц	Избегайте длительной работы двигателя с большой нагрузкой на низкой скорости или выберите привод переменного тока большей мощности.
		Заземление выхода	Проверьте наличие точек заземления выхода.
		Выходная фаза потеряна	Проверьте отсутствие потери выходной фазы.
		Ошибка параметров двигателя	Проверьте параметры двигателя, указанные на паспортной табличке, и правильно выполните авто-настройку.
		Запуск с хода не применяется, когда двигатель запускается во время вращения	Включите запуск с хода, установив значение параметра F6-00 (параметр двигателя 1).
		Ошибка направления энкодера	Измените последовательность фаз A/B энкодера (F1-30).
		Ошибка настройки модели привода переменного тока	Правильно установите модель привода переменного тока.
		Несоответствующая номинальная мощность привода переменного тока	Замените привод переменного тока на более мощный.
E010.3	Предваритель-ная перегрузка привода переменного тока	Коэффициент перегрузки привода переменного тока достигает 80%	То же, что и E010.1.
			Измените уровень отклика при предварительной перегрузке, задав параметры в группе H1, так как по умолчанию о предварительной перегрузке не сообщается.

Код ошибки	Ошибка	Возможная причина	Ответные меры
E011.1	Перегрузка двигателя	Неправильная установка значения параметра F9-01 (защита от перегрузки двигателя)	Правильно установите значение параметра F9-01.
		Несоответствующая номинальная мощность двигателя	Выберите подходящий двигатель.
		Ошибка тормоза	Убедитесь, что размыкание тормоза происходит должным образом.
		Чрезмерная нагрузка или заблокированный ротор	Снизьте нагрузку или проверьте двигатель и механическое состояние.
E011.2	Предварительная перегрузка двигателя	Коэффициент перегрузки двигателя достигает значения параметра F9-02	То же, что и E011.1.
			Измените коэффициент предварительной перегрузки двигателя (F9-02).
			Измените уровень реакции на исключение, задав параметры в группе H1, так как по умолчанию о предварительной перегрузке двигателя не сообщается.
E012.1	Входная фаза потеряна	Входная фаза трехфазной входной мощности потеряна	Убедитесь, что входная мощность в норме.
		Дисбаланс трехфазной сети	Несбалансированная сеть вызывает колебания напряжения на шине, что может привести к повреждению конденсаторов шины при длительной работе. Убедитесь, что входная сеть симметрична.
		Исключение платы привода, устройства защиты от перенапряжения, главной платы управления или выпрямительного моста	Обратитесь в службу технической поддержки.
E013.1	Выходная фаза потеряна	Фаза двигателя потеряна	Проверьте, не произошло ли размыкание цепи двигателя.
E013.2		Исключение кабеля, соединяющего привод переменного токаи двигатель	Убедитесь в надежности подключения.
E013.3		Несимметричный трехфазный выход привода переменного тока во время работы двигателя	Проверьте, исправна ли трехфазная обмотка двигателя. Если нет, устраните ошибку.
E013.4		Исключение платы привода или модуля IGBT	Обратитесь в службу технической поддержки.
E014.1	Перегрев модуля IGBT	Сверхвысокая температура окружающей среды	Снизьте температуру окружающей среды.
		Заблокирован воздушный фильтр	Очистите воздушный фильтр.
		Повреждение вентилятора	Замените вентилятор.
		Повреждение термистора модуля IGBT	Замените термистор.
		Повреждение модуля IGBT	Замените модуль IGBT.
E014.2	Предварительный перегрев модуля	Температура модуля превышает порог предварительного перегрева (полученное путем вычитания запаса до предварительного перегрева, определенного значением параметра BF-14, из порога перегрева)	То же, что и E014.1.
			Измените уровень отклика при исключении, задав параметры в группе H1, так как по умолчанию о предварительном перегреве модуля не сообщается.
E015.1	Внешняя ошибка устройства	Вход внешней ошибки через многофункциональный цифровой вход DI (нормально разомкнутый)	Устраните внешнюю ошибку, убедитесь, что механическое состояние допускает перезапуск (F8-18), и выполните сброс операции.
E015.2		Вход внешней ошибки через многофункциональный цифровой вход DI (нормально замкнутый)	Устраните внешнюю ошибку, убедитесь, что механическое состояние допускает перезапуск (F8-18), и выполните сброс операции.
E017.1	Ошибка контактора	Исключение платы привода и источника питания	Замените плату привода или источник питания.
		Исключение контактора	Замените контактор.
		Исключение устройства защиты от перенапряжения	Замените устройство защиты от перенапряжения.

Код ошибки	Ошибка	Возможная причина	Ответные меры
E018.1	Ошибка определения тока	Исключение компонента Холла	Замените компонент Холла.
		Привод переменного тока остановлен, когда синхронный двигатель вращается на высокой скорости	Отключите определение дрейфа нуля, установив бит07 параметра BF-07.
		Исключение платы привода	Замените плату привода.
E019.1	Время определения прерывания автонастройки	Исключение настройки параметров двигателя или исключение настройки модели привода переменного тока	Правильно установите параметры двигателя и привода переменного тока.
E019.2	Прерывание авто-настройки	Авто-настройка прервана по команде остановки	Дождитесь завершения авто-настройки. Двигатель остановится автоматически.
E019.3	Перегрузка по току во время авто-настройки	Ток выходит из-под контроля во время авто-настройки	Правильно установите параметры двигателя и модель привода переменного тока.
			Обратитесь в службу технической поддержки.
E019.4	Исключение авто-настройки противо-ЭДС	Ошибка установки основных параметров двигателя	Правильно установите параметры двигателя, указанные на паспортной табличке, и модель привода переменного тока.
		Сбой подавления колебаний при авто-настройке противо -ЭДС	Отрегулируйте параметр подавления колебаний.
E019.5	Ошибка настройки типа двигателя	Неправильный тип двигателя	Правильно установите тип двигателя.
E019.7	Ошибка авто-настройки тока без нагрузки	Ток без нагрузки находится вне допустимого диапазона во время авто-настройки двигателя	Правильно установите параметры двигателя, указанные на паспортной табличке, и модель привода переменного тока.
E020.1	Определение обрыва провода аппаратной части энкодера	Исключение сигнала обратной связи аппаратной части энкодера	1. Проверьте, правильно ли выбрана плата PG. 2. Убедитесь, что проводка в нормальном состоянии. 3. Убедитесь, что энкодер в нормальном состоянии. 4.Проверьте, подходит ли DIP-переключатель энкодера. 5.Проверьте, правильно ли установлены параметры энкодера.
			Установите для параметра F1-36 ненулевое значение, также установите бит02 параметра AA-30, чтобы включить определение ошибок PG. Об ошибке сообщается только в режиме замкнутого векторного управления (FVC).
E020.2	Ошибка числа импульсов за оборот энкодера	Несоответствие между обратной связью по скорости энкодера и фактической скоростью двигателя	Проверьте правильность числа импульсов за оборот энкодера ABZ или количества пар полюсов резольвера.
E020.3	Нет обратной связи энкодера	Нет обратной связи по скорости энкодера	1. Проверьте, правильно ли выбрана плата PG. 2. Убедитесь, что проводка в нормальном состоянии. 3. Убедитесь, что энкодер в нормальном состоянии. 4.Проверьте, подходит ли DIP-переключатель энкодера. 5.Проверьте, правильно ли установлены параметры энкодера.

Код ошибки	Ошибка	Возможная причина	Ответные меры
E020.4	Ошибка направления энкодера	Направление энкодера противоположно направлению вращения двигателя	Установите значение параметра F1-30 для переключения направления энкодера.
E020.5	Большие колебания обратной связи по скорости энкодера	Внезапное изменение обратной связи по скорости энкодера (которое приведет к колебаниям управления и, в тяжелых случаях, к расхождению управления и перегрузке по току) (По умолчанию определение этой ошибки отключено.)	1. Проверьте, правильно ли выбрана плата PG. 2. Убедитесь, что проводка в нормальном состоянии. 3. Убедитесь, что энкодер в нормальном состоянии. 4.Проверьте, подходит ли DIP-переключатель энкодера. 5.Проверьте, правильно ли установлены параметры энкодера.
			1.Проверьте, заземлен ли экранирующий слой кабеля энкодера со стороны привода переменного тока. 2. Проверьте, заземлен ли корпус двигателя. 3.Убедитесь, что кабель энкодера находится далеко от кабелей питания. 4. Установите магнитное кольцо на кабель энкодера. 5.В качестве кабеля энкодера используйте кабель витой пары с плотным экранирующим слоем из металлической сетки. 6. Используйте как можно меньше адаптеров.
			Установите бит01 параметра A9-09, чтобы включить программное определение обрыва провода, установите значение параметра A9-08, чтобы указать коэффициент программного определения обрыва провода энкодера, и установите бит02 параметра A9-09, чтобы устранить сбои в обратной связи энкодера.
E020.8	Потеря сигнала Z энкодера ABZ	Потеря сигнала Z энкодера ABZ	Об этой ошибке сообщается только во время самодиагностики, когда синхронный двигатель использует энкодер ABZ в режиме замкнутого векторного управления (FVC).
E020.9	Импульсные помехи энкодера	Исключение колебаний скорости обратной связи энкодера	Об этой ошибке сообщается только во время самодиагностики энкодера.
E021.1 E021.2 E021.3 E021.4	Ошибка чтения-записи EEPROM	Исключение чтения-записи EEPROM	Для параметров, записанных через связь, проверьте адреса ОЗУ и соответствие адресов. Подробнее см. в разделе 1.2 «Адреса связи параметров» в руководстве по связи приводов переменного тока общего назначения серии MD520. Если микросхема EEPROM повреждена, обратитесь к изготовителю для замены главной платы управления.
E021.5		Переполнение внутреннего кэша EEPROM	Проверьте параметры, записанные через связь, на частую запись.
E023.1	Короткое замыкание на землю	Короткое замыкание двигателя на землю	Проверьте адаптеры разъемов и измерьте импеданс заземления с помощью мегаомметра. Если проблема сохраняется, замените кабель или двигатель.
		Самодиагностика во время работы двигателя (отключается через 20 с после остановки асинхронного двигателя)	Не запускайте двигатель, пока не установлена причина ошибки.
		Короткое замыкание модуля IGBT (крайне низкая вероятность)	Замените двигатель и выполните статическую самодиагностику еще раз.

Код ошибки	Ошибка	Возможная причина	Ответные меры
E026.1	Заданное значение суммарного времени работы достигнуто	Суммарное время работы достигло заданного значения	Очистите запись инициализацией параметра.
E027.1 E027.2	Пользователь ская ошибка	Сигнал пользовательской ошибки вводится через многофункциональную клемму DI	Устраните внешнюю ошибку, убедитесь, что механическое состояние допускает перезапуск (F8-18), и выполните сброс операции.
		Сигнал пользовательской ошибки вводится через виртуальный вход/выход	
		Сигнал пользовательской ошибки вводится через соединитель	
E027.3 E027.4		Сигнал пользовательской ошибки вводится через соединитель	Проверьте настройки параметров соединителя (H2-06 ~ H2-07). Устраните внешнюю ошибку, убедитесь, что механическое состояние допускает перезапуск (F8-18), и выполните сброс операции.
L028.1 L 028.2 L 028.3 L 028.4	Пользователь ский аварийный сигнал	Сигнал пользовательской ошибки вводится через соединитель	Проверьте настройки параметров соединителя (H2-08 ~ H2-11).
E029.1	Заданное значение суммарного времени включения достигнуто	Суммарное время включения достигло заданного значения	Очистите запись инициализацией параметра.
E031.1	Потеря обратной связи ПИД во время работы	Обратная связь ПИД меньше значения параметра FA-26	Проверьте сигнал обратной связи ПИД или правильно установите значение параметра FA-26.
E032.1	Исключение параметров	Исключение параметров при выполнении сброса	Выполните сброс значения параметра FP-01. Если ошибка сохраняется, обратитесь в службу технической поддержки.
E032.2		Исключение параметров при резервном копировании	Сделайте резервную копию всех параметров еще раз. Если невозможно выполнить сброс ошибки, обратитесь в службу технической поддержки.
E032.3		Исключение параметров при отключении питания	Проверьте, не отключено ли питание и не слишком ли быстро разряжается конденсатор шины.
E032.4		Исключение параметров при настройке	Проверьте, установлены ли соответствующие параметры согласно требованиям, особенно параметры с пределами настройки, которые связаны с другими параметрами.
E032.6		Исключение проверки параметров при включении питания	Проверьте значение параметра U2-09. Если значение в норме, обратитесь в службу технической поддержки.

Код ошибки	Ошибка	Возможная причина	Ответные меры
E040.1	Ошибка поимпульсного ограничения тока	Об этой ошибке сообщается только в случае асинхронных двигателей в режиме управления напряжением/частотой (V/f). Чтобы узнать больше о причинах, подключитесь к приводу переменного тока из мобильного приложения по Wi-Fi, чтобы выполнить самодиагностику, которая поможет пользователям быстро найти ошибку.	
		Чрезмерная нагрузка или заблокированный ротор	Снизьте нагрузку или проверьте двигатель и механическое состояние.
		Короткое замыкание выхода на землю	Выполните самодиагностику для проверки на наличие точки короткого замыкания на землю.
		Межвитковое короткое замыкание двигателя	Выполните самодиагностику, измерьте мультиметром симметричность сопротивления выходной клеммы и замените двигатель, если обнаружено межвитковое короткое замыкание.
		Ошибка параметров паспортной таблички двигателя	Правильно установите параметры двигателя.
		Выходная фаза потеряна	Выполните самодиагностику и подключите двигатель надлежащим образом.
		Колебания напряжения/частоты (V/f)	Включите функцию подавления колебаний напряжения/частоты (V/f) и отрегулируйте коэффициент подавления колебаний.
		Несоответствующая номинальная мощность привода переменного тока	Замените привод переменного тока на более мощный.
E042.1	Чрезмерное отклонение скорости	Неправильная установка параметров энкодера	Установите параметры энкодера правильно.
		Авто-настройка двигателя не выполнена	Выполните авто-настройку двигателя.
		Чрезмерная нагрузка	Убедитесь, что подключена правильная нагрузка.
		Ошибка направления энкодера	Правильно установите направление энкодера.
		Неправильная установка значений параметров F9-69 и F9-70	Правильно установите параметры на основе фактических условий.
E043.1	Превышение скорости двигателя	Чтобы узнать больше о причинах, подключитесь к приводу переменного тока из мобильного приложения по Wi-Fi, чтобы выполнить самодиагностику, которая поможет пользователям быстро найти ошибку.	
		Неправильная установка параметров энкодера	Установите параметры энкодера правильно.
		Авто-настройка двигателя не выполнена	Выполните авто-настройку двигателя.
		Заброс оборотов, вызванный неправильным углом нулевой точки энкодера синхронного двигателя	Проверьте, является ли угол нулевой точки энкодера, полученный в результате авто-настройки, точным и не ослаблено ли соединение энкодера.
		Неправильная установка значений параметров F9-67 и F9-68	Правильно установите параметры на основе фактических условий.
E045.1	Перегрев двигателя	Неплотное соединение датчика температуры	Проверьте подключение датчика температуры.
		Сверхвысокая температура двигателя	Снизьте несущую частоту или примите другие меры для охлаждения двигателя.
		Слишком низкий порог защиты двигателя от перегрева (F9-57 или F9-76)	Увеличьте порог защиты двигателя от перегрева в диапазоне от 90 °C до 100 °C.
E045.2		Неплотное соединение датчика температуры	Проверьте подключение датчика температуры.
		Сверхвысокая температура двигателя	Снизьте несущую частоту или примите другие меры для охлаждения двигателя.
		Слишком низкий порог защиты двигателя от предварительного перегрева (F9-58 или F9-77)	Увеличьте порог защиты двигателя от предварительного перегрева.

Код ошибки	Ошибка	Возможная причина	Ответные меры
E047.2	Ошибка безопасного отключения крутящего момента (STO)	Отключение сигнала STO1 и STO2	Проверьте подключение STO1 и STO2.
E047.3		Минимальное напряжение или перенапряжение цепи безопасного отключения крутящего момента (STO)	Обратитесь в службу технической поддержки.
E047.4		Исключение подсистемы ввода цепи безопасного отключения крутящего момента (STO)	Обратитесь в службу технической поддержки.
E047.5		Исключение выходной микросхемы блокировки безопасного отключения крутящего момента (STO)	Обратитесь в службу технической поддержки.
E051.1	Ошибка авто-настройки положения полюса	Проверьте двигатель на потерю выходной фазы.	Правильно подключите выход двигателя и убедитесь, что выходной контактор замкнут.
E055.1	Ошибка ведомого в управлении ведущий-ведомый	Ошибка ведомого	Устраните проблему на основе кода ошибки ведомого.
E056.2	Короткое замыкание U-Модуля IGBT	Исключение сигнала VCE мониторинга модуля IGBT	Обратитесь в отдел послепродажного обслуживания.
E056.3	Короткое замыкание U+ модуля IGBT	Исключение сигнала VCE мониторинга модуля IGBT	Обратитесь в отдел послепродажного обслуживания.
E056.4	Короткое замыкание V-модуля IGBT	Исключение сигнала VCE мониторинга модуля IGBT	Обратитесь в отдел послепродажного обслуживания.
E056.5	Короткое замыкание V+ модуля IGBT	Исключение сигнала VCE мониторинга модуля IGBT	Обратитесь в отдел послепродажного обслуживания.
E056.9	Выходная фаза потеряна	Выходная фаза двигателя потеряна	Убедитесь, что двигатель подключен правильно, а выходной контактор в норме.
E057.1	Нарушение непрерывности модуля IGBT верхнего моста фазы U или нижнего моста фазы V	Размыкание цепи модуля IGBT	Обратитесь в отдел послепродажного обслуживания.
E057.2	Нарушение непрерывности модуля IGBT нижнего моста фазы U или верхнего моста фазы V	Размыкание цепи модуля IGBT	Обратитесь в отдел послепродажного обслуживания.

Код ошибки	Ошибка	Возможная причина	Ответные меры
E057.3	Нарушение непрерывности модуля IGBT верхнего моста фазы V или нижнего моста фазы W	Размыкание цепи модуля IGBT	Обратитесь в отдел послепродажного обслуживания.
E057.4	Нарушение непрерывности модуля IGBT нижнего моста фазы V или верхнего моста фазы W	Размыкание цепи модуля IGBT	Обратитесь в отдел послепродажного обслуживания.
E057.5	Нарушение непрерывности модуля IGBT верхнего моста фазы W или нижнего моста фазы U	Размыкание цепи модуля IGBT	Обратитесь в отдел послепродажного обслуживания.
E057.6	Нарушение непрерывности модуля IGBT нижнего моста фазы W или верхнего моста фазы U	Размыкание цепи модуля IGBT	Обратитесь в отдел послепродажного обслуживания.
E057.7	Короткое замыкание на выходе UV	Межфазное короткое замыкание на выходе	Выполните проверку на наличие межфазного короткого замыкания.
E057.8	Короткое замыкание на выходе VW	Межфазное короткое замыкание на выходе	Выполните проверку на наличие межфазного короткого замыкания.
E057.9	Короткое замыкание на выходе WU	Межфазное короткое замыкание на выходе	Выполните проверку на наличие межфазного короткого замыкания.
E058.1	Датчик тока фазы U модуля установлен наоборот	Исключение датчика отбора тока	Обратитесь в отдел послепродажного обслуживания.

Код ошибки	Ошибка	Возможная причина	Ответные меры
E058.2	Датчик тока фазы V модуля установлен наоборот	Исключение датчика отбора тока	Обратитесь в отдел послепродажного обслуживания.
E058.3	Датчик тока фазы W модуля установлен наоборот	Исключение датчика отбора тока	Обратитесь в отдел послепродажного обслуживания.
E058.4	Датчик фазы UV модуля вставлен неправильно	Исключение датчика отбора тока	Обратитесь в отдел послепродажного обслуживания.
E058.5	Датчик фазы VW модуля вставлен неправильно	Исключение датчика отбора тока	Обратитесь в отдел послепродажного обслуживания.
E058.6	Датчик фазы WU модуля вставлен неправильно	Исключение датчика отбора тока	Обратитесь в отдел послепродажного обслуживания.
E059.1	Дисбаланс фазы UV	Межвитковое короткое замыкание двигателя	Замените двигатель, а затем выполните самодиагностику, чтобы подтвердить причину.
E059.2	Дисбаланс фазы VW	Межвитковое короткое замыкание двигателя	Замените двигатель, а затем выполните самодиагностику, чтобы подтвердить причину.
E059.3	Дисбаланс фазы WU	Межвитковое короткое замыкание двигателя	Замените двигатель, а затем выполните самодиагностику, чтобы подтвердить причину.
E061.1	Перегрузка блока торможения	Сверхвысокая мощность тормозного резистора (сопротивление слишком мало)	Используйте тормозной резистор с более высоким сопротивлением.
E062.2	Перерегулирование тормозного транзистора	Исключение тормозного модуля	Обратитесь в службу технической поддержки.
		Короткое замыкание тормозного резистора	Проверьте тормозной резистор на короткое замыкание или повреждение. При их наличии, выполните его замену.
E062.3	Перегрузка тормозного транзистора по максимальному току	Неправильное подключение тормозного резистора	Проверьте правильность подключения тормозного резистора и исправность блока торможения.

Код ошибки	Ошибка	Возможная причина	Ответные меры
E093.1	Ротор двигателя заблокирован	Порог определения блокировки ротора и время определения определяются параметрами AA-31 и AA-32, а защита от блокировки роторавключается установкой значения бит05 параметра AA-30. Чтобы узнать больше о причинах, подключитесь к приводу переменного тока из мобильного приложения по Wi-Fi, чтобы выполнить самодиагностику.	
		Чрезмерная нагрузка или исключение тормоза	Убедитесь, что нагрузка двигателя находится в разумных пределах.
		Низкое ограничение крутящего момента/ограничение тока	Установите надлежащее ограничение крутящего момента.
		Авто-настройка не выполнена	Выполните авто-настройку перед запуском.
		Ошибка настройки модели привода переменного тока	Правильно установите модель привода переменного тока.
E093.2	Остановка двигателя	Порог определения остановки двигателя и время определения определяются параметрами AA-33 и AA-34, а защита от остановки двигателя включается установкой значения бит04 параметра AA-30. Чтобы узнать больше о причинах, подключитесь к приводу переменного тока из мобильного приложения по Wi-Fi, чтобы выполнить самодиагностику.	
		Помехи энкодера или обрыв провода	Проверьте энкодерна наличие помех.
		Ошибка числа импульсов за оборот энкодера или плохое соединение	Проверьте надежность подключения энкодера.
		Авто-настройка не выполнена	Правильно установите номинальные параметры двигателя и по возможности выполните динамическую авто-настройку.
		Ошибка модели привода переменного тока	Правильно установите модель привода переменного тока.
E093.4	Исключение управления по току	Порог определения исключения управления по току и время определения определяются параметрами AA-35 и AA-36, а защита от исключения управления по току включается установкой значения бит03 параметра AA-30. Чтобы узнать больше о причинах, подключитесь к приводу переменного тока из мобильного приложения по Wi-Fi, чтобы выполнить самодиагностику.	
		Выходная фаза потеряна	Проверьте двигатель на потерю фазы.
		Помехи энкодера или обрыв провода	Убедитесь, что энкодер в нормальном состоянии.
		Внезапное и сильное падение напряжения на шине	Поддерживайте напряжение сети стабильным.
		Авто-настройка не выполнена	Правильно введите параметры двигателя и выполните авто-настройку.
E094.1	Несоответствие между расчетным и установленным количеством пар полюсов	Неправильная установка количества пар полюсов двигателя	Устанавливайте значение параметра A9-02 только при количестве пар полюсов двигателя больше 12.
E094.2	Ошибка несоответствия мощности, напряжения и тока двигателя	Несоответствие мощности, напряжения и тока двигателя	Правильно установите параметры двигателя.
E094.3	Ошибка диапазона тока без нагрузки	Неверный диапазон тока без нагрузки двигателя	Проверьте параметры, указанные на паспортной табличке двигателя, и убедитесь в правильности установки модели привода переменного тока.
E094.4	Несоответствие между Lm I0 и номинальным напряжением	Несоответствие номинальному напряжению, вызванное отдельным изменением тока без нагрузки или взаимной индуктивностью	Правильно установите параметры, указанные на паспортной табличке двигателя, и выполните авто-настройку.

Код ошибки	Ошибка	Возможная причина	Ответные меры
E094.5	Исключение диапазона сопротивления обмоток ротора	Диапазон сопротивления обмоток ротора находится вне допустимого диапазона	Проверьте, вращается ли двигатель во время авто-настройки.
			Проверьте правильность настройки параметров, указанных на паспортной табличке двигателя, и модели привода переменного тока.
E094.7	Несоответствие между количеством пар полюсов резольвера и синхронного двигателя	Неправильное количество пар полюсов резольвера или синхронного двигателя	Убедитесь, что количество пар полюсов синхронного двигателя делится на количество пар полюсов резольвера.
E159.1	Сбой автоматического сброса	Автоматический сброс отключен	Проверьте значения параметров H2-20 ~ H2-39, чтобы узнать, отключен ли автоматический сброс.
E160.1	Ошибка связи Modbus	Время определения потери связи по протоколу Modbus	Проверьте правильность подключения кабеля связи RS-485.
			Проверьте правильность установки параметра FD-04 и цикла связи ПЛК.
E161.1	Ошибка связи CANopen	Время определения потери связи по протоколу CANopen	Проверьте правильность подключения кабеля связи CAN.
			См. дальнейшие действия в значениях параметров FD-15 ~ FD-17.
E161.2		Несоответствие между соответствием PDO, настроенным для CANopen, и фактическим соответствием	Проверьте соответствие параметров PDO в группе AF.
E162.1	Ошибка связи CANlink	Превышение времени ожидания тактового импульса CANlink	Проверьте правильность подключения кабеля связи CAN.
			См. дальнейшие действия в значениях параметров FD-15 ~ FD-17.
E162.2		Конфликт номеров станций CANlink	Измените номера станций CAN при помощи параметра FD-13.
E164.1	Ошибка платы расширения	Ошибка платы расширения	Проверьте связь с платой расширения.
E174.1	Обрыв провода	Обрыв провода HDI1	Проверьте подключение HDI.
E174.3		Обрыв провода AI1	Проверьте подключение AI1.
E174.4		Обрыв провода AI2	Проверьте подключение AI2.
E174.5		Обрыв провода AI3	Проверьте подключение AI3.

4.3 Перечень атрибутов ошибок

В таблице атрибутов ошибок приведены имя ошибки, значение на дисплее панели, действие защиты от ошибки по умолчанию, диапазон действий при ошибке, разрешен ли сброс и изменяются ли атрибуты при изменении основного кода ошибки с помощью параметров F9-47 ~ F9-50.

Данная серия приводов переменного тока позволяет изменять действия по защите при появлении основных кодов ошибок с помощью параметров F9-47 ~ F9-50 или действия по защите от отдельных ошибок при помощи параметров в группе H1.

В столбце «Действие защиты от ошибки по умолчанию» указано действие защиты от ошибки по умолчанию, выполняемое в случае, когда действие при ошибке не определено параметрами F9-47 ~ F9-50 и параметрами в группе H1.

В столбце «Диапазон действий при ошибке» указаны доступные действия при ошибке, когда ошибка изменяется с помощью параметров в группе H1.

Диапазон действий при ошибке приведен ниже:

0. Остановка на выбеге

1: Остановка с заданным торможением

2: Продолжение работы (с ограничением скорости)

3: Работа с ограничением мощности

4: Работа с ограничением тока

5: Игнорировать

Столбец «Разрешен ли сброс» указывает, разрешен ли сброс при данной ошибке.

Условные обозначения в столбце «Разрешен ли сброс» означают следующее:

☆: Ошибка допускает сброс.

★: Ошибка не допускает сброс.

Столбец «Изменяется ли с основным кодом» указывает, изменяется ли действие защиты от ошибки подкода соответствующим образом, когда действие защиты от ошибки при возникновении основного кода ошибки изменяется с помощью параметров F9-47 ~ F9-50.

Условные обозначения в столбце «Изменяется ли с основным кодом» означают следующее:

○: Действие защиты от ошибки изменяется соответственно при изменении основного кода ошибки.

●: Действие защиты от ошибки не изменяется соответственно при изменении основного кода ошибки.

Таблица 4–6 Перечень атрибутов ошибок

Дисплей панели	Ошибка	Действие защиты от ошибки по умолчанию	Диапазон действий при ошибке	Разрешен ли сброс	Изменяется ли с основным кодом
E002.1	Перегрузка аппаратного обеспечения по максимально му току	0	0	☆	○
E002.2	Перегрузка программного обеспечения по максимально му току	0	0	☆	○
E005.1	Перенапряжение	0	0	☆	○

Дисплей панели	Ошибка	Действие защиты от ошибки по умолчанию	Диапазон действий при ошибке	Разрешен ли сброс	Изменяетс ли с основным кодом
E008.1	Частое срабатывание контактора	0	0	☆	○
E009.1	Минимальное напряжение	0	0	☆	○
E009.3	Исключение предварительной зарядки	0	0	☆	○
E010.1	Перегрузка привода переменного тока	0	0	☆	○
E010.3	Предварительная перегрузка привода переменного тока	5	2 ~ 5	☆	○
E011.1	Перегрузка двигателя	0	0 ~ 5	☆	○
E011.2	Предварительная перегрузка двигателя	Не изменяется по умолчанию	2 ~ 5	☆	●
E012.1	Входная фаза потеряна	0	0 ~ 5	☆	○
E013.1	Выходная фаза U потеряна	0	0 ~ 4	☆	○
E013.2	Выходная фаза V потеряна	0	0 ~ 4	☆	○
E013.3	Выходная фаза W потеряна	0	0 ~ 4	☆	○
E014.1	Перегрев модуля	0	0	☆	○
E014.2	Предварительный перегрев модуля	Не изменяется по умолчанию	2 ~ 5	☆	○
E015.1	Внешняя ошибка 1	0	0 ~ 4	☆	○
E015.2	Внешняя ошибка 2	0	0 ~ 4	☆	○
E017.1	Исключение цепи предварительной зарядки	0	0 ~ 5	☆	○
E018.1	Исключение отбора тока	0	0	☆	○
E019.1	Время определения прерывания авто-настройки	0	0	☆	○
E019.2	Прерывание авто-настройки	0	0	☆	○
E019.3	Перегрузка по току во время авто-настройки	0	0	☆	○
E019.4	Исключение авто-настройки противо-ЭДС	0	0	☆	○
E019.5	Ошибка типа двигателя	0	0	☆	○

Дисплей панели	Ошибка	Действие защиты от ошибки по умолчанию	Диапазон действий при ошибке	Разрешен ли сброс	Изменяется ли с основным кодом
E019.7	Превышение предельных значений авто-настройки тока без нагрузки	0	0 ~ 5	☆	○
E020.1	Обрыв провода аппаратной части энкодера	0	0 ~ 5	☆	○
E020.2	Ошибка числа импульсов за оборот энкодера	0	0	☆	●
E020.3	Нет обратной связи энкодера	0	0	☆	●
E020.5	Большие колебания обратной связи энкодера	0	0 ~ 5	☆	○
E020.8	Сигнал Z потерян	0	0 ~ 5	☆	○
E020.9	Импульсные помехи энкодера	0	0 ~ 5	☆	○
E021.1	Ошибка E2P (бесперебойная работа более 30 с)	0	0 ~ 1	☆	○
E021.2	E2P: ошибка чтения	0	0 ~ 1	☆	○
E021.3	E2P: ошибка записи	0	0 ~ 1	☆	○
E021.4	E2P в течение 1 с выполняет операции чтения и записи вне допустимого диапазона	2	0 ~ 4	☆	●
E021.5	Переполнение внутреннего кэша E2P	0	0 ~ 5	☆	●
E022.1	Плата энкодера не активна	0	0	☆	○
E023.1	Короткое замыкание выхода на землю	0	0	★	○
E026.1	Заданное значение суммарного времени работы достигнуто	0	0 ~ 4	☆	○
E027.1	Пользовательская ошибка 1	0	0 ~ 4	☆	○
E027.2	Пользовательская ошибка 2	0	0 ~ 4	☆	○
E027.3	Пользовательская ошибка 3	0	0 ~ 4	☆	○
E027.4	Пользовательская ошибка 4	0	0 ~ 4	☆	○
E028.1	Пользовательское предупреждение 1	2	0 ~ 4	☆	○
E028.2	Пользовательское предупреждение 2	2	0 ~ 4	☆	○
E028.3	Пользовательское предупреждение 3	2	0 ~ 4	☆	○

Дисплей панели	Ошибка	Действие защиты от ошибки по умолчанию	Диапазон действий при ошибке	Разрешен ли сброс	Изменяетс ли с основным кодом
E028.4	Пользовательское предупреждение 4	2	0 ~ 4	☆	○
E029.1	Заданное значение суммарного времени включения достигнуто	2	0 ~ 4	☆	○
E030.1	Нагрузка потеряна	0	0 ~ 5	☆	○
E031.1	Потеря обратной связи ПИД	0	0 ~ 4	☆	○
E032.1	Исключение параметров при выполнении сброса	0	0 ~ 5	☆	○
E032.2	Исключение параметров при резервном копировании	2	0 ~ 5	☆	○
E032.3	Исключение параметров при отключении питания	5	0 ~ 5	☆	○
E032.4	Исключение параметров при настройке	2	0 ~ 5	☆	○
E032.6	Исключение проверки параметров при включении питания	0	0 ~ 5	☆	○
E040.1	Ошибка поимпульсного ограничения тока	0	0	☆	○
E042.1	Чрезмерное отклонение скорости	2	0 ~ 5	☆	○
E043.1	Скорость двигателя находится вне допустимого диапазона	0	0 ~ 5	☆	○
E045.1	Перегрев двигателя	0	0 ~ 4	☆	○
E045.2	Предварительный перегрев двигателя	2	2 ~ 5	☆	○
E047.2	Ошибка несоответствия срабатывания безопасного отключения крутящего момента (STO)	0	0	☆	○
E047.3	Исключение источника питания цепи безопасного отключения крутящего момента (STO)	0	0	☆	○
E047.4	Ошибка подсистемы ввода безопасного отключения крутящего момента (STO)	0	0	☆	○
E047.5	Ошибка микросхемы буфера безопасного отключения крутящего момента	0	0	★	●
E051.1	Ошибка авто-настройки положения полюса	0	0 ~ 1	☆	○
E055.1	Ошибка ведомого при управлении ведущий-ведомый	1	0 ~ 5	☆	○

Дисплей панели	Ошибка	Действие защиты от ошибки по умолчанию	Диапазон действий при ошибке	Разрешен ли сброс	Изменяетс ли с основным кодом
E056.2	Короткое замыкание U+ модуля IGBT во время самодиагностики	0	0	☆	○
E056.3	Короткое замыкание U- модуля IGBT во время самодиагностики	0	0	☆	○
E056.4	Короткое замыкание V+ модуля IGBT во время самодиагностики	0	0	☆	○
E056.5	Короткое замыкание V+ модуля IGBT во время самодиагностики	0	0	☆	○
E056.9	Выходная фаза системы потеряна	0	0	☆	○
E057.1	Нарушение непрерывности модуля IGBT верхнего моста фазы U или нижнего моста фазы V	0	0	☆	○
E057.2	Нарушение непрерывности модуля IGBT нижнего моста фазы U или верхнего моста фазы V	0	0	☆	○
E057.3	Нарушение непрерывности модуля IGBT верхнего моста фазы V или нижнего моста фазы W	0	0	☆	○
E057.4	Нарушение непрерывности модуля IGBT нижнего моста фазы V или верхнего моста фазы W	0	0	☆	○
E057.5	Нарушение непрерывности модуля IGBT верхнего моста фазы W или нижнего моста фазы U	0	0	☆	○
E057.6	Нарушение непрерывности модуля IGBT нижнего моста фазы W или верхнего моста фазы U	0	0	☆	○
E057.7	Короткое замыкание на выходе UV	0	0	☆	○
E057.8	Короткое замыкание на выходе VW	0	0	☆	○

Дисплей панели	Ошибка	Действие защиты от ошибки по умолчанию	Диапазон действий при ошибке	Разрешен ли сброс	Изменяетс ли с основным кодом
E057.9	Короткое замыкание на выходе WU	0	0	☆	○
E058.1	Датчик тока фазы U модуля установлен наоборот	0	0	☆	○
E058.2	Датчик тока фазы V модуля установлен наоборот	0	0	☆	○
E058.3	Датчик тока фазы W модуля установлен наоборот	0	0	☆	○
E058.4	Датчик фазы UV модуля вставлен неправильно	0	0	☆	○
E058.5	Датчик фазы VW модуля вставлен неправильно	0	0	☆	○
E058.6	Датчик фазы WU модуля вставлен неправильно	0	0	☆	○
E059.1	Дисбаланс фазы VW	0	0	☆	○
E059.2	Дисбаланс фазы UW	0	0	☆	○
E059.3	Дисбаланс фазы UV	0	0	☆	○
E061.1	Перегрузка блока торможения	0	0	☆	○
E062.2	Перерегулирование тормозного транзистора	0	0	☆	○
E062.3	Перегрузка тормозного транзистора по максимальному току	0	0	☆	○
E063.1	Внешний аварийный сигнал 1	2	2 ~ 4	☆	○
E063.2	Внешний аварийный сигнал 2	2	2 ~ 4	☆	○
E082.2	Исключение обратной связи контактора предварительной зарядки	0	0	☆	○
E085.4	Ошибка выдержки времени	2	0 ~ 4	☆	○
E093.1	Ошибка блокировки ротора двигателя	0	0 ~ 5	☆	○
E093.2	Остановка двигателя	0	0	☆	○

Дисплей панели	Ошибка	Действие защиты от ошибки по умолчанию	Диапазон действий при ошибке	Разрешен ли сброс	Изменяетс ли с основным кодом
E093.3	Исключение управления по току	0	0	☆	○
E094.1	Несоответствие между расчетным и установленным количеством пар полюсов	Не изменяется по умолчанию		☆	○
E094.2	Ошибка несоответствия мощности, напряжения и тока асинхронного двигателя			☆	○
E094.3	Ошибка диапазона тока без нагрузки			☆	○
E094.4	Несоответствие между Lm I0 и номинальным напряжением			☆	○
E094.5	Исключение диапазона настройки сопротивления обмоток ротора			☆	○
E094.7	Несоответствие между количеством пар полюсов резольвера и синхронного двигателя			☆	○
E159.1	Сбой автоматического сброса	0	0	☆	○
E160.1	Время определения потери связи по протоколу Modbus	1	0 ~ 5	☆	○
E161.1	Время определения потери связи по протоколу CANopen	1	0 ~ 5	☆	○
E161.2	Несоответствие между соответствием PDO, настроенным для CANopen, и фактическим соответствием	1	0 ~ 5	☆	○
E162.1	Превышение времени ожидания тактового импульса CANlink	1	0 ~ 5	☆	○
E162.2	Конфликт номеров станций CANlink	1	0 ~ 5	☆	○

Дисплей панели	Ошибка	Действие защиты от ошибки по умолчанию	Диапазон действий при ошибке	Разрешен ли сброс	Изменяетс ли с основным кодом
E164.1	Ошибка связи при управлении ведущий-ведомый	1	0 ~ 5	☆	○
E174.1	Обрыв провода HDI1	5	0 ~ 5	☆	○
E174.3	Обрыв провода AI1	5	0 ~ 5	☆	○
E174.4	Обрыв провода AI2	5	0 ~ 5	☆	○
E174.5	Обрыв провода AI3	5	0 ~ 5	☆	○

5 Параметры

5.1 Список параметров

Если для параметра FP-00 задано ненулевое значение (включена защита паролем), меню параметров становится доступным в режиме настройки параметров и в режиме изменении пользователем только после ввода правильного пароля. Чтобы отключить защиту паролем, установите для параметра FP-00 значение 0.

Если установлен пароль для блокировки панели управления, аутентификация по паролю требуется каждый раз, когда вы выходите и затем получаете доступ к меню параметров для чтения или записи значений параметров с помощью панели управления. При управлении по полевой шине чтение и запись значений параметров (кроме параметров в группах FP и FF) может выполняться без аутентификации по паролю.

Защита паролем недоступна для меню параметров в определяемом пользователем режиме.

Группы F, A, B, C и H – это стандартные функциональные параметры, группа U – параметры функции мониторинга, а группа L – параметры функции соединителя.

Параметр	Адре связи	Наименование	Диапазон задания	По умолча нию	Ед. изм.	Изменение
F0-00	0xF000	Отображение типа нагрузки	0: Приложение большой нагрузки 1: Приложение небольшой нагрузки	0	-	Не изменяется
F0-01	0xF001	Режим управления двигателем 1	0: Разомкнутое векторное управление (SVC) 1:Замкнутое векторное управление (FVC) 2: Режим «напряжение/частота» (V/f)	2	-	Изменяется только при остановке
F0-02	0xF002	Источник рабочих команд	0: Панель управления 1: Клемма 2: Связь 3: Пользовательская настройка	0	-	Изменяется только при остановке
F0-03	0xF003	Источник основной частоты X	0: Цифровая настройка (не сохраняется при сбое питания) 1: Цифровая настройка (сохраняется при сбое питания) 2: AI1 3: AI2 4: AI3 5: Импульсное задание (DI5) 6: Мульти-задание 7: Простой ПЛК 8: ПИД 9: Связь Другое: F соединитель	0	-	Изменяется только при остановке

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
F0-04	0xF004	Источник вспомогательной частоты Y	0: Цифровая настройка (не сохраняется при сбое питания) 1: Цифровая настройка (сохраняется при сбое питания) 2: AI1 3: AI2 4: AI3 5: Импульсное задание (DI5) 6: Мульти-задание 7: Простой ПЛК 8: ПИД 9: Связь Другое: F соединитель	0	-	Изменяется только при остановке
F0-05	0xF005	Базовое значение диапазона источника вспомогательной частоты для наложения	0: Относительно максимальной частоты 1: Относительно основной частоты X	0	-	Изменяется в любое время
F0-06	0xF006	Диапазон источника вспомогательной частоты Y для наложения	0 ~ 150%	100	%	Изменяется в любое время
F0-07	0xF007	Наложение источников частоты	Единицы: Частота задания 0: Источник основной частоты X 1: Результат операций с основной и вспомогательной частотой задания (на основе разряда десятков) 2: Переключение между источником основной частоты X и источником вспомогательной частоты Y 3: Переключение между источником основной частоты X и результатом операций с основной и вспомогательной частотой задания 4: Переключение между источником вспомогательной частоты Y и результатом операций с основной и вспомогательной частотой задания Десятки: Операции с основной и вспомогательной частотой задания 0: Осн. + вспом. 1: Осн. – вспом. 2: Макс. (осн., вспом.) 3: Мин. (осн., вспом.) 4: Осн. x вспом.	0	-	Изменяется в любое время
F0-08	0xF008	Стандартная частота	0,00 Гц ~ F0-10	50,00	Гц	Изменяется в любое время
F0-09	0xF009	Направление работы	1: Направление по умолчанию 1: Обратное направление по умолчанию	0	-	Изменяется в любое время
F0-10	0xF00A	Максимальная частота	50,00 ~ 500,00 Гц	50,00	Гц	Изменяется только при остановке

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
F0-11	0xF00B	Источник верхнего ограничения частоты	0: F0-12 1: AI1 2: AI2 3: AI3 4: Импульсное задание 5: Связь Другое: F-соединитель	0	-	Изменяется только при остановке
F0-12	0xF00C	Верхнее ограничение частоты	F0-14 ~ F0-10	50,00	Гц	Изменяется в любое время
F0-13	0xF00D	Смещение верхнего ограничения частоты	0,00 Гц ~ F0-10	0,00	Гц	Изменяется в любое время
F0-14	0xF00E	Нижнее ограничение частоты	0,00 Гц ~ F0-12	0,00	Гц	Изменяется в любое время
F0-15	0xF00F	Несущая частота	0,5 кГц ~ 16,0 кГц	6,0	кГц	Изменяется в любое время
F0-16	0xF010	Несущая частота, настроенная по температуре	0: Нет 1: Да	0	-	Изменяется в любое время
F0-17	0xF011	Время разгона 1	0,0 ~ 6500,0 с	20,0	с	Изменяется в любое время
F0-18	0xF012	Время торможения 1	0,0 ~ 6500,0 с	20,0	с	Изменяется в любое время
F0-19	0xF013	Размерность времени разгона/торможения	0: 1 с 1: 0,1 с 2: 0,01 с	1	-	Изменяется только при остановке
F0-20	0xF014	Источник частоты смещения	0: F0-21 1: AI1 2: AI2 3: AI3 4: Импульсное задание 5: Связь 6: Мульти-задание 7: Потенциометр с электроприводом 8: ПИД Другое: F -соединитель	0	-	Изменяется только при остановке
F0-21	0xF015	Частота смещения	0,00 Гц ~ F0-10	0,00	Гц	Изменяется в любое время
F0-22	0xF016	Знаки после запятой частоты задания	1: 0,1 Гц 2: 0,01 Гц	2	-	Изменяется только при остановке
F0-23	0xF017	Сохранение цифровых настроек	0: Не сохраняются 1: Сохраняются	0	-	Изменяется в любое время
F0-24	0xF018	Группа параметров двигателя	0: Группа параметров двигателя 1 1: Группа параметров двигателя 2 2: Группа параметров двигателя 3 3: Группа параметров двигателя 4	0	-	Изменяется только при остановке

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
F0-25	0xF019	Базовая частота для времени разгона/торможения	0: F0-10 (максимальная частота) 1: Частота задания 2: 100 Гц 3: Номинальная частота	0	-	Изменяется только при остановке
F0-26	0xF01A	Базовая частота для изменения ВВЕРХ/ВНИЗ во время работы	0: Рабочая частота 1: Частота задания	0	-	Изменяется только при остановке
F0-27	0xF01B	Привязка источника частоты задания к источнику команд	Единицы: Источник частоты задания привязан к панели управления 0: Нет привязки 1: Цифровая настройка 2: AI1 3: AI2 4: AI3 5: Импульс 6: Мульти-задание 7: Простой ПЛК 8: ПИД 9: Связь Десятки: Источник частоты задания привязан к управлению с клемм 0: Нет привязки 1: Цифровая настройка 2: AI1 3: AI2 4: AI3 5: Импульс 6: Мульти-задание 7: Простой ПЛК 8: ПИД 9: Связь Сотни: Привязка источника частоты задания с управлением по полевой шине 0: Нет привязки 1: Цифровая настройка 2: AI1 3: AI2 4: AI3 5: Импульс 6: Мульти-задание 7: Простой ПЛК 8: ПИД 9: Связь	0	-	Изменяется в любое время
F0-28	0xF01C	Протокол передачи данных	0: Modbus 1: Расширенный протокол связи	0	-	Изменяется только при остановке
F0-29	0xF01D	Тип нагрузки	0: Приложение большой нагрузки 1: Приложение небольшой нагрузки	0	-	Изменяется только при остановке

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
F1-00	0xF100	Тип двигателя	0: Общий асинхронный двигатель 1: Асинхронный двигатель с частотным регулированием 2: Синхронный двигатель с постоянными магнитами	0	-	Изменяется только при остановке
F1-01	0xF101	Номинальная мощность двигателя	0,1 ~ 1000,0 кВт	3,7	кВт	Изменяется только при остановке
F1-02	0xF102	Номинальное напряжение двигателя	1 ~ 2000 В	380	V	Изменяется только при остановке
F1-03	0xF103	Номинальный ток двигателя	0,01 ~ 655,35 А	9,00	А	Изменяется только при остановке
F1-04	0xF104	Номинальная частота двигателя	0,01 Гц ~ F0-10	50,00	Гц	Изменяется только при остановке
F1-05	0xF105	Номинальная скорость двигателя	1 ~ 65535 об/мин	1460	об/мин	Изменяется только при остановке
F1-06	0xF106	Сопротивление обмоток статора асинхронного двигателя	0,001 ~ 65,535 Ом	1,204	Ом	Изменяется только при остановке
F1-07	0xF107	Сопротивление обмоток ротора асинхронного двигателя	0,001 ~ 65,535 Ом	0,908	Ом	Изменяется только при остановке
F1-08	0xF108	Индуктивное сопротивление рассеяния асинхронного двигателя	0,01 ~ 655,35 мГн	5,28	мГн	Изменяется только при остановке
F1-09	0xF109	Взаимное индуктивное сопротивление асинхронного двигателя	0,1 ~ 6553,5 мГн	156,8	мГн	Изменяется только при остановке
F1-10	0xF10A	Ток асинхронного двигателя без нагрузки	0,01 А ~ F1-03	4,20	А	Изменяется только при остановке
F1-16	0xF110	Сопротивление обмоток статора синхронного двигателя	0,001 ~ 65,535 Ом	1,204	Ом	Изменяется только при остановке
F1-17	0xF111	Индуктивность по оси D синхронного двигателя	0,01 ~ 655,35 мГн	5,28	мГн	Изменяется только при остановке
F1-18	0xF112	Индуктивность по оси Q синхронного двигателя	0,01 ~ 655,35 мГн	5,28	мГн	Изменяется только при остановке
F1-20	0xF114	Коэффициент противо-ЭДС синхронного двигателя	0,0 ~ 6553,5 В	300,0	V	Изменяется только при остановке
F1-27	0xF11B	Число импульсов за оборот энкодера	1 ~ 65535	1024	-	Изменяется только при остановке
F1-28	0xF11C	Тип энкодера	0: Импульсный энкодер ABZ 1: 23-битный энкодер 2: Резольвер 3: Внешний вход	0	-	Изменяется только при остановке
F1-29	0xF11D	Плата PG обратной связи по скорости	0: Локальная плата PG 1: Плата расширения PG	0	-	Изменяется только при остановке

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
F1-30	0xF11E	Последовательность фаз A/B энкодера	0: Вперед 1: Назад	0	-	Изменяется только при остановке
F1-31	0xF11F	Угол установки энкодера	0,0° ~ 359,9°	0,0	°	Изменяется только при остановке
F1-34	0xF122	Количество пар полюсов резольвера	1 ~ 65535	1	-	Изменяется только при остановке
F1-36	0xF124	Время определения обрыва провода PG обратной связи по скорости	0,0 ~ 10,0 с	0,0	с	Изменяется только при остановке
F1-37	0xF125	Авто-настройка	0: Нет действия 1: Статическая авто-настройка части параметров асинхронного двигателя 2: Динамическая авто-настройка асинхронного двигателя 3: Статическая авто-настройка всех параметров асинхронного двигателя 4: Авто-настройка инерции 5: Авто-настройка мертвой зоны 11: Авто-настройка синхронного двигателя под нагрузкой (кроме противо -ЭДС) 12: Динамическая авто-настройка синхронного двигателя без нагрузки 13: Статическая авто-настройка всех параметров синхронного двигателя (кроме угла нулевой точки)	0	-	Изменяется только при остановке
F2-00	0xF200	Пропорциональный коэффициент контура скорости 1	1 ~ 300	30	-	Изменяется в любое время
F2-01	0xF201	Время интегрирования контура скорости 1	0,01 ~ 10,00 с	0,50	с	Изменяется в любое время
F2-02	0xF202	Частота переключения 1	0,00 Гц ~ F2-05	5,00	Гц	Изменяется в любое время
F2-03	0xF203	Пропорциональный коэффициент контура скорости 2	1 ~ 300	20	-	Изменяется в любое время
F2-04	0xF204	Время интегрирования контура скорости 2	0,01 ~ 10,00 с	1,00	с	Изменяется в любое время
F2-05	0xF205	Частота переключения 2	F2-02 ~ F0-10	10,00	Гц	Изменяется в любое время
F2-06	0xF206	Коэффициент компенсации скольжения при векторном управлении	50% ~ 200%	100	%	Изменяется в любое время
F2-07	0xF207	Время фильтра обратной связи по скорости в режиме разомкнутого векторного управления (SVC)	0,000 ~ 0,100 с	0,015	с	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
F2-09	0xF209	Источник верхнего ограничения момента в режиме управления скоростью (режим двигателя)	0: Цифровая настройка (F2-10) 1: AI1 2: AI2 3: AI3 4: Импульсное задание 5: Связь 6: МИН. (AI1, AI2) 7: МАКС. (AI1, AI2) Другое: F -соединитель	0	-	Изменяется в любое время
F2-10	0xF20A	Верхнее ограничение момента в режиме управления скоростью	0,0% ~ 200,0%	150,0	%	Изменяется в любое время
F2-11	0xF20B	Источник верхнего ограничения момента в режиме управления скоростью (генераторный режим)	0: Цифровая настройка (F2-10) 1: AI1 2: AI2 3: AI3 4: Импульсное задание (DI5) 5: Связь 6: МИН. (AI1, AI2) 7: МАКС. (AI1, AI2) 8: Цифровая настройка (F2-12) Другое: F -соединитель	0	-	Изменяется в любое время
F2-12	0xF20C	Верхнее ограничение момента в режиме управления скоростью (генераторный режим)	0,0% ~ 200,0%	150,0	%	Изменяется в любое время
F2-18	0xF212	Режим ослабления поля	0: Нет ослабления поля 1: Автоматическая регулировка 2: Расчет+Автоматическая регулировка	1	-	Изменяется только при остановке
F2-19	0xF213	Коэффициент ослабления поля	1 ~ 50	5	-	Изменяется в любое время
F2-22	0xF216	Ограничение мощности в генераторном режиме	0: Запрещено 1: Разрешено на протяжении всего процесса 2: Разрешено при постоянной скорости 3: Разрешено во время торможения	0	-	Изменяется в любое время
F2-23	0xF217	Верхнее ограничение мощности в генераторном режиме	0,0% ~ 200,0%	20,0	%	Изменяется в любое время
F2-24	0xF218	Ток определения угла начального положения синхронного двигателя	50 ~ 180	80	-	Изменяется только при остановке
F2-25	0xF219	Определение угла начального положения синхронного двигателя	0: Определение при запуске 1: Не определяется 2: Определение при первом запуске после включения питания	0	-	Изменяется в любое время
F2-27	0xF21B	Коэффициент регулировки скорости явно выраженных полюсов синхронного двигателя	0,20 ~ 3,00	1,00	-	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
F2-28	0xF21C	Управление максимальным отношением крутящего момента к току синхронного двигателя	0: Запрещено 1: Разрешено	1	-	Изменяется в любое время
F2-32	0xF220	Коррекция сигнала Z	0: Запрещено 1: Разрешено	1	-	Изменяется в любое время
F2-37	0xF225	Несущая частота при низких скоростях	0,8 кГц ~ F0-15	2,0	кГц	Изменяется в любое время
F2-43	0xF22B	Блокировка положения	0 ~ 1	0	-	Изменяется в любое время
F2-44	0xF22C	Частота переключения	0,00 Гц ~ F2-02	0,30	Гц	Изменяется в любое время
F2-45	0xF22D	Пропорциональный коэффициент контура скорости блокировки положения	1 ~ 100	10	-	Изменяется в любое время
F2-46	0xF22E	Время интегрирования контура скорости блокировки положения	0,01 ~ 10,00 с	0,50	с	Изменяется в любое время
F2-49	0xF231	Авто-настройка в свободном режиме	0: Запрещено 1: Авто-настройка при первом запуске после включения питания 2: Авто-настройка при работе	0	-	Изменяется в любое время
F2-51	0xF233	Угол компенсации начального положения	0,0 ~ 359,9	0,0	-	Изменяется в любое время
F3-00	0xF300	Кривая напряжения/частоты (V/f)	0: Прямолинейная кривая напряжения/частоты (V/f) 1: Многоточечная кривая напряжения/частоты (V/f) 2-9: Зарезервировано 10: Режим полного разделения напряжения/частоты (V/f) 11: Режим половинного разделения напряжения/частоты (V/f)	0	-	Изменяется только при остановке
F3-01	0xF301	Повышение момента	0,0% ~ 30,0%	3,0	%	Изменяется в любое время
F3-02	0xF302	Частота отключения при повышении момента	0,00 Гц ~ F0-10	50,00	Гц	Изменяется только при остановке
F3-03	0xF303	Частота 1 многоточечной кривой напряжения/частоты (V/f)	0,00 Гц ~ F3-05	0,00	Гц	Изменяется только при остановке
F3-04	0xF304	Напряжение 1 многоточечной кривой напряжения/частоты (V/f)	0,0% ~ +100,0%	0,0	%	Изменяется только при остановке
F3-05	0xF305	Частота 2 многоточечной кривой напряжения/частоты (V/f)	F3-03 ~ F3-07	0,00	Гц	Изменяется только при остановке
F3-06	0xF306	Напряжение 2 многоточечной кривой напряжения/частоты (V/f)	0,0% ~ +100,0%	0,0	%	Изменяется только при остановке
F3-07	0xF307	Частота 3 многоточечной кривой напряжения/частоты (V/f)	F3-05 ~ F1-04	0,00	Гц	Изменяется только при остановке
F3-08	0xF308	Напряжение32 многоточечной кривой напряжения/частоты (V/f)	0,0% ~ +100,0%	0,0	%	Изменяется только при остановке

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
F3-09	0xF309	Коэффициент компенсации скольжения напряжения/частоты (V/f)	0,0 ~ 200,0	0,0	-	Изменяется в любое время
F3-10	0xF30A	Коэффициент перевозбуждения напряжения/частоты (V/f)	0 ~ 200	64	-	Изменяется в любое время
F3-11	0xF30B	Коэффициент подавления колебаний напряжения/частоты (V/f)	0 ~ 100	40	-	Изменяется в любое время
F3-12	0xF30C	Подавление колебаний напряжения/ частоты (V/f)	0: Запрещено 1: Разрешено	1	-	Изменяется в любое время
F3-13	0xF30D	Источник напряжения для разделения напряжения/частоты (V/f)	0: Цифровая настройка (F3-14) 1: AI1 2: AI2 3: AI3 4: Импульсное задание (DI5) 5: Мульти-задание 6: Простой ПЛК 7: ПИД 8: Связь Другое: F-соединитель	0	-	Изменяется в любое время
F3-14	0xF30E	Напряжение при разделении напряжения/ частоты (V/f)	0 В ~ F1-02	0	V	Изменяется в любое время
F3-15	0xF30F	Время возрастания напряжения при разделении напряжения/частоты (V/f)	0,0 ~ 1000,0 с	0,0	с	Изменяется в любое время
F3-16	0xF310	Время спада напряжения при разделении напряжения/частоты (V/f)	0,0 ~ 1000,0 с	0,0	с	Изменяется в любое время
F3-17	0xF311	Режим остановки для разделения напряжения/частоты (V/f)	0: Частота и напряжение снижаются до 0 независимо друг от друга 1: Частота снижается до 0 после снижения напряжения до 0 2: Остановка на выбеге (новое)	0	-	Изменяется в любое время
F3-18	0xF312	Ток срабатывания предотвращения аварийной остановки по максимальному току	50% ~ 200%	150	%	Изменяется только при остановке
F3-19	0xF313	Предотвращение аварийной остановки по максимальному току	0: Запрещено 1: Разрешено	1	-	Изменяется только при остановке
F3-20	0xF314	Коэффициент предотвращения аварийной остановки по максимальному току	1 ~ 100	20	-	Изменяется в любое время
F3-21	0xF315	Коэффициент компенсации скорости, умножающий ток срабатывания предотвращения аварийной остановки по максимальному току	50% ~ 200%	100	%	Изменяется только при остановке
F3-22	0xF316	Напряжение срабатывания предотвращения аварийной остановки при перенапряжении	330,0 ~ 800,0 В	770,0	V	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
F3-23	0xF317	Предотвращение аварийной остановки при перенапряжении	0: Запрещено 1: Разрешено	1	-	Изменяется только при остановке
F3-24	0xF318	Коэффициент частоты предотвращения аварийной остановки при перенапряжении	1 ~ 100	30	-	Изменяется в любое время
F3-25	0xF319	Коэффициент напряжения предотвращения аварийной остановки при перенапряжении	1 ~ 100	30	-	Изменяется в любое время
F3-26	0xF31A	Порог возрастания частоты для предотвращения аварийной остановки при перенапряжении	0 ~ 50 Гц	5	Гц	Изменяется только при остановке
F3-27	0xF31B	Время фильтра при компенсации скольжения	0,1 ~ 10,0 с	0,5	с	Изменяется только при остановке
F3-28	0xF31C	Источник многоточечной кривой	0: 3-точечная кривая 1: Модуль A многоточечной кривой 2: Модуль B многоточечной кривой	0	-	Изменяется только при остановке
F3-33	0xF321	Коэффициент компенсации момента в режиме онлайн	80 ~ 150	100	-	Изменяется только при остановке
F3-34	0xF322	Коэффициент ImaxKi	10% ~ 1000%	100	%	Изменяется только при остановке
F3-35	0xF323	Порог предотвращения перегрузки по максимальному току (относительно номинального тока двигателя)	80% ~ 300%	200	%	Изменяется только при остановке
F3-36	0xF324	Порог частоты в случае ослабления поля при предотвращении перегрузки по максимальному току	100% ~ 500%	100	%	Изменяется только при остановке
F3-37	0xF325	Время фильтра IT	10 ~ 1000 мс	100	мс	Изменяется только при остановке
F3-38	0xF326	Режим компенсации скольжения	0: Запрещено 1: Компенсация скольжения без PG 2: Компенсация скольжения с PG	1	-	Изменяется только при остановке
F3-39	0xF327	Допустимое время работы при контроле максимального напряжения постоянного тока (VdcMaxCtrl)	0,0 ~ 100,0 с	0,0	с	Изменяется только при остановке
F3-40	0xF328	Верхнее ограничение напряжения при разделении напряжения/частоты (V/f)	50,0% ~ 200,0%	100,0	%	Изменяется только при остановке
F3-41	0xF329	Время формирователя опорных частот (RFG) при разделении напряжения/частоты (V/f)	0: Для времени формирователя опорных частот (RFG) принудительно установлено значение 0 1: Стандартное время формирователя опорных частот (RFG)	0	-	Изменяется только при остановке

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
F3-42	0xF32A	Частота отключения фильтра подавления колебаний напряжения/частоты (V/f)	1,0 ~ 50,0 Гц	8,0	Гц	Изменяется в любое время
F3-43	0xF32B	Порог частоты отключения для подавления колебаний напряжения/частоты (V/f)	10 ~ 3000 Гц	200	Гц	Изменяется в любое время
F3-44	0xF32C	Коэффициент прямой связи при контроле максимального напряжения постоянного тока (VdcMaxCtrl)	0% ~ 500%	0	%	Изменяется в любое время
F3-50	0xF332	Промежуточная частота (IF) PMVVC при низких скоростях	0: Запрещено 1: Разрешено	1	-	Изменяется только при остановке
F3-51	0xF333	Ток промежуточной частоты (IF) PMVVC при низких скоростях	30 ~ 250	100	-	Изменяется только при остановке
F3-52	0xF334	Порог переключения скорости промежуточной частоты (IF) PMVVC при низких скоростях	2,0% ~ 100,0%	10,0	%	Изменяется только при остановке
F3-53	0xF335	Коэффициент подавления колебаний PMVVC	0 ~ 500	100	-	Изменяется в любое время
F3-54	0xF336	Коэффициент времени фильтра PMVVC	0 ~ 500	100	-	Изменяется в любое время
F3-55	0xF337	Режим управления энергосбережением PMVVC	0: Фиксированная прямолинейная кривая напряжения/частоты (V/f) 1: Фиксированный реактивный ток 30% 2: Управление максимальным крутящим моментом на ампер (MTPA)	2	-	Изменяется только при остановке

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
F4-00	0xF400	Функция DI1	0: Нет функции 1: Работа в прямом направлении (IN1) 2: Работа в обратном направлении (IN2) 3: Трехпроводное управление (IN3) 4: Толчок вперед (FJOG) 5: Толчок в обратном направлении (RJOG) 6: Клемма ВВЕРХ 7: Клемма ВНИЗ 8: Остановка на выбеге 9: Сброс ошибки (RESET) 10: Пауза работы 11: Нормально разомкнутый вход внешней ошибки 12: Клемма мульти-задания 1 13: Клемма мульти-задания 2 14: Клемма мульти-задания 3 15: Клемма мульти-задания 4 16: Клемма 1 для выбора разгона/торможения 17: Клемма 2 для выбора разгона/торможения 18: Переключение источника частоты 19: Очистка настройки ВВЕРХ и ВНИЗ 20: Клемма переключения источника команд 1 21: Запрет на разгон/торможение 22: Пауза работы ПИД 23: Сброс состояния простого ПЛК 24: Пауза качания 25: Вход счетчика 26: Сброс счетчика 27: Вход счетчика длины 28: Сброс длины 29: Запрет на управление моментом 30: Вход частоты импульсов 31: Зарезервировано 32: Немедленное торможение постоянным током 33: Нормально замкнутый вход внешней ошибки 34: Разрешение изменения частоты 35: Обратное направление действия ПИД-регулятора (Продолжение см. далее)	1	-	Изменяется только при остановке

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
(Продолжение)	(Продолжение)	(Продолжение)	(Продолжение) 36: Клемма внешней остановки 1 37: Клемма переключения источника команд 2 38: Интегральная пауза ПИД-регулятора 39: Переключение между основной и стандартной частотой 40: Переключение между вспомогательной и стандартной частотой 41: Клемма выбора двигателя 1 42: Зарезервировано 43: Переключение параметров ПИД 44: Пользовательская ошибка 1 45: Пользовательская ошибка 2 46: Переключение между управлением скоростью и управлением крутящим моментом 47: Аварийная остановка 48: Клемма внешней остановки 2 49: Торможение постоянным током 50: Очистка текущего времени работы 51: Переключение между двухпроводным и трехпроводным управлением 52: Запрет на работу в обратном направлении 53–69: Зарезервировано 70: Канал управления 71: Источник задания (Зарезервировано) 72: Клеммный модуль 73: Бит0 режима запуска 74: Бит1 режима запуска 75: Клемма переключения источника команд 3 76: Клемма выбора двигателя 2 77: Разрешение работы 78: Разрешение работы в прямом направлении 79: Разрешение работы в обратном направлении	1	-	Изменяется только при остановке
F4-01	0xF401	Функция DI2	То же, что и F4-00	4	-	Изменяется только при остановке
F4-02	0xF402	Функция DI3	То же, что и F4-00	9	-	Изменяется только при остановке
F4-03	0xF403	Функция DI4	То же, что и F4-00	12	-	Изменяется только при остановке

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
F4-04	0xF404	Функция DI5	1: Работа в прямом направлении (IN1) 2: Работа в обратном направлении (IN2) 3: Трехпроводное управление (IN3) 4: Толчок вперед (FJOG) 5: Толчок в обратном направлении (RJOG) 6: Клемма ВВЕРХ 7: Клемма ВНИЗ 8: Остановка на выбеге 9: Сброс ошибки (RESET) 10: Пауза работы 11: Нормально разомкнутый вход внешней ошибки 12: Клемма мульти-задания 1 13: Клемма мульти-задания 2 14: Клемма мульти-задания 3 15: Клемма мульти-задания 4 16: Клемма 1 для выбора разгона/торможения 17: Клемма 2 для выбора разгона/торможения 18: Переключение источника частоты 19: Очистка настройки ВВЕРХ и ВНИЗ 20: Клемма переключения источника команд 1 21: Запрет на разгон/торможение 22: Пауза работы ПИД 23: Сброс состояния простого ПЛК 24: Пауза качания 25: Вход счетчика 26: Сброс счетчика 27: Вход счетчика длины 28: Сброс длины 29: Запрет на управление моментом 31: Зарезервировано 32: Немедленное торможение постоянным током 33: Нормально замкнутый вход внешней ошибки 34: Разрешение изменения частоты 35: Обратное направление действия ПИД-регулятора	13	-	Изменяется только при остановке

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
(Продолжение)	(Продолжение)	(Продолжение)	(Продолжение) 36: Клемма внешней остановки 1 37: Клемма переключения источника команд 2 38: Интегральная пауза ПИД-регулятора 39: Переключение между основной и стандартной частотой 40: Переключение между вспомогательной и стандартной частотой 41: Клемма выбора двигателя 1 42: Зарезервировано 43: Переключение параметров ПИД 44: Пользовательская ошибка 1 45: Пользовательская ошибка 2 46: Переключение между управлением скоростью и управлением крутящим моментом 47: Аварийная остановка 48: Клемма внешней остановки 2 49: Торможение постоянным током 50: Очистка текущего времени работы 51: Переключение между двухпроводным и трехпроводным управлением 52: Запрет на работу в обратном направлении 53–69: Зарезервировано 70: Канал управления 71: Источник задания (Зарезервировано) 72: Клеммный модуль 73: Бит0 режима запуска 74: Бит1 режима запуска 75: Клемма переключения источника команд 3 76: Клемма выбора двигателя 2 77: Разрешение работы 78: Разрешение работы в прямом направлении 79: Разрешение работы в обратном направлении 80: Для входа формирователя опорных частот (RFG) установлено значение 0 (Продолжение см. далее)	13	-	Изменяется только при остановке
F4-05	0xF405	Функция DI6	То же, что и F4-00	0	-	Изменяется только при остановке
F4-06	0xF406	Функция DI7	То же, что и F4-00	0	-	Изменяется только при остановке
F4-07	0xF407	Функция DI8	То же, что и F4-00	0	-	Изменяется только при остановке
F4-08	0xF408	Функция DI9	То же, что и F4-00	0	-	Изменяется только при остановке
F4-09	0xF409	Функция DI10	То же, что и F4-00	0	-	Изменяется только при остановке
F4-10	0xF40A	Время фильтра DI	0,000 ~ 1,000 с	0,010	с	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
F4-11	0xF40B	Режим управления с клемм	0: Двухпроводной режим 1 1: Двухпроводной режим 2 2: Трехпроводной режим 1 3: Трехпроводной режим 2	0	-	Изменяется только при остановке
F4-12	0xF40C	Скорость изменения клеммой ВВЕРХ/ВНИЗ	0,001 ~ 65,535 Гц/с	1,000	Гц/с	Изменяется в любое время
F4-13	0xF40D	Минимум кривой AI 1	–10 В ~ F4-15	0,00	V	Изменяется в любое время
F4-14	0xF40E	Процент, соответствующий минимуму кривой AI 1	–100% ~ +100,0%	0,0	%	Изменяется в любое время
F4-15	0xF40F	Максимум кривой AI 1	F4-13 ~ 10,00 В	10,00	V	Изменяется в любое время
F4-16	0xF410	Процент, соответствующий максимуму кривой AI 1	–100% ~ +100,0%	100,0	%	Изменяется в любое время
F4-17	0xF411	Время фильтра AI1	0,00 ~ 10,00 с	0,10	с	Изменяется в любое время
F4-18	0xF412	Минимум кривой AI 2	–10 В ~ F4-20	0,00	V	Изменяется в любое время
F4-19	0xF413	Процент, соответствующий минимуму кривой AI 2	–100% ~ +100,0%	0,0	%	Изменяется в любое время
F4-20	0xF414	Максимум кривой AI 2	F4-18 ~ 10,00 В	10,00	V	Изменяется в любое время
F4-21	0xF415	Процент, соответствующий максимуму кривой AI 2	–100% ~ +100,0%	100,0	%	Изменяется в любое время
F4-22	0xF416	Время фильтра AI2	0,00 ~ 10,00 с	0,10	с	Изменяется в любое время
F4-23	0xF417	Минимум кривой AI 3	–10 В ~ F4-25	–10	V	Изменяется в любое время
F4-24	0xF418	Процент, соответствующий минимуму кривой AI 3	–100% ~ +100,0%	–100	%	Изменяется в любое время
F4-25	0xF419	Максимум кривой AI 3	F4-23 ~ 10,00 В	10,00	V	Изменяется в любое время
F4-26	0xF41A	Процент, соответствующий максимуму кривой AI 3	–100% ~ +100,0%	100,0	%	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
F4-27	0xF41B	Время фильтра AI3	0,00 ~ 10,00 с	0,10	с	Изменяется в любое время
F4-28	0xF41C	Минимальная частота импульсного входа	0,00 кГц ~ F4-30	0,00	кГц	Изменяется в любое время
F4-29	0xF41D	Процент, соответствующий минимальной частоте импульсного входа	–100% ~ +100,0%	0,0	%	Изменяется в любое время
F4-30	0xF41E	Максимальная частота импульсного входа	F4-28 ~ 100,00 кГц	50,00	кГц	Изменяется в любое время
F4-31	0xF41F	Процент, соответствующий максимальной частоте импульсного входа	–100% ~ +100,0%	100,0	%	Изменяется в любое время
F4-32	0xF420	Время фильтра импульсного входа	0,00 ~ 10,00 с	0,10	с	Изменяется в любое время
F4-33	0xF421	Кривая AI	Единицы: Кривая AI1 1: Кривая 1 (2 точки, F4-13 ~ F4-16) 2: Кривая 2 (2 точки, F4-18 ~ F4-21) 3: Кривая 3 (2 точки, F4-23 ~ F4-26) 4: Кривая 4 (4 точки, A6-00 ~ A6-07) 5: Кривая 5 (4 точки, A6-08 ~ A6-15) Десятки: Кривая AI2 1: Кривая 1 (2 точки, F4-13 ~ F4-16) 2: Кривая 2 (2 точки, F4-18 ~ F4-21) 3: Кривая 3 (2 точки, F4-23 ~ F4-26) 4: Кривая 4 (4 точки, A6-00 ~ A6-07) 5: Кривая 5 (4 точки, A6-08 ~ A6-15) Сотни: Кривая AI3 1: Кривая 1 (2 точки, F4-13 ~ F4-16) 2: Кривая 2 (2 точки, F4-18 ~ F4-21) 3: Кривая 3 (2 точки, F4-23 ~ F4-26) 4: Кривая 4 (4 точки, A6-00 ~ A6-07) 5: Кривая 5 (4 точки, A6-08 ~ A6-15)	0x321	-	Изменяется в любое время
F4-34	0xF422	Нижний предел AI	Единицы: Настройка AI1 меньше минимума 0: Процент, соответствующий минимуму 1: 0,0% Десятки: Настройка AI2 меньше минимума 0: Процент, соответствующий минимуму 1: 0,0% Сотни: Настройка AI3 меньше минимума 0: Процент, соответствующий минимуму 1: 0,0%	0x0	-	Изменяется в любое время
F4-35	0xF423	Задержка DI1 (недействительно)	0,0 ~ 3600,0 с	0,0	с	Изменяется только при остановке

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
F4-36	0xF424	Задержка DI2 (недействительно)	0,0 ~ 3600,0 с	0,0	с	Изменяется только при остановке
F4-37	0xF425	Задержка DI3 (недействительно)	0,0 ~ 3600,0 с	0,0	с	Изменяется только при остановке
F4-38	0xF426	Выбор режима активацииDI 1	Единицы: DI1 0: Активен при низком уровне сигнала 1: Активен при высоком уровне сигнала Десятки: DI2 0: Активен при низком уровне сигнала 1: Активен при высоком уровне сигнала Сотни: DI3 0: Активен при низком уровне сигнала 1: Активен при высоком уровне сигнала Тысячи: DI4 0: Активен при низком уровне сигнала 1: Активен при высоком уровне сигнала Десятки тысяч: DI5 0: Активен при низком уровне сигнала 1: Активен при высоком уровне сигнала	0	-	Изменяется только при остановке
F4-39	0xF427	Выбор режима активацииDI 2	Единицы: DI6 0: Активен при низком уровне сигнала 1: Активен при высоком уровне сигнала Десятки: DI7 0: Активен при низком уровне сигнала 1: Активен при высоком уровне сигнала Сотни: DI8 0: Активен при низком уровне сигнала 1: Активен при высоком уровне сигнала Тысячи: DI9 0: Активен при низком уровне сигнала 1: Активен при высоком уровне сигнала Десятки тысяч: DI10 0: Активен при низком уровне сигнала 1: Активен при высоком уровне сигнала	0	-	Изменяется только при остановке
F4-41	0xF429	Задержка включения DI1	0,0 ~ 3600,0 с	0,0	с	Изменяется только при остановке
F4-42	0xF42A	Задержка выключения DI1	0,0 ~ 3600,0 с	0,0	с	Изменяется только при остановке
F4-43	0xF42B	Задержка включения DI2	0,0 ~ 3600,0 с	0,0	с	Изменяется только при остановке
F4-44	0xF42C	Задержка выключения DI2	0,0 ~ 3600,0 с	0,0	с	Изменяется только при остановке
F4-45	0xF42D	Задержка включения DI3	0,0 ~ 3600,0 с	0,0	с	Изменяется только при остановке
F4-46	0xF42E	Задержка выключения DI3	0,0 ~ 3600,0 с	0,0	с	Изменяется только при остановке

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
F4-47	0xF42F	Задержка включения DI4	0,0 ~ 3600,0 с	0,0	с	Изменяется только при остановке
F4-48	0xF430	Задержка выключения DI4	0,0 ~ 3600,0 с	0,0	с	Изменяется только при остановке
F4-49	0xF431	Информация о состоянии DI	Бит00: DI1 0: Неактивное состояние 1: Активное состояние Бит01: DI2 0: Неактивное состояние 1: Активное состояние Бит02: DI3 0: Неактивное состояние 1: Активное состояние Бит03: DI4 0: Неактивное состояние 1: Активное состояние Бит04: DI5/HDI 0: Неактивное состояние 1: Активное состояние Бит05: DI6 0: Неактивное состояние 1: Активное состояние Бит06: DI7 0: Неактивное состояние 1: Активное состояние Бит07: DI8 0: Неактивное состояние 1: Активное состояние Бит08: DI9 0: Неактивное состояние 1: Активное состояние Бит09: DI10 0: Неактивное состояние 1: Активное состояние Бит10–15: Зарезервировано	0x0	-	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
F4-50	0xF432	Данные связи DI	Бит00: DI1 0: Неактивное состояние 1: Активное состояние Бит01: DI2 0: Неактивное состояние 1: Активное состояние Бит02: DI3 0: Неактивное состояние 1: Активное состояние Бит03: DI4 0: Неактивное состояние 1: Активное состояние Бит04: DI5/HDI 0: Неактивное состояние 1: Активное состояние Бит05: DI6 0: Неактивное состояние 1: Активное состояние Бит06: DI7 0: Неактивное состояние 1: Активное состояние Бит07: DI8 0: Неактивное состояние 1: Активное состояние Бит08: DI9 0: Неактивное состояние 1: Активное состояние Бит09: DI10 0: Неактивное состояние 1: Активное состояние Бит10: VDI1 0: Неактивное состояние 1: Активное состояние (Продолжение см. далее)	0x0	-	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
(Продолжение)	(Продолжение)	(Продолжение)	(Продолжение) Бит11: VDI2 0: Неактивное состояние 1: Активное состояние Бит12: VDI3 0: Неактивное состояние 1: Активное состояние Бит13: VDI4 0: Неактивное состояние 1: Активное состояние Бит14: VDI5 0: Неактивное состояние 1: Активное состояние Бит15: VDI6 0: Неактивное состояние 1: Активное состояние	0x0	-	Изменяется в любое время
F4-51	0xF433	Аппаратный источник DI1	0: Аппаратное обеспечение 1: Значение усилия	0	-	Изменяется только при остановке
F4-52	0xF434	Аппаратный источник DI2	0: Аппаратное обеспечение 1: Значение усилия	0	-	Изменяется только при остановке
F4-53	0xF435	Аппаратный источник DI3	0: Аппаратное обеспечение 1: Значение усилия	0	-	Изменяется только при остановке
F4-54	0xF436	Аппаратный источник DI4	0: Аппаратное обеспечение 1: Значение усилия	0	-	Изменяется только при остановке
F4-55	0xF437	Аппаратный источник DI5/HDI	0: Аппаратное обеспечение 1: Значение усилия	0	-	Изменяется только при остановке

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
F4-56	0xF438	Аппаратный источник DI6	0: Аппаратное обеспечение 1: Значение усилия 2: Связь 4: AI1 5: AI2 6: AI3 11: DI1 12: DI2 13: DI3 14: DI4 15: DI5/HDI 17: DI7 18: DI8 19: DI9 20: DI10 21: VDI1 22: VDI2 23: VDI3 24: VDI4 25: VDI5 26: VDI6 31: Реле 1 32: Реле 2 33: DO1 (Продолжение см. далее)	0	-	Изменяется только при остановке
(Продолжение)	(Продолжение)	(Продолжение)	(Продолжение) 34: Реле платы расширения 35: Цифровой выход DO2 платы расширения 36: VDO1 37: VDO2 38: VDO3 39: VDO4 40: VDO5 41: VDO6 42: VDO7 43: VDO8 44: VDO9 45: VDO10 46: VDO11	0	-	Изменяется только при остановке
F4-57	0xF439	Аппаратный источник DI7	То же, что и F4-56	0	-	Изменяется только при остановке
F4-58	0xF43A	Аппаратный источник DI8	То же, что и F4-56	0	-	Изменяется только при остановке
F4-59	0xF43B	Аппаратный источник DI9	То же, что и F4-56	0	-	Изменяется только при остановке
F4-60	0xF43C	Аппаратный источник DI0	То же, что и F4-56	0	-	Изменяется только при остановке

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
F4-61	0xF43D	Тип клеммы DI5/HDI	0: HDI 1: DI	1	-	Не изменяется
F4-62	0xF43E	Полярность HDI	0: Нормальное состояние 1: Абсолютное значение 2: Отрицательное значение 3: Отрицательное абсолютное значение	0	-	Изменяется в любое время
F4-63	0xF43F	Разрешение входа HDI	0: Запрещено 1: Разрешено Другое: B -соединитель	0	-	Не изменяется
F4-64	0xF440	Аппаратный источник HDI	0: Аппаратная выборка 1: Заданное значение усилия	0	-	Изменяется в любое время
F4-65	0xF441	Заданное значение усилия HDI	0,00 ~ 100,00 кГц	1,00	кГц	Изменяется в любое время
F4-66	0xF442	Минимум 4-точечной кривой HDI	0,00 кГц ~ F4-68	10,00	кГц	Изменяется в любое время
F4-67	0xF443	Процент, соответствующий минимуму 4-точечной кривой HDI	–100% ~ +100,0%	–100	%	Изменяется в любое время
F4-68	0xF444	Изгиб 1 4-точечной кривой HDI	F4-66 ~ F4-70	40,00	кГц	Изменяется в любое время
F4-69	0xF445	Процент, соответствующий изгибу 1 4-точечной кривой HDI	–100% ~ +100,0%	–30	%	Изменяется в любое время
F4-70	0xF446	Изгиб 2 4-точечной кривой HDI	F4-68 ~ F4-72	70,00	кГц	Изменяется в любое время
F4-71	0xF447	Процент, соответствующий изгибу 2 4-точечной кривой HDI	–100% ~ +100,0%	30,0	%	Изменяется в любое время
F4-72	0xF448	Максимум 4-точечной кривой HDI	F4-70 ~ 100,00 кГц	100,00	кГц	Изменяется в любое время
F4-73	0xF449	Процент, соответствующий максимуму 4-точечной кривой HDI	–100% ~ +100,0%	100,0	%	Изменяется в любое время
F4-74	0xF44A	Настройка кривой HDI	Единицы: Кривая HDI 0: 2-точечная кривая 1: 4-точечная кривая	0	-	Изменяется в любое время
F4-75	0xF44B	Порог шумоподавления HDI	0,0% ~ 10,0%	0,5	%	Изменяется в любое время
F5-00	0xF500	Выход многофункциональной клеммы FM	0: Импульсный выход (FMP) 1: Цифровой выход (FMR)	0	-	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
F5-01	0xF501	Функция выхода FMR	0: Нет выхода 1: Работа привода переменного тока 2: Выход ошибки 3: Определение уровня 1 частоты (FDT1) 4: Заданное значение частоты достигнуто 5: Работа на нулевой скорости (нет выхода при остановке) 6: Предварительное предупреждение о перегрузке двигателя 7: Предварительное предупреждение о перегрузке привода переменного тока 8: Заданное значение счетчика достигнуто 9: Назначенное значение счетчика достигнуто 10: Заданное значение длины достигнуто 11: Цикл ПЛК завершен 12: Суммарное время работы достигнуто 13: Ограничение качания достигнуто 14: Ограничение момента достигнуто 15: Готов к работе 16: AI1 > AI2 17: Верхнее ограничение частоты достигнуто 18: Нижнее ограничение частоты достигнуто (нет выхода при остановке) 19: Состояние минимального напряжения 20: Настройка подключения 21–22: Зарезервировано 23: Работа на нулевой скорости 2 (выход при остановке) 24: Заданное значение суммарного времени включения достигнуто 25: Определение уровня 2 частоты (FDT2) 26: Заданное значение частоты 1 достигнуто 27: Заданное значение частоты 2 достигнуто 28: Заданное значение тока 1 достигнуто 29: Заданное значение тока 2 достигнуто 30: Заданное значение выдержки времени достигнуто 31: Превышение предельных значений входа AI1 32: Нагрузка потеряна 33: Работа в обратном направлении (Продолжение см. далее)	0	-	Изменяется в любое время
(Продолжение)	(Продолжение)	(Продолжение)	(продолжение) 34: Состояние нулевого тока 35: Заданное значение температуры модуля IGBT достигнуто 36: Перегрузка по максимальному току на выходе 37: Нижнее ограничение частоты достигнуто (выход при остановке) 38: Аварийный сигнал (все ошибки) 39: Превышение температуры двигателя 40: Заданное значение текущего времени работы достигнуто 41: Выход ошибки (нет выхода при минимальном напряжении) 42: Выход безопасного отключения крутящего момента (STO) 43: Работа с ограничениями Другое: B -соединитель			

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
F5-02	0xF502	Реле платы управления Функция выхода (DO3)	То же, что и F5-01	2	-	Изменяется в любое время
F5-03	0xF503	Функция выхода реле платы расширения (DO4)	То же, что и F5-01	0	-	Изменяется в любое время
F5-04	0xF504	Функция DO1	То же, что и F5-01	1	-	Изменяется в любое время
F5-05	0xF505	Функция цифрового выхода DO2 платы расширения	То же, что и F5-01	4	-	Изменяется в любое время
F5-06	0xF506	Функция выхода FMP	0: Рабочая частота 1: Частота задания 2: Выходной ток 3: Выходной момент (абсолютное значение) 4: Выходная мощность 5: Выходное напряжение 6: Импульсный вход 7: AI1 8: AI2 9: AI3 10: Длина 11: Значение счетчика 12: Настройка подключения 13: Скорость вращения двигателя 14: Выходной ток 15: Напряжение на шине 16: Выходной момент (реальное значение) Другое: F -соединитель	0	-	Изменяется в любое время
F5-07	0xF507	Функция AO1	То же, что и F5-06	0	-	Изменяется в любое время
F5-08	0xF508	Функция аналогового выхода AO2 платы расширения	То же, что и F5-06	1	-	Изменяется в любое время
F5-09	0xF509	Максимальная выходная частота FMP	0,01 ~ 100,00 кГц	50,00	кГц	Изменяется в любое время
F5-10	0xF50A	Коэффициент нулевого смещения AO1	–100% ~ +100,0%	0,0	%	Изменяется в любое время
F5-11	0xF50B	Коэффициент AO1	–10 ~ +10,00	1,00	-	Изменяется в любое время
F5-12	0xF50C	Коэффициент нулевого смещения AO2	–100% ~ +100,0%	0,0	%	Изменяется в любое время
F5-13	0xF50D	Коэффициент AO2	–10 ~ +10,00	1,00	-	Изменяется в любое время
F5-14	0xF50E	Время фильтра выхода HDO	0 ~ 1000	0	-	Изменяется в любое время
F5-15	0xF50F	Время фильтра выхода AO1	0 ~ 1000	0	-	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
F5-16	0xF510	Время фильтра выхода AO2	0 ~ 1000	0	-	Изменяется в любое время
F5-17	0xF511	Задержка выхода FMR (недействительно)	0,0 ~ 3600,0 с	0,0	с	Изменяется в любое время
F5-18	0xF512	Задержка выхода реле 1 (DO3) (недействительно)	0,0 ~ 3600,0 с	0,0	с	Изменяется в любое время
F5-19	0xF513	Задержка выхода реле 2 (DO4) (недействительно)	0,0 ~ 3600,0 с	0,0	с	Изменяется в любое время
F5-20	0xF514	Задержка выхода DO1 (недействительно)	0,0 ~ 3600,0 с	0,0	с	Изменяется в любое время
F5-21	0xF515	Задержка выхода DO2 (недействительно)	0,0 ~ 3600,0 с	0,0	с	Изменяется в любое время
F5-22	0xF516	Режим активации DO	Единицы: FMR 0: Положительная логика активна 1: Отрицательная логика активна Десятки: Реле 1 (DO3) 0: Положительная логика активна 1: Отрицательная логика активна Сотни: Реле 2 (DO4) 0: Положительная логика активна 1: Отрицательная логика активна Тысячи: DO1 0: Положительная логика активна 1: Отрицательная логика активна Десятки тысяч: DO2 0: Положительная логика активна 1: Отрицательная логика активна	0	-	Изменяется в любое время
F5-24	0xF518	Задержка включения реле платы управления (DO3)	0,0 ~ 3600,0 с	0,0	с	Изменяется в любое время
F5-25	0xF519	Задержка выключения реле платыуправления (DO3)	0,0 ~ 3600,0 с	0,0	с	Изменяется в любое время
F5-26	0xF51A	Задержка включения выхода FMR	0,0 ~ 3600,0 с	0,0	с	Изменяется в любое время
F5-27	0xF51B	Задержка выключения выхода FMR	0,0 ~ 3600,0 с	0,0	с	Изменяется в любое время
F5-28	0xF51C	Задержка включения выхода DO1	0,0 ~ 3600,0 с	0,0	с	Изменяется в любое время
F5-29	0xF51D	Задержка выключения выхода DO1	0,0 ~ 3600,0 с	0,0	с	Изменяется в любое время
F5-30	0xF51E	Задержка включения реле платы расширения (DO4)	0,0 ~ 3600,0 с	0,0	с	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
F5-31	0xF51F	Задержка выключения реле платы расширения (DO4)	0,0 ~ 3600,0 с	0,0	с	Изменяется в любое время
F5-32	0xF520	Задержка включения цифрового выхода DO2 платы расширения	0,0 ~ 3600,0 с	0,0	с	Изменяется в любое время
F5-33	0xF521	Задержка выключения цифрового выхода DO2 платы расширения	0,0 ~ 3600,0 с	0,0	с	Изменяется в любое время
F5-34	0xF522	Источник DO/RO	Бит00: Источник выхода реле 1 (DO3) 0: Функция выхода 1: Связь Бит01: Источник выхода FMR 0: Функция выхода 1: Связь Бит02: Источник выхода DO1 0: Функция выхода 1: Связь Бит03: Источник выхода реле 2 (DO4) 0: Функция выхода 1: Связь Бит04: Источник выхода DO2 0: Функция выхода 1: Связь Бит05: Источник выхода VDO1 0: Функция выхода 1: Связь Бит06 Источник выхода VDO2 0: Функция выхода 1: Связь Бит07: Источник выхода VDO3 0: Функция выхода 1: Связь Бит08: Источник выхода VDO4 0: Функция выхода 1: Связь (Продолжение см. далее)	0x0	-	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
(Продолжение)	(Продолжение)	(Продолжение)	(Продолжение) Бит09: Источник выхода VDO5 0: Функция выхода 1: Связь Бит10: Источник выхода VDO6 0: Функция выхода 1: Связь Бит11: Источник выхода VDO7 0: Функция выхода 1: Связь Бит12: Источник выхода VDO8 0: Функция выхода 1: Связь Бит13: Источник выхода VDO9 0: Функция выхода 1: Связь Бит14: Источник выхода VDO10 0: Функция выхода 1: Связь Бит15: Источник выхода VDO11 0: Функция выхода 1: Связь			
F5-35	0xF523	Управление по полевой шине клеммы DO/RO	То же, что и F5-34	0x0	-	Изменяется в любое время
F5-36	0xF524	Минимум кривой AO1	–100,0% ~ F5-38	0,0	%	Изменяется в любое время
F5-37	0xF525	Заданное значение, соответствующее минимуму кривой AO1	0,00 ~ 10,00 В	0,00	V	Изменяется в любое время
F5-38	0xF526	Максимум кривой AO1	F5-36 ~ 100,0%	100,0	%	Изменяется в любое время
F5-39	0xF527	Заданное значение, соответствующее максимуму кривой AO1	0,00 ~ 10,00 В	10,00	V	Изменяется в любое время
F5-40	0xF528	Смещение выхода AO1	–10 ~ +10,00 В	0,00	V	Изменяется в любое время
F5-41	0xF529	Минимум кривой AO2	–100,0% ~ F5-43	0,0	%	Изменяется в любое время
F5-42	0xF52A	Заданное значение, соответствующее минимуму кривой AO2	0,00 ~ 10,00 В	0,00	V	Изменяется в любое время
F5-43	0xF52B	Максимум кривой AO2	F5-41 ~ 100,0%	100,0	%	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
F5-44	0xF52C	Заданное значение, соответствующее максимуму кривой AO2	0,00 ~ 10,00 В	10,00	V	Изменяется в любое время
F5-45	0xF52D	Смещение выхода AO2	–10 ~ +10,00 В	0,00	V	Изменяется в любое время
F5-46	0xF52E	Кривая AO	Единицы: Кривая AO1 0: 2-точечная кривая 1: Коэффициент+Смещение Десятки: Кривая AO2 0: 2-точечная кривая 1: Коэффициент+Смещение	11	-	Изменяется в любое время
F5-47	0xF52F	Полярность AO	Единицы: AO1 0: Нормальное состояние 1: Абсолютное значение 2: Отрицательное значение 3: Отрицательное абсолютное значение Десятки: AO2 0: Нормальное состояние 1: Абсолютное значение 2: Отрицательное значение 3: Отрицательное абсолютное значение	0	-	Изменяется в любое время
F5-48	0xF530	Аппаратный источник AO	Единицы: Источник AO1 0: Функция выхода 1: Заданное значение усилия Десятки: Источник AO2 0: Функция выхода 1: Заданное значение усилия	0	-	Изменяется в любое время
F5-49	0xF531	Заданное значение усилия AO 1	0,00 ~ 10,00 В	0,00	V	Изменяется в любое время
F5-50	0xF532	Заданное значение усилия AO 2	0,00 ~ 10,00 В	0,00	V	Изменяется в любое время
F5-51	0xF533	Минимум кривой HDO	–100,0% ~ F5-53	0,00	%	Изменяется в любое время
F5-52	0xF534	Процент, соответствующий минимуму кривой HDO	0,00% ~ 100,00%	0,00	%	Изменяется в любое время
F5-53	0xF535	Максимум кривой HDO	F5-51 ~ 100,00%	100,00	%	Изменяется в любое время
F5-54	0xF536	Процент, соответствующий максимуму кривой HDO	0,00% ~ 100,00%	100,00	%	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
F5-55	0xF537	Полярность HDO	Единицы: HDO 0: Нормальное состояние 1: Абсолютное значение 2: Отрицательное значение 3: Отрицательное абсолютное значение	0	-	Изменяется в любое время
F5-56	0xF538	Аппаратный источник HDO	0: Функция выхода 1: Значение усилия	0	-	Изменяется в любое время
F5-57	0xF539	Заданное значение усилия HDO	0,00% ~ 100,00%	0,00	%	Изменяется в любое время
F6-00	0xF600	Режим запуска	0: Прямой запуск 1: Запуск с хода 2: Запуск с предварительным возбуждением (асинхронный двигатель переменного тока) 3: Быстрый запуск с разомкнутым векторным управлением (SVC)	0	-	Изменяется в любое время
F6-01	0xF601	Режим отслеживания скорости	0: С частоты остановки 1: С частоты сети 2: С максимальной частоты 3: Зарезервировано 4: Отслеживание скорости по направлению магнитного поля (MD290)	0	-	Изменяется в любое время
F6-02	0xF602	Скорость отслеживания скорости	1 ~ 100	20	-	Изменяется в любое время
F6-03	0xF603	Пусковая частота	0,00 ~ 10,00 Гц	0,00	Гц	Изменяется в любое время
F6-04	0xF604	Время удержания пусковой частоты	0,0 ~ 100,0 с	0,0	с	Изменяется только при остановке
F6-05	0xF605	Ток торможения постоянным током при запуске	0% ~ 100%	50	%	Изменяется только при остановке
F6-06	0xF606	Время торможения постоянным током при запуске	0,0 ~ 100,0 с	0,0	с	Изменяется только при остановке
F6-07	0xF607	Режим разгона/торможения	0: Разгон/торможение по прямой линии 1: Разгон/торможение по S-кривой	0	-	Изменяется только при остановке
F6-08	0xF608	Процент времени начального сегмента S-кривой	0,0% ~ +100,0%	30,0	%	Изменяется только при остановке
F6-09	0xF609	Процент времени конечного сегмента S-кривой	0,0% ~ +100,0%	30,0	%	Изменяется только при остановке
F6-10	0xF60A	Режим остановки	0: Остановка с заданным торможением 1: Остановка на выбеге 2: Остановка на максимальной мощности	0	-	Изменяется в любое время
F6-11	0xF60B	Начальная частота торможения постоянным током при остановке	0,00 Гц ~ F0-10	0,00	Гц	Изменяется в любое время
F6-12	0xF60C	Задержка торможения постоянным током при остановке	0,0 ~ 100,0 с	0,0	с	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
F6-13	0xF60D	Ток торможения постоянным током при остановке	0% ~ 100%	50	%	Изменяется в любое время
F6-14	0xF60E	Время торможения постоянным током при остановке	0,0 ~ 100,0 с	0,0	с	Изменяется в любое время
F6-15	0xF60F	Использование тормозного транзистора	0% ~ 100%	100	%	Изменяется в любое время
F6-16	0xF610	Замкнутый контур ограничения тока развертки с отслеживанием скорости Kp	0 ~ 1000	500	-	Изменяется в любое время
F6-17	0xF611	Замкнутый контур ограничения тока развертки с отслеживанием скорости Ki	0 ~ 1000	800	-	Изменяется в любое время
F6-18	0xF612	Ток отслеживания скорости	30% ~ 200%	80	%	Изменяется только при остановке
F6-19	0xF613	Кратность тока в контуре	10% ~ 600%	100	%	Изменяется в любое время
F6-20	0xF614	Режим настройки S-кривой	0: Симметричный режим 1: Раздельная настройка дуг разгона и торможения	0	-	Изменяется только при остановке
F6-21	0xF615	Время размагничивания (действительно для асинхронных двигателей)	0,00 ~ 5,00 с	0,50	с	Изменяется в любое время
F6-23	0xF617	Разрешение перевозбуждения	0: Запрещено 2: Разрешено во время торможения 3: Разрешено всегда	0	-	Изменяется в любое время
F6-24	0xF618	Ток подавления перевозбуждения	0 ~ 150%	100	%	Изменяется в любое время
F6-25	0xF619	Коэффициент перевозбуждения	0,01 ~ 2,50	1,25	-	Изменяется в любое время
F6-26	0xF61A	Принудительное включение тормозного транзистора	0: Выключение 1: Включение	0	-	Изменяется только при остановке
F6-28	0xF61C	Разрешение ручной самодиагностики	Бит00: Самодиагностика на перерегулирование модуля IGBT при запуске 0: Запрещено 1: Разрешено Бит01: Самодиагностика на короткое замыкание на землю при запуске 0: Запрещено 1: Разрешено Бит02: Самодиагностика на потерю фаз при запуске 0: Запрещено 1: Разрешено Бит03: Зарезервировано	0x7	-	Изменяется только при остановке
F6-29	0xF61D	Команда на ручную самодиагностику	0: Отсутствует 1: Статическая самодиагностика 2: Полная самодиагностика	0	-	Изменяется только при остановке

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
F7-00	0xF700	Проверка на отсутствие светодиодных сегментов	0: Запрещено 1: Все индикаторы светодиодной панели управления горят постоянно. 2: Все индикаторы светодиодной панели управления не горят. 3: Все индикаторы светодиодной панели управления мигают.	0	-	Изменяется только при остановке
F7-01	0xF701	Функция кнопки MF.K	0: Кнопка MF.K отключена 1: Принудительное управление с панели управления 2: Переключение между работой в прямом и обратном направлении 3: Толчок вперед 4: Толчок в обратном направлении	0	-	Изменяется только при остановке
F7-02	0xF702	Функция кнопки ОСТАНОВКИ/СБРОСА (STOP/RESET)	0: Действительно только при управлении с панели управления 1: Действительно при любом управлении (OFF1) 2: Действительно при любом управлении (OFF2) 3: Действительно при любом управлении (OFF3)	1	-	Изменяется в любое время
F7-03	0xF703	Светодиодный индикатор 1 в рабочем состоянии	Бит00: Рабочая частота (Гц) Бит01: Частота задания (Гц) Бит02: Напряжение на шине (В) Бит03: Выходное напряжение (В) Бит04: Выходной ток (А) Бит05: Выходная мощность (кВт) Бит06: Выходной крутящий момент (%) Бит07: Состояние DI Бит08: Состояние DO Бит09: Напряжение AI1 (В) Бит10: Напряжение AI2 (В) Бит11: Напряжение AI3 (В) Бит12: Значение счетчика Бит13: Значение длины Бит14: Скорость нагрузки Бит15: Задание ПИД	0x1F	-	Изменяется в любое время
F7-04	0xF704	Светодиодный индикатор 2 в рабочем состоянии	Бит00: Обратная связь ПИД Бит01: Состояние ПЛК Бит02: Частота входного импульса (кГц) Бит03: Рабочая частота 2 (Гц) Бит04: Оставшееся время работы Бит05: Напряжение AI1 до коррекции (В) Бит06: Свободное соответствие 0 Бит07: Свободное соответствие 1 Бит08: Скорость вращения двигателя Бит09: Текущее время включения (часы) Бит10: Текущее время работы (минуты) Бит11: Частота входного импульса (Гц) Бит12: Заданное значение связи Бит13: Скорость обратной связи энкодера Бит14: Основная частота X Бит15: Вспомогательная частота Y	0x0	-	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
F7-05	0xF705	Светодиодный индикатор в состоянии остановки	Бит00: Частота задания (Гц) Бит01: Напряжение на шине (В) Бит02: Состояние DI Бит03: Состояние DO Бит04: Напряжение AI1 (В) Бит05: Напряжение AI2 (В) Бит06: Напряжение AI3 (В) Бит07: Значение счетчика Бит08: Значение длины Бит09: Состояние ПЛК Бит10: Скорость нагрузки Бит11: Задание ПИД Бит12: Частота входного импульса (кГц) Бит13: Зарезервировано Бит14: Свободное соответствие 0 Бит15: Свободное соответствие 1	0x33	-	Изменяется в любое время
F7-06	0xF706	Коэффициент отображения скорости	1.0E-4 ~ 6,5000	1,0000	-	Изменяется в любое время
F7-07	0xF707	Температура радиатора модуля IGBT	–20 °C ~ +120 °C	0	°C	Не изменяется
F7-08	0xF708	Серийный номер изделия	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
F7-09	0xF709	Суммарное время работы (часы)	0 ~ 65535 ч	0	ч	Не изменяется
F7-10	0xF70A	Версия программного обеспечения для повышения производительности	0,00 ~ 655,35	0,00	-	Не изменяется
F7-11	0xF70B	Версия функционального программного обеспечения	0,00 ~ 655,35	0,00	-	Не изменяется
F7-12	0xF70C	Количество знаков после запятой для отображения скорости нагрузки	Единицы: Знаки после запятой параметра U0-14/U0-24 0: Без знаков после запятой 1: Один знак после запятой 2: Два знака после запятой Десятки: Знаки после запятой параметра U0-19/U0-29 0: Без знаков после запятой 1: Один знак после запятой 2: Два знака после запятой Сотни: Знаки после запятой параметра U0-30/U0-31 0: Без знаков после запятой 1: Один знак после запятой 2: Два знака после запятой	220	-	Изменяется в любое время
F7-13	0xF70D	Суммарное время включения (часы)	0 ~ 65535 ч	0	ч	Не изменяется
F7-14	0xF70E	Суммарная потребляемая мощность	0 ~ 65535 кВт·ч	0	кВт·ч	Не изменяется

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
F7-15	0xF70F	Временная версия программного обеспечения для повышения производительности	0,00 ~ 655,35	0,00	-	Не изменяется
F7-16	0xF710	Временная версия функционального программного обеспечения	0,00 ~ 655,35	0,00	-	Не изменяется
F7-17	0xF711	Младшие биты адреса отображения меню уровня 0	0: Недопустимый адрес Другое: K -соединитель	0	-	Изменяется в любое время
F7-18	0xF712	Старшие биты адреса отображения меню уровня 0	0: Недопустимый адрес Другое: K -соединитель	0	-	Изменяется в любое время
F7-19	0xF713	Младшие биты формата отображения меню уровня 0	Единицы: Единица измерения 0: Отсутствует 1: Гц 2: A 3: об/мин 4: V 5: Звено 6: % 7: с 8: ч 9: кВт 10: кВт/ч 11: °C Десятки: Количество знаков после запятой 0: Без знак после запятой 1: Один знак после запятой 2: Два знака после запятой 3: Три знака после запятой 4: Четыре знака после запятой Сотни: Разрешение 0: Запрещено 1: Разрешено	0x0	-	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
F7-20	0xF714	Старшие биты формата отображения меню уровня 0	Единицы: Единица измерения 0: Отсутствует 1: Гц 2: A 3: об/мин 4: V 5: Звено 6: % 7: с 8: ч 9: кВт 10: кВт/ч 11: ℃ Десятки: Количество знаков после запятой 0: Без знак после запятой 1: Один знак после запятой 2: Два знака после запятой 3: Три знака после запятой 4: Четыре знака после запятой Сотни: Разрешение 0: Запрещено 1: Разрешено	0x0	-	Изменяется в любое время
F7-21	0xF715	Проверка кнопок светодиодной панели управления	0: Запрещено 1: Разрешено	0	-	Изменяется только при остановке
F7-22	0xF716	Цикл обновления светодиодного индикатора	10 ~ 300	10	-	Изменяется в любое время
F7-23	0xF717	Светодиодный индикатор направления	Единицы: Отображение направления при остановке 0: Не отображается 1: Отображается Десятки: Зарезервировано 0: Зарезервировано 1: Зарезервировано	1	-	Изменяется в любое время
F7-24	0xF718	Знаки после запятой значений соединителя с плавающей запятой после преобразования	0: Два знака после запятой 1: Один знак после запятой	1	-	Изменяется в любое время
F7-25	0xF719	Отображение ошибок	0 ~ 1	0	-	Изменяется в любое время
F7-26	0xF71A	Хранилище светодиодного индикатора в рабочем состоянии	0 ~ 31	0	-	Не изменяется
F7-27	0xF71B	Хранилище светодиодного индикатора в состоянии остановки	0 ~ 15	0	-	Не изменяется
F7-28	0xF71C	Суммарное время работы (секунды)	0 ~ 3599 с	0	с	Не изменяется

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
F7-29	0xF71D	Суммарное время включения (секунды)	0 ~ 3599 с	0	с	Не изменяется
F7-30	0xF71E	Вспомогательный расчет суммарной потребляемой мощности	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
F7-31	0xF71F	Вспомогательный расчет суммарной потребляемой мощности группы U0	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
F7-32	0xF720	Младшие биты суммарной потребляемой мощности	0,0 ~ 6553,5 кВт·ч	0,0	кВт·ч	Не изменяется
F7-33	0xF721	Старшие биты суммарной потребляемой мощности	0 ~ 65535 кВт·ч	0	кВт·ч	Не изменяется
F8-00	0xF800	Частота толчкового режима	0,00 Гц ~ F0-10	2,00	Гц	Изменяется в любое время
F8-01	0xF801	Время разгона в толчковом режиме	0,0 ~ 6500,0 с	20,0	с	Изменяется в любое время
F8-02	0xF802	Время торможения втолчковом режиме	0,0 ~ 6500,0 с	20,0	с	Изменяется в любое время
F8-03	0xF803	Время разгона 2	0,0 ~ 6500,0 с	0,0	с	Изменяется в любое время
F8-04	0xF804	Время торможения 2	0,0 ~ 6500,0 с	0,0	с	Изменяется в любое время
F8-05	0xF805	Время разгона 3	0,0 ~ 6500,0 с	0,0	с	Изменяется в любое время
F8-06	0xF806	Время торможения 3	0,0 ~ 6500,0 с	0,0	с	Изменяется в любое время
F8-07	0xF807	Время разгона 4	0,0 ~ 6500,0 с	0,0	с	Изменяется в любое время
F8-08	0xF808	Время торможения 4	0,0 ~ 6500,0 с	0,0	с	Изменяется в любое время
F8-09	0xF809	Нежелательная частота 1	0,00 Гц ~ F0-10	0,00	Гц	Изменяется в любое время
F8-10	0xF80A	Нежелательная частота 2	0,00 Гц ~ F0-10	0,00	Гц	Изменяется в любое время
F8-11	0xF80B	Диапазон нежелательных частот	0,00 Гц ~ F0-10	0,00	Гц	Изменяется в любое время
F8-12	0xF80C	Время мертвой зоны при переключении ВПЕРЕД/НАЗАД (FWD/REV)	0,0 ~ 3000,0 с	0,0	с	Изменяется в любое время
F8-13	0xF80D	Запрет работы в обратном направлении	0: Запрещено 1: Разрешено	0	-	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
F8-14	0xF80E	Режим работы при частоте задания ниже нижнего ограничения	0: Работа при нижнем ограничении частоты 1: Остановка 2: Работа на нулевой скорости 3: Остановка на выбеге	0	-	Изменяется в любое время
F8-15	0xF80F	Коэффициент статизма	0,00% ~ 10,00%	0,00	%	Изменяется в любое время
F8-16	0xF810	Порог времени включения (часы)	0 ~ 65535 ч	0	ч	Изменяется в любое время
F8-17	0xF811	Порог времени работы (часы)	0 ~ 65535 ч	0	ч	Изменяется в любое время
F8-18	0xF812	Защита при запуске	0: Запрещено 1: Разрешено	1	-	Изменяется в любое время
F8-19	0xF813	Значение определения частоты (FDT1)	0,00 Гц ~ F0-10	50,00	Гц	Изменяется в любое время
F8-20	0xF814	Гистерезис определения частоты (FDT1)	0,0% ~ +100,0%	5,0	%	Изменяется в любое время
F8-21	0xF815	Диапазон определения достижения заданной частоты	0,0% ~ +100,0%	0,0	%	Изменяется в любое время
F8-22	0xF816	Разрешение нежелательных частот во время разгона/ торможения	0: Запрещено 1: Разрешено	0	-	Изменяется в любое время
F8-25	0xF819	Частота переключения между временем разгона 1 и временем разгона 2	0,00 Гц ~ F0-10	0,00	Гц	Изменяется в любое время
F8-26	0xF81A	Частота переключения между временем торможения 1 и временем торможения 2	0,00 Гц ~ F0-10	0,00	Гц	Изменяется в любое время
F8-27	0xF81B	Приоритет в толчковом режиме	0: Нет приоритета 1: Предпочтителен толчковый режим 2: Предпочтителен OFF1	0	-	Изменяется в любое время
F8-28	0xF81C	Значение определения частоты (уровень FDT2)	0,00 Гц ~ F0-10	50,00	Гц	Изменяется в любое время
F8-29	0xF81D	Гистерезис определения частоты (FDT2)	0,0% ~ +100,0%	5,0	%	Изменяется в любое время
F8-30	0xF81E	Значение определения достижения заданной частоты 1	0,00 Гц ~ F0-10	50,00	Гц	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
F8-31	0xF81F	Диапазон определения достижения заданной частоты 1	0,1% ~ +100,0%	0,1	%	Изменяется в любое время
F8-32	0xF820	Значение определения достижения заданной частоты 2	0,00 Гц ~ F0-10	50,00	Гц	Изменяется в любое время
F8-33	0xF821	Диапазон определения достижения заданной частоты 2	0,1% ~ +100,0%	0,1	%	Изменяется в любое время
F8-34	0xF822	Уровень определения нулевого тока	0,0% ~ 300,0%	5,0	%	Изменяется в любое время
F8-35	0xF823	Задержка определения нулевого тока	0,01 ~ 600,00 с	0,10	с	Изменяется в любое время
F8-36	0xF824	Порог перегрузки по максимальному току на выходе	0,0% ~ 300,0%	5,0	%	Изменяется в любое время
F8-37	0xF825	Задержка срабатывания защиты от перегрузки по максимальному току на выходе	0,00 ~ 600,00 с	0,00	с	Изменяется в любое время
F8-38	0xF826	Уровень определения тока 1	0,0% ~ 300,0%	100,0	%	Изменяется в любое время
F8-39	0xF827	Ширина определения тока 1	0,0% ~ 300,0%	0,0	%	Изменяется в любое время
F8-40	0xF828	Уровень определения тока 2	0,0% ~ 300,0%	100,0	%	Изменяется в любое время
F8-41	0xF829	Ширина определения тока 2	0,0% ~ 300,0%	0,0	%	Изменяется в любое время
F8-42	0xF82A	Временная функция	0: Запрещено 1: Разрешено	0	-	Изменяется только при остановке
F8-43	0xF82B	Источник длительности выдержки времени	0: F8-44 1: AI1 2: AI2 3: AI3 Другое: F -соединитель	0	-	Изменяется только при остановке
F8-44	0xF82C	Длительность выдержки времени	0,0 ~ 6500,0 мин	0,0	мин	Изменяется только при остановке
F8-45	0xF82D	Нижнее ограничение входного напряжения AI1	0,00 В ~ F8-46	3,10	V	Изменяется в любое время
F8-46	0xF82E	Верхнее ограничение входного напряжения AI1	F8-45 ~ 10,00 В	6,80	V	Изменяется в любое время
F8-47	0xF82F	Заданное значение температуры модуля IGBT достигнуто (порог)	0 °C ~ 100 °C	75	°C	Изменяется в любое время
F8-48	0xF830	Управление вентилятором охлаждения	0: Работа при работе привода переменного тока 1: Постоянная работа	0	-	Изменяется в любое время
F8-49	0xF831	Частота пробуждения	F8-51 ~ F0-10	0,00	Гц	Изменяется в любое время
F8-50	0xF832	Задержка пробуждения	0,0 ~ 6500,0 с	0,0	с	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
F8-51	0xF833	Частота перехода в спящий режим	0,00 Гц ~ F8-49	0,00	Гц	Изменяется в любое время
F8-52	0xF834	Задержка перехода в спящий режим	0,0 ~ 6500,0 с	0,0	с	Изменяется в любое время
F8-53	0xF835	Порог текущего времени работы	0,0 ~ 6500,0 мин	0,0	мин	Изменяется только при остановке
F8-54	0xF836	Коэффициент коррекции выходной мощности	0,0% ~ 200,0%	100,0	%	Изменяется в любое время
F8-55	0xF837	Время торможения для быстрой остановки	0,0 ~ 6500,0 с	0,0	с	Изменяется в любое время
F8-56	0xF838	Источник заданной скорости в реальном времени	0: Выход формирователя опорных частот (RFG) (по умолчанию) 1: AI1 2: AI2 3: AI3 4: Импульсное задание 5: Связь 6: Мульти-задание 7: Потенциометр с электроприводом 8: ПИД Другое: F -соединитель	0	-	Изменяется только при остановке
F8-57	0xF839	Процент минимального напряжения для хранения при минимальном напряжении	70% ~ 120%	100	%	Изменяется в любое время
F8-58	0xF83A	Количество операций E2P в единицу времени	0 ~ 100	0	-	Изменяется в любое время
F8-59	0xF83B	Функция усилия DI	0: Функции цифровых входов DI группы F4 не установлены принудительно (вам необходимо установить для соответствующего параметра подключения функции значение2, чтобы активировать функцию DI). 1: Функции цифровых входов DI группы F4 установлены принудительно.	1	-	Изменяется в любое время
F8-60	0xF83C	Основное слово состояния 1	0: Недействительно 1: Установить значение 1 Другое: B -соединитель	0	-	Изменяется в любое время
F8-61	0xF83D	Основное слово состояния 2	0: Недействительно 1: Установить значение 1 Другое: B -соединитель	0	-	Изменяется в любое время
F8-62	0xF83E	Гистерезис достижения заданной скорости	0,0% ~ 600,0%	3,0	%	Изменяется в любое время
F8-63	0xF83F	Время достижения заданной скорости	0,00 ~ 100,00 с	3,00	с	Изменяется в любое время
F8-64	0xF840	Порог достижения заданного значения сравнения скоростей 1	0,0% ~ 600,0%	100,0	%	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
F8-65	0xF841	Гистерезис достижения заданного значения сравнения скоростей 1	0,0% ~ 600,0%	3,0	%	Изменяется в любое время
F8-66	0xF842	Время достижения заданного значения сравнения скоростей 1	0,00 ~ 100,00 с	3,00	с	Изменяется в любое время
F8-67	0xF843	Порог достижения заданного значения сравнения скоростей 2	0,0% ~ 600,0%	100,0	%	Изменяется в любое время
F8-68	0xF844	Гистерезис достижения заданного значения сравнения скоростей 2	0,0% ~ 600,0%	3,0	%	Изменяется в любое время
F8-69	0xF845	Время достижения заданного значения сравнения скоростей 2	0,00 ~ 100,00 с	3,00	с	Изменяется в любое время
F8-72	0xF848	Нежелательная частота 3	0,00 Гц ~ F0-10	0,00	Гц	Изменяется в любое время
F8-73	0xF849	Нежелательная частота 4	0,00 Гц ~ F0-10	0,00	Гц	Изменяется в любое время
F8-74	0xF84A	Порог времени включения (секунды)	0 ~ 3599 с	0	с	Изменяется в любое время
F8-75	0xF84B	Порог времени работы (секунды)	0 ~ 3599 с	0	с	Изменяется в любое время
F9-00	0xF900	Защита от перегрузок двигателя	0: Запрещено 1: Разрешено	1	-	Изменяется в любое время
F9-01	0xF901	Коэффициент защиты от перегрузки двигателя	0,20 ~ 10,00	1,00	-	Изменяется в любое время
F9-02	0xF902	Коэффициент предварительного предупреждения о перегрузке двигателя	50% ~ 100%	80	%	Изменяется в любое время
F9-03	0xF903	Коэффициент предотвращения аварийной остановки при перенапряжении	1 ~ 100	30	-	Изменяется в любое время
F9-04	0xF904	Напряжение аварийной остановки при перенапряжении	330,0 ~ 800,0 В	770,0	V	Изменяется в любое время
F9-07	0xF907	Определение короткого замыкания на землю	Единицы: Определение короткого замыкания на землю при включении питания 0: Запрещено 1: Разрешено Десятки: Определение короткого замыкания на землю перед работой 0: Запрещено 1: Разрешено	1	-	Изменяется в любое время
F9-08	0xF908	Приложенное напряжение блока торможения	330,0 ~ 800,0 В	760,0	V	Изменяется только при остановке
F9-09	0xF909	Попытки автоматического сброса	0 ~ 100	0	-	Изменяется в любое время
F9-10	0xF90A	Срабатывание реле при автоматическом сбросе	0: Запрещено 1: Разрешено	0	-	Изменяется в любое время
F9-11	0xF90B	Интервал автоматического сброса	0,1 ~ 600,0 с	1,0	с	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
F9-12	0xF90C	Защита от потери входной фазы/срабатывания контактора	Единицы: Защита от потери входной фазы 0: Запрещено 1: Включение защиты при одновременном соблюдении условий потери входной фазы программного и аппаратного обеспечения 2: Включение защиты при соблюдении условий потери входной фазы программного обеспечения 3: Включение защиты при соблюдении условий потери входной фазы аппаратного обеспечения Десятки: Защита от срабатывания контактора 0: Запрещено 1: Разрешено	11	-	Изменяется в любое время
F9-13	0xF90D	Защита от потери выходной фазы	Единицы: Защита от потери выходной фазы во время работы 0: Запрещено 1: Разрешено Десятки: Защита от потери выходной фазы перед работой 0: Запрещено 1: Разрешено	1	-	Изменяется в любое время
F9-14	0xF90E	Тип 1-й ошибки	0: Нет ошибки 1: Зарезервировано 2: Перегрузка по максимальному току (Err02) 5: Перенапряжение (Err05) 8: Перегрузка резистора предварительной зарядки (Err08) 9: Минимальное напряжение (Err09) 10: Перегрузка привода переменного тока (Err10) 11: Перегрузка двигателя (Err11) 12: Потеря входной фазы (Err12) 13: Потеря выходной фазы (Err13) 14: Перегрев модуля IGBT (Err14) 15: Внешняя ошибка (Err15) 16: Исключение связи (Err16) 17: Исключение контактора (Err17) 18: Исключение при определении тока (Err18) 19: Исключение авто-настройки двигателя (Err19) 20: Исключение платы энкодера/PG 21: Исключение чтения/записи параметров (Err21) 22: Исключение платы энкодера (Err22) 23: Короткое замыкание двигателя на землю (Err23) 26: Заданное значение суммарного времени работы достигнуто (Err26) 27: Пользовательская ошибка 28: Пользовательский аварийный сигнал 29: Заданное значение суммарного времени включения достигнуто (Err29) 30: Нагрузка потеряна (Err30) 31: Потеря обратной связи ПИД (Err31) 32: Исключение параметров (Err32)	0	-	Не изменяется

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
(Продолжение)	(Продолжение)	(Продолжение)	40: Ошибка поимпульсного ограничения тока (Err40) 41: Зарезервировано (Err41) 42: Чрезмерное отклонение скорости (Err42) 43: Превышение скорости двигателя (Err43) 45: Превышение температуры двигателя (Err45) 47: Ошибка безопасного отключения крутящего момента (STO) (Err47) 55: Ошибка ведомого при управлении ведущий-ведомый (Err55) 56: Ошибка самодиагностики (Err56) 57: Ошибка модуля IGBT (Err57) 58: Ошибка аппаратного датчика (Err58) 59: Двухфазный дисбаланс (Err59) 61: Перегрузка блока торможения (Err61) 62: Исключение тормозного модуля (Err62) 63: Внешний аварийный сигнал (Err63) 82: Исключение обратной связи контактора предварительной зарядки (Err82) 85: Исключение выдержки времени (Err85) 93: Исключение управления двигателя (Err93) 94: Исключение параметров двигателя (Err94) 169: Ошибка сброса ошибки (Err169) 174: Обрыв провода (Err174)			
F9-15	0xF90F	Тип 2-й ошибки	То же, что и F9-15	0	-	Не изменяется
F9-16	0xF910	Тип 3-й (из последних) ошибки	То же, что и F9-15	0	-	Не изменяется
F9-17	0xF911	Частота при 3-й (из последних) ошибке	0,00 ~ 655,35 Гц	0,00	Гц	Не изменяется
F9-18	0xF912	Ток при 3-й (из последних) ошибке	0,00 ~ 655,35 A	0,00	A	Не изменяется
F9-19	0xF913	Ток при 3-й (из последних) ошибке	0,0 ~ 6553,5 В	0,0	V	Не изменяется
F9-20	0xF914	Состояние цифрового входа DI при 3-й (из последних) ошибке	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Не изменяется
F9-21	0xF915	Состояние цифрового выхода DO при 3-й (из последних) ошибке	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Не изменяется
F9-22	0xF916	Привод переменного тока при 3-й (из последних) ошибке	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
F9-23	0xF917	Время включения при 3-й (из последних) ошибке	0 ~ 65535 мин	0	мин	Не изменяется
F9-24	0xF918	Время работы при 3-й (из последних) ошибке	0,0 ~ 6553,5 мин	0,0	мин	Не изменяется
F9-25	0xF919	Слово состояния A при 3-й (из последних) ошибке	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Не изменяется

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
F9-26	0xF91A	Слово состояния B при 3-й (из последних) ошибке	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Не изменяется
F9-27	0xF91B	Частота при 2-й ошибке	0,00 ~ 655,35 Гц	0,00	Гц	Не изменяется
F9-28	0xF91C	Ток при 2-й ошибке	0,00 ~ 655,35 A	0,00	A	Не изменяется
F9-29	0xF91D	Напряжение на шине при 2-й ошибке	0,0 ~ 6553,5 B	0,0	V	Не изменяется
F9-30	0xF91E	Состояние цифрового входа DI при 2-й ошибке	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Не изменяется
F9-31	0xF91F	Состояние цифрового выхода DO при 2-й ошибке	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Не изменяется
F9-32	0xF920	Состояние привода переменного тока при 2-й ошибке	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
F9-33	0xF921	Время включения при 2-й ошибке	0 ~ 65535 мин	0	мин	Не изменяется
F9-34	0xF922	Время работы при 2-й ошибке	0,0 ~ 6553,5 мин	0,0	мин	Не изменяется
F9-35	0xF923	Слово состояния A при 2-й ошибке	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Не изменяется
F9-36	0xF924	Слово состояния B при 2-й ошибке	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Не изменяется
F9-37	0xF925	Частота при 1-й ошибке	0,00 ~ 655,35 Гц	0,00	Гц	Не изменяется
F9-38	0xF926	Ток при 1-й ошибке	0,00 ~ 655,35 A	0,00	A	Не изменяется
F9-39	0xF927	Напряжение на шине при 1-й ошибке	0,0 ~ 6553,5 B	0,0	V	Не изменяется
F9-40	0xF928	Состояние цифрового входа DI при 1-й ошибке	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Не изменяется
F9-41	0xF929	Состояние цифрового выхода DO при 1-й ошибке	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Не изменяется
F9-42	0xF92A	Состояние привода переменного тока при 1-й ошибке	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
F9-43	0xF92B	Время включения при 1-й ошибке	0 ~ 65535 мин	0	мин	Не изменяется
F9-44	0xF92C	Время работы при 1-й ошибке	0,0 ~ 6553,5 мин	0,0	мин	Не изменяется
F9-45	0xF92D	Слово состояния A при 1-й ошибке	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Не изменяется
F9-46	0xF92E	Слово состояния B при 1-й ошибке	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Не изменяется

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
F9-47	0xF92F	Выбор действия защиты 1 от ошибки	Единицы: Перегрузка двигателя (Err11) 0: Остановка на выбеге 1: Остановка в соответствии с режимом остановки 2: Продолжение работы 3: Работа с ограничением мощности 4: Работа с ограничением тока 5: Игнорировать Десятки: Потеря входной фазы (Err12) 0: Остановка на выбеге 1: Остановка в соответствии с режимом остановки 2: Продолжение работы 3: Работа с ограничением мощности 4: Работа с ограничением тока 5: Игнорировать Сотни: Потеря выходной фазы (Err13) 0: Остановка на выбеге 1: Остановка в соответствии с режимом остановки 2: Продолжение работы 3: Работа с ограничением мощности 4: Работа с ограничением тока Тысячи: Внешняя ошибка (Err15) 0: Остановка на выбеге 1: Остановка в соответствии с режимом остановки 2: Продолжение работы 3: Работа с ограничением мощности 4: Работа с ограничением тока Десятки тысяч: Зарезервировано	0	-	Изменяется в любое время
F9-48	0xF930	Выбор действия защиты 2 от ошибки	Единицы: Исключение платы энкодера/PG (Err20) 0: Остановка на выбеге 1: Остановка в соответствии с режимом остановки 2: Продолжение работы 3: Работа с ограничением мощности 4: Работа с ограничением тока 5: Игнорировать Десятки: Исключение чтения/записи параметров (Err21) 0: Остановка на выбеге 1: Остановка в соответствии с режимом остановки Сотни: Зарезервировано (Err24) 0: Остановка на выбеге Тысячи: Зарезервировано (Err25) 0: Остановка на выбеге Десятки тысяч: Заданное значение времени работы достигнуто (Err26) 0: Остановка на выбеге 1: Остановка в соответствии с режимом остановки 2: Продолжение работы 3: Работа с ограничением мощности 4: Работа с ограничением тока	0	-	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
F9-49	0xF931	Выбор действия защиты 3 от ошибки	Единицы: Пользовательская ошибка 1 (Err27) 0: Остановка на выбеге 1: Остановка в соответствии с режимом остановки 2: Продолжение работы 3: Работа с ограничением мощности 4: Работа с ограничением тока Десятки: Пользовательская ошибка 2 (Err28) 0: Остановка на выбеге 1: Остановка в соответствии с режимом остановки 2: Продолжение работы 3: Работа с ограничением мощности 4: Работа с ограничением тока Сотни: Заданное значение времени включения достигнуто (Err29) 0: Остановка на выбеге 1: Остановка в соответствии с режимом остановки 2: Продолжение работы 3: Работа с ограничением мощности 4: Работа с ограничением тока Тысячи: Нагрузка потеряна (Err30) 0: Остановка на выбеге 1: Остановка в соответствии с режимом остановки 2: Продолжение работы 3: Работа с ограничением мощности 4: Работа с ограничением тока 5: Игнорировать Десятки тысяч: Потеря ПИД во время работы (Err31) 0: Остановка на выбеге 1: Остановка в соответствии с режимом остановки 2: Продолжение работы 3: Работа с ограничением мощности 4: Работа с ограничением тока	220	-	Изменяется в любое время
F9-50	0xF932	Выбор действия защиты 4 от ошибки	Единицы: Чрезмерное отклонение скорости (Err42) 0: Остановка на выбеге 1: Остановка в соответствии с режимом остановки 2: Продолжение работы 3: Работа с ограничением мощности 4: Работа с ограничением тока 5: Игнорировать Десятки: Превышение скорости двигателя (Err43) 0: Остановка на выбеге 1: Остановка в соответствии с режимом остановки 2: Продолжение работы 3: Работа с ограничением мощности 4: Работа с ограничением тока 5: Игнорировать Тысячи: Ошибка авто-настройки положения магнитного полюса (Err55) 0: Остановка на выбеге	2	-	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
F9-51	0xF933	Выбор действия защиты 5 от ошибки	Единицы: Время определения потери связи по протоколу Modbus (Err160) 0: Остановка на выбеге 1: Остановка в соответствии с режимом остановки 2: Продолжение работы 3: Работа с ограничением мощности 4: Работа с ограничением тока 5: Игнорировать Десятки: Ошибка CANOpen (Err161) 0: Остановка на выбеге 1: Остановка в соответствии с режимом остановки 2: Продолжение работы 3: Работа с ограничением мощности 4: Работа с ограничением тока 5: Игнорировать Сотни: Ошибка CANlink (Err162) 0: Остановка на выбеге 1: Остановка в соответствии с режимом остановки 2: Продолжение работы 3: Работа с ограничением мощности 4: Работа с ограничением тока 5: Игнорировать Тысячи: Зарезервировано Десятки тысяч: Ошибка платы расширения (Err164) 0: Остановка на выбеге 1: Остановка в соответствии с режимом остановки 2: Продолжение работы 3: Работа с ограничением мощности 4: Работа с ограничением тока 5: Игнорировать	10111	-	Изменяется в любое время
F9-54	0xF936	Частота для продолжения работы при ошибке	0: Текущая рабочая частота 1: Частота задания 2: Верхнее ограничение частоты 3: Нижнее ограничение частоты 4: Альтернативная частота при исключении	1	-	Изменяется в любое время
F9-55	0xF937	Альтернативная частота при исключении	0,0% ~ +100,0%	100,0	%	Изменяется в любое время
F9-56	0xF938	Режим температуры AI3 - тип датчика температуры двигателя	0: Нет датчика температуры (канал AI используется как аналоговый вход) 1: PT100 2: PT1000	0	-	Изменяется в любое время
F9-57	0xF939	Режим температуры AI3 - порог защиты от перегрева двигателя	F9-58 ~ 200 °C	110	°C	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
F9-58	0xF93A	Режим температуры AI3 - порог предварительного предупреждения о перегреве двигателя	0 °C ~ F9-57	90	°C	Изменяется в любое время
F9-59	0xF93B	Поддержание непрерывности электроснабжения при провале мощности	0: Запрещено 1: Торможение 2: Остановка с заданным торможением 3: Подавление провала напряжения	0	-	Изменяется только при остановке
F9-60	0xF93C	Порог напряжения для отключения поддержания непрерывности электроснабжения при провале мощности	80% ~ 100%	85	%	Изменяется только при остановке
F9-61	0xF93D	Задержка восстановления напряжения после провала мощности	0,0 ~ 100,0 с	0,5	с	Изменяется только при остановке
F9-62	0xF93E	Порог напряжения для включения поддержания непрерывности электроснабжения при провале мощности	60% ~ 100%	80	%	Изменяется только при остановке
F9-63	0xF93F	Защита при потере нагрузки	0: Запрещено 1: Разрешено	0	-	Изменяется в любое время
F9-64	0xF940	Уровень определения потери нагрузки	0,0% ~ +100,0%	10,0	%	Изменяется в любое время
F9-65	0xF941	Время определения потери нагрузки	0,0 ~ 60,0 с	1,0	с	Изменяется в любое время
F9-67	0xF943	Уровень определения превышения скорости	0,0% ~ 50,0%	20,0	%	Изменяется в любое время
F9-68	0xF944	Время определения превышения скорости	0,0 ~ 60,0 с	1,0	с	Изменяется в любое время
F9-69	0xF945	Уровень определения чрезмерного отклонения скорости	0,0% ~ 50,0%	20,0	%	Изменяется в любое время
F9-70	0xF946	Время определения чрезмерного отклонения скорости	0,0 ~ 60,0 с	5,0	с	Изменяется в любое время
F9-71	0xF947	Коэффициент Kp при поддержании непрерывности электроснабжения при провале мощности	1 ~ 100	40	-	Изменяется в любое время
F9-72	0xF948	Интегральный коэффициент Ki при поддержании непрерывности электроснабжения при провале мощности	1 ~ 100	30	-	Изменяется в любое время
F9-73	0xF949	Время торможения при поддержании непрерывности электроснабжения при провале мощности	0,0 ~ 300,0 с	20,0	с	Изменяется в любое время
F9-74	0xF94A	Время подавления провала напряжения	0,1 ~ 600,0 с	0,5	с	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
F9-75	0xF94B	Режим температуры AI2 - тип датчика температуры двигателя	0: Нет датчика температуры (канал AI используется как аналоговый вход) 1: PT100 2: PT1000 3: KTY84-130 4: PTC130	0	-	Изменяется в любое время
F9-76	0xF94C	Режим температуры AI2 - порог защиты от перегрева двигателя	F9-77 ~ 200 °C	110	°C	Изменяется в любое время
F9-77	0xF94D	Режим температуры AI2 - порог предварительного предупреждения о перегреве двигателя	0 °C ~ F9-76	90	°C	Изменяется в любое время
F9-78	0xF94E	Режим температуры AI2 - достижение заданного значения температуры двигателя	0 °C ~ 100 °C	75	°C	Изменяется в любое время
F9-79	0xF94F	Автоматический сброс состояния безопасного отключения крутящего момента (STO)	0: Ручной сброс 1: Автоматический сброс	0	-	Изменяется в любое время
F9-80	0xF950	Режим температуры AI3 - достижение заданного значения температуры двигателя	0 °C ~ 100 °C	75	°C	Изменяется в любое время
FA-00	0xFA00	Источник задания ПИД	0: FA-01 1: AI1 2: AI2 3: AI3 4: Импульсный вход (DI5) 5: Связь 6: Мульти-задание Другое: F -соединитель	0	-	Изменяется в любое время
FA-01	0xFA01	Задание ПИД	0,0% ~ +100,0%	50,0	%	Изменяется в любое время
FA-02	0xFA02	Источник обратной связи ПИД	0: AI1 1: AI2 2: AI3 3: AI1-AI2 4: Импульсное задание (DIO1) 5: Связь 6: AI1+AI2 7: МАКС. (|AI1|, |AI2|) 8: Мин. (|AI1|, |AI2|) Другое: F -соединитель	0	-	Изменяется в любое время
FA-03	0xFA03	Направление действия ПИД-регулятора	0: Вперед 1: Назад Другое: B -соединитель	0	-	Изменяется в любое время
FA-04	0xFA04	Диапазон задания и обратной связи ПИД	0 ~ 65535	1000	-	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
FA-05	0xFA05	Пропорциональный коэффициент Kp1	0,0 ~ 1000,0	20,0	-	Изменяется в любое время
FA-06	0xFA06	Время интегрирования Ti1	0,01 ~ 10,00 с	2,00	с	Изменяется в любое время
FA-07	0xFA07	Производное время Td1	0,000 ~ 10,000 с	0,000	с	Изменяется в любое время
FA-08	0xFA08	Частота отключения ПИД при работе в обратном направлении	0,00 Гц ~ F0-10	2,00	Гц	Изменяется в любое время
FA-09	0xFA09	Ограничение ПИД отклонения	0,0% ~ +100,0%	0,0	%	Изменяется в любое время
FA-10	0xFA0A	Ограничение производной ПИД	0,00% ~ 100,00%	0,10	%	Изменяется в любое время
FA-11	0xFA0B	Время изменения задания ПИД	0,00 ~ 650,00 с	0,00	с	Изменяется в любое время
FA-12	0xFA0C	Время фильтра обратной связи ПИД	0,00 ~ 60,00 с	0,00	с	Изменяется в любое время
FA-13	0xFA0D	Время фильтра выхода ПИД	0,00 ~ 60,00 с	0,00	с	Изменяется в любое время
FA-15	0xFA0F	Пропорциональный коэффициент Kp2	0,0 ~ 1000,0	20,0	-	Изменяется в любое время
FA-16	0xFA10	Время интегрирования Ti2	0,01 ~ 10,00 с	2,00	с	Изменяется в любое время
FA-17	0xFA11	Производное время Td2	0,000 ~ 10,000 с	0,000	с	Изменяется в любое время
FA-18	0xFA12	Условие переключения параметров ПИД	0: Нет переключения 1: Переключение через DI 2: Автоматическое переключение в зависимости от отклонения 3: Автоматическое переключение в зависимости от рабочей частоты	0	-	Изменяется в любое время
FA-19	0xFA13	Отклонение переключения параметров ПИД 1	0,0% ~ FA-20	20,0	%	Изменяется в любое время
FA-20	0xFA14	Отклонение переключения параметров ПИД 2	FA-19 ~ 100,0%	80,0	%	Изменяется в любое время
FA-21	0xFA15	Начальное значение ПИД	0,0% ~ +100,0%	0,0	%	Изменяется в любое время
FA-22	0xFA16	Время удержания начального значения ПИД	0,00 ~ 650,00 с	0,00	с	Изменяется в любое время
FA-23	0xFA17	Максимальное отклонение между двумя выходами ПИД	0,00% ~ 100,00%	1,00	%	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
FA-24	0xFA18	Минимальное отклонение между двумя выходами ПИД	0,00% ~ 100,00%	1,00	%	Изменяется в любое время
FA-25	0xFA19	Интегральные свойства ПИД	Единицы: Интегральное разделение 0: Запрещено 1: Разрешено Десятки: Останавливать ли интегрирование, когда выход достигает предела 0: Продолжать интегрирование 1: Остановить интегрирование	10	-	Изменяется в любое время
FA-26	0xFA1A	Нижний порог определения потери обратной связи	0,0% ~ +100,0%	0,0	%	Изменяется в любое время
FA-27	0xFA1B	Время определения потери обратной связи ПИД	0,0 ~ 20,0 с	0,0	с	Изменяется в любое время
FA-28	0xFA1C	Работа ПИД при остановке	0: Запрещено 1: Разрешено Другое: B -соединитель	0	-	Изменяется в любое время
FA-29	0xFA1D	Верхний порог определения потери обратной связи	0,0% ~ +100,0%	100,0	%	Изменяется в любое время
FA-30	0xFA1E	Источник максимального выхода	0: [1] 1: AI1 2: AI2 3: AI3 4: Импульсное задание 5: Связь 6: Мульти-задание 7: Потенциометр с электроприводом 8: ПИД Другое: F -соединитель	0	-	Изменяется в любое время
FA-31	0xFA1F	Источник минимального выхода	0: [0] 1: AI1 2: AI2 3: AI3 4: Импульсное задание 5: Связь 6: Мульти-задание 7: Потенциометр с электроприводом 8: ПИД Другое: F -соединитель	0	-	Изменяется в любое время
FA-32	0xFA20	Принудительное значение выхода	То же, что и FA-31	0	-	Изменяется в любое время
FA-33	0xFA21	Принудительное назначение выхода	0: Запрещено 1: Разрешено Другое: B -соединитель	0	-	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
FA-34	0xFA22	Разрешение общего ПИД-регулятора	0: Запрещено 1: Разрешено Другое: В -соединитель	1	-	Изменяется в любое время
FB-00	0xFB00	Режим настройки качания	0: Относительно центральной частоты 1: Относительно максимальной частоты	0	-	Изменяется в любое время
FB-01	0xFB01	Амплитуда качания	0,0% ~ +100,0%	0,0	%	Изменяется в любое время
FB-02	0xFB02	Шаг качания	0,0% ~ 50,0%	0,0	%	Изменяется в любое время
FB-03	0xFB03	Цикл качания	0,1 ~ 3000,0 с	10,0	с	Изменяется в любое время
FB-04	0xFB04	Коэффициент времени возрастания качания треугольного типа	0,1% ~ +100,0%	50,0	%	Изменяется в любое время
FB-05	0xFB05	Длина задания	0 ~ 65535	1000	-	Изменяется в любое время
FB-06	0xFB06	Измеренная длина	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
FB-07	0xFB07	Число импульсов за оборот	0,1 ~ 6553,5	100,0	-	Изменяется в любое время
FB-08	0xFB08	Заданное значение счетчика	0 ~ 65535	1000	-	Изменяется в любое время
FB-09	0xFB09	Назначенное значение счетчика	0 ~ 65535	1000	-	Изменяется в любое время
FB-20	0xFB14	Разрешение потенциометра с электроприводом	0: Запрещено 1: Разрешено 3: DI1 4: DI2 5: DI3 6: DI4 7: DI5 8: DI6 9: DI7 10: DI8 11: DI9 12: DI10 13: DI11 14: DI12 15: DI13 16: DI14 17: DI15 18: DI16 Другое: В -соединитель	0	-	Изменяется в любое время
FB-21	0xFB15	Сохранение памяти при сбое питания потенциометра с электроприводом	0: Запрещено 1: Разрешено	0	-	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
FB-22	0xFB16	Начальное значение потенциометра с электроприводом	–600% ~ +600,0%	0,0	%	Изменяется в любое время
FB-23	0xFB17	Временная развертка увеличения значения потенциометра с электроприводом	0,00 ~ 655,35 с	20,00	с	Изменяется в любое время
FB-24	0xFB18	Временная развертка уменьшения значения потенциометра с электроприводом	0,00 ~ 655,35 с	20,00	с	Изменяется в любое время
FB-25	0xFB19	Источник команд на увеличение значения потенциометра с электроприводом	0: Недействительно 1: Действительно 3: DI1 4: DI2 5: DI3 6: DI4 7: DI5 8: DI6 9: DI7 10: DI8 11: DI9 12: DI10 13: DI11 14: DI12 15: DI13 16: DI14 17: DI15 18: DI16 Другое: B -соединитель	0	-	Изменяется в любое время
FB-26	0xFB1A	Источник команд на уменьшение значения потенциометра с электроприводом	То же, что и FB-25	0	-	Изменяется в любое время
FB-27	0xFB1B	Максимальное выходное значение потенциометра с электроприводом	–600% ~ +600,0%	600,0	%	Изменяется в любое время
FB-28	0xFB1C	Минимальное выходное значение потенциометра с электроприводом	–600% ~ +600,0%	–600	%	Изменяется в любое время
FB-29	0xFB1D	Источник 1 команд на паузу потенциометра с электроприводом	То же, что и FB-25	0	-	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
FB-30	0xFB1E	Источник 2 команд на паузу потенциометра с электроприводом	То же, что и FB-25	0	-	Изменяется в любое время
FB-31	0xFB1F	Источник 1 команд на сброс потенциометра с электроприводом	То же, что и FB-25	0	-	Изменяется в любое время
FB-32	0xFB20	Источник 2 команд на сброс потенциометра с электроприводом	То же, что и FB-25	0	-	Изменяется в любое время
FB-33	0xFB21	Источник значения для сброса потенциометра с электроприводом	0: Цифровая настройка 1: AI1 2: AI2 3: AI3 4: Импульсное задание 5: Связь 6: Мульти-задание 7: Потенциометр с электроприводом 8: ПИД Другое: F -соединитель	0	-	Изменяется в любое время
FB-34	0xFB22	Значение для сброса потенциометра с электроприводом	–600% ~ +600,0%	0,0	%	Изменяется в любое время
FB-35	0xFB23	Источник команд усилия потенциометра с электроприводом	То же, что и FB-25	0	-	Изменяется в любое время
FB-36	0xFB24	Источник значения усилия потенциометра с электроприводом	0: Цифровая настройка 1: AI1 2: AI2 3: AI3 4: Импульсное задание 5: Связь 6: Мульти-задание 7: Потенциометр с электроприводом 8: ПИД Другое: F -соединитель	0	-	Изменяется в любое время
FB-37	0xFB25	Значение усилия потенциометра с электроприводом	–600% ~ +600,0%	0,0	%	Изменяется в любое время
FB-38	0xFB26	Старшие биты хранилища потенциометра с электроприводом	0 ~ 65535	0	-	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
FB-39	0xFB27	Младшие биты хранилища потенциометра с электроприводом	0 ~ 65535	0	-	Изменяется в любое время
FB-46	0xFB2E	Простой выход ВВЕРХ/ВНИЗ	–32767 ~ +32767	0	-	Не изменяется
FC-00	0xFC00	Мульти-задание 1	–100% ~ +100,0%	0,0	%	Изменяется в любое время
FC-01	0xFC01	Мульти-задание 2	–100% ~ +100,0%	0,0	%	Изменяется в любое время
FC-02	0xFC02	Мульти-задание 3	–100% ~ +100,0%	0,0	%	Изменяется в любое время
FC-03	0xFC03	Мульти-задание 4	–100% ~ +100,0%	0,0	%	Изменяется в любое время
FC-04	0xFC04	Мульти-задание 5	–100% ~ +100,0%	0,0	%	Изменяется в любое время
FC-05	0xFC05	Мульти-задание 6	–100% ~ +100,0%	0,0	%	Изменяется в любое время
FC-06	0xFC06	Мульти-задание 7	–100% ~ +100,0%	0,0	%	Изменяется в любое время
FC-07	0xFC07	Мульти-задание 8	–100% ~ +100,0%	0,0	%	Изменяется в любое время
FC-08	0xFC08	Мульти-задание 9	–100% ~ +100,0%	0,0	%	Изменяется в любое время
FC-09	0xFC09	Мульти-задание 10	–100% ~ +100,0%	0,0	%	Изменяется в любое время
FC-10	0xFC0A	Мульти-задание 11	–100% ~ +100,0%	0,0	%	Изменяется в любое время
FC-11	0xFC0B	Мульти-задание 12	–100% ~ +100,0%	0,0	%	Изменяется в любое время
FC-12	0xFC0C	Мульти-задание 13	–100% ~ +100,0%	0,0	%	Изменяется в любое время
FC-13	0xFC0D	Мульти-задание 14	–100% ~ +100,0%	0,0	%	Изменяется в любое время
FC-14	0xFC0E	Мульти-задание 15	–100% ~ +100,0%	0,0	%	Изменяется в любое время
FC-15	0xFC0F	Мульти-задание 16	–100% ~ +100,0%	0,0	%	Изменяется в любое время
FC-16	0xFC10	Режим работы ПЛК	0: Остановка после работы 1-го цикла 1: Сохранять конечные значения после работы в течение одного цикла 2: Повторить после работы 1-го цикла	0	-	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
FC-17	0xFC11	Сохранение памяти ПЛК при сбое питания	Единицы: Сохраняются при сбое питания 0: Нет 1: Да Десятки: Сохраняются при остановке 0: Нет 1: Да	0	-	Изменяется в любое время
FC-18	0xFC12	Время работы задания ПЛК 0	0,0 ~ 6553,5 с (ч)	0,0	с (ч)	Изменяется в любое время
FC-19	0xFC13	Время разгона/торможения задания ПЛК 0	0 ~ 3	0	-	Изменяется в любое время
FC-20	0xFC14	Время работы задания ПЛК 1	0,0 ~ 6553,5 с (ч)	0,0	с (ч)	Изменяется в любое время
FC-21	0xFC15	Время разгона/ торможения задания ПЛК 1	0 ~ 3	0	-	Изменяется в любое время
FC-22	0xFC16	Время работы задания ПЛК 2	0,0 ~ 6553,5 с (ч)	0,0	с (ч)	Изменяется в любое время
FC-23	0xFC17	Время разгона /торможения задания ПЛК 2	0 ~ 3	0	-	Изменяется в любое время
FC-24	0xFC18	Время работы задания ПЛК 3	0,0 ~ 6553,5 с (ч)	0,0	с (ч)	Изменяется в любое время
FC-25	0xFC19	Время разгона/ торможения задания ПЛК 3	0 ~ 3	0	-	Изменяется в любое время
FC-26	0xFC1A	Время работы задания ПЛК 4	0,0 ~ 6553,5 с (ч)	0,0	с (ч)	Изменяется в любое время
FC-27	0xFC1B	Время разгона/торможения задания ПЛК 4	0 ~ 3	0	-	Изменяется в любое время
FC-28	0xFC1C	Время работы задания ПЛК 5	0,0 ~ 6553,5 с (ч)	0,0	с (ч)	Изменяется в любое время
FC-29	0xFC1D	Время разгона/торможения задания ПЛК 5	0 ~ 3	0	-	Изменяется в любое время
FC-30	0xFC1E	Время работы задания ПЛК 6	0,0 ~ 6553,5 с (ч)	0,0	с (ч)	Изменяется в любое время
FC-31	0xFC1F	Время разгона / торможения задания ПЛК 6	0 ~ 3	0	-	Изменяется в любое время
FC-32	0xFC20	Время работы задания ПЛК 7	0,0 ~ 6553,5 с (ч)	0,0	с (ч)	Изменяется в любое время
FC-33	0xFC21	Время разгона / торможения задания ПЛК 7	0 ~ 3	0	-	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
FC-34	0xFC22	Время работы задания ПЛК 8	0,0 ~ 6553,5 с (ч)	0,0	с (ч)	Изменяется в любое время
FC-35	0xFC23	Время разгона/ торможения задания ПЛК 8	0 ~ 3	0	-	Изменяется в любое время
FC-36	0xFC24	Время работы задания ПЛК 9	0,0 ~ 6553,5 с (ч)	0,0	с (ч)	Изменяется в любое время
FC-37	0xFC25	Время разгона/торможения задания ПЛК 9	0 ~ 3	0	-	Изменяется в любое время
FC-38	0xFC26	Время работы задания ПЛК 10	0,0 ~ 6553,5 с (ч)	0,0	с (ч)	Изменяется в любое время
FC-39	0xFC27	Время разгона/торможения задания ПЛК 10	0 ~ 3	0	-	Изменяется в любое время
FC-40	0xFC28	Время работы задания ПЛК 11	0,0 ~ 6553,5 с (ч)	0,0	с (ч)	Изменяется в любое время
FC-41	0xFC29	Время разгона/ торможения задания ПЛК 11	0 ~ 3	0	-	Изменяется в любое время
FC-42	0xFC2A	Время работы задания ПЛК 12	0,0 ~ 6553,5 с (ч)	0,0	с (ч)	Изменяется в любое время
FC-43	0xFC2B	Время разгона /торможения задания ПЛК 12	0 ~ 3	0	-	Изменяется в любое время
FC-44	0xFC2C	Время работы задания ПЛК 13	0,0 ~ 6553,5 с (ч)	0,0	с (ч)	Изменяется в любое время
FC-45	0xFC2D	Время разгона/ торможения задания ПЛК 13	0 ~ 3	0	-	Изменяется в любое время
FC-46	0xFC2E	Время работы задания ПЛК 14	0,0 ~ 6553,5 с (ч)	0,0	с (ч)	Изменяется в любое время
FC-47	0xFC2F	Время разгона/торможения задания ПЛК 14	0 ~ 3	0	-	Изменяется в любое время
FC-48	0xFC30	Время работы задания ПЛК 15	0,0 ~ 6553,5 с (ч)	0,0	с (ч)	Изменяется в любое время
FC-49	0xFC31	Время разгона/торможения задания ПЛК 15	0 ~ 3	0	-	Изменяется в любое время
FC-50	0xFC32	Единицы измерения времени работы ПЛК	0: с (секунды) 1: ч (часы)	0	-	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
FC-51	0xFC33	Источник мульти-задания 0	0: FC-00 1: AI1 2: AI2 3: AI3 4: Импульсное задание 5: ПИД 6: Стандартная частота (F0-08) Другое: F -соединитель	0	-	Изменяется в любое время
FC-52	0xFC34	Мульти-задание тока	0: Мульти-задание 1 1: Мульти-задание 2 2: Мульти-задание 3 3: Мульти-задание 4 4: Мульти-задание 5 5: Мульти-задание 6 6: Мульти-задание 7 7: Мульти-задание 8 8: Мульти-задание 9 9: Мульти-задание 10 10: Мульти-задание 11 11: Мульти-задание 12 12: Мульти-задание 13 13: Мульти-задание 14 14: Мульти-задание 15 15: Мульти-задание 16	0	-	Не изменяется
FC-53	0xFC35	Значение мульти-задания тока	–600% ~ +600,0%	0,0	%	Не изменяется
FC-55	0xFC37	Бит0 значения мульти-задания	0: 0 1: 1 2: Функциональный вход клеммы 3: DI1 4: DI2 5: DI3 6: DI4 7: DI5 8: DI6 9: DI7 10: DI8 11: DI9 12: DI10 13: DI11 14: DI12 15: DI13 16: DI14 17: DI15 18: DI16 Другое: B -соединитель	0	-	Изменяется в любое время
FC-56	0xFC38	Бит1 значения мульти-задания	FC-55	0	-	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
FC-57	0xFC39	Бит2 значения мульти-задания	FC-55	0	-	Изменяется в любое время
FC-58	0xFC3A	Бит3 значения мульти-задания	FC-55	0	-	Изменяется в любое время
FC-59	0xFC3B	ШАГ тока ПЛК	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
FC-60	0xFC3C	Старшие биты времени работы ШАГа тока ПЛК	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
FC-61	0xFC3D	Младшие биты времени работы ШАГа тока ПЛК	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
FD-00	0xFD00	Скорость передачи данных	Единицы: Modbus 0: 300 бит/с 1: 600 бит/с 2: 1200 бит/с 3: 2400 бит/с 4: 4800 бит/с 5: 9600 бит/с 6: 19200 бит/с 7: 38400 бит/с 8: 57600 бит/с 9: 115200 бит/с Десятки: Зарезервировано Сотни: Зарезервировано Тысячи: CANLink/CANOpen 0: 20 1:50 2:100 3:125 4:250 5:500 6:1M	5005	-	Изменяется только при остановке
FD-01	0xFD01	Формат данных Modbus	0: Нет проверки (8-N-2) 1: Контроль четности (8-E-1) 2: Контроль нечетности (8-O-1) 3: Нет проверки (8-N-1) 4: Нет проверки (7-N-2) 5: Контроль четности (7-E-1) 6: Контроль нечетности (7-O-1) 7: Нет проверки (7-N-1)	0	-	Изменяется в любое время
FD-02	0xFD02	Локальный адрес	1 ~ 247	1	-	Изменяется только при остановке
FD-03	0xFD03	Задержка отклика Modbus	0 ~ 20 мс	2	мс	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
FD-04	0xFD04	Время определения прерывания подключения	0,0 ~ 60,0 с	0,0	с	Изменяется в любое время
FD-06	0xFD06	Разрешение тока, считанное по связи	0: 0,01 А (действительно при ≤55 кВт) 1: 0,1 А	0	-	Изменяется в любое время
FD-08	0xFD08	Время определения прерывания подключения платы расширения	0,0 ~ 60,0 с	0,0	с	Изменяется в любое время
FD-10	0xFD0A	Переключение CANopen/CANlink	1: CANopen 2: CANlink	2	-	Изменяется в любое время
FD-14	0xFD0E	Число полученных кадров за единицу времени	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
FD-15	0xFD0F	Счетчик максимального количества ошибок приема	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
FD-16	0xFD10	Счетчик максимального количества ошибок передачи	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
FD-17	0xFD11	Счетчик отключения шин в единицу времени	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
FD-19	0xFD13	Коэффициент отключения связи CAN	1 ~ 15	3	-	Изменяется только при остановке
FD-20	0xFD14	Адрес подключения PROFIBUS-DP	0 ~ 125	0	-	Изменяется только при остановке
FD-21	0xFD15	Коэффициент отключения связи PROFIBUS DP	0 ~ 65535	350	-	Изменяется только при остановке
FD-27	0xFD1B	Хранение параметров, записанных через связь	0 ~ 1	0	-	Изменяется в любое время
FD-28	0xFD1C	Автоматический сброс при ошибке связи	0 ~ 1	1	-	Изменяется в любое время
FD-29	0xFD1D	Состояние связи	0 ~ 999	0	-	Не изменяется
FD-30	0xFD1E	Количество сопоставленных байтов RPDO	0 ~ 65535	0	-	Изменяется в любое время
FD-31	0xFD1F	Количество сопоставленных байтов TPDO	0 ~ 65535	0	-	Изменяется в любое время
FD-32	0xFD20	Переключение режима соответствия группы AF	0: Параметры, записываемые через связь, не сохраняются 1: Параметры, записываемые через связь, сохраняются	0	-	Изменяется только при остановке

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
FD-37	0xFD25	Функция DHCP	0: Запрещено 1: Разрешено	0	-	Изменяется только при остановке
FD-38	0xFD26	Старший бит IP -адреса	0 ~ 255	0	-	Изменяется только при остановке
FD-39	0xFD27	Второй старший бит IP-адреса	0 ~ 255	0	-	Изменяется только при остановке
FD-40	0xFD28	Третий байт IP-адреса	0 ~ 255	0	-	Изменяется только при остановке
FD-41	0xFD29	Младший бит IP -адреса	0 ~ 255	0	-	Изменяется только при остановке
FD-42	0xFD2A	Старший бит маски подсети	0 ~ 255	0	-	Изменяется только при остановке
FD-43	0xFD2B	Второй старший бит маски подсети	0 ~ 255	0	-	Изменяется только при остановке
FD-44	0xFD2C	Третий байт маски подсети	0 ~ 255	0	-	Изменяется только при остановке
FD-45	0xFD2D	Младший бит маски подсети	0 ~ 255	0	-	Изменяется только при остановке
FD-46	0xFD2E	Старший бит шлюза	0 ~ 255	0	-	Изменяется только при остановке
FD-47	0xFD2F	Второй старший бит шлюза	0 ~ 255	0	-	Изменяется только при остановке
FD-48	0xFD30	Третий байт шлюза	0 ~ 255	0	-	Изменяется только при остановке
FD-49	0xFD31	Младший бит шлюза	0 ~ 255	0	-	Изменяется только при остановке
FD-58	0xFD3A	Код ошибки платы расширения Ethernet/IP	0 ~ 255	0	-	Не изменяется
FD-61	0xFD3D	Старший байт MAC -адреса	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Изменяется только при остановке
FD-62	0xFD3E	Средний байт MAC-адреса	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Изменяется только при остановке
FD-63	0xFD3F	Младший байт MAC -адреса	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Изменяется только при остановке
FD-92	0xFD5C	Резервная копия псевдонима ведомого	0 ~ 65535	0	-	Изменяется в любое время
FD-93	0xFD5D	Нулевой указатель	0 ~ 65535	0	-	Изменяется в любое время
FD-94	0xFD5E	Версия программного обеспечения связи	0,00 ~ 655,35	0,00	-	Не изменяется
FE-00	0x2F00	Параметр пользователя 0	0 ~ 65535	0	-	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
FE-01	0x2F01	Параметр пользователя 1	0 ~ 65535	0	-	Изменяется в любое время
FE-02	0x2F02	Параметр пользователя 2	0 ~ 65535	0	-	Изменяется в любое время
FE-03	0x2F03	Параметр пользователя 3	0 ~ 65535	0	-	Изменяется в любое время
FE-04	0x2F04	Параметр пользователя 4	0 ~ 65535	0	-	Изменяется в любое время
FE-05	0x2F05	Параметр пользователя 5	0 ~ 65535	0	-	Изменяется в любое время
FE-06	0x2F06	Параметр пользователя 6	0 ~ 65535	0	-	Изменяется в любое время
FE-07	0x2F07	Параметр пользователя 7	0 ~ 65535	0	-	Изменяется в любое время
FE-08	0x2F08	Параметр пользователя 8	0 ~ 65535	0	-	Изменяется в любое время
FE-09	0x2F09	Параметр пользователя 9	0 ~ 65535	0	-	Изменяется в любое время
FE-10	0x2F0A	Параметр пользователя 10	0 ~ 65535	0	-	Изменяется в любое время
FE-11	0x2F0B	Параметр пользователя 11	0 ~ 65535	0	-	Изменяется в любое время
FE-12	0x2F0C	Параметр пользователя 12	0 ~ 65535	0	-	Изменяется в любое время
FE-13	0x2F0D	Параметр пользователя 13	0 ~ 65535	0	-	Изменяется в любое время
FE-14	0x2F0E	Параметр пользователя 14	0 ~ 65535	0	-	Изменяется в любое время
FE-15	0x2F0F	Параметр пользователя 15	0 ~ 65535	0	-	Изменяется в любое время
FE-16	0x2F10	Параметр пользователя 16	0 ~ 65535	0	-	Изменяется в любое время
FE-17	0x2F11	Параметр пользователя 17	0 ~ 65535	0	-	Изменяется в любое время
FE-18	0x2F12	Параметр пользователя 18	0 ~ 65535	0	-	Изменяется в любое время
FE-19	0x2F13	Параметр пользователя 19	0 ~ 65535	0	-	Изменяется в любое время
FE-20	0x2F14	Параметр пользователя 20	0 ~ 65535	0	-	Изменяется в любое время
FE-21	0x2F15	Параметр пользователя 21	0 ~ 65535	0	-	Изменяется в любое время
FE-22	0x2F16	Параметр пользователя 22	0 ~ 65535	0	-	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
FE-23	0x2F17	Параметр пользователя 23	0 ~ 65535	0	-	Изменяется в любое время
FE-24	0x2F18	Параметр пользователя 24	0 ~ 65535	0	-	Изменяется в любое время
FE-25	0x2F19	Параметр пользователя 25	0 ~ 65535	0	-	Изменяется в любое время
FE-26	0x2F1A	Параметр пользователя 26	0 ~ 65535	0	-	Изменяется в любое время
FE-27	0x2F1B	Параметр пользователя 27	0 ~ 65535	0	-	Изменяется в любое время
FE-28	0x2F1C	Параметр пользователя 28	0 ~ 65535	0	-	Изменяется в любое время
FE-29	0x2F1D	Параметр пользователя 29	0 ~ 65535	0	-	Изменяется в любое время
FE-30	0x2F1E	Параметр пользователя 30	0 ~ 65535	0	-	Изменяется в любое время
FE-31	0x2F1F	Параметр пользователя 31	0 ~ 65535	0	-	Изменяется в любое время
FP-00	0x1F00	Пароль пользователя	0 ~ 65535	0	-	Изменяется в любое время
FP-01	0x1F01	Инициализация параметров	0: Нет действия 1: Восстановление настроек по умолчанию (кроме параметров двигателя) 2: Очистить записи 4: Сохранить текущие настройки пользователя 501: Восстановить параметры пользователя из резервной копии 503: Восстановление настроек по умолчанию (включая параметры двигателя)	0	-	Изменяется только при остановке
FP-02	0x1F02	Экран параметров	Бит00: Группа U 0: Не отображается 1: Отображается Бит01: Группа A 0: Не отображается 1: Отображается Бит02: Группа B 0: Не отображается 1: Отображается Бит03: Группа C 0: Не отображается 1: Отображается Бит04: Группа H 0: Не отображается 1: Отображается Бит05: Группа L 0: Не отображается 1: Отображается	63	-	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
FP-03	0x1F03	Отображение измененных пользователем параметров	Единицы: Пользовательский режим 0: Не отображается 1: Отображается Десятки: Режим коррекции 0: Не отображается 1: Отображается Сотни: Меню ошибки 0: Не отображается 1: Отображается	111	-	Изменяется в любое время
FP-04	0x1F04	Изменение параметров	0: Изменение разрешено 1: Изменение запрещено	0	-	Изменяется в любое время
FP-06	0x1F06	Пароль мониторинга	0 ~ 65535	0	-	Изменяется в любое время
FP-07	0x1F07	Экспертный пароль	0 ~ 65535	0	-	Изменяется в любое время
FP-08	0x1F08	Заводской пароль	0 ~ 65535	0	-	Изменяется в любое время
FP-09	0x1F09	Окно ввода пароля	0 ~ 65535	0	-	Изменяется в любое время
FP-14	0x1F0E	Очистка параметров	0: Нет действия 1: Очистить все параметры записи (ошибки и время) 2: Очистить информацию об ошибке 500: Очистить все параметры пользователя в резервной копии 1000: Очистить все параметры двигателя в резервной копии	0	-	Изменяется только при остановке
FP-15	0x1F0F	Восстановлени е параметров	0: Нет действия 500: Восстановить параметры пользователя из резервной копии 501: Восстановить макропараметры пользователя из резервной копии 1 502: Восстановить макропараметры пользователя из резервной копии 2 503: Восстановить макропараметры пользователя из резервной копии 3 504: Восстановить макропараметры пользователя из резервной копии 4 505: Восстановить макропараметры пользователя из резервной копии 5 506: Восстановить макропараметры пользователя из резервной копии 6 2011: Восстановить макропараметры двигателя из резервной копии 1 для двигателя 1 2012: Восстановить макропараметры двигателя из резервной копии 1 для двигателя 2 (Продолжение см. далее)	0	-	Изменяется только при остановке

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
(Продолжение)	(Продолжение)	(Продолжение)	(Продолжение) 2013: Восстановить макропараметры двигателя из резервной копии 1 для двигателя 3 2014: Восстановить макропараметры двигателя из резервной копии 1 для двигателя 4 2021: Восстановить макропараметры двигателя из резервной копии 2 для двигателя 1 2022: Восстановить макропараметры двигателя из резервной копии 2 для двигателя 2 2023: Восстановить макропараметры двигателя из резервной копии 2 для двигателя 3 2024: Восстановить макропараметры двигателя из резервной копии 2 для двигателя 4 2031: Восстановить макропараметры двигателя из резервной копии 3 для двигателя 1 2032: Восстановить макропараметры двигателя из резервной копии 3 для двигателя 2 2033: Восстановить макропараметры двигателя из резервной копии 3 для двигателя 3 2034: Восстановить макропараметры двигателя из резервной копии 3 для двигателя 4 (Продолжение см. далее)	0	-	Изменяется только при остановке
(Продолжение)	(Продолжение)	(Продолжение)	(Продолжение) 2041: Восстановить макропараметры двигателя из резервной копии 4 для двигателя 1 2042: Восстановить макропараметры двигателя из резервной копии 4 для двигателя 2 2043: Восстановить макропараметры двигателя из резервной копии 4 для двигателя 3 2044: Восстановить макропараметры двигателя из резервной копии 4 для двигателя 4 2051: Восстановить макропараметры двигателя из резервной копии 5 для двигателя 1 2052: Восстановить макропараметры двигателя из резервной копии 5 для двигателя 2 2053: Восстановить макропараметры двигателя из резервной копии 5 для двигателя 3 2054: Восстановить макропараметры двигателя из резервной копии 5 для двигателя 4 2061: Восстановить макропараметры двигателя из резервной копии 6 для двигателя 1 2062: Восстановить макропараметры двигателя из резервной копии 6 для двигателя 2 2063: Восстановить макропараметры двигателя из резервной копии 6 для двигателя 3 (Продолжение см. далее)	(Продолжение)	(Продолжение)	(Продолжение)

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
(Продолжение)	(Продолжение)	(Продолжение)	(Продолжение) 2064: Восстановить макропараметры двигателя из резервной копии 6 для двигателя 4 2071: Восстановить макропараметры двигателя из резервной копии 7 для двигателя 1 2072: Восстановить макропараметры двигателя из резервной копии 7 для двигателя 2 2073: Восстановить макропараметры двигателя из резервной копии 7 для двигателя 3 2074: Восстановить макропараметры двигателя из резервной копии 7 для двигателя 4 2081: Восстановить макропараметры двигателя из резервной копии 8 для двигателя 1 2082: Восстановить макропараметры двигателя из резервной копии 8 для двигателя 2 2083: Восстановить макропараметры двигателя из резервной копии 8 для двигателя 3 2084: Восстановить макропараметры двигателя из резервной копии 8 для двигателя 4 2091: Восстановить макропараметры двигателя из резервной копии 9 для двигателя 1 (Продолжение см. далее)	(Продолжение)	(Продолжение)	(Продолжение)
(Продолжение)	(Продолжение)	(Продолжение)	(Продолжение) 2092: Восстановить макропараметры двигателя из резервной копии 9 для двигателя 2 2093: Восстановить макропараметры двигателя из резервной копии 9 для двигателя 3 2094: Восстановить макропараметры двигателя из резервной копии 9 для двигателя 4 2101: Восстановить макропараметры двигателя из резервной копии 10 для двигателя 1 2102: Восстановить макропараметры двигателя из резервной копии 10 для двигателя 2 2103: Восстановить макропараметры двигателя из резервной копии 10 для двигателя 3 2104: Восстановить макропараметры двигателя из резервной копии 10 для двигателя 4 2111: Восстановить макропараметры двигателя из резервной копии 11 для двигателя 1 (Продолжение см. далее)	(Продолжение)	(Продолжение)	(Продолжение)

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
(Продолжение)	(Продолжение)	(Продолжение)	(Продолжение) 2112: Восстановить макропараметры двигателя из резервной копии 11 для двигателя 2 2113: Восстановить макропараметры двигателя из резервной копии 11 для двигателя 3 2114: Восстановить макропараметры двигателя из резервной копии 11 для двигателя 4 2121: Восстановить макропараметры двигателя из резервной копии 12 для двигателя 1 2122: Восстановить макропараметры двигателя из резервной копии 12 для двигателя 2 2123: Восстановить макропараметры двигателя из резервной копии 12 для двигателя 3 2124: Восстановить макропараметры двигателя из резервной копии 12 для двигателя 4 2131: Восстановить макропараметры двигателя из резервной копии 13 для двигателя 1 2132: Восстановить макропараметры двигателя из резервной копии 13 для двигателя 2 (Продолжение см. далее)	0	-	Изменяется только при остановке
(Продолжение)	(Продолжение)	(Продолжение)	(Продолжение) 2133: Восстановить макропараметры двигателя из резервной копии 13 для двигателя 3 2134: Восстановить макропараметры двигателя из резервной копии 13 для двигателя 4 2141: Восстановить макропараметры двигателя из резервной копии 14 для двигателя 1 2142: Восстановить макропараметры двигателя из резервной копии 14 для двигателя 2 2143: Восстановить макропараметры двигателя из резервной копии 14 для двигателя 3 2144: Восстановить макропараметры двигателя из резервной копии 14 для двигателя 4 2151: Восстановить макропараметры двигателя из резервной копии 15 для двигателя 1 2152: Восстановить макропараметры двигателя из резервной копии 15 для двигателя 2 2153: Восстановить макропараметры двигателя из резервной копии 15 для двигателя 3 2154: Восстановить макропараметры двигателя из резервной копии 15 для двигателя 4 2161: Восстановить макропараметры двигателя из резервной копии 16 для двигателя 1 2162: Восстановить макропараметры двигателя из резервной копии 16 для двигателя 2 2163: Восстановить макропараметры двигателя из резервной копии 16 для двигателя 3 (Продолжение см. далее)	(Продолжение)	(Продолжение)	(Продолжение)

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
(Продолжение)	(Продолжение)	(Продолжение)	(Продолжение) 2164: Восстановить макропараметры двигателя из резервной копии 16 для двигателя 4 2171: Восстановить макропараметры двигателя из резервной копии 17 для двигателя 1 2172: Восстановить макропараметры двигателя из резервной копии 17 для двигателя 2 2173: Восстановить макропараметры двигателя из резервной копии 17 для двигателя 3 2174: Восстановить макропараметры двигателя из резервной копии 17 для двигателя 4 2181: Восстановить макропараметры двигателя из резервной копии 18 для двигателя 1 2182: Восстановить макропараметры двигателя из резервной копии 18 для двигателя 2 2183: Восстановить макропараметры двигателя из резервной копии 18 для двигателя 3 (Продолжение см. далее)	(Продолжение)	(Продолжение)	(Продолжение)
(Продолжение)	(Продолжение)	(Продолжение)	(Продолжение) 2184: Восстановить макропараметры двигателя из резервной копии 18 для двигателя 4 2191: Восстановить макропараметры двигателя из резервной копии 19 для двигателя 1 2192: Восстановить макропараметры двигателя из резервной копии 19 для двигателя 2 2193: Восстановить макропараметры двигателя из резервной копии 19 для двигателя 3 2194: Восстановить макропараметры двигателя из резервной копии 19 для двигателя 4 2201: Восстановить макропараметры двигателя из резервной копии 20 для двигателя 1 2202: Восстановить макропараметры двигателя из резервной копии 20 для двигателя 2 2203: Восстановить макропараметры двигателя из резервной копии 20 для двигателя 3 2204: Восстановить макропараметры двигателя из резервной копии 20 для двигателя 4	(Продолжение)	(Продолжение)	(Продолжение)

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
FP-16	0x1F10	Резервная копия параметров пользователя	0: Нет действия 400: Выполнить резервное копирование параметров пользователя 401: Выполнить резервное копирование макропараметров пользователя по адресу 1 402: Выполнить резервное копирование макропараметров пользователя по адресу 2 403: Выполнить резервное копирование макропараметров пользователя по адресу 3 404: Выполнить резервное копирование макропараметров пользователя по адресу 4 405: Выполнить резервное копирование макропараметров пользователя по адресу 5 406: Выполнить резервное копирование макропараметров пользователя по адресу 6 1011: Выполнить резервное копирование параметров двигателя 1 по адресу 1 1012: Выполнить резервное копирование параметров двигателя 2 по адресу 1 1013: Выполнить резервное копирование параметров двигателя 3 по адресу 1 1014: Выполнить резервное копирование параметров двигателя 4 по адресу 1 1021: Выполнить резервное копирование параметров двигателя 1 по адресу 2 1022: Выполнить резервное копирование параметров двигателя 2 по адресу 2 1023: Выполнить резервное копирование параметров двигателя 3 по адресу 2 1024: Выполнить резервное копирование параметров двигателя 4 по адресу 2 1031: Выполнить резервное копирование параметров двигателя 1 по адресу 3 (Продолжение см. далее)	0	-	Изменяется только при остановке

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
(Продолжение)	(Продол-жение)	(Продолжение)	(Продолжение) 1032: Выполнить резервное копирование параметров двигателя 2 по адресу 3 1033: Выполнить резервное копирование параметров двигателя 3 по адресу 3 1034: Выполнить резервное копирование параметров двигателя 4 по адресу 3 1041: Выполнить резервное копирование параметров двигателя 1 по адресу 4 1042: Выполнить резервное копирование параметров двигателя 2 по адресу 4 1043: Выполнить резервное копирование параметров двигателя 3 по адресу 4 1044: Выполнить резервное копирование параметров двигателя 4 по адресу 4 1051: Выполнить резервное копирование параметров двигателя 1 по адресу 5 1052: Выполнить резервное копирование параметров двигателя 2 по адресу 5 1053: Выполнить резервное копирование параметров двигателя 3 по адресу 5 1054: Выполнить резервное копирование параметров двигателя 4 по адресу 5 1061: Выполнить резервное копирование параметров двигателя 1 по адресу 6 1062: Выполнить резервное копирование параметров двигателя 2 по адресу 6 1063: Выполнить резервное копирование параметров двигателя 3 по адресу 6 1064: Выполнить резервное копирование параметров двигателя 4 по адресу 6 (Продолжение см. далее)	(Продолжение)	(Продолжение)	(Продолжение)

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
(Продол-жение)	(Про-дол-жение)	(Продолжение)	(Продолжение) 1071: Выполнить резервное копирование параметров двигателя 1 по адресу 7 1072: Выполнить резервное копирование параметров двигателя 2 по адресу 7 1073: Выполнить резервное копирование параметров двигателя 3 по адресу 7 1074: Выполнить резервное копирование параметров двигателя 4 по адресу 7 1081: Выполнить резервное копирование параметров двигателя 1 по адресу 8 1082: Выполнить резервное копирование параметров двигателя 2 по адресу 8 1083: Выполнить резервное копирование параметров двигателя 3 по адресу 8 1084: Выполнить резервное копирование параметров двигателя 4 по адресу 8 1091: Выполнить резервное копирование параметров двигателя 1 по адресу 9 1092: Выполнить резервное копирование параметров двигателя 2 по адресу 9 1093: Выполнить резервное копирование параметров двигателя 3 по адресу 9 1094: Выполнить резервное копирование параметров двигателя 4 по адресу 9 1101: Выполнить резервное копирование параметров двигателя 1 по адресу 10 (Продолжение см. далее)	(Продол жение)	(Продол жение)	(Продолжение)

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
(Продол-жение)	(Про-дол-жение)	(Продолжение)	(Продолжение) 1102: Выполнить резервное копирование параметров двигателя 2 по адресу 10 1103: Выполнить резервное копирование параметров двигателя 3 по адресу 10 1104: Выполнить резервное копирование параметров двигателя 4 по адресу 10 1111: Выполнить резервное копирование параметров двигателя 1 по адресу 11 1112: Выполнить резервное копирование параметров двигателя 2 по адресу 11 1113: Выполнить резервное копирование параметров двигателя 3 по адресу 11 1114: Выполнить резервное копирование параметров двигателя 4 по адресу 11 1121: Выполнить резервное копирование параметров двигателя 1 по адресу 12 1122: Выполнить резервное копирование параметров двигателя 2 по адресу 12 1123: Выполнить резервное копирование параметров двигателя 3 по адресу 12 1124: Выполнить резервное копирование параметров двигателя 4 по адресу 12 1131: Выполнить резервное копирование параметров двигателя 1 по адресу 13 1132: Выполнить резервное копирование параметров двигателя 2 по адресу 13 1133: Выполнить резервное копирование параметров двигателя 3 по адресу 13 1134: Выполнить резервное копирование параметров двигателя 4 по адресу 13 1141: Выполнить резервное копирование параметров двигателя 1 по адресу 14 1142: Выполнить резервное копирование параметров двигателя 2 по адресу 14 1143: Выполнить резервное копирование параметров двигателя 3 по адресу 14 1144: Выполнить резервное копирование параметров двигателя 4 по адресу 14 (Продолжение см. далее)	(Продол жение)	(Продол жение)	(Продолжение)

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
(Продол-жение)	(Про-дол-жение)	(Продолжение)	(Продолжение) 1151: Выполнить резервное копирование параметров двигателя 1 по адресу 15 1152: Выполнить резервное копирование параметров двигателя 2 по адресу 15 1153: Выполнить резервное копирование параметров двигателя 3 по адресу 15 1154: Выполнить резервное копирование параметров двигателя 4 по адресу 15 1161: Выполнить резервное копирование параметров двигателя 1 по адресу 16 1162: Выполнить резервное копирование параметров двигателя 2 по адресу 16 1163: Выполнить резервное копирование параметров двигателя 3 по адресу 16 1164: Выполнить резервное копирование параметров двигателя 4 по адресу 16 1171: Выполнить резервное копирование параметров двигателя 1 по адресу 17 1172: Выполнить резервное копирование параметров двигателя 2 по адресу 17 (Продолжение см. далее)	(Продол жение)	(Продол жение)	(Продолжение)

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
(Продол-жение)	(Про-дол-жение)	(Продолжение)	(Продолжение) 1173: Выполнить резервное копирование параметров двигателя 3 по адресу 17 1174: Выполнить резервное копирование параметров двигателя 4 по адресу 17 1181: Выполнить резервное копирование параметров двигателя 1 по адресу 18 1182: Выполнить резервное копирование параметров двигателя 2 по адресу 18 1183: Выполнить резервное копирование параметров двигателя 3 по адресу 18 1184: Выполнить резервное копирование параметров двигателя 4 по адресу 18 1191: Выполнить резервное копирование параметров двигателя 1 по адресу 19 1192: Выполнить резервное копирование параметров двигателя 2 по адресу 19 1193: Выполнить резервное копирование параметров двигателя 3 по адресу 19 1194: Выполнить резервное копирование параметров двигателя 4 по адресу 19 1201: Выполнить резервное копирование параметров двигателя 1 по адресу 20 1202: Выполнить резервное копирование параметров двигателя 2 по адресу 20 1203: Выполнить резервное копирование параметров двигателя 3 по адресу 20 1204: Выполнить резервное копирование параметров двигателя 4 по адресу 20 (Продолжение см. далее)	(Продол жение)	(Продол жение)	(Продолжение)
A0-00	0xA000	Режим управления скоростью/ моментом	0: Управление скоростью 1: Управление моментом	0	-	Изменяется в любое время
A0-01	0xA001	Источник момента задания в режиме управления моментом (источник верхнего ограничения момента)	0: A0-03 1: AI1 2: AI2 3: AI3 4: Импульс 5: Связь 6: МИН. (AI1, AI2) 7: МАКС. (AI1, AI2) Другое: F -соединитель	0	-	Изменяется только при остановке
A0-03	0xA003	Момент задания в режиме управления моментом	–200% ~ +200,0%	150,0	%	Изменяется в любое время
A0-04	0xA004	Время фильтра момента задания (верхнее ограничение)	0 ~ 10000 мс	0	мс	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
A0-05	0xA005	Максимальная частота работы в прямом направлении при управлении моментом	0,00 Гц ~ F0-10	0,00	Гц	Изменяется в любое время
A0-06	0xA006	Максимальная частота работы в обратном направлении приуправлении моментом	0,00 Гц ~ F0-10	0,00	Гц	Изменяется в любое время
A0-07	0xA007	Время фильтра возрастания крутящего момента	0,00 ~ 650,00 с	0,00	с	Изменяется в любое время
A0-08	0xA008	Время фильтра падения крутящего момента	0,00 ~ 650,00 с	0,00	с	Изменяется в любое время
A0-10	0xA00A	Режим крутящего момента	0: Режим крутящего момента MD500 1: Режим крутящего момента Vanguard	0	-	Изменяется только при остановке
A0-11	0xA00B	Коэффициент времени разгона момента	0: 100% 1: AI1 2: AI2 3: AI3 4: Импульсное задание 5: Связь 6: Мульти-задание 7: Потенциометр с электроприводом 8: ПИД Другое: F -соединитель	0	-	Изменяется в любое время
A0-12	0xA00C	Коэффициент времени торможения момента	То же, что и A0-11	0	-	Изменяется в любое время
A0-13	0xA00D	Источник момента задания	0: Цифровая настройка 1: AI1 2: AI2 3: AI3 4: Импульсное задание 5: Связь 6: Мульти-задание 7: Потенциометр с электроприводом 8: ПИД Другое: F -соединитель	0	-	Изменяется в любое время
A0-14	0xA00E	Момент задания	–400% ~ +400,0%	0,0	%	Изменяется в любое время
A0-15	0xA00F	Источник ограничения скорости в режиме управления моментом	0: Цифровая настройка 1: Канал скорости задания	0	-	Изменяется в любое время
A0-16	0xA010	Ограничение скорости в режиме управления моментом	–100% ~ +100,0%	0,0	%	Изменяется в любое время
A0-17	0xA011	Режим смещения ограничения скорости	0: Двунаправленное смещение 1: Однонаправленное смещение 2: Совместимое решение	0	-	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
A0-18	0xA012	Источник смещения ограничения скорости	То же, что и A0-13	0	-	Изменяется в любое время
A0-19	0xA013	Смещение ограничения скорости	0,0% ~ 300,0%	5,0	%	Изменяется в любое время
A0-20	0xA014	Источник дополнительного момента задания 1	То же, что и A0-13	0	-	Изменяется в любое время
A0-21	0xA015	Дополнительный момент задания 1	–400% ~ +400,0%	0,0	%	Изменяется в любое время
A0-22	0xA016	Источник дополнительного момента задания 2	То же, что и A0-13	0	-	Изменяется в любое время
A0-23	0xA017	Разрешение ввода дополнительного момента задания 2	0: Запрещено 1: Разрешено 3: DI1 4: DI2 5: DI3 6: DI4 7: DI5 8: DI6 9: DI7 10: DI8 11: DI9 12: DI10 13: DI11 14: DI12 15: DI13 16: DI14 17: DI15 18: DI16 Другое: B -соединитель	1	-	Изменяется в любое время
A0-24	0xA018	Время фильтра момента	0 ~ 10000 мс	0	мс	Изменяется в любое время
A0-25	0xA019	Время разгона момента	0,000 ~ 60,000 с	0,000	с	Изменяется в любое время
A0-26	0xA01A	Время торможения момента	0,000 ~ 60,000 с	0,000	с	Изменяется в любое время
A0-27	0xA01B	Коэффициент момента задания	0: 100% 1: AI1 2: AI2 3: AI3 4: Импульсное задание 5: Связь 6: Мульти-задание 7: Потенциометр с электроприводом 8: ПИД Другое: F -соединитель	0	-	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
A1-00	0xA100	Функция VDI1	То же, что и F4-04	0	-	Изменяется только при остановке
A1-01	0xA101	Функция VDI2	То же, что и F4-04	0	-	Изменяется только при остановке
A1-02	0xA102	Функция VDI3	То же, что и F4-04	0	-	Изменяется только при остановке
A1-03	0xA103	Функция VDI4	То же, что и F4-04	0	-	Изменяется только при остановке
A1-04	0xA104	Функция VDI5	То же, что и F4-04	0	-	Изменяется только при остановке
A1-05	0xA105	Источник активного состояния VDI	Десятки: Источник активного состояния VDI1 0: VDO1 1: A1-06 2: DI1 3: Заданное значение связи (бит10 параметра F4-50) 4: AI1 5: Зарезервировано Десятки: Источник активного состояния VDI2 0: VDO2 1: A1-06 2: DI2 3: Заданное значение связи (бит11 параметра F4-50) 4: AI2 5: Зарезервировано Продолжение см. далее	0	-	Изменяется только при остановке
(Продол-жение)	(Про-дол-жение)	(Продолжение)	Продолжение Сотни: Источник активного состояния VDI3 0: VDO3 1: A1-06 2: DI3 3: Заданное значение связи (бит12 параметра F4-50) 4: AI3 5: Зарезервировано Тысячи: Источник активного состояния VDI4 0: VDO4 1: A1-06 2: DI4 3: Заданное значение связи (бит13 параметра F4-50) 4–5: Зарезервировано Десятки тысяч: Источник активного состояния VDI5 0: VDO5 1: A1-06 2: DI5 3: Заданное значение связи (бит14 параметра F4-50) 4–5: Зарезервировано	(Продолжение)	(Продолжение)	(Продолжение)

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
A1-06	0xA106	Состояние VDI	Единицы: VDI1 0: Неактивное состояние 1: Активное состояние Десятки: VDI2 0: Неактивное состояние 1: Активное состояние Сотни: VDI3 0: Неактивное состояние 1: Активное состояние Тысячи: VDI4 0: Неактивное состояние 1: Активное состояние Десятки тысяч: VDI5 0: Неактивное состояние 1: Активное состояние	0	-	Изменяется в любое время
A1-07	0xA107	Функция AI1 (используется как DI)	То же, что и A1-00	0	-	Изменяется только при остановке
A1-08	0xA108	Функция AI2 (используется как DI)	То же, что и A1-00	0	-	Изменяется только при остановке
A1-09	0xA109	Функция AI3 (используется как DI)	То же, что и A1-00	0	-	Изменяется только при остановке
A1-10	0xA10A	Режим активации AI (используется как DI)	Единицы: AI1 0: Активен при низком уровне сигнала 1: Активен при высоком уровне сигнала Десятки: AI2 0: Активен при низком уровне сигнала 1: Активен при высоком уровне сигнала Сотни: AI3 0: Активен при низком уровне сигнала 1: Активен при высоком уровне сигнала	0	-	Изменяется только при остановке
A1-11	0xA10B	Функция VDO1	То же, что и F5-01	0	-	Изменяется в любое время
A1-12	0xA10C	Функция VDO2	То же, что и F5-01	0	-	Изменяется в любое время
A1-13	0xA10D	Функция VDO3	То же, что и F5-01	0	-	Изменяется в любое время
A1-14	0xA10E	Функция VDO4	То же, что и F5-01	0	-	Изменяется в любое время
A1-15	0xA10F	Функция VDO5	То же, что и F5-01	0	-	Изменяется в любое время
A1-16	0xA110	Задержка выхода VDO1 (недействительно)	0,0 ~ 3600,0 с	0,0	с	Изменяется в любое время
A1-17	0xA111	Задержка выхода VDO2 (недействительно)	0,0 ~ 3600,0 с	0,0	с	Изменяется в любое время
A1-18	0xA112	Задержка выхода VDO3 (недействительно)	0,0 ~ 3600,0 с	0,0	с	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
A1-19	0xA113	Задержка выхода VDO4 (недействительно)	0,0 ~ 3600,0 с	0,0	с	Изменяется в любое время
A1-20	0xA114	Задержка выхода VDO5 (недействительно)	0,0 ~ 3600,0 с	0,0	с	Изменяется в любое время
A1-21	0xA115	Режим активации VDO	Единицы: VDO1 0: Положительная логика активна 1: Отрицательная логика активна Десятки: VDO2 0: Положительная логика активна 1: Отрицательная логика активна Сотни: VDO3 0: Положительная логика активна 1: Отрицательная логика активна Тысячи: VDO4 0: Положительная логика активна 1: Отрицательная логика активна Десятки тысяч: VDO5 0: Положительная логика активна 1: Отрицательная логика активна	0	-	Изменяется в любое время
A1-22	0xA116	Задержка включения выхода VDO1	0,0 ~ 3600,0 с	0,0	с	Изменяется в любое время
A1-23	0xA117	Задержка включения выхода VDO2	0,0 ~ 3600,0 с	0,0	с	Изменяется в любое время
A1-24	0xA118	Задержка включения выхода VDO3	0,0 ~ 3600,0 с	0,0	с	Изменяется в любое время
A1-25	0xA119	Задержка включения выхода VDO4	0,0 ~ 3600,0 с	0,0	с	Изменяется в любое время
A1-26	0xA11A	Задержка включения выхода VDO5	0,0 ~ 3600,0 с	0,0	с	Изменяется в любое время
A1-27	0xA11B	Задержка выключения выхода VDO1	0,0 ~ 3600,0 с	0,0	с	Изменяется в любое время
A1-28	0xA11C	Задержка выключения выхода VDO2	0,0 ~ 3600,0 с	0,0	с	Изменяется в любое время
A1-29	0xA11D	Задержка выключения выхода VDO3	0,0 ~ 3600,0 с	0,0	с	Изменяется в любое время
A1-30	0xA11E	Задержка выключения выхода VDO4	0,0 ~ 3600,0 с	0,0	с	Изменяется в любое время
A1-31	0xA11F	Задержка выключения выхода VDO5	0,0 ~ 3600,0 с	0,0	с	Изменяется в любое время
A1-32	0xA120	Функция VDO6	То же, что и F5-01	0	-	Изменяется в любое время
A1-33	0xA121	Функция VDO7	То же, что и F5-01	0	-	Изменяется в любое время
A1-34	0xA122	Функция VDO8	То же, что и F5-01	0	-	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
A1-35	0xA123	Функция VDO9	То же, что и F5-01	0	-	Изменяется в любое время
A1-36	0xA124	Функция VDO10	То же, что и F5-01	0	-	Изменяется в любое время
A1-37	0xA125	Функция VDO11	То же, что и F5-01	0	-	Изменяется в любое время
A1-38	0xA126	Режим активации VDO6–VDO10	Единицы: VDO6 0: Положительная логика активна 1: Отрицательная логика активна Десятки: VDO7 0: Положительная логика активна 1: Отрицательная логика активна Сотни: VDO8 0: Положительная логика активна 1: Отрицательная логика активна Тысячи: VDO9 0: Положительная логика активна 1: Отрицательная логика активна Десятки тысяч: VDO10 0: Положительная логика активна 1: Отрицательная логика активна	0	-	Изменяется в любое время
A1-39	0xA127	Режим активации VDO11	0: Положительная логика активна 1: Отрицательная логика активна	0	-	Изменяется в любое время
A1-40	0xA128	Функция VDI6	То же, что и A1-00	0	-	Изменяется только при остановке
A1-41	0xA129	Аппаратный источник VDI6	Единицы: VDI6 0: VDO6 1: A1-42 2: DI6 3: Заданное значение связи (бит15 параметра F4-50) 4: Зарезервировано 5: Зарезервировано	0	-	Изменяется только при остановке
A1-42	0xA12A	Состояние VDI6	Единицы: VDI6 0: Неактивное состояние 1: Активное состояние	0	-	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
A1-43	0xA12B	Режим активации VDI1–VDI5	Единицы: VDI1 0: Активен при низком уровне сигнала 1: Активен при высоком уровне сигнала Десятки: VDI2 0: Активен при низком уровне сигнала 1: Активен при высоком уровне сигнала Сотни: VDI3 0: Активен при низком уровне сигнала 1: Активен при высоком уровне сигнала Тысячи: VDI4 0: Активен при низком уровне сигнала 1: Активен при высоком уровне сигнала Десятки тысяч: VDI5 0: Активен при низком уровне сигнала 1: Активен при высоком уровне сигнала	0	-	Изменяется только при остановке
A1-44	0xA12C	Режим активации VDI6	Единицы: VDI6 0: Активен при низком уровне сигнала 1: Активен при высоком уровне сигнала	0	-	Изменяется только при остановке
A1-50	0xA132	Сброс счета по фронту импульсов DIO	0: Нет сброса 1: Модуль счета 1 2: Модуль счета 2 3: Модуль счета 3 4: Модуль счета 4 5: Все модули счета	0	-	Изменяется в любое время
A1-51	0xA133	Выбор канала счета по фронту импульсов DIO 1	0: Отсутствует 1: DI1 2: DI2 3: DI3 4: DI4 5: DI5 6: DI6 7: DI7 8: DI8 9: DI9 10: DI10 11: VDI1 12: VDI2 13: VDI3 14: VDI4 Продолжение см. далее	0	-	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
(Продол-жение)	(Про-дол-жение)	(Продолжение)	Продолжение 15: VDI5 16: VDI6 17: Реле 1 (DO3) 18: FMR 19: DO1 20: Реле 2 (DO4) 21: DO2 22: VDO1 23: VDO2 24: VDO3 25: VDO4 26: VDO5 27: VDO6 28: VDO7 29: VDO8 30: VDO9 31: VDO10 32: VDO11	(Продолжение)	(Продол жение)	(Продолжение)
A1-52	0xA134	Выбор канала счета по фронту импульсов DIO 2	То же, что и A1-51	0	-	Изменяется в любое время
A1-53	0xA135	Выбор канала счета по фронту импульсов DIO 3	То же, что и A1-51	0	-	Изменяется в любое время
A1-54	0xA136	Выбор канала счета по фронту импульсов DIO 4	То же, что и A1-51	0	-	Изменяется в любое время
A1-55	0xA137	Значение сравнения счета по фронту импульсов DIO 1	0 ~ 65535	0	-	Изменяется в любое время
A1-56	0xA138	Значение сравнения счета по фронту импульсов DIO 2	0 ~ 65535	0	-	Изменяется в любое время
A1-57	0xA139	Значение сравнения счета по фронту импульсов DIO 3	0 ~ 65535	0	-	Изменяется в любое время
A1-58	0xA13A	Значение сравнения счета по фронту импульсов DIO 4	0 ~ 65535	0	-	Изменяется в любое время
A1-59	0xA13B	Значение счетчика модуля счета по фронту импульсов DIO 1	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
A1-60	0xA13C	Значение счетчика модуля счета по фронту импульсов DIO 2	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
A1-61	0xA13D	Значение счетчика модуля счета по фронту импульсов DIO 3	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
A1-62	0xA13E	Значение счетчика модуля счета по фронту импульсов DIO 4	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
A2-00	0xA200	Тип двигателя	0: Общий асинхронный двигатель 1: Асинхронный двигатель с частотным регулированием 2: Синхронный двигатель с постоянными магнитами	0	-	Изменяется только при остановке
A2-01	0xA201	Номинальная мощность двигателя	0,1 ~ 1000,0 кВт	3,7	кВт	Изменяется только при остановке
A2-02	0xA202	Номинальное напряжение двигателя	1 ~ 2000 В	380	V	Изменяется только при остановке
A2-03	0xA203	Номинальный ток двигателя	0,01 ~ 655,35 А	9,00	А	Изменяется только при остановке
A2-04	0xA204	Номинальная частота двигателя	0,01 Гц ~ F0-10	50,00	Гц	Изменяется только при остановке
A2-05	0xA205	Номинальная скорость двигателя	1 ~ 65535 об/мин	1460	об/мин	Изменяется только при остановке
A2-06	0xA206	Сопротивление обмоток статора асинхронного двигателя	0,001 ~ 65,535 Ом	1,204	Ом	Изменяется только при остановке
A2-07	0xA207	Сопротивление обмоток ротора асинхронного двигателя	0,001 ~ 65,535 Ом	0,908	Ом	Изменяется только при остановке
A2-08	0xA208	Индуктивное сопротивление рассеяния асинхронного двигателя	0,01 ~ 655,35 мГн	5,28	мГн	Изменяется только при остановке
A2-09	0xA209	Взаимное индуктивное сопротивление асинхронного двигателя	0,1 ~ 6553,5 мГн	156,8	мГн	Изменяется только при остановке
A2-10	0xA20A	Ток асинхронного двигателя без нагрузки	0,01 А ~ A2-03	4,20	А	Изменяется только при остановке
A2-16	0xA210	Сопротивление обмоток статора синхронного двигателя	0,001 ~ 65,535 Ом	1,204	Ом	Изменяется только при остановке
A2-17	0xA211	Индуктивность по оси D синхронного двигателя	0,01 ~ 655,35 мГн	5,28	мГн	Изменяется только при остановке
A2-18	0xA212	Индуктивность по оси Q синхронного двигателя	0,01 ~ 655,35 мГн	5,28	мГн	Изменяется только при остановке
A2-20	0xA214	Коэффициент противо-ЭДС синхронного двигателя	0,0 ~ 6553,5 В	300,0	V	Изменяется только при остановке
A2-27	0xA21B	Число импульсов за оборот энкодера	1 ~ 65535	1024	-	Изменяется только при остановке
A2-28	0xA21C	Тип энкодера	0: Импульсный энкодер ABZ 1: 23-битный энкодер 2: Резольвер 3: Внешний вход	0	-	Изменяется только при остановке
A2-29	0xA21D	Плата PG обратной связи по скорости	0: Локальная плата PG 1: Плата расширения PG	0	-	Изменяется только при остановке

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
A2-30	0xA21E	Последовательность фаз A/B энкодера	0: Вперед 1: Назад	0	-	Изменяется только при остановке
A2-31	0xA21F	Угол установки энкодера	0,0° ~ 359,9°	0,0	°	Изменяется только при остановке
A2-34	0xA222	Количество пар полюсов резольвера	1 ~ 65535	1	-	Изменяется только при остановке
A2-36	0xA224	Время определения обрыва провода PG обратной связи по скорости	0,0 ~ 10,0 с	0,0	с	Изменяется только при остановке
A2-37	0xA225	Авто-настройка	0: Нет действия 1: Статическая авто-настройка части параметров асинхронного двигателя 2: Динамическая авто-настройка асинхронного двигателя 3: Статическая авто-настройка всех параметров асинхронного двигателя 4: Авто-настройка инерции 5: Авто-настройка мертвой зоны 11: Авто-настройка синхронного двигателя под нагрузкой (кроме противо -ЭДС) 12: Динамическая авто-настройка синхронного двигателя без нагрузки 13: Статическая авто-настройка всех параметров синхронного двигателя (кроме угла нулевой точки)	0	-	Изменяется только при остановке
A2-38	0xA226	Пропорциональный коэффициент контура скорости 1	1 ~ 100	30	-	Изменяется в любое время
A2-39	0xA227	Время интегрирования контура скорости 1	0,01 ~ 10,00 с	0,50	с	Изменяется в любое время
A2-40	0xA228	Частота переключения 1	0,00 Гц ~ A2-43	5,00	Гц	Изменяется в любое время
A2-41	0xA229	Пропорциональный коэффициент контура скорости 2	1 ~ 100	20	-	Изменяется в любое время
A2-42	0xA22A	Время интегрирования контура скорости 2	0,01 ~ 10,00 с	1,00	с	Изменяется в любое время
A2-43	0xA22B	Частота переключения 2	A2-40 ~ F0-10	10,00	Гц	Изменяется в любое время
A2-44	0xA22C	Коэффициент компенсации скольжения при векторном управлении	50% ~ 200%	100	%	Изменяется в любое время
A2-45	0xA22D	Время фильтра обратной связи по скорости в режиме разомкнутого векторного управления (SVC)	0,000 ~ 0,100 с	0,015	с	Изменяется в любое время

Частота пе

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
A2-47	0xA22F	Источник верхнего ограничения момента в режиме управления скоростью (режим двигателя)	0: Цифровая настройка (F2-10) 1: AI1 2: AI2 3: AI3 4: Импульсное задание 5: Связь 6: МИН. (AI1, AI2) 7: МАКС. (AI1, AI2) Другое: F -соединитель	0	-	Изменяется в любое время
A2-48	0xA230	Верхнее ограничение момента в режиме управления скоростью	0,0% ~ 200,0%	150,0	%	Изменяется в любое время
A2-49	0xA231	Источник верхнего ограничения момента в режиме управления скоростью (генераторный режим)	0: Цифровая настройка (F2-10) 1: AI1 2: AI2 3: AI3 4: Импульсное задание (DI5) 5: Связь 6: МИН. (AI1, AI2) 7: МАКС. (AI1, AI2) 8: Цифровая настройка (F2-12) Другое: F -соединитель	0	-	Изменяется в любое время
A2-50	0xA232	Верхнее ограничение момента в режиме управления скоростью (генераторный режим)	0,0% ~ 200,0%	150,0	%	Изменяется в любое время
A2-56	0xA238	Режим ослабления поля	0: Нет ослабления поля 1: Автоматическая регулировка 2: Расчет+Автоматическая регулировка	1	-	Изменяется только при остановке
A2-57	0xA239	Коэффициент ослабления поля	1 ~ 50	5	-	Изменяется в любое время
A2-60	0xA23C	Ограничение мощности в генераторном режиме	0: Запрещено 1: Разрешено на протяжении всего процесса 2: Разрешено при постоянной скорости 3: Разрешено во время торможения	0	-	Изменяется в любое время
A2-61	0xA23D	Верхнее ограничение мощности в генераторном режиме	0,0% ~ 200,0%	20,0	%	Изменяется в любое время
A2-62	0xA23E	Режим управления двигателем 2	0: Разомкнутое векторное управление (SVC) 1:Замкнутое векторное управление (FVC) 2: Режим «напряжение/частота» (V/f)	2	-	Изменяется только при остановке
A2-64	0xA240	Повышение момента	0,0% ~ 30,0%	3,0	%	Изменяется в любое время
A2-66	0xA242	Коэффициент подавления колебаний напряжения/частоты (V/f)	0 ~ 100	40	-	Изменяется в любое время
A2-67	0xA243	Коэффициент подавления колебаний напряжения/частоты (V/f)	50 ~ 180	80	-	Изменяется только при остановке

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
A2-68	0xA244	Определение угла начального положения синхронного двигателя	0: Определение при запуске 1: Не определяется 2: Определение при первом запуске после включения питания	0	-	Изменяется в любое время
A2-70	0xA246	Коэффициент регулировки скорости явно выраженных полюсов синхронного двигателя	0,20 ~ 3,00	1,00	-	Изменяется в любое время
A2-71	0xA247	Управление максимальным отношением крутящего момента к току синхронного двигателя	0: Запрещено 1: Разрешено	1	-	Изменяется в любое время
A2-75	0xA24B	Коррекция сигнала Z	0: Запрещено 1: Разрешено	1	-	Изменяется в любое время
A2-80	0xA250	Несущая частота при низких скоростях	0,8 кГц ~ F0-15	2,0	кГц	Изменяется в любое время
A2-86	0xA256	Блокировка положения	0 ~ 1	0	-	Изменяется в любое время
A2-87	0xA257	Частота переключения	0,00 Гц ~ A2-40	0,30	Гц	Изменяется в любое время
A2-88	0xA258	Пропорциональный коэффициент контура скорости блокировки положения	1 ~ 100	10	-	Изменяется в любое время
A2-89	0xA259	Время интегрирования контура скорости блокировки положения	0,01 ~ 10,00 с	0,50	с	Изменяется в любое время
A2-92	0xA25C	Авто-настройка в свободном режиме	0: Запрещено 1: Авто-настройка при первом запуске после включения питания 2: Авто-настройка при работе	0	-	Изменяется в любое время
A2-94	0xA25E	Угол компенсации начального положения	0,0 ~ 359,9	0,0	-	Изменяется в любое время
A3-00	0xA300	Кривая напряжения/частоты (V/f)	0: Прямолинейная кривая напряжения/частоты (V/f) 1: Многоточечная кривая напряжения/частоты (V/f) 2: Зарезервировано 3: Зарезервировано 4: Зарезервировано 5: Зарезервировано 6: Зарезервировано 7: Зарезервировано 8: Зарезервировано 9: Зарезервировано 10: Режим полного разделения напряжения/частоты (V/f) 11: Режим половинного разделения напряжения/частоты (V/f)	0	-	Изменяется только при остановке
A3-01	0xA301	Повышение момента	0,0% ~ 30,0%	3,0	%	Изменяется в любое время
A3-02	0xA302	Частота отключения при повышении момента	0,00 Гц ~ F0-10	50,00	Гц	Изменяется только при остановке

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
A3-03	0xA303	Частота 1 многоточечной кривой напряжения/частоты (V/f)	0,00 Гц ~ A3-05	0,00	Гц	Изменяется только при остановке
A3-04	0xA304	Напряжение 1 многоточечной кривой напряжения/частоты (V/f)	0,0% ~ +100,0%	0,0	%	Изменяется только при остановке
A3-05	0xA305	Частота 2 многоточечной кривой напряжения/частоты (V/f)	A3-03 ~ A3-07	0,00	Гц	Изменяется только при остановке
A3-06	0xA306	Напряжение 2 многоточечной кривой напряжения/частоты (V/f)	0,0% ~ +100,0%	0,0	%	Изменяется только при остановке
A3-07	0xA307	Частота 3 многоточечной кривой напряжения/частоты (V/f)	A3-05 ~ A2-04	0,00	Гц	Изменяется только при остановке
A3-08	0xA308	Напряжение 3 многоточечной кривой напряжения/частоты (V/f)	0,0% ~ +100,0%	0,0	%	Изменяется только при остановке
A3-09	0xA309	Коэффициент компенсации скольжения напряжения/частоты (V/f)	0,0 ~ 200,0	0,0	-	Изменяется в любое время
A3-10	0xA30A	Коэффициент перевозбуждения напряжения/частоты (V/f)	0 ~ 200	64	-	Изменяется в любое время
A3-11	0xA30B	Коэффициент подавления колебаний напряжения/ частоты (V/f)	0 ~ 100	40	-	Изменяется в любое время
A3-12	0xA30C	Подавление колебаний напряжения/ частоты (V/f)	0: Запрещено 1: Разрешено	1	-	Изменяется в любое время
A3-13	0xA30D	Источник напряжения для разделения напряжения/частоты (V/f)	0: Цифровая настройка (A3-14) 1: AI1 2: AI2 3: AI3 4: Импульсное задание (DI5) 5: Мульти-задание 6: Простой ПЛК 7: ПИД 8: Связь Другое: F -соединитель	0	-	Изменяется в любое время
A3-14	0xA30E	Напряжение при разделении напряжения/частоты (V/f)	0 В ~ A2-02	0	V	Изменяется в любое время
A3-15	0xA30F	Время возрастания напряжения при разделении напряжения/частоты (V/f)	0,0 ~ 1000,0 с	0,0	с	Изменяется в любое время
A3-16	0xA310	Время спада напряжения при разделении напряжения/частоты (V/f)	0,0 ~ 1000,0 с	0,0	с	Изменяется в любое время
A3-17	0xA311	Режим остановки для разделения напряжения/частоты (V/f)	0: Частота и напряжение снижаются до 0 независимо друг от друга 1: Частота снижается до 0 после снижения напряжения до 0 0 2: Остановка на выбеге (новое)	0	-	Изменяется в любое время
A3-18	0xA312	Ток срабатывания предотвращения аварийной остановки по максимальному току	50% ~ 200%	150	%	Изменяется только при остановке

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
A3-19	0xA313	Предотвращение аварийной остановки по максимальному току	0: Запрещено 1: Разрешено	1	-	Изменяется только при остановке
A3-20	0xA314	Коэффициент предотвращения аварийной остановки по максимальному току	1 ~ 100	20	-	Изменяется в любое время
A3-21	0xA315	Коэффициент компенсации скорости, умножающий ток срабатывания предотвращения аварийной остановки по максимальному току	50% ~ 200%	100	%	Изменяется только при остановке
A3-22	0xA316	Напряжение срабатывания предотвращения аварийной остановки при перенапряжении	330,0 ~ 800,0 В	770,0	V	Изменяется в любое время
A3-23	0xA317	Предотвращение аварийной остановки при перенапряжении	0: Запрещено 1: Разрешено	1	-	Изменяется только при остановке
A3-24	0xA318	Коэффициент частоты предотвращения аварийной остановки при перенапряжении	1 ~ 100	30	-	Изменяется в любое время
A3-25	0xA319	Коэффициент напряжения предотвращения аварийной остановки при перенапряжении	1 ~ 100	30	-	Изменяется в любое время
A3-26	0xA31A	Порог возрастания частоты для предотвращения аварийной остановки при перенапряжении	0 ~ 50 Гц	5	Гц	Изменяется только при остановке
A3-27	0xA31B	Время фильтра при компенсации скольжения	0,1 ~ 10,0 с	0,5	с	Изменяется только при остановке
A3-28	0xA31C	Источник многоточечной кривой	0: 3-точечная кривая 1: Модуль A многоточечной кривой 2: Модуль B многоточечной кривой	0	-	Изменяется только при остановке
A3-33	0xA321	Коэффициент компенсации момента в режиме онлайн	80 ~ 150	100	-	Изменяется только при остановке
A3-34	0xA322	Коэффициент ImaxKi	10% ~ 1000%	100	%	Изменяется только при остановке
A3-35	0xA323	Порог предотвращения перегрузки по максимальному току (относительно номинального тока двигателя)	80% ~ 300%	200	%	Изменяется только при остановке
A3-36	0xA324	Порог частоты в случае ослабления поля при предотвращении перегрузки по максимальному току	100% ~ 500%	100	%	Изменяется только при остановке
A3-37	0xA325	Время фильтра IT	10 ~ 1000 мс	100	мс	Изменяется только при остановке

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
A3-38	0xA326	Режим компенсации скольжения	0: Запрещено 1: Компенсация скольжения без PG 2: Компенсация скольжения с PG	1	-	Изменяется только при остановке
A3-39	0xA327	Допустимое время работы при контроле максимального напряжения постоянного тока (VdcMaxCtrl)	0,0 ~ 100,0 с	0,0	с	Изменяется только при остановке
A3-40	0xA328	Верхнее ограничение напряжения при разделении напряжения/частоты (V/f)	50,0% ~ 200,0%	100,0	%	Изменяется только при остановке
A3-41	0xA329	Время формирователя опорных частот (RFG) при разделении напряжения/частоты (V/f)	0: Для времени формирователя опорных частот (RFG) принудительно установлено значение 0 1: Стандартное время формирователя опорных частот (RFG)	0	-	Изменяется только при остановке
A3-42	0xA32A	Частота отключения фильтра подавления колебаний напряжения/частоты (V/f)	1,0 ~ 50,0 Гц	8,0	Гц	Изменяется в любое время
A3-43	0xA32B	Порог частоты отключения для подавления колебаний напряжения/частоты (V/f)	10 ~ 3000 Гц	200	Гц	Изменяется в любое время
A3-44	0xA32C	Коэффициент прямой связи при контроле максимального напряжения постоянного тока (VdcMaxCtrl)	0% ~ 500%	0	%	Изменяется в любое время
A3-50	0xA332	Промежуточная частота (IF) PMVVC при низких скоростях	0: Запрещено 1: Разрешено	1	-	Изменяется только при остановке
A3-51	0xA333	Ток промежуточной частоты (IF) PMVVC при низких скоростях	30 ~ 250	100	-	Изменяется только при остановке
A3-52	0xA334	Порог переключения скорости промежуточной частоты (IF) PMVVC при низких скоростях	2,0% ~ 100,0%	10,0	%	Изменяется только при остановке
A3-53	0xA335	Коэффициент подавления колебаний PMVVC	0 ~ 500	100	-	Изменяется в любое время
A3-54	0xA336	Коэффициент времени фильтра PMVVC	0 ~ 500	100	-	Изменяется в любое время
A3-55	0xA337	Режим управления энергосбережением PMVVC	0: Фиксированная прямолинейная кривая напряжения/частоты (V/f) 1: Фиксированный реактивный ток 30% 2: Управление максимальным крутящим моментом на ампер (MTPA)	2	-	Изменяется только при остановке
A4-00	0xA400	Канал управления	0: Канал управления 1 1: Канал управления 2	0	-	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
A4-01	0xA401	Пользовательский источник OFF1	0: Неактивное состояние 3: DI1 4: DI2 5: DI3 6: DI4 7: DI5 8: DI6 9: DI7 10: DI8 11: DI9 12: DI10 13: DI11 14: DI12 15: DI13 16: DI14 17: DI15 18: DI16 Другое: B -соединитель	0	-	Изменяется в любое время
A4-02	0xA402	Пользовательский источник OFF2 1	0: Активное состояние 1: Неактивное состояние 3: DI1 4: DI2 5: DI3 6: DI4 7: DI5 8: DI6 9: DI7 10: DI8 11: DI9 12: DI10 13: DI11 14: DI12 15: DI13 16: DI14 17: DI15 18: DI16 Другое: B -соединитель	1	-	Изменяется в любое время
A4-03	0xA403	Пользовательский источник OFF3 1	То же, что и A4-02	1	-	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
A4-04	0xA404	Пользовательский источник разрешения на работу	0: Запрещено 1: Разрешено 3: DI1 4: DI2 5: DI3 6: DI4 7: DI5 8: DI6 9: DI7 10: DI8 11: DI9 12: DI10 13: DI11 14: DI12 15: DI13 16: DI14 17: DI15 18: DI16 Другое: B -соединитель	1	-	Изменяется в любое время
A4-05	0xA405	Пользовательский источник сброса ошибки 1	0: Неактивное состояние 1: Активное состояние 3: DI1 4: DI2 5: DI3 6: DI4 7: DI5 8: DI6 9: DI7 10: DI8 11: DI9 12: DI10 13: DI11 14: DI12 15: DI13 16: DI14 17: DI15 18: DI16 Другое: B -соединитель	0	-	Изменяется в любое время
A4-06	0xA406	Пользовательский источник JOG1	То же, что и A4-01	0	-	Изменяется в любое время
A4-07	0xA407	Пользовательский источник JOG2	То же, что и A4-01	0	-	Изменяется в любое время
A4-08	0xA408	Пользовательский источник снижения скорости	То же, что и A4-05	0	-	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
A4-10	0xA40A	источник OFF2 2	0: Активное состояние 1: Неактивное состояние 2: Функциональный вход клеммы 3: DI1 4: DI2 5: DI3 6: DI4 7: DI5 8: DI6 9: DI7 10: DI8 11: DI9 12: DI10 13: DI11 14: DI12 15: DI13 16: DI14 17: DI15 18: DI16 Другое: B -соединитель	1	-	Изменяется в любое время
A4-11	0xA40B	источник OFF2 3	То же, что и A4-02	1	-	Изменяется в любое время
A4-12	0xA40C	источник OFF3 2	То же, что и A4-10	1	-	Изменяется в любое время
A4-13	0xA40D	источник OFF3 3	То же, что и A4-02	1	-	Изменяется в любое время
A4-14	0xA40E	Источник сброса ошибки 2	То же, что и A4-10	0	-	Изменяется в любое время
A4-15	0xA40F	Источник сброса ошибки 3	0: Неактивное состояние 1: Активное состояние 3: DI1 4: DI2 5: DI3 6: DI4 7: DI5 8: DI6 9: DI7 10: DI8 11: DI9 12: DI10 13: DI11 14: DI12 15: DI13 16: DI14 17: DI15 18: DI16 Другое: B -соединитель	0	-	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
A4-16	0xA410	Источник запрета формирователя опорных частот (RFG)	То же, что и A4-02	1	-	Изменяется в любое время
A4-17	0xA411	Источник паузы формирователя опорных частот (RFG)	То же, что и A4-10	1	-	Изменяется в любое время
A4-18	0xA412	Источник установки для задания формирователя опорных частот (RFG) значения 0	То же, что и A4-10	1	-	Изменяется в любое время
A4-21	0xA415	Пользовательский источник OFF1	То же, что и A4-01	0	-	Изменяется в любое время
A4-22	0xA416	Пользовательский источник OFF2 1	То же, что и A4-02	1	-	Изменяется в любое время
A4-23	0xA417	Пользовательский источник OFF3 1	То же, что и A4-02	1	-	Изменяется в любое время
A4-24	0xA418	Пользовательский источник разрешения на работу	A4-04	1	-	Изменяется в любое время
A4-25	0xA419	Пользовательский источник сброса ошибки 1	То же, что и A4-01	0	-	Изменяется в любое время
A4-26	0xA41A	Пользовательский источник JOG1	То же, что и A4-01	0	-	Изменяется в любое время
A4-27	0xA41B	Пользовательский источник JOG2	То же, что и A4-01	0	-	Изменяется в любое время
A4-28	0xA41C	Пользовательский источник снижения скорости	0: Неактивное состояние 1: Активное состояние 3: DI1 4: DI2 5: DI3 6: DI4 7: DI5 8: DI6 9: DI7 10: DI8 11: DI9 12: DI10 13: DI11 14: DI12 15: DI13 16: DI14 17: DI15 18: DI16 Другое: B -соединитель	0	-	Изменяется в любое время
A4-30	0xA41E	источник OFF2 2	То же, что и A4-10	1	-	Изменяется в любое время
A4-31	0xA41F	источник OFF2 3	То же, что и A4-02	1	-	Изменяется в любое время
A4-32	0xA420	источник OFF3 2	То же, что и A4-10	1	-	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
A4-33	0xA421	источник OFF3 3	То же, что и A4-02	1	-	Изменяется в любое время
A4-34	0xA422	Источник сброса ошибки 2	То же, что и A4-10	0	-	Изменяется в любое время
A4-35	0xA423	Источник сброса ошибки 3	A4-15	0	-	Изменяется в любое время
A4-36	0xA424	Источник запрета формирователя опорных частот (RFG)	То же, что и A4-02	1	-	Изменяется в любое время
A4-37	0xA425	Источник паузы формирователя опорных частот (RFG)	То же, что и A4-10	1	-	Изменяется в любое время
A4-38	0xA426	Источник установки для задания формирователя опорных частот (RFG) значения 0	То же, что и A4-10	1	-	Изменяется в любое время
A4-41	0xA429	Клеммный модуль запуска/остановки A/B	0: Модуль A 1: Модуль B	0	-	Изменяется в любое время
A4-43	0xA42B	Вход 1клеммного модуля запуска/остановки A	0: Активное состояние 2: Функциональный вход клеммы 3: DI1 4: DI2 5: DI3 6: DI4 7: DI5 8: DI6 9: DI7 10: DI8 11: DI9 12: DI10 13: DI11 14: DI12 15: DI13 16: DI14 17: DI15 18: DI16 Другое: B -соединитель	2	-	Изменяется в любое время
A4-44	0xA42C	Вход 2 команд клеммного модуля запуска/остановки A	A4-43	2	-	Изменяется в любое время
A4-45	0xA42D	Вход 3 команд клеммного модуля запуска/остановки A	A4-43	2	-	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
A4-46	0xA42E	Источник разрешения на работу клеммного модуля запуска/остановки A	0: Неактивное состояние 1: Активное состояние 2. Функциональный вход клеммы 3: DI1 4: DI2 5: DI3 6: DI4 7: DI5 8: DI6 9: DI7 10: DI8 11: DI9 12: DI10 13: DI11 14: DI12 15: DI13 16: DI14 17: DI15 18: DI16 Другое: B -соединитель	1	-	Изменяется в любое время
A4-47	0xA42F	Источник сброса ошибки клеммного модуля запуска/остановки A	A4-46	0	-	Изменяется в любое время
A4-48	0xA430	Источник JOG1 клеммного модуля запуска/остановки A	A4-43	2	-	Изменяется в любое время
A4-49	0xA431	Источник JOG2 клеммного модуля запуска/остановки A	A4-43	2	-	Изменяется в любое время
A4-50	0xA432	Режим управления клеммного модуля запуска/остановки B	0: Двухпроводной режим 1 1: Двухпроводной режим 2 2: Трехпроводной режим 1 3: Трехпроводной режим 2	0	-	Изменяется в любое время
A4-51	0xA433	Вход 1 клеммного модуля запуска/остановки B	A4-43	2	-	Изменяется в любое время
A4-52	0xA434	Вход 2 команд клеммного модуля запуска/остановки B	A4-43	2	-	Изменяется в любое время
A4-53	0xA435	Вход 3 команд клеммного модуля запуска/остановки B	A4-43	2	-	Изменяется в любое время
A4-54	0xA436	Источник разрешения на работу клеммного модуля запуска/остановки B	A4-46	1	-	Изменяется в любое время
A4-55	0xA437	Источник сброса ошибки клеммного модуля запуска/остановки B	A4-46	2	-	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
A4-56	0xA438	Источник JOG1 клеммного модуля запуска/остановки B	A4-43	2	-	Изменяется в любое время
A4-57	0xA439	Источник JOG2 клеммного модуля запуска/остановки B	A4-43	2	-	Изменяется в любое время
A4-58	0xA43A	Зарезервировано	0 ~ 65535	0	-	Изменяется в любое время
A4-59	0xA43B	Зарезервировано	0 ~ 65535	0	-	Изменяется в любое время
A4-60	0xA43C	Зарезервировано	0 ~ 65535	0	-	Изменяется в любое время
A4-61	0xA43D	Источник дополнительной скорости в режиме управления скоростью	0: 0 1: AI1 2: AI2 3: AI3 4: Импульсное задание 5: Связь 6: Мульти-задание 7: Потенциометр с электроприводом 8: ПИД Другое: F -соединитель	0	-	Изменяется в любое время
A4-62	0xA43E	Источник скорости JOG1	0: Цифровая настройка 1: AI1 2: AI2 3: AI3 4: Импульсное задание 5: Связь 6: Мульти-задание 7: Потенциометр с электроприводом 8: ПИД Другое: F -соединитель	0	-	Изменяется в любое время
A4-65	0xA441	Режим округления линейного изменения	0: Непостоянное сглаживание 1: Постоянное сглаживание	0	-	Изменяется в любое время
A4-66	0xA442	Источник линейного изменения в толчковом режиме	0: Время линейного изменения при нормальной работе 1: Время линейного изменения в толчковом режиме	1	-	Изменяется в любое время
A4-67	0xA443	Доля начальной дуги в разгоне	0,0% ~ +100,0%	30,0	%	Изменяется только при остановке
A4-68	0xA444	Доля конечной дуги в разгоне	0,0% ~ +100,0%	30,0	%	Изменяется только при остановке
A4-69	0xA445	Доля начальной дуги в торможении	0,0% ~ +100,0%	30,0	%	Изменяется только при остановке
A4-70	0xA446	Доля конечной дуги в торможении	0,0% ~ +100,0%	30,0	%	Изменяется только при остановке

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
A4-71	0xA447	Разрешение форсирования выходного сигнала линейного изменения	0: Запрещено 1: Разрешено 3: DI1 4: DI2 5: DI3 6: DI4 7: DI5 8: DI6 9: DI7 10: DI8 11: DI9 12: DI10 13: DI11 14: DI12 15: DI13 16: DI14 17: DI15 18: DI16 Другое: B -соединитель	0	-	Изменяется в любое время
A4-72	0xA448	Значение форсирования выходного сигнала линейного изменения	0: 100% 1: AI1 2: AI2 3: AI3 4: Импульсное задание 5: Связь 6: Мульти-задание 7: Потенциометр с электроприводом 8: ПИД Другое: F -соединитель	0	-	Изменяется в любое время
A4-73	0xA449	Разрешение сдвига с линейным изменением входного сигнала линейного изменения	То же, что и A4-71	0	-	Изменяется в любое время
A4-74	0xA44A	Интервал обновления входного сигнала линейного изменения	2 ~ 10000 мс	50	мс	Изменяется в любое время
A4-75	0xA44B	Разрешение отслеживания линейного изменения	0: Запрещено 1: Разрешено	0	-	Изменяется в любое время
A4-76	0xA44C	Ошибка отслеживания линейного изменения	0,0% ~ +100,0%	10,0	%	Изменяется в любое время
A4-77	0xA44D	Время разгона частоты в режиме управления моментом	0,0 ~ 6500,0 с	0,0	с	Изменяется в любое время
A4-78	0xA44E	Время торможения частоты при управлении моментом	0,0 ~ 6500,0 с	0,0	с	Изменяется в любое время
A4-79	0xA44F	Принудительное использование четвертого набора времени в режиме управления моментом	0 ~ 1	1	-	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
A4-80	0xA450	Режим работы с ограничением скорости	0: Работа с ограничением максимальной скорости 1: Работа с указанной безопасной скоростью	1	-	Изменяется в любое время
A4-81	0xA451	Ограничение скорости при работе в прямом направлении в режиме ограниченной работы	0,0% ~ +100,0%	100,0	%	Изменяется в любое время
A4-82	0xA452	Ограничение скорости при работе в обратном направлении в режиме ограниченной работы	0,0% ~ +100,0%	100,0	%	Изменяется в любое время
A4-83	0xA453	Максимальная мощность в режиме двигателя в режиме ограниченной работы	0,0% ~ 400,0%	50,0	%	Изменяется в любое время
A4-84	0xA454	Максимальная рекуперативная мощность в режиме ограниченной работы	0,0% ~ 400,0%	50,0	%	Изменяется в любое время
A4-85	0xA455	Ограничение момента при работе в прямом направлении в режиме ограниченной работы	0,0% ~ 400,0%	50,0	%	Изменяется в любое время
A4-86	0xA456	Ограничение момента при работе в обратном направлении в режиме ограниченной работы	0,0% ~ 400,0%	50,0	%	Изменяется в любое время
A4-87	0xA457	Максимально допустимый ток в режиме ограниченной работы	0,0% ~ 400,0%	90,0	%	Изменяется в любое время
A5-00	0xA500	Верхнее ограничение частоты переключения дифференциальной ШИМ	5,00 Гц ~ F0-10	15,00	Гц	Изменяется в любое время
A5-01	0xA501	Режим ШИМ (широтно-импульсная модуляция) модуляции	0: Асинхронная модуляция 1: Синхронная модуляция	0	-	Изменяется в любое время
A5-02	0xA502	Компенсация мертвой зоны	0: Запрещено 1: Разрешено (режим компенсации 1)	1	-	Изменяется в любое время
A5-03	0xA503	Произвольная глубина ШИМ	0 ~ 10	0	-	Изменяется в любое время
A5-04	0xA504	Защита от поимпульсного ограничения тока	0: Запрещено 1: Разрешено	0	-	Изменяется в любое время
A5-05	0xA505	Коэффициент перемодуляции напряжения	100% ~ 110%	105	%	Изменяется в любое время
A5-06	0xA506	Порог минимального напряжения	140,0 ~ 420,0 В	350,0	V	Изменяется в любое время
A5-08	0xA508	Верхнее ограничение несущей частоты при низких скоростях	0,0 ~ 8,0 кГц	0,0	кГц	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
A5-09	0xA509	Порог перенапряжения	330,0 ~ 820,0 В	820,0	V	Изменяется в любое время
A5-10	0xA50A	Управление энергосбережением	0: Запрещено 1: Разрешено	0	-	Изменяется в любое время
A6-00	0xA600	Минимум кривой AI 4	–10 В ~ A6-02	0,00	V	Изменяется в любое время
A6-01	0xA601	Процент, соответствующий минимуму кривой AI 4	–100% ~ +100,0%	0,0	%	Изменяется в любое время
A6-02	0xA602	Изгиб 1 кривой AI 4	A6-00 ~ A6-04	3,00	V	Изменяется в любое время
A6-03	0xA603	Процент, соответствующий изгибу 1 кривой AI 4	–100% ~ +100,0%	30,0	%	Изменяется в любое время
A6-04	0xA604	Изгиб 2 кривой AI 4	A6-02 ~ A6-06	6,00	V	Изменяется в любое время
A6-05	0xA605	Процент, соответствующий изгибу 2 кривой AI 4	–100% ~ +100,0%	60,0	%	Изменяется в любое время
A6-06	0xA606	Максимум кривой AI 4	A6-04 ~ 10,00 В	10,00	V	Изменяется в любое время
A6-07	0xA607	Процент, соответствующий максимуму кривой AI 4	–100% ~ +100,0%	100,0	%	Изменяется в любое время
A6-08	0xA608	Минимум кривой AI 5	–10 В ~ A6-10	–10	V	Изменяется в любое время
A6-09	0xA609	Процент, соответствующий минимуму кривой AI 5	–100% ~ +100,0%	–100	%	Изменяется в любое время
A6-10	0xA60A	Изгиб 1 кривой AI 5	A6-08 ~ A6-12	–3	V	Изменяется в любое время
A6-11	0xA60B	Процент, соответствующий изгибу 1 кривой AI 5	–100% ~ +100,0%	–30	%	Изменяется в любое время
A6-12	0xA60C	Изгиб 2 кривой AI 5	A6-10 ~ A6-14	3,00	V	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
A6-13	0xA60D	Процент, соответствующий изгибу 2 кривой AI 5	–100% ~ +100,0%	30,0	%	Изменяется в любое время
A6-14	0xA60E	Максимум кривой AI 5	A6-12 ~ 10,00	10,00	V	Изменяется в любое время
A6-15	0xA60F	Процент, соответствующий максимуму кривой AI 5	–100% ~ +100,0%	100,0	%	Изменяется в любое время
A6-24	0xA618	Точка пропуска AI1	–100% ~ +100,0%	0,0	%	Изменяется в любое время
A6-25	0xA619	Амплитуда пропуска AI1	0,0% ~ +100,0%	0,1	%	Изменяется в любое время
A6-26	0xA61A	Точка пропуска AI2	–100% ~ +100,0%	0,0	%	Изменяется в любое время
A6-27	0xA61B	Амплитуда пропуска AI2	0,0% ~ +100,0%	0,1	%	Изменяется в любое время
A6-28	0xA61C	Точка пропуска AI3	–100% ~ +100,0%	0,0	%	Изменяется в любое время
A6-29	0xA61D	Амплитуда пропуска AI3	0,0% ~ +100,0%	0,1	%	Изменяется в любое время
A6-30	0xA61E	Автоматическая калибровка кривой AI	Единицы: выбор точки (для настройки) 0: Запрещено 1: Точка 1 2: Точка 2 3: Точка 3 4: Точка 4 Десятки: выбор канала AI (для настройки) 0: Запрещено 1: AI1 2: AI2 3: AI3 Сотни: Разрешение управления (для настройки) 0: Запрещено 1: Разрешено Тысячи: X-точечная кривая (для отображения) 0: Функция отключена или канал не выбран. 2: 2-точечная кривая 4: 4-точечная кривая Десятки тысяч: Зарезервировано	0	-	Изменяется в любое время
A6-31	0xA61F	Разрешение входа AI1	0: Запрещено 1: Разрешено Другое: B -соединитель	1	-	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
A6-32	0xA620	Разрешение входа AI2	0: Запрещено 1: Разрешено Другое: B -соединитель	1	-	Изменяется в любое время
A6-33	0xA621	Разрешение входа AI3	0: Запрещено 1: Разрешено Другое: B -соединитель	1	-	Изменяется в любое время
A6-34	0xA622	Полярность AI	Единицы: AI1 0: Нормальное состояние 1: Абсолютное значение 2: Отрицательное значение 3: Отрицательное абсолютное значение Десятки: AI2 0: Нормальное состояние 1: Абсолютное значение 2: Отрицательное значение 3: Отрицательное абсолютное значение Сотни: AI3 0: Нормальное состояние 1: Абсолютное значение 2: Отрицательное значение 3: Отрицательное абсолютное значение	0	-	Изменяется в любое время
A6-35	0xA623	Аппаратный источник AI	Единицы: Источник AI1 1: Аппаратная выборка 1: Заданное значение усилия Десятки: Источник AI2 1: Аппаратная выборка 1: Заданное значение усилия Сотни: Источник AI3 1: Аппаратная выборка 1: Заданное значение усилия	0	-	Изменяется только при остановке
A6-36	0xA624	Заданное значение усилия AI1	–10 ~ +10,00 B	0,00	V	Изменяется в любое время
A6-37	0xA625	Заданное значение усилия AI2	–10 ~ +10,00 B	0,00	V	Изменяется в любое время
A6-38	0xA626	Заданное значение усилия AI3	–10 ~ +10,00 B	0,00	V	Изменяется в любое время
A6-39	0xA627	Высокий уровень для AI, используемого в качестве DI	5,5 ~ 9,0 B	7,0	V	Изменяется в любое время
A6-40	0xA628	Низкий уровень для AI, используемого в качестве DI	1,0 ~ 4,5 B	3,0	V	Изменяется в любое время
A6-41	0xA629	Коэффициент AI1	–10 ~ +10,00	1,00	-	Изменяется в любое время
A6-42	0xA62A	Смещение AI1	–10 ~ +10,00 B	0,00	V	Изменяется в любое время
A6-43	0xA62B	Порог шумоподавления AI1	0,0% ~ +100,0%	0,5	%	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
A6-44	0xA62C	Ширина мертвой зоны AI1	0,0% ~ +100,0%	0,5	%	Изменяется в любое время
A6-45	0xA62D	Верхнее ограничение входа AI1	A6-46 ~ 10,00 В	8,00	V	Изменяется в любое время
A6-46	0xA62E	Нижнее ограничение входа AI1	0,00 В ~ A6-45	2,00	V	Изменяется в любое время
A6-47	0xA62F	Коэффициент AI2	–10 ~ +10,00	1,00	-	Изменяется в любое время
A6-48	0xA630	Смещение AI2	–10 ~ +10,00 В	0,00	V	Изменяется в любое время
A6-49	0xA631	Порог шумоподавления AI2	0,0% ~ +100,0%	0,5	%	Изменяется в любое время
A6-50	0xA632	Ширина мертвой зоны AI2	0,0% ~ +100,0%	0,5	%	Изменяется в любое время
A6-51	0xA633	Верхнее ограничение входа AI2	A6-52 ~ 10,00 В	8,00	V	Изменяется в любое время
A6-52	0xA634	Нижнее ограничение входа AI2	0,00 В ~ A6-51	2,00	V	Изменяется в любое время
A6-53	0xA635	Коэффициент AI3	–10 ~ +10,00	1,00	-	Изменяется в любое время
A6-54	0xA636	Смещение AI3	–10 ~ +10,00 В	0,00	V	Изменяется в любое время
A6-55	0xA637	Порог шумоподавления AI3	0,0% ~ +100,0%	0,5	%	Изменяется в любое время
A6-56	0xA638	Ширина мертвой зоны AI3	0,0% ~ +100,0%	0,5	%	Изменяется в любое время
A6-57	0xA639	Верхнее ограничение входа AI3	A6-58 ~ 10,00 В	8,00	V	Изменяется в любое время
A6-58	0xA63A	Нижнее ограничение входа AI3	0,00 В ~ A6-57	2,00	V	Изменяется в любое время
A6-59	0xA63B	Время защиты входа AI	0,00 ~ 1,00 с	0,01	с	Изменяется в любое время
A8-00	0xA800	Функция управления ведущий/ведомый	0: Запрещено 1: Разрешено	0	-	Изменяется в любое время
A8-01	0xA801	Выбор ведущий/ведомый	0: Ведущий 1: Ведомый	0	-	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
A8-02	0xA802	Ведомый выполняет команду от ведущего	Единицы: Выполняет ливедомый рабочие команды от ведущего 0: Нет 1: Да Десятки: Передается ли информация об ошибке ведомого 0: Нет 1: Да Сотни: Сообщает ли ведущий об ошибке (ERR-16) при отключении ведомого 0: Нет 1: Да	11	-	Изменяется только при остановке
A8-03	0xA803	Функция полученных данных ведомого	0: Рабочая частота 1: Заданная частота	0	-	Изменяется в любое время
A8-04	0xA804	Нулевое смещение полученных данных	–100% ~ +100,00%	0,00	%	Изменяется в любое время
A8-05	0xA805	Коэффициент полученных данных	–10% ~ +100,00%	1,00	%	Изменяется в любое время
A8-06	0xA806	Время тактового импульса при связи ведущий-ведомый	0,0 ~ 10,0 с	1,0	с	Изменяется в любое время
A8-07	0xA807	Цикл передачи данных ведущего в двухточечной связи	0,001 ~ 10,000 с	0,001	с	Изменяется в любое время
A8-08	0xA808	Нулевое смещение полученных данных о частоте	–10000 ~ +10000	0	-	Изменяется в любое время
A8-09	0xA809	Коэффициент полученных данных о частоте	–1000 ~ +1000	100	-	Изменяется в любое время
A8-10	0xA80A	Максимальное отклонение частоты ведомого при работе в прямом направлении	0 ~ 10000	1000	-	Изменяется в любое время
A8-11	0xA80B	Максимальное отклонение частоты ведомого при работе в обратном направлении	0,20 ~ 10,00 Гц	0,50	Гц	Изменяется в любое время
A9-00	0xA900	Количество параллельных двигателей	1 ~ 200	1	-	Изменяется только при остановке

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
A9-01	0xA901	Управляющее слово для информации о двигателе	Бит00: Кривая взаимной индуктивности 0: Запрещено 1: Разрешено Бит01: Кривая индуктивности по осям D и Q 0: Запрещено 1: Разрешено Бит02: Авто-настройка сопротивления обмоток ротора онлайн 0: Запрещено 1: Разрешено Бит03: Метод авто-настройки сопротивления обмоток ротора онлайн 0: Амплитуда 1: Фаза Бит04: Тепловая модель двигателя 0: Запрещено 1: Разрешено Бит05: Источник температуры тепловой модели двигателя 0: Расчетная температура 1: Температура, определяемая датчиком Бит06 Расчет коэффициента крутящего момента асинхронного двигателя 0: Формула момента 1: Распределение тока Бит07: Расчет коэффициента крутящего момента синхронного двигателя 0: Формула момента 1: Крутящий момент, соответствующий номинальному крутящему моменту Бит08: Расчет момента трения при нулевой скорости 0: Крутящий момент линейно уменьшается до нуля 1: Крутящий момент для поддержания минимальной скорости Бит09: Расчет параметров модели по параметрам на паспортной табличке 0: Запрещено 1: Разрешено Бит10: Подтверждение расчета параметров модели по параметрам на паспортной табличке 0: По умолчанию 1: Подтверждение	0x3	-	Изменяется только при остановке
A9-02	0xA902	Количество пар полюсов двигателя	0 ~ 64	0	-	Изменяется только при остановке
A9-03	0xA903	Коэффициент мощности двигателя	0,600 ~ 1,000	0,860	-	Изменяется только при остановке
A9-05	0xA905	Плата расширения	1: Плата расширения 1 2: Плата расширения 2	1	-	Изменяется только при остановке
A9-06	0xA906	Режим измерения скорости энкодера ABZ при низкой скорости	0: Поддерживать 1: Ослаблять 2: Оптимизированное решение	2	-	Изменяется только при остановке

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
A9-07	0xA907	Постоянная времени фильтра измерения скорости энкодера	0,000 ~ 10,000 с	0,004	с	Изменяется в любое время
A9-08	0xA908	Программный коэффициент определения обрыва провода энкодера	0,000 ~ 8,000	1,000	-	Изменяется в любое время
A9-09	0xA909	Управляющее слово энкодера	Бит00: Измерение скорости 0: Запрещено 1: Разрешено Бит01: Программное определение обрыва провода 0: Запрещено 1: Разрешено Бит02: Устранение сбоев 0: Запрещено 1: Разрешено Бит03: Режим измерения скорости энкодера ABZ 0: Четырехкратная частота 1: Одиночный импульс	0	-	Изменяется только при остановке
A9-10	0xA90A	Порог счетчика исключений измерения скорости	1 ~ 100	10	-	Изменяется только при остановке
A9-11	0xA90B	Передаточное число двигателя (числитель)	1 ~ 65535	1	-	Изменяется только при остановке
A9-12	0xA90C	Передаточное число двигателя (знаменатель)	1 ~ 65535	1	-	Изменяется только при остановке
A9-13	0xA90D	Внешний источник ввода энкодера	0: 0 1: AI1 2: AI2 3: AI3 4: Импульсное задание 5: Связь 6: Мульти-задание 7: Потенциометр с электроприводом 8: ПИД Другое: F -соединитель	0	-	Изменяется только при остановке
A9-15	0xA90F	Индуктивность рассеяния статора	0,000 мГн ~ 65,535 мГн	6,540	мГн	Изменяется только при остановке
A9-16	0xA910	Электромеханическая постоянная времени	1 ~ 65535 мс	100	мс	Не изменяется
A9-17	0xA911	Коэффициент инерции	0,0 ~ 6553,5%	120,0	%	Изменяется только при остановке
A9-18	0xA912	Момент трения	0,0 ~ 6553,5%	2,0	%	Изменяется только при остановке

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
A9-19	0xA913	Коэффициент тока возбуждения 1 кривой взаимной индуктивности (номинальный)	5,0% ~ 100,0%	50,0	%	Изменяется только при остановке
A9-20	0xA914	Коэффициент тока возбуждения 2 кривой взаимной индуктивности (номинальный)	5,0% ~ 100,0%	75,0	%	Изменяется только при остановке
A9-21	0xA915	Коэффициент тока возбуждения 3 кривой взаимной индуктивности	100,0% ~ 800,0%	150,0	%	Изменяется только при остановке
A9-22	0xA916	Коэффициент тока возбуждения 4 кривой взаимной индуктивности	100,0% ~ 800,0%	210,0	%	Изменяется только при остановке
A9-23	0xA917	Коэффициент потока 1 кривой взаимной индуктивности (номинальный)	10,0% ~ 100,0%	50,0	%	Изменяется только при остановке
A9-24	0xA918	Коэффициент потока 2 кривой взаимной индуктивности (номинальный)	10,0% ~ 100,0%	85,0	%	Изменяется только при остановке
A9-25	0xA919	Коэффициент потока 3 кривой взаимной индуктивности	100,0% ~ 300,0%	115,0	%	Изменяется только при остановке
A9-26	0xA91A	Коэффициент потока 4 кривой взаимной индуктивности	100,0% ~ 300,0%	125,0	%	Изменяется только при остановке
A9-27	0xA91B	Точка скорости 1 на кривой трения	0 ~ 30000 об/мин	15	об/мин	Изменяется только при остановке
A9-28	0xA91C	Точка скорости 2 на кривой трения	0 ~ 30000 об/мин	30	об/мин	Изменяется только при остановке
A9-29	0xA91D	Точка скорости 3 на кривой трения	0 ~ 30000 об/мин	60	об/мин	Изменяется только при остановке
A9-30	0xA91E	Точка скорости 4 на кривой трения	0 ~ 30000 об/мин	120	об/мин	Изменяется только при остановке
A9-31	0xA91F	Точка скорости 5 на кривой трения	0 ~ 30000 об/мин	150	об/мин	Изменяется только при остановке
A9-32	0xA920	Точка скорости 6 на кривой трения	0 ~ 30000 об/мин	300	об/мин	Изменяется только при остановке
A9-33	0xA921	Точка скорости 7 на кривой трения	0 ~ 30000 об/мин	600	об/мин	Изменяется только при остановке
A9-34	0xA922	Точка скорости 8 на кривой трения	0 ~ 30000 об/мин	1200	об/мин	Изменяется только при остановке
A9-35	0xA923	Точка скорости 9 на кривой трения	0 ~ 30000 об/мин	1500	об/мин	Изменяется только при остановке

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
A9-36	0xA924	Точка скорости 10 на кривой трения	0 ~ 30000 об/мин	3000	об/мин	Изменяется только при остановке
A9-37	0xA925	Точка момента 1 на кривой трения	–320 Н·м ~ +320 Н·м	0,00	Н·м	Изменяется только при остановке
A9-38	0xA926	Точка момента 2 на кривой трения	–320 Н·м ~ +320 Н·м	0,00	Н·м	Изменяется только при остановке
A9-39	0xA927	Точка момента 3 на кривой трения	–320 Н·м ~ +320 Н·м	0,00	Н·м	Изменяется только при остановке
A9-40	0xA928	Точка момента 4 на кривой трения	–320 Н·м ~ +320 Н·м	0,00	Н·м	Изменяется только при остановке
A9-41	0xA929	Точка момента 5 на кривой трения	–320 Н·м ~ +320 Н·м	0,00	Н·м	Изменяется только при остановке
A9-42	0xA92A	Точка момента 6 на кривой трения	–320 Н·м ~ +320 Н·м	0,00	Н·м	Изменяется только при остановке
A9-43	0xA92B	Точка момента 7 на кривой трения	–320 Н·м ~ +320 Н·м	0,00	Н·м	Изменяется только при остановке
A9-44	0xA92C	Точка момента 8 на кривой трения	–320 Н·м ~ +320 Н·м	0,00	Н·м	Изменяется только при остановке
A9-45	0xA92D	Точка момента 9 на кривой трения	–320 Н·м ~ +320 Н·м	0,00	Н·м	Изменяется только при остановке
A9-46	0xA92E	Точка момента 10 на кривой трения	–320 Н·м ~ +320 Н·м	0,00	Н·м	Изменяется только при остановке
A9-47	0xA92F	Начальная точка коэффициента тока кривой индуктивности по осям D и Q	–800% ~ +800,0%	–200	%	Изменяется только при остановке
A9-48	0xA930	Конечная точка коэффициента тока кривой индуктивности по осям D и Q	–800% ~ +800,0%	200,0	%	Изменяется только при остановке
A9-49	0xA931	Индуктивность 1 по оси D кривой индуктивности по осям D и Q	0,0 ~ 6553,5%	100,0	%	Изменяется только при остановке
A9-50	0xA932	Индуктивность 2 по оси D кривой индуктивности по осям D и Q	0,0 ~ 6553,5%	100,0	%	Изменяется только при остановке
A9-51	0xA933	Индуктивность 3 по оси D кривой индуктивности по осям D и Q	0,0 ~ 6553,5%	100,0	%	Изменяется только при остановке
A9-52	0xA934	Индуктивность 4 по оси D кривой индуктивности по осям D и Q	0,0 ~ 6553,5%	100,0	%	Изменяется только при остановке
A9-53	0xA935	Индуктивность 5 по оси D кривой индуктивности по осям D и Q	0,0 ~ 6553,5%	100,0	%	Изменяется только при остановке

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
A9-54	0xA936	Индуктивность 6 по оси D кривой индуктивности по осям D и Q	0,0 ~ 6553,5%	100,0	%	Изменяется только при остановке
A9-55	0xA937	Индуктивность 7 по оси D кривой индуктивности по осям D и Q	0,0 ~ 6553,5%	100,0	%	Изменяется только при остановке
A9-56	0xA938	Индуктивность 8 по оси D кривой индуктивности по осям D и Q	0,0 ~ 6553,5%	100,0	%	Изменяется только при остановке
A9-57	0xA939	Индуктивность 9 по оси D кривой индуктивности по осям D и Q	0,0 ~ 6553,5%	100,0	%	Изменяется только при остановке
A9-58	0xA93A	Индуктивность 10 по оси D кривой индуктивности по осям D и Q	0,0 ~ 6553,5%	100,0	%	Изменяется только при остановке
A9-59	0xA93B	Индуктивность 11 по оси D кривой индуктивности по осям D и Q	0,0 ~ 6553,5%	100,0	%	Изменяется только при остановке
A9-60	0xA93C	Индуктивность 12 по оси D кривой индуктивности по осям D и Q	0,0 ~ 6553,5%	100,0	%	Изменяется только при остановке
A9-61	0xA93D	Индуктивность 1 по оси Q кривой индуктивности по осям D и Q	0,0 ~ 6553,5%	100,0	%	Изменяется только при остановке
A9-62	0xA93E	Индуктивность 2 по оси Q кривой индуктивности по осям D и Q	0,0 ~ 6553,5%	100,0	%	Изменяется только при остановке
A9-63	0xA93F	Индуктивность 3 по оси Q кривой индуктивности по осям D и Q	0,0 ~ 6553,5%	100,0	%	Изменяется только при остановке
A9-64	0xA940	Индуктивность 4 по оси Q кривой индуктивности по осям D и Q	0,0 ~ 6553,5%	100,0	%	Изменяется только при остановке
A9-65	0xA941	Индуктивность 5 по оси Q кривой индуктивности по осям D и Q	0,0 ~ 6553,5%	100,0	%	Изменяется только при остановке
A9-66	0xA942	Индуктивность 6 по оси Q кривой индуктивности по осям D и Q	0,0 ~ 6553,5%	100,0	%	Изменяется только при остановке
A9-67	0xA943	Индуктивность 7 по оси Q кривой индуктивности по осям D и Q	0,0 ~ 6553,5%	100,0	%	Изменяется только при остановке
A9-68	0xA944	Индуктивность 8 по оси Q кривой индуктивности по осям D и Q	0,0 ~ 6553,5%	100,0	%	Изменяется только при остановке

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
A9-69	0xA945	Индуктивность 9 по оси Q кривой индуктивности по осям D и Q	0,0 ~ 6553,5%	100,0	%	Изменяется только при остановке
A9-70	0xA946	Индуктивность 10 по оси Q кривой индуктивности по осям D и Q	0,0 ~ 6553,5%	100,0	%	Изменяется только при остановке
A9-71	0xA947	Индуктивность 11 по оси Q кривой индуктивности по осям D и Q	0,0 ~ 6553,5%	100,0	%	Изменяется только при остановке
A9-72	0xA948	Индуктивность 12 по оси Q кривой индуктивности по осям D и Q	0,0 ~ 6553,5%	100,0	%	Изменяется только при остановке
AA-00	0xAA00	Авто-настройка параметров при запуске	Бит00: Авто-настройка положения полюсов синхронного двигателя при запуске 0: Запрещено 1: Разрешено Бит01: Быстрая авто-настройка сопротивления обмоток статора при запуске 0: Запрещено 1: Разрешено Бит02–Бит03: Авто-настройка положения полюса HFI 0: Запрещено 1: Разрешено 2: Адаптивный Бит04: Самодиагностика на перерегулирование модуля IGBT при запуске 0: Запрещено 1: Разрешено Бит05: Самодиагностика на короткое замыкание на землю при запуске (зарезервировано) 0: Запрещено 1: Разрешено Бит06 Самодиагностика на потерю фаз при запуске (зарезервировано) 0: Запрещено 1: Разрешено	1	-	Изменяется только при остановке
AA-01	0xAA01	Направление авто-настройки	0 ~ 1	1	-	Изменяется только при остановке
AA-02	0xAA02	Коэффициент подавления колебаний при авто-настройке противо-ЭДС синхронного двигателя	0,0 ~ 30,0	3.2	-	Изменяется только при остановке
AA-03	0xAA03	Заданная скорость при авто-настройке вращения	30,0% ~ 100,0%	70,0	%	Изменяется только при остановке

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
AA-04	0xAA04	Заданная скорость 1 при авто-настройке инерции	0,0% ~ AA-05	40,0	%	Изменяется только при остановке
AA-05	0xAA05	Заданная скорость 2 при авто-настройке инерции	AA-04 ~ 100,0%	60,0	%	Изменяется только при остановке
AA-06	0xAA06	Предотвращение перегрузки по максимальному току кривой насыщения взаимной индуктивности	0 ~ 1	1	-	Изменяется только при остановке
AA-07	0xAA07	Пункты авто-настройки	Бит00: Адаптация параметров контура скорости 0: Запрещено 1: Разрешено Бит01: Адаптация параметров контура скорости 0: Запрещено 1: Разрешено Бит02: Нелинейная авто-настройка привода 0: Запрещено 1: Разрешено Бит03: Авто-настройка коэффициента межфазного отклонения 0: Запрещено 1: Разрешено Бит04: Авто-настройка начального положения полюса синхронного двигателя 0: Запрещено 1: Разрешено Бит05: Авто-настройка модели индуктивности синхронного двигателя по осям D и Q 0: Запрещено 1: Разрешено Бит06 Авто-настройка инерции системы 0: Запрещено 1: Разрешено Бит07: Авто-настройка положения полюса HFI 0: Запрещено 1: Разрешено	117	-	Изменяется только при остановке
AA-08	0xAA08	Режим остановки OFF3	0: Быстрая остановка 1: Остановка на максимальной мощности	0	-	Изменяется только при остановке
AA-09	0xAA09	Режим остановки во время работы	0: Режим остановки OFF1 1: Режим остановки OFF2 2: Режим остановки OFF3	1	-	Изменяется только при остановке
AA-10	0xAA0A	Режим остановки для управления моментом	0: Принудительная остановка на выбеге 1: Переключиться в режим управления скоростью, затем остановиться 2: Поддерживать режим управления моментом до нулевой скорости, затем заблокировать	1	-	Изменяется только при остановке
AA-12	0xAA0C	Коэффициент регулировки пропорционального коэффициента	0,1 ~ 2,0	1,0	-	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
AA-13	0xAA0D	Коэффициент регулировки интегрального коэффициента	0,1 ~ 2,0	1,0	-	Изменяется в любое время
AA-14	0xAA0E	Порог нулевой скорости	0,1% ~ 200,0%	2,0	%	Изменяется в любое время
AA-15	0xAA0F	Задержка остановки при нулевой скорости	0,00 ~ 10,00 с	0,10	с	Изменяется только при остановке
AA-16	0xAA10	Интервал выполнения источника задания	0 ~ 20	4	-	Изменяется только при остановке
AA-17	0xAA11	Пробный ток отслеживанияскорости синхронного двигателя	5,0 ~ 50,0%	10,0	%	Изменяется только при остановке
AA-18	0xAA12	Минимальная частота отслеживания скорости синхронного двигателя	0,0 ~ 100,0 Гц	0,0	Гц	Изменяется только при остановке
AA-19	0xAA13	Компенсация угла при отслеживании скорости синхронного двигателя	0 ~ 360	0	-	Изменяется только при остановке
AA-20	0xAA14	Авто-настройка параметров синхронного двигателя при запуске	0 ~ 1	0	-	Изменяется в любое время
AA-21	0xAA15	Текущий угол двигателя	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
AA-22	0xAA16	Ограничение момента при работе в прямом направлении 1	0,0 ~ 400,0	150,0	-	Изменяется в любое время
AA-23	0xAA17	Ограничение момента при работе в обратном направлении 1	0,0 ~ 400,0	150,0	-	Изменяется в любое время
AA-24	0xAA18	Источник ограничения момента при работе в прямом направлении 2	0: 400% Другое: F -соединитель	0	-	Изменяется в любое время
AA-25	0xAA19	Источник ограничения момента при работе в обратном направлении 2	0: –400% Другое: F -соединитель	0	-	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
AA-26	0xAA1A	Бит0 выбора линейного изменения (FRG)	0:0 1:1 2: Функциональный вход клеммы 3: DI1 4: DI2 5: DI3 6: DI4 7: DI5 8: DI6 9: DI7 10: DI8 11: DI9 12: DI10 13: DI11 14: DI12 15: DI13 16: DI14 17: DI15 18: DI16 Другое: B -соединитель	0	-	Изменяется в любое время
AA-27	0xAA1B	Бит1 выбора линейного изменения (FRG)	То же, что и A4-26	0	-	Изменяется в любое время
AA-30	0xAA1E	Защита двигателя	Бит00: Определение перегрузки двигателя (зарезервировано) Бит01: Определение перегрева двигателя (зарезервировано) Бит02: Определение ошибки PG (зарезервировано) Бит03: Определение ошибки управления по току Бит04: Определение ошибки остановки двигателя Бит05: Определение блокировки ротора Бит06 Защита синхронного двигателя от размагничивания Бит07: Защита от блокировки ротора при разомкнутом векторном управлении (SVC) скоростью без обратной связи Бит08: Зарезервировано Бит09: Ошибка настройки параметра	537	-	Изменяется в любое время
AA-31	0xAA1F	Время блокировки ротора	0,0 ~ 65,0 с	2,0	с	Изменяется в любое время
AA-32	0xAA20	Частота блокировки ротора	0,0% ~ 600,0%	6,0	%	Изменяется в любое время
AA-33	0xAA21	Время определения остановки двигателя	0,0 ~ 10,0 с	0,5	с	Изменяется в любое время
AA-34	0xAA22	Порог определения остановки	0,0% ~ +100,0%	30,0	%	Изменяется в любое время
AA-35	0xAA23	Время определения исключения управления по току	0,00 ~ 1,00 с	0,05	с	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
AA-36	0xAA24	Порог определения исключения управления по току	0,0% ~ 200,0%	25,0	%	Изменяется в любое время
AA-37	0xAA25	Порог перегрузки синхронного двигателя по максимальному току	0,0% ~ 500,0%	300,0	%	Изменяется в любое время
AA-39	0xAA27	Определение отклонения скорости	0 ~ 1	1	-	Изменяется в любое время
AA-40	0xAA28	Частота переключения модели асинхронного двигателя в режиме замкнутого векторного управления (FVC)	0% ~ 1000%	20	%	Изменяется только при остановке
AA-41	0xAA29	Частота гистерезиса переключения модели асинхронного двигателя в режиме замкнутого векторного управления (FVC)	10 ~ 50%	20	%	Изменяется только при остановке
AA-42	0xAA2A	Время фильтра наблюдателя асинхронного двигателя в режиме замкнутого векторного управления (FVC)	5 ~ 100 мс	15	мс	Изменяется только при остановке
AA-43	0xAA2B	Режим текущей модели асинхронного двигателя при замкнутом векторном управлении (FVC)	0 ~ 1	0	-	Изменяется только при остановке
AA-44	0xAA2C	Режим предварительного возбуждения асинхронного двигателя с выходным углом наблюдения при замкнутом векторном управлении (FVC)	0 ~ 1	0	-	Изменяется только при остановке
AA-45	0xAA2D	Частота переключения модели асинхронного двигателя в режиме разомкнутого векторного управления (SVC)	10 ~ 20%	15	%	Изменяется только при остановке
AA-46	0xAA2E	Время фильтра наблюдателя асинхронного двигателя в режиме разомкнутого векторного управления (SVC)	5 ~ 50 мс	10	мс	Изменяется в любое время
AA-47	0xAA2F	Коэффициент усиления наблюдателя асинхронного двигателя в режиме разомкнутого векторного управления (SVC) 1	10% ~ 500%	100	%	Изменяется в любое время
AA-48	0xAA30	Коэффициент усиления наблюдателя асинхронного двигателя в режиме разомкнутого векторного управления (SVC) 2	10% ~ 100%	20	%	Изменяется в любое время
AA-49	0xAA31	Режим наблюдателя асинхронного двигателя при разомкнутом векторном управлении (SVC)	0 ~ 3	0	-	Изменяется только при остановке
AA-50	0xAA32	Режим предварительного возбуждения асинхронного двигателя при разомкнутом векторном управлении (SVC)	0 ~ 1	0	-	Изменяется только при остановке

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
AA-51	0xAA33	Режим отслеживания скорости асинхронного двигателя при разомкнутом векторном управлении (SVC)	0 ~ 1	0	-	Изменяется только при остановке
AA-54	0xAA36	Управление моделью синхронного двигателя 1	Бит00: Обработка на низкой скорости Бит01: Обработка на низкой скорости 1 Бит02: Авто-настройка сопротивления онлайн Бит03: Авто-настройка противо -ЭДС онлайн Бит04: KS	5	-	Изменяется в любое время
AA-55	0xAA37	Модель синхронного двигателя K1	10 ~ 3000	200	-	Изменяется в любое время
AA-56	0xAA38	Модель синхронного двигателя K1Max	100 ~ 6000	3000	-	Изменяется в любое время
AA-57	0xAA39	Модель синхронного двигателя KsMin	0,0 ~ 4,0	0,3	-	Изменяется в любое время
AA-58	0xAA3A	Модель синхронного двигателя Kspeed	50 ~ 2000	400	-	Изменяется в любое время
AA-59	0xAA3B	Постоянная времени фильтра частоты синхронного двигателя	2 ~ 100 мс	10	мс	Изменяется в любое время
AA-60	0xAA3C	Авто-настройка верхнего ограничения частоты синхронного двигателя Rs онлайн	1,0 ~ 20,0%	3.5	%	Изменяется в любое время
AA-61	0xAA3D	Модель синхронного двигателя Kr	0 ~ 50	10	-	Изменяется в любое время
AA-62	0xAA3E	Модель синхронного двигателя Kr1	0 ~ 50	5	-	Изменяется в любое время
AA-63	0xAA3F	Ток инжекции по оси D синхронного двигателя на низкой скорости	0% ~ 100%	20	%	Изменяется в любое время
AA-64	0xAA40	Модель синхронного двигателя LowFreqTime1	0 ~ 500	50	-	Изменяется в любое время
AA-67	0xAA43	Авто-настройка нижнего ограничения частоты противо-ЭДС онлайн	10% ~ 100%	25	%	Изменяется в любое время
AA-68	0xAA44	Модель синхронного двигателя LowFreq	0,0 ~ 2,0%	0,3	%	Изменяется в любое время
AA-69	0xAA45	Модель синхронного двигателя LowFreqTime	0 ~ 100	10	-	Изменяется в любое время
AA-70	0xAA46	Процент тока авто-настройки полюсов	50% ~ 200%	100	%	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
AA-71	0xAA47	Процент тока высокочастотной характеристики	0% ~ 100%	25	%	Изменяется в любое время
AA-72	0xAA48	Процент частоты переключения HFI и SVC	0 ~ 30%	10	%	Изменяется в любое время
AA-73	0xAA49	Параметр наблюдателя	10 ~ 200	100	-	Изменяется в любое время
AA-74	0xAA4A	Частота отключения фильтра скорости	1 ~ 200 Гц	10	Гц	Изменяется в любое время
AA-75	0xAA4B	Несущая частота во время авто-настройки NS	2,00 ~ 16,00 Гц	8,00	Гц	Изменяется в любое время
AA-76	0xAA4C	Автоматический расчет напряжения при авто-настройке NS	0 ~ 1	1	-	Изменяется в любое время
AA-77	0xAA4D	Процент напряжения авто-настройки NS, заданного вручную	0% ~ 100%	10	%	Изменяется в любое время
AA-78	0xAA4E	Продолжительность этапа HFI 1	50 ~ 500 мс	150	мс	Изменяется в любое время
AA-80	0xAA50	Управляющее слово контура скорости	Бит00: Контур скорости 0: Запрещено 1: Разрешено Бит01: Режим интегрирования 0: Обычное интегрирование 1: Интегрирование по положению Бит02: Момент разгона 0: Запрещено 1: Разрешено Бит03–Бит04: Источник разгона 0: Крутящий момент передачи функции 1: Автоматический расчет 2: Разгон передачи функции Бит05: Возмущение против нагрузки 0: Запрещено 1: Разрешено	11	-	Изменяется в любое время
AA-81	0xAA51	Быстрый интегральный коэффициент отмены блокировки ротора	0,0% ~ +100,0%	0,0	%	Изменяется в любое время
AA-82	0xAA52	Интегральный крутящий момент	–100% ~ +100,0%	0,0	%	Изменяется в любое время
AA-83	0xAA53	Размер окна частоты регулятора скорости	0,00 ~ 10,00 Гц	0,00	Гц	Изменяется только при остановке

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
AA-84	0xAA54	Текущее время фильтра для момента задания	0,0 ~ 100,0 мс	0,0	мс	Изменяется только при остановке
AA-85	0xAA55	Момент разгона	0: Неактивное состояние 1: AI1 2: AI2 3: AI3 4: Импульсное задание 5: Связь 6: Мульти-задание 7: Потенциометр с электроприводом 8: ПИД Другое: F -соединитель	0	-	Изменяется в любое время
AA-87	0xAA57	Диапазон частот задания модели	0,00 ~ 300,00 Гц	0,00	Гц	Изменяется в любое время
AA-88	0xAA58	Коэффициент прямой связи по крутящему моменту	0,0% ~ 1000,0%	100,0	%	Изменяется в любое время
AA-89	0xAA59	Время фильтра частоты задания при векторном управлении	0,0 ~ 100,0 мс	0,0	мс	Изменяется только при остановке
AA-90	0xAA5A	Время фильтра частоты обратной связи при векторном управлении	0,0 ~ 100,0 мс	0,0	мс	Изменяется только при остановке
AA-91	0xAA5B	Диапазон частот наблюдения за нагрузкой	0,00 ~ 300,00 Гц	0,00	Гц	Изменяется в любое время
AA-92	0xAA5C	Коэффициент наблюдения за нагрузкой	0,0% ~ 1000,0%	100,0	%	Изменяется в любое время
AA-93	0xAA5D	Псевдоинтегральный коэффициент	0,000 ~ 10,000	1,000	-	Изменяется в любое время
AA-94	0xAA5E	Разрешение коэффициента крутящего момента	0: Запрещено 1: Разрешено	0	-	Изменяется в любое время
AA-96	0xAA60	Центральная частота режекторного фильтра 1	0,0 ~ 4000,0	4000,0	-	Изменяется в любое время
AA-97	0xAA61	Центральная частота режекторного фильтра 2	0,0 ~ 4000,0	4000,0	-	Изменяется в любое время
AA-98	0xAA62	Управляющее слово интегральной настройки	0: Запрещено 1: Разрешено Другое: B -соединитель	0	-	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
AA-99	0xAA63	Источник интегрального задания	0: Цифровая настройка 1: AI1 2: AI2 3: AI3 4: Импульсное задание 5: Связь 6: Мульти-задание 7: Потенциометр с электроприводом 8: ПИД Другое: F -соединитель	0	-	Изменяется в любое время
AB-00	0xAB00	Переданное извне ускорение	0: Неактивное состояние 1: AI1 2: AI2 3: AI3 4: Импульсное задание 5: Связь 6: Мульти-задание 7: Потенциометр с электроприводом 8: ПИД Другое: F -соединитель	0	-	Изменяется в любое время
AB-03	0xAB03	Коэффициент ограничения перегрузки по моменту	0,0% ~ 400,0%	100,0	%	Изменяется в любое время
AB-04	0xAB04	Коэффициент ограничения мощности в режиме двигателя	0,0% ~ 400,0%	400,0	%	Изменяется в любое время
AB-05	0xAB05	Коэффициент ограничения мощности в генераторном режиме	0,0% ~ 400,0%	400,0	%	Изменяется в любое время
AB-06	0xAB06	Разрешение ограничения превышения скорости	0 ~ 1	1	-	Изменяется в любое время
AB-07	0xAB07	Синусоидальная частота испытания диапазона частот	0 ~ 1000 Гц	0	Гц	Изменяется в любое время
AB-08	0xAB08	Синусоидальная частота испытания диапазона частот	0% ~ 100%	0	%	Изменяется в любое время
AB-09	0xAB09	Разрешение испытания диапазона частот	0 ~ 4	0	-	Изменяется в любое время
AB-11	0xAB0B	расчета параметров контура скорости	0: Новое решение 1: Совместимое решение	1	-	Изменяется только при остановке
AB-12	0xAB0C	Пропорциональный коэффициент контура скорости в режиме замкнутого векторного управления (FVC)	0,00 ~ 100,00 Гц	8,00	Гц	Изменяется в любое время
AB-13	0xAB0D	Время интегрирования контура скорости в режиме замкнутого векторного управления (FVC)	0,000 ~ 20,000 с	0,080	с	Изменяется в любое время
AB-14	0xAB0E	Пропорциональный коэффициент контура скорости в режиме разомкнутого векторного управления (SVC)	0,00 ~ 100,00 Гц	5,00	Гц	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
AB-15	0xAB0F	Время интегрирования контура скорости в режиме разомкнутого векторного управления (SVC)	0,000 ~ 20,000 с	0,127	с	Изменяется в любое время
AB-16	0xAB10	Пропорциональный коэффициент коррекции низкой частоты	0,0% ~ 1000,0%	100,0	%	Изменяется в любое время
AB-17	0xAB11	Интегральный коэффициент коррекции низкой частоты	0,0% ~ 1000,0%	100,0	%	Изменяется в любое время
AB-18	0xAB12	Коэффициент адаптации контура скорости	0,000 ~ 10,000	0,200	-	Изменяется в любое время
AB-19	0xAB13	Нижнее ограничение адаптационного переключения контура скорости	0,000 ~ 10,000	0,400	-	Изменяется в любое время
AB-20	0xAB14	Верхнее ограничение адаптационного переключения контура скорости	0,000 ~ 10,000	1,000	-	Изменяется в любое время
AB-21	0xAB15	Верхнее ограничение коррекции адаптации контура скорости	0,0% ~ 1000,0%	100,0	%	Изменяется в любое время
AB-22	0xAB16	Нижнее ограничение коррекции адаптации контура скорости	0,0% ~ 1000,0%	100,0	%	Изменяется в любое время
AB-23	0xAB17	Разрешение адаптации потока	0 ~ 1	0	-	Изменяется в любое время
AB-24	0xAB18	Коэффициент коррекции контроллера защиты от превышения скорости	0,0% ~ 1000,0%	100,0	%	Изменяется в любое время
AB-25	0xAB19	Управляющее слово для управления VDC	Бит00: VdcMin 0: Запрещено 1: Разрешено Бит01: Максимальное напряжение пост. тока (VdcMax) 0: Запрещено 1: Разрешено Бит02: Автоматический расчет напряжения срабатывания VDC 0: Запрещено 1: Разрешено Бит03: Интегральное действие управления VDC 0: Запрещено 1: Разрешено	0	-	Изменяется в любое время
AB-26	0xAB1A	Коэффициент емкости шины	50,0% ~ 1000,0%	100,0	%	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
AB-27	0xAB1B	Частота гистерезиса выхода подавления минимального напряжения	0,00 ~ 10,00 Гц	3,00	Гц	Изменяется в любое время
AB-28	0xAB1C	Минимальный порог скорости отказа VDC	0,00 ~ 20,00 Гц	2,00	Гц	Изменяется в любое время
AB-29	0xAB1D	Коэффициент динамической регулировки	0,0% ~ 1000,0%	100,0	%	Изменяется в любое время
AB-30	0xAB1E	Минимальное напряжение активации VDC	320,0 ~ 540,0 В	430,0	V	Изменяется в любое время
AB-31	0xAB1F	Максимальное напряжение активации VDC	650,0 ~ 800,0 В	770,0	V	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
AB-32	0xAB20	Управляющее слово для управления потокосцеплением	Бит00: Режим фильтрации для расчета ограничения выходного напряжения 0: Симметричная фильтрация 1: Асимметричная фильтрация Бит01: Расчет обратно пропорциональной кривой асинхронного двигателя 0: Обратно пропорциональная частота синхронизации уменьшается. 1: Обратно пропорциональная скорость уменьшается. Бит02: Расчет прямой связи по потокосцеплению с использованием обратно пропорциональной скорости 0: Запрещено 1: Разрешено Бит03: Зарезервировано Бит04: Зарезервировано Бит05: Регулировка ослабления поля 0: Запрещено 1: Разрешено Бит06 Прямая связь по производной потокосцепления 0: Запрещено 1: Разрешено Бит07: Управление энергосбережением 0: Запрещено 1: Разрешено Бит08: Замкнутый контур потока асинхронного двигателя 0: Запрещено 1: Разрешено Бит09: Зарезервировано Бит10: Зарезервировано Бит11: Режим предварительного возбуждения асинхронного двигателя 0: Предварительное возбуждение по времени 1: Предварительное возбуждение по току Бит12: Ток предварительного возбуждения асинхронного двигателя 0: Ток задания 1: Максимальный ток, допустимый приводом	2357	-	Изменяется в любое время
AB-33	0xAB21	Верхнее ограничение выходного напряжения для регулировки ослабления поля	1 ~ 50%	5	%	Изменяется в любое время
AB-34	0xAB22	Верхнее ограничение выходного напряжения для автоматической регулировки ослабления поля	1 ~ 20%	3	%	Изменяется в любое время
AB-35	0xAB23	Время фильтра для расчета максимального выходного напряжения	0 ~ 3000 мс	30	мс	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
AB-36	0xAB24	Коэффициент регулировки номинального потока для расчета	0,5 ~ 2,0	1,0	-	Изменяется в любое время
AB-37	0xAB25	Коэффициент регулировки частоты ослабления поля для расчета	0,8 ~ 1,2	1,0	-	Изменяется в любое время
AB-38	0xAB26	Время фильтра скольжения для расчета частоты ослабления поля	0 ~ 3000 мс	62	мс	Изменяется в любое время
AB-39	0xAB27	Фильтрация обратной связи по скорости	0 ~ 8000 мс	50	мс	Изменяется в любое время
AB-40	0xAB28	Время фильтра возрастания потокосцепления	0 ~ 8000 мс	20	мс	Изменяется в любое время
AB-42	0xAB2A	Время фильтра обратной связи по напряжению	0 ~ 3000 мс	5	мс	Изменяется в любое время
AB-43	0xAB2B	Максимальный ток размагничивания синхронного двигателя	0% ~ 500%	300	%	Изменяется в любое время
AB-44	0xAB2C	Коэффициент нижнего ограничения внешнего контура напряжения	0 ~ 500	50	-	Изменяется в любое время
AB-45	0xAB2D	Коэффициент прямой связи по производной потокосцепления	0,0 ~ 1,5	1,0	-	Изменяется в любое время
AB-46	0xAB2E	Время фильтра прямой связи по производной потокосцепления	0 ~ 3000 мс	6	мс	Изменяется в любое время
AB-47	0xAB2F	Время фильтра возрастания крутящего момента при управлении энергосбережением	0 ~ 3000 мс	50	мс	Изменяется в любое время
AB-48	0xAB30	Время фильтра падения крутящего момента при управлении энергосбережением	0 ~ 3000 мс	100	мс	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
AB-49	0xAB31	Коэффициент нижнего ограничения потокосцепления при управлении энергосбережением	0,00 ~ 0,50	0,10	-	Изменяется в любое время
AB-51	0xAB33	Ток предварительного возбуждения	1% ~ 200%	100	%	Изменяется в любое время
AB-52	0xAB34	Время предварительного возбуждения	1 ~ 30000 мс	1000	мс	Изменяется в любое время
AB-53	0xAB35	Диапазон частот потокосцепления с обратной связью	0,0 ~ 100,0 Гц	2,0	Гц	Изменяется в любое время
AB-54	0xAB36	Коэффициент времени фильтра обратной связи по потокосцеплению	0 ~ 200	4	-	Изменяется в любое время
AB-55	0xAB37	Статическое время фильтра потокосцепления на выходе	0 ~ 5000 мс	10	мс	Изменяется в любое время
AB-56	0xAB38	Режим контура тока	0: Режим ImCsr2 1: Режим комплексных векторов 2: Режим 880 3: Нет ослабления поля	1	-	Изменяется только при остановке
AB-57	0xAB39	Адаптация пропорционального коэффициента ПИ-регулятора к нагрузке	0: Запрещено 1: Разрешено	0	-	Изменяется только при остановке
AB-58	0xAB3A	Демпфирование контура тока	0,2 ~ 5,0	0,8	-	Изменяется в любое время
AB-59	0xAB3B	Регулировка Kp контура тока на низкой скорости	0,1 ~ 10,0	1,0	-	Изменяется в любое время
AB-60	0xAB3C	Регулировка Kp контура тока на высокой скорости	0,1 ~ 10,0	1,0	-	Изменяется в любое время
AB-61	0xAB3D	Регулировка Ki контура тока на низкой скорости	0,1 ~ 10,0	1,0	-	Изменяется в любое время
AB-62	0xAB3E	Регулировка Ki контура тока на низкой скорости	0,1 ~ 10,0	2,0	-	Изменяется в любое время
AB-63	0xAB3F	Регулировка комплексного вектора контура тока по оси D	0,1 ~ 10,0	1,0	-	Изменяется в любое время
AB-64	0xAB40	Регулировка комплексного вектора контура тока по оси Q	0,1 ~ 10,0	1,0	-	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
AB-65	0xAB41	Нижнее ограничение частоты гистерезиса комплексного вектора в процентах от номинальной частоты	0% ~ AB-66	0	%	Изменяется в любое время
AB-66	0xAB42	Верхнее ограничение частоты гистерезиса комплексного вектора в процентах от номинальной частоты	AB-65 ~ 150%	0	%	Изменяется в любое время
AB-67	0xAB43	Верхнее ограничение напряжения переключения гистерезиса ImCsr2 в процентах от напряжения насыщения	AB-68 ~ 95%	89	%	Изменяется в любое время
AB-68	0xAB44	Нижнее ограничение напряжения переключения гистерезиса ImCsr2 в процентах от напряжения насыщения	60% ~ AB-67	79	%	Изменяется в любое время
AB-69	0xAB45	Диапазон гистерезиса частоты переключения гистерезиса ImCsr2 в процентах от номинальной частоты	1 ~ 30%	10	%	Изменяется в любое время
AB-70	0xAB46	Нижнее ограничение частоты переключения гистерезиса ImCsr2 (ниже которого условие гистерезиса не действует) в процентах от номинальной частоты	40 ~ 80%	60	%	Изменяется в любое время
AB-71	0xAB47	Регулировка Kss контура тока ImCsr2	0,1 ~ 10,0	1,0	-	Изменяется в любое время
AB-72	0xAB48	Коэффициент регулировки пропорционального коэффициента, соответствующий максимальному крутящему моменту, когда пропорциональный коэффициент регулируется нагрузкой	0,1 ~ 1,0	0,5	-	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
AB-73	0xAB49	Заданное значение верхнего ограничения крутящего момента в процентах от номинального крутящего момента, когда пропорциональный коэффициент регулируется нагрузкой	AB-74 ~ 300%	200	%	Изменяется в любое время
AB-74	0xAB4A	Заданное значение нижнего ограничения крутящего момента в процентах от номинального крутящего момента, когда пропорциональный коэффициент регулируется нагрузкой	10% ~ AB-73	100	%	Изменяется в любое время
AB-75	0xAB4B	Регулировка прямой связи по производной	0,0 ~ 1,0	0,0	-	Изменяется в любое время
AB-76	0xAB4C	Начальная частота управления развязкой в процентах от номинальной частоты	20 ~ 150%	40	%	Изменяется в любое время
AB-77	0xAB4D	Коэффициент регулировки времени фильтра управления развязкой	0,1 ~ 3,0	1,0	-	Изменяется в любое время
AB-78	0xAB4E	Коэффициент регулировки выхода управления развязкой	0,0 ~ 1,0	1,0	-	Изменяется в любое время
AB-79	0xAB4F	Разрешение прямой связи по СРС	0: Запрещено 1: Разрешено	0	-	Изменяется в любое время
AB-80	0xAB50	Вспомогательное управляющее слово контура тока	Бит00: Ограничение угла комплексного вектора 0: Запрещено 1: Разрешено Бит01: Ограничение угла напряжения 0: Внутреннее ограничение программы 1: Настройка параметров Бит02: 0 по умолчанию 0: Никакого нижнего ограничения тока возбуждения не накладывается при динамическом процессе. 1: Нижнее ограничение тока возбуждения накладывается при динамическом процессе в режиме ImCsr2. Бит03–Бит15: Зарезервировано (0 по умолчанию)	0	-	Изменяется в любое время
AB-81	0xAB51	Верхнее ограничение угла напряжения	90° ~ 180°	150	°	Изменяется в любое время
AB-82	0xAB52	Нижнее ограничение угла напряжения	0° ~ 90°	30	°	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
AB-83	0xAB53	Интегральное ограничение по оси D асинхронного двигателя	0,500 ~ 1,000	0,707	-	Изменяется в любое время
AB-84	0xAB54	Верхнее ограничение несущей частоты контура тока	5,0 ~ 16,0	8,0	-	Изменяется в любое время
AB-85	0xAB55	Разрешение статизма	0 ~ 1	0	-	Изменяется только при остановке
AB-86	0xAB56	Источник статизма	0: Линейный ток 1: Момент задания 2: Выход регулировки скорости 3: Интегральный компонент регулировки скорости	1	-	Изменяется только при остановке
AB-87	0xAB57	Коэффициент статизма частоты задания	0,0% ~ 50,0%	0,0	%	Изменяется в любое время
AB-88	0xAB58	Режим переключения FVC-SVC (замкнутое векторное управление-разомкнутое векторное управление)	0: Нет переключения 1: Активное переключение 2: Пассивное переключение (привод переменного тока переключается в режим разомкнутого векторного управления (SVC) при обнаружении обрыва провода энкодера, переключается обратно в режим замкнутого векторного управления (FVC), когда энкодер восстанавливается во время остановки, и не переключается обратно в режим FVC, когда энкодер восстанавливается во время работы). 3: Пассивное переключение (привод переменного тока переключается в режим разомкнутого векторного управления (SVC) при обнаружении обрыва провода энкодера и переключается обратно в режим замкнутого векторного управления (FVC), когда энкодер восстанавливается во время работы или остановки).	0	-	Изменяется только при остановке
AB-89	0xAB59	Частота переключения FVC-SVC (замкнутое векторное управление-разомкнутое векторное управление)	10% ~ 500%	50	%	Изменяется только при остановке
AB-90	0xAB5A	Гистерезис переключения FVC-SVC (замкнутое векторное управление-разомкнутое векторное управление)	10% ~ 100%	10	%	Изменяется только при остановке
AC-00	0xAC00	Измеренное напряжение 1 на AI1	–10 ~ +10,000 В	2,000	V	Изменяется только при остановке
AC-01	0xAC01	Отображаемое напряжение 1 на AI1	–10 ~ +10,000 В	2,000	V	Изменяется только при остановке
AC-02	0xAC02	Измеренное напряжение 2 на AI1	–10 ~ +10,000 В	8,000	V	Изменяется только при остановке
AC-03	0xAC03	Отображаемое напряжение 2 на AI1	–10 ~ +10,000 В	8,000	V	Изменяется только при остановке
AC-04	0xAC04	Измеренное напряжение 1 на AI2	–10 ~ +10,000 В	2,000	V	Изменяется только при остановке
AC-05	0xAC05	Отображаемое напряжение 1 на AI2	–10 ~ +10,000 В	2,000	V	Изменяется только при остановке
AC-06	0xAC06	Измеренное напряжение 2 на AI2	–10 ~ +10,000 В	8,000	V	Изменяется только при остановке

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
AC-07	0xAC07	Отображаемое напряжение 2 на AI2	–10 ~ +10,000 В	8,000	V	Изменяется только при остановке
AC-08	0xAC08	Измеренное напряжение 1 на AI3	–10 ~ +10,000 В	2,000	V	Изменяется только при остановке
AC-09	0xAC09	Отображаемое напряжение 1 на AI3	–10 ~ +10,000 В	2,000	V	Изменяется только при остановке
AC-10	0xAC0A	Измеренное напряжение 2 на AI3	–10 ~ +10,000 В	8,000	V	Изменяется только при остановке
AC-11	0xAC0B	Отображаемое напряжение 2 на AI3	–10 ~ +10,000 В	8,000	V	Изменяется только при остановке
AC-12	0xAC0C	Заданное напряжение 1 на AO1	–10 ~ +10,000 В	2,000	V	Изменяется только при остановке
AC-13	0xAC0D	Измеренное напряжение 1 на AO1	–10 ~ +10,000 В	2,000	V	Изменяется только при остановке
AC-14	0xAC0E	Заданное напряжение 2 на AO1	–10 ~ +10,000 В	8,000	V	Изменяется только при остановке
AC-15	0xAC0F	Измеренное напряжение 2 на AO1	–10 ~ +10,000 В	8,000	V	Изменяется только при остановке
AC-16	0xAC10	Заданное напряжение 1 на AO2	–10 ~ +10,000 В	2,000	V	Изменяется только при остановке
AC-17	0xAC11	Измеренное напряжение 1 на AO2	–10 ~ +10,000 В	2,000	V	Изменяется только при остановке
AC-18	0xAC12	Заданное напряжение 2 на AO2	–10 ~ +10,000 В	8,000	V	Изменяется только при остановке
AC-19	0xAC13	Измеренное напряжение 2 на AO2	–10 ~ +10,000 В	8,000	V	Изменяется только при остановке
AF-00	0xAF00	RPDO1-СубИндекс0- H	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Изменяется в любое время
AF-01	0xAF01	RPDO1-Субиндекс0-L	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Изменяется в любое время
AF-02	0xAF02	RPDO1-СубИндекс1- H	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Изменяется в любое время
AF-03	0xAF03	RPDO1-Субиндекс1-L	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Изменяется в любое время
AF-04	0xAF04	RPDO1-СубИндекс2- H	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Изменяется в любое время
AF-05	0xAF05	RPDO1-Субиндекс2-L	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Изменяется в любое время
AF-06	0xAF06	RPDO1-СубИндекс3- H	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Изменяется в любое время
AF-07	0xAF07	RPDO1-Субиндекс3-L	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Изменяется в любое время
AF-08	0xAF08	RPDO2-СубИндекс0- H	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
AF-09	0xAF09	RPDO2-Субиндекс0-L	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Изменяется в любое время
AF-10	0xAF0A	RPDO2-СубИндекс1-H	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Изменяется в любое время
AF-11	0xAF0B	RPDO2-Субиндекс1-L	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Изменяется в любое время
AF-12	0xAF0C	RPDO2-СубИндекс2-H	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Изменяется в любое время
AF-13	0xAF0D	RPDO2-Субиндекс2-L	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Изменяется в любое время
AF-14	0xAF0E	RPDO2-СубИндекс3-H	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Изменяется в любое время
AF-15	0xAF0F	RPDO2-Субиндекс3-L	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Изменяется в любое время
AF-16	0xAF10	RPDO3-СубИндекс0-H	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Изменяется в любое время
AF-17	0xAF11	RPDO3-Субиндекс0-L	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Изменяется в любое время
AF-18	0xAF12	RPDO3-СубИндекс1-H	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Изменяется в любое время
AF-19	0xAF13	RPDO3-Субиндекс1-L	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Изменяется в любое время
AF-20	0xAF14	RPDO3-СубИндекс2- H	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Изменяется в любое время
AF-21	0xAF15	RPDO3-Субиндекс2-L	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Изменяется в любое время
AF-22	0xAF16	RPDO3-СубИндекс3- H	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Изменяется в любое время
AF-23	0xAF17	RPDO3-Субиндекс3-L	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Изменяется в любое время
AF-24	0xAF18	RPDO4-СубИндекс0- H	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Изменяется в любое время
AF-25	0xAF19	RPDO4-Субиндекс0-L	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Изменяется в любое время
AF-26	0xAF1A	RPDO4-СубИндекс1-H	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Изменяется в любое время
AF-27	0xAF1B	RPDO4-Субиндекс1-L	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Изменяется в любое время
AF-28	0xAF1C	RPDO4-СубИндекс2- H	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Изменяется в любое время
AF-29	0xAF1D	RPDO4-Субиндекс2-L	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Изменяется в любое время
AF-30	0xAF1E	RPDO4-СубИндекс3- H	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
AF-31	0xAF1F	RPDO4-Субиндекс3-L	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Изменяется в любое время
AF-32	0xAF20	TPDO1-Субиндекс0-H	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Изменяется в любое время
AF-33	0xAF21	TPDO1-Субиндекс0-L	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Изменяется в любое время
AF-34	0xAF22	TPDO1-Субиндекс1-H	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Изменяется в любое время
AF-35	0xAF23	TPDO1-Субиндекс1-L	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Изменяется в любое время
AF-36	0xAF24	TPDO1-Субиндекс2-H	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Изменяется в любое время
AF-37	0xAF25	TPDO1-Субиндекс2-L	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Изменяется в любое время
AF-38	0xAF26	TPDO1-Субиндекс3-H	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Изменяется в любое время
AF-39	0xAF27	TPDO1-Субиндекс3-L	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Изменяется в любое время
AF-40	0xAF28	TPDO2-СубИндекс0- H	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Изменяется в любое время
AF-41	0xAF29	TPDO2-Субиндекс0-L	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Изменяется в любое время
AF-42	0xAF2A	TPDO2-Субиндекс1-H	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Изменяется в любое время
AF-43	0xAF2B	TPDO2-Субиндекс1-L	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Изменяется в любое время
AF-44	0xAF2C	TPDO2-Субиндекс2-H	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Изменяется в любое время
AF-45	0xAF2D	TPDO2-Субиндекс2-L	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Изменяется в любое время
AF-46	0xAF2E	TPDO2-Субиндекс3-H	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Изменяется в любое время
AF-47	0xAF2F	TPDO2-Субиндекс3-L	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Изменяется в любое время
AF-48	0xAF30	TPDO3-Субиндекс0-H	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Изменяется в любое время
AF-49	0xAF31	TPDO3-Субиндекс0-L	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Изменяется в любое время
AF-50	0xAF32	TPDO3-Субиндекс1-H	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Изменяется в любое время
AF-51	0xAF33	TPDO3-Субиндекс1-L	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Изменяется в любое время
AF-52	0xAF34	TPDO3-Субиндекс2-H	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
AF-53	0xAF35	TPDO3-Субиндекс2-L	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Изменяется в любое время
AF-54	0xAF36	TPDO3-Субиндекс3-H	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Изменяется в любое время
AF-55	0xAF37	TPDO3-Субиндекс3-L	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Изменяется в любое время
AF-56	0xAF38	TPDO4-Субиндекс0-H	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Изменяется в любое время
AF-57	0xAF39	TPDO4-Субиндекс0-L	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Изменяется в любое время
AF-58	0xAF3A	TPDO4-Субиндекс1-H	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Изменяется в любое время
AF-59	0xAF3B	TPDO4-Субиндекс1-L	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Изменяется в любое время
AF-60	0xAF3C	TPDO4-Субиндекс2-H	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Изменяется в любое время
AF-61	0xAF3D	TPDO4-Субиндекс2-L	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Изменяется в любое время
AF-62	0xAF3E	TPDO4-Субиндекс3-H	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Изменяется в любое время
AF-63	0xAF3F	TPDO4-Субиндекс3-L	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Изменяется в любое время
AF-66	0xAF42	Количество действительных RPDO	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Не изменяется
AF-67	0xAF43	Количество действительных TPDO	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Не изменяется
B6-00	0xB600	Режим запуска	0: Прямой запуск 1: Запуск с хода 2: Запуск с предварительным возбуждением (асинхронный двигатель переменного тока) 3: Быстрый запуск с разомкнутым векторным управлением (SVC)	0	-	Изменяется в любое время
B6-01	0xB601	Режим отслеживания скорости	0: С частоты остановки 1: С частоты сети 2: С максимальной частоты 3: Зарезервировано 4: Отслеживание скорости по направлению магнитного поля (MD290)	0	-	Изменяется в любое время
B6-02	0xB602	Скорость отслеживания скорости	1 ~ 100	20	-	Изменяется в любое время
B6-03	0xB603	Пусковая частота	0,00 ~ 10,00 Гц	0,00	Гц	Изменяется в любое время
B6-04	0xB604	Время удержания пусковойчастоты	0,0 ~ 100,0 с	0,0	с	Изменяется только при остановке
B6-05	0xB605	Ток торможения постоянным током при запуске	0% ~ 100%	50	%	Изменяется только при остановке

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
B6-06	0xB606	Время торможения постоянным током при запуске	0,0 ~ 100,0 с	0,0	с	Изменяется только при остановке
B6-07	0xB607	Режим остановки	0: Остановка с заданным торможением 1: Остановка на выбеге 2: Остановка на максимальной мощности	0	-	Изменяется в любое время
B6-08	0xB608	Начальная частота торможения постоянным током при остановке	0,00 Гц ~ F0-10	0,00	Гц	Изменяется в любое время
B6-09	0xB609	Задержка торможения постоянным током при остановке	0,0 ~ 100,0 с	0,0	с	Изменяется в любое время
B6-10	0xB60A	Ток торможения постоянным током при остановке	0% ~ 100%	50	%	Изменяется в любое время
B6-11	0xB60B	Время торможения постоянным током при остановке	0,0 ~ 100,0 с	0,0	с	Изменяется в любое время
B6-12	0xB60C	Замкнутый контур ограничения тока развертки с отслеживанием скорости Kp	0 ~ 1000	500	-	Изменяется в любое время
B6-13	0xB60D	Замкнутый контур ограничения тока развертки с отслеживанием скорости Ki	0 ~ 1000	800	-	Изменяется в любое время
B6-14	0xB60E	Ток отслеживания скорости	30% ~ 200%	80	%	Изменяется только при остановке
B6-15	0xB60F	Кратность тока в контуре	10% ~ 600%	100	%	Изменяется в любое время
B6-16	0xB610	Время размагничивания (действительно для асинхронных двигателей)	0,00 ~ 5,00 с	0,50	с	Изменяется в любое время
B6-17	0xB611	Разрешение перевозбуждения	0: Запрещено 2: Разрешено во время торможения 3: Разрешено всегда	0	-	Изменяется в любое время
B6-18	0xB612	Ток подавления перевозбуждения	0 ~ 150%	100	%	Изменяется в любое время
B6-19	0xB613	Коэффициент перевозбуждения	0,01 ~ 2,50	1,25	-	Изменяется в любое время
B6-25	0xB619	Нежелательная частота 1	0,00 Гц ~ F0-10	0,00	Гц	Изменяется в любое время
B6-26	0xB61A	Нежелательная частота 2	0,00 Гц ~ F0-10	0,00	Гц	Изменяется в любое время
B6-27	0xB61B	Нежелательная частота 3	0,00 Гц ~ F0-10	0,00	Гц	Изменяется в любое время
B6-28	0xB61C	Нежелательная частота 4	0,00 Гц ~ F0-10	0,00	Гц	Изменяется в любое время
B6-29	0xB61D	Диапазон нежелательных частот	0,00 Гц ~ F0-10	0,00	Гц	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
B6-30	0xB61E	Источник верхнего ограничения частоты	0: F0-12 1: AI1 2: AI2 3: AI3 4: Импульсное задание 5: Связь Другое: F-соединитель	0	-	Изменяется только при остановке
B6-31	0xB61F	Верхнее ограничение частоты	B6-33 ~ F0-10	50,00	Гц	Изменяется в любое время
B6-32	0xB620	Смещение верхнего ограничения частоты	0,00 Гц ~ F0-10 (максимальная частота)	0,00	Гц	Изменяется в любое время
B6-33	0xB621	Нижнее ограничение частоты	0,00 Гц ~ B6-31	0,00	Гц	Изменяется в любое время
B6-34	0xB622	Режим управления скоростью/моментом	0: Управление скоростью 1: Управление моментом	0	-	Изменяется в любое время
B6-35	0xB623	Защита от перегрузок двигателя	0: Запрещено 1: Разрешено	1	-	Изменяется в любое время
B6-36	0xB624	Коэффициент защиты от перегрузки двигателя	0,20 ~ 10,00	1,00	-	Изменяется в любое время
B6-37	0xB625	Коэффициент предварительного предупреждения о перегрузке двигателя	50% ~ 100%	80	%	Изменяется в любое время
B6-38	0xB626	Коэффициент предотвращения аварийной остановки при перенапряжении	1 ~ 100	30	-	Изменяется в любое время
B6-39	0xB627	Напряжение аварийной остановки при перенапряжении	330,0 ~ 800,0 В	770,0	V	Изменяется в любое время
B6-40	0xB628	Защита от потери входной фазы/срабатывания контактора	Единицы: Защита от потери выходной фазы 0: Запрещено 1: Включение защиты при одновременном соблюдении условий потери входной фазы программного и аппаратного обеспечения 2: Включение защиты при соблюдении условий потери входной фазы программного обеспечения 3: Включение защиты при соблюдении условий потери входной фазы аппаратного обеспечения Десятки: Защита от срабатывания контактора 0: Запрещено 1: Разрешено	11	-	Изменяется в любое время
B6-41	0xB629	Защита от потери выходной фазы	Единицы: Защита от потери выходной фазы при включении 0: Запрещено 1: Разрешено Десятки: Защита от потери выходной фазы перед работой 0: Запрещено 1: Разрешено	1	-	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
B6-42	0xB62A	Поддержание непрерывности электроснабжения при провале мощности	0: Запрещено 1: Торможение 2: Остановка с заданным торможением 3: Подавление провала напряжения	0	-	Изменяется только при остановке
B6-43	0xB62B	Порог напряжения для отключения поддержания непрерывности электроснабжения при провале мощности	80% ~ 100%	85	%	Изменяется только при остановке
B6-44	0xB62C	Задержка восстановления напряжения после провала мощности	0,0 ~ 100,0 с	0,5	с	Изменяется только при остановке
B6-45	0xB62D	Порог напряжения для включения поддержания непрерывности электроснабжения при провале мощности	60% ~ 100%	80	%	Изменяется только при остановке
B6-46	0xB62E	Защита при потере нагрузки	0: Запрещено 1: Разрешено	0	-	Изменяется в любое время
B6-47	0xB62F	Уровень определения потери нагрузки	0,0% ~ +100,0%	10,0	%	Изменяется в любое время
B6-48	0xB630	Время определения потери нагрузки	0,0 ~ 60,0 с	1,0	с	Изменяется в любое время
B6-49	0xB631	Уровень определения превышения скорости	0,0% ~ 50,0%	20,0	%	Изменяется в любое время
B6-50	0xB632	Время определения превышения скорости	0,0 ~ 60,0 с	1,0	с	Изменяется в любое время
B6-51	0xB633	Уровень определения чрезмерного отклонения скорости	0,0% ~ 50,0%	20,0	%	Изменяется в любое время
B6-52	0xB634	Время определения чрезмерного отклонения скорости	0,0 ~ 60,0 с	5,0	с	Изменяется в любое время
B6-53	0xB635	Коэффициент Kp при поддержании непрерывности электроснабжения при провале мощности	1 ~ 100	40	-	Изменяется в любое время
B6-54	0xB636	Интегральный коэффициент Ki при поддержании непрерывности электроснабжения при провале мощности	1 ~ 100	30	-	Изменяется в любое время
B6-55	0xB637	Время торможения при поддержании непрерывности электроснабжения при провале мощности	0,0 ~ 300,0 с	20,0	с	Изменяется в любое время
B6-56	0xB638	Время подавления провала напряжения	0,1 ~ 600,0 с	0,5	с	Изменяется в любое время
B7-00	0xB700	Количество параллельных двигателей	1 ~ 200	1	-	Изменяется только при остановке

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
B7-01	0xB701	Управляющее слово для информации о двигателе	Бит00: Кривая взаимной индуктивности 0: Запрещено 1: Разрешено Бит01: Кривая индуктивности по осям D и Q 0: Запрещено 1: Разрешено Бит02: Авто-настройка сопротивления обмоток ротора онлайн 0: Запрещено 1: Разрешено Бит03: Метод авто-настройки сопротивления обмоток ротора онлайн 0: Амплитуда 1: Фаза Бит04: Тепловая модель двигателя 0: Запрещено 1: Разрешено Бит05: Источник температуры тепловой модели двигателя 0: Расчетная температура 1: Температура, определяемая датчиком Бит06 Расчет коэффициента крутящего момента асинхронного двигателя 0: Формула момента 1: Распределение тока Бит07: Расчет коэффициента крутящего момента синхронного двигателя 0: Формула момента 1: Крутящий момент, соответствующий номинальному крутящему моменту Бит08: Расчет момента трения при нулевой скорости 0: Крутящий момент линейно уменьшается до нуля 1: Крутящий момент для поддержания минимальной скорости Бит09: Расчет параметров модели по параметрам на паспортной табличке 0: Запрещено 1: Разрешено Бит10: Подтверждение расчета параметров модели по параметрам на паспортной табличке 0: По умолчанию 1: Подтверждение	0x3	-	Изменяется только при остановке
B7-02	0xB702	Количество пар полюсов двигателя	0 ~ 64	0	-	Изменяется только при остановке
B7-03	0xB703	Коэффициент мощности двигателя	0,600 ~ 1,000	0,860	-	Изменяется только при остановке
B7-05	0xB705	Плата расширения	1: Плата расширения 1 2: Плата расширения 2	1	-	Изменяется только при остановке
B7-06	0xB706	Режим измерения скорости энкодера ABZ при низкой скорости	0: Поддерживать 1: Ослаблять 2: Оптимизированное решение	2	-	Изменяется только при остановке

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
B7-07	0xB707	Постоянная времени фильтра измерения скорости энкодера	0,000 ~ 10,000 с	0,004	с	Изменяется в любое время
B7-08	0xB708	Программный коэффициент определения обрыва провода энкодера	0,000 ~ 8,000	1,000	-	Изменяется в любое время
B7-09	0xB709	Управляющее слово энкодера	Бит00: Измерение скорости 0: Запрещено 1: Разрешено Бит01: Программное определение обрыва провода 0: Запрещено 1: Разрешено Бит02: Устранение сбоев 0: Запрещено 1: Разрешено Бит03: Режим измерения скорости энкодера ABZ 0: Четырехкратная частота 1: Одиночный импульс	0	-	Изменяется только при остановке
B7-10	0xB70A	Порог счетчика исключений измерения скорости	1 ~ 100	10	-	Изменяется только при остановке
B7-11	0xB70B	Передаточное число двигателя (числитель)	1 ~ 65535	1	-	Изменяется только при остановке
B7-12	0xB70C	Передаточное число двигателя (знаменатель)	1 ~ 65535	1	-	Изменяется только при остановке
B7-13	0xB70D	Внешний источник ввода энкодера	0: 0 1: AI1 2: AI2 3: AI3 4: Импульсное задание 5: Связь 6: Мульти-задание 7: Потенциометр с электроприводом 8: ПИД Другое: F -соединитель	0	-	Изменяется только при остановке
B7-15	0xB70F	Индуктивность рассеяния статора	0,000 мГн ~ 65,535 мГн	6,540	мГн	Изменяется только при остановке
B7-16	0xB710	Электромеханическая постоянная времени	1 ~ 65535 мс	100	мс	Не изменяется
B7-17	0xB711	Коэффициент инерции	0,0 ~ 6553,5%	120,0	%	Изменяется только при остановке
B7-18	0xB712	Момент трения	0,0 ~ 6553,5%	2,0	%	Изменяется только при остановке

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
B7-19	0xB713	Коэффициент тока возбуждения 1 кривой взаимной индуктивности (номинальный)	5,0% ~ 100,0%	50,0	%	Изменяется только при остановке
B7-20	0xB714	Коэффициент тока возбуждения 2 кривой взаимной индуктивности (номинальный)	5,0% ~ 100,0%	75,0	%	Изменяется только при остановке
B7-21	0xB715	Коэффициент тока возбуждения 3 кривой взаимной индуктивности	100,0% ~ 800,0%	150,0	%	Изменяется только при остановке
B7-22	0xB716	Коэффициент тока возбуждения 4 кривой взаимной индуктивности	100,0% ~ 800,0%	210,0	%	Изменяется только при остановке
B7-23	0xB717	Коэффициент потока 1 кривой взаимной индуктивности (номинальный)	10,0% ~ 100,0%	50,0	%	Изменяется только при остановке
B7-24	0xB718	Коэффициент потока 2 кривой взаимной индуктивности (номинальный)	10,0% ~ 100,0%	85,0	%	Изменяется только при остановке
B7-25	0xB719	Коэффициент потока 3 кривой взаимной индуктивности	100,0% ~ 300,0%	115,0	%	Изменяется только при остановке
B7-26	0xB71A	Коэффициент потока 4 кривой взаимной индуктивности	100,0% ~ 300,0%	125,0	%	Изменяется только при остановке
B7-27	0xB71B	Точка скорости 1 на кривой трения	0 ~ 30000 об/мин	15	об/мин	Изменяется только при остановке
B7-28	0xB71C	Точка скорости 2 на кривой трения	0 ~ 30000 об/мин	30	об/мин	Изменяется только при остановке
B7-29	0xB71D	Точка скорости 3 на кривой трения	0 ~ 30000 об/мин	60	об/мин	Изменяется только при остановке
B7-30	0xB71E	Точка скорости 4 на кривой трения	0 ~ 30000 об/мин	120	об/мин	Изменяется только при остановке
B7-31	0xB71F	Точка скорости 5 на кривой трения	0 ~ 30000 об/мин	150	об/мин	Изменяется только при остановке
B7-32	0xB720	Точка скорости 6 на кривой трения	0 ~ 30000 об/мин	300	об/мин	Изменяется только при остановке
B7-33	0xB721	Точка скорости 7 на кривой трения	0 ~ 30000 об/мин	600	об/мин	Изменяется только при остановке
B7-34	0xB722	Точка скорости 8 на кривой трения	0 ~ 30000 об/мин	1200	об/мин	Изменяется только при остановке
B7-35	0xB723	Точка скорости 9 на кривой трения	0 ~ 30000 об/мин	1500	об/мин	Изменяется только при остановке

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
B7-36	0xB724	Точка скорости 10 на кривой трения	0 ~ 30000 об/мин	3000	об/мин	Изменяется только при остановке
B7-37	0xB725	Точка момента 1 на кривой трения	–320 Н·м ~ +320 Н·м	0,00	Н·м	Изменяется только при остановке
B7-38	0xB726	Точка момента 2 на кривой трения	–320 Н·м ~ +320 Н·м	0,00	Н·м	Изменяется только при остановке
B7-39	0xB727	Точка момента 3 на кривой трения	–320 Н·м ~ +320 Н·м	0,00	Н·м	Изменяется только при остановке
B7-40	0xB728	Точка момента 4 на кривой трения	–320 Н·м ~ +320 Н·м	0,00	Н·м	Изменяется только при остановке
B7-41	0xB729	Точка момента 5 на кривой трения	–320 Н·м ~ +320 Н·м	0,00	Н·м	Изменяется только при остановке
B7-42	0xB72A	Точка момента 6 на кривой трения	–320 Н·м ~ +320 Н·м	0,00	Н·м	Изменяется только при остановке
B7-43	0xB72B	Точка момента 7 на кривой трения	–320 Н·м ~ +320 Н·м	0,00	Н·м	Изменяется только при остановке
B7-44	0xB72C	Точка момента 8 на кривой трения	–320 Н·м ~ +320 Н·м	0,00	Н·м	Изменяется только при остановке
B7-45	0xB72D	Точка момента 9 на кривой трения	–320 Н·м ~ +320 Н·м	0,00	Н·м	Изменяется только при остановке
B7-46	0xB72E	Точка момента 10 на кривой трения	–320 Н·м ~ +320 Н·м	0,00	Н·м	Изменяется только при остановке
B7-47	0xB72F	Начальная точка коэффициента тока кривой индуктивности по осям D и Q	–800% ~ +800,0%	–200	%	Изменяется только при остановке
B7-48	0xB730	Конечная точка коэффициента тока кривой индуктивности по осям D и Q	–800% ~ +800,0%	200,0	%	Изменяется только при остановке
B7-49	0xB731	Индуктивность 1 по оси D кривой индуктивности по осям D и Q	0,0 ~ 6553,5%	100,0	%	Изменяется только при остановке
B7-50	0xB732	Индуктивность 2 по оси D кривой индуктивности по осям D и Q	0,0 ~ 6553,5%	100,0	%	Изменяется только при остановке
B7-51	0xB733	Индуктивность 3 по оси D кривой индуктивности по осям D и Q	0,0 ~ 6553,5%	100,0	%	Изменяется только при остановке
B7-52	0xB734	Индуктивность 4 по оси D кривой индуктивности по осям D и Q	0,0 ~ 6553,5%	100,0	%	Изменяется только при остановке
B7-53	0xB735	Индуктивность 5 по оси D кривой индуктивности по осям D и Q	0,0 ~ 6553,5%	100,0	%	Изменяется только при остановке

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
B7-54	0xB736	Индуктивность 6 по оси D кривой индуктивности по осям D и Q	0,0 ~ 6553,5%	100,0	%	Изменяется только при остановке
B7-55	0xB737	Индуктивность 7 по оси D кривой индуктивности по осям D и Q	0,0 ~ 6553,5%	100,0	%	Изменяется только при остановке
B7-56	0xB738	Индуктивность 8 по оси D кривой индуктивности по осям D и Q	0,0 ~ 6553,5%	100,0	%	Изменяется только при остановке
B7-57	0xB739	Индуктивность 9 по оси D кривой индуктивности по осям D и Q	0,0 ~ 6553,5%	100,0	%	Изменяется только при остановке
B7-58	0xB73A	Индуктивность 10 по оси D кривой индуктивности по осям D и Q	0,0 ~ 6553,5%	100,0	%	Изменяется только при остановке
B7-59	0xB73B	Индуктивность 11 по оси D кривой индуктивности по осям D и Q	0,0 ~ 6553,5%	100,0	%	Изменяется только при остановке
B7-60	0xB73C	Индуктивность 12 по оси D кривой индуктивности по осям D и Q	0,0 ~ 6553,5%	100,0	%	Изменяется только при остановке
B7-61	0xB73D	Индуктивность 1 по оси Q кривой индуктивности по осям D и Q	0,0 ~ 6553,5%	100,0	%	Изменяется только при остановке
B7-62	0xB73E	Индуктивность 2 по оси Q кривой индуктивности по осям D и Q	0,0 ~ 6553,5%	100,0	%	Изменяется только при остановке
B7-63	0xB73F	Индуктивность 3 по оси Q кривой индуктивности по осям D и Q	0,0 ~ 6553,5%	100,0	%	Изменяется только при остановке
B7-64	0xB740	Индуктивность 4 по оси Q кривой индуктивности по осям D и Q	0,0 ~ 6553,5%	100,0	%	Изменяется только при остановке
B7-65	0xB741	Индуктивность 5 по оси Q кривой индуктивности по осям D и Q	0,0 ~ 6553,5%	100,0	%	Изменяется только при остановке
B7-66	0xB742	Индуктивность 6 по оси Q кривой индуктивности по осям D и Q	0,0 ~ 6553,5%	100,0	%	Изменяется только при остановке
B7-67	0xB743	Индуктивность 7 по оси Q кривой индуктивности по осям D и Q	0,0 ~ 6553,5%	100,0	%	Изменяется только при остановке
B7-68	0xB744	Индуктивность 8 по оси Q кривой индуктивности по осям D и Q	0,0 ~ 6553,5%	100,0	%	Изменяется только при остановке

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
B7-69	0xB745	Индуктивность 9 по оси Q кривой индуктивности по осям D и Q	0,0 ~ 6553,5%	100,0	%	Изменяется только при остановке
B7-70	0xB746	Индуктивность 10 по оси Q кривой индуктивности по осям D и Q	0,0 ~ 6553,5%	100,0	%	Изменяется только при остановке
B7-71	0xB747	Индуктивность 11 по оси Q кривой индуктивности по осям D и Q	0,0 ~ 6553,5%	100,0	%	Изменяется только при остановке
B7-72	0xB748	Индуктивность 12 по оси Q кривой индуктивности по осям D и Q	0,0 ~ 6553,5%	100,0	%	Изменяется только при остановке
B8-00	0xB800	Авто-настройка параметров при запуске	Бит00: Авто-настройка положения полюсов синхронного двигателя при запуске 0: Запрещено 1: Разрешено Бит01: Быстрая авто-настройка сопротивления обмоток статора при запуске 0: Запрещено 1: Разрешено Бит02–Бит03: Авто-настройка положения полюса HFI 0: Запрещено 1: Разрешено 2: Адаптивный Бит04: Самодиагностика на перерегулирование модуля IGBT при запуске 0: Запрещено 1: Разрешено Бит05: Самодиагностика на короткое замыкание на землю при запуске (зарезервировано) 0: Запрещено 1: Разрешено Бит06 Самодиагностика на потерю фаз при запуске (зарезервировано) 0: Запрещено 1: Разрешено	1	-	Изменяется только при остановке
B8-01	0xB801	Направлени е авто-настройки	0 ~ 1	1	-	Изменяется только при остановке
B8-02	0xB802	Коэффициент подавления колебаний при авто-настройке противо-ЭДС синхронного двигателя	0,0 ~ 30,0	3.2	-	Изменяется только при остановке
B8-03	0xB803	Заданная скорость при авто-настройке вращения	30,0% ~ 100,0%	70,0	%	Изменяется только при остановке

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
B8-04	0xB804	Заданная скорость 1 при авто-настройке инерции	10,0% ~ B8-05	40,0	%	Изменяется только при остановке
B8-05	0xB805	Заданная скорость 2 при авто-настройке инерции	B8-04 ~ 100,0%	60,0	%	Изменяется только при остановке
B8-06	0xB806	Предотвращение перегрузки по максимальному току кривой насыщения взаимной индуктивности	0 ~ 1	1	-	Изменяется только при остановке
B8-07	0xB807	Пункты авто-настройки	Бит00: Адаптация параметров контура скорости 0: Запрещено 1: Разрешено Бит01: Адаптация параметров контура скорости 0: Запрещено 1: Разрешено Бит02: Нелинейная авто-настройка привода 0: Запрещено 1: Разрешено Бит03: Авто-настройка коэффициента межфазного отклонения 0: Запрещено 1: Разрешено Бит04: Авто-настройка начального положения полюса синхронного двигателя 0: Запрещено 1: Разрешено Бит05: Авто-настройка модели индуктивности синхронного двигателя по осям D и Q 0: Запрещено 1: Разрешено Бит06 Авто-настройка инерции системы 0: Запрещено 1: Разрешено Бит07: Авто-настройка положения полюса HFI 0: Запрещено 1: Разрешено	117	-	Изменяется только при остановке
B8-08	0xB808	Режим остановки OFF3	0: Быстрая остановка 1: Остановка на максимальной мощности	0	-	Изменяется только при остановке
B8-09	0xB809	Режим остановки во время работы	0: Режим остановки OFF1 1: Режим остановки OFF2 2: Режим остановки OFF3	1	-	Изменяется только при остановке
B8-10	0xB80A	Режим остановки для управления моментом	0: Принудительная остановка на выбеге 1: Переключиться в режим управления скоростью, затем остановиться 2: Поддерживать режим управления моментом до нулевой скорости, затем заблокировать	1	-	Изменяется только при остановке
B8-12	0xB80C	Коэффициент регулировки пропорционального коэффициента	0,1 ~ 2,0	1,0	-	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
B8-13	0xB80D	Коэффициент регулировки интегрального коэффициента	0,1 ~ 2,0	1,0	-	Изменяется в любое время
B8-14	0xB80E	Порог нулевой скорости	0,1% ~ 200,0%	2,0	%	Изменяется в любое время
B8-15	0xB80F	Задержка остановки при нулевой скорости	0,00 ~ 10,00 с	0,10	с	Изменяется только при остановке
B8-16	0xB810	Интервал выполнения источника задания	0 ~ 20	4	-	Изменяется только при остановке
B8-17	0xB811	Пробный ток отслеживаниискорости синхронного двигателя	5,0 ~ 50,0%	10,0	%	Изменяется только при остановке
B8-18	0xB812	Минимальная частота отслеживания скорости синхронного двигателя	0,0 ~ 100,0 Гц	0,0	Гц	Изменяется только при остановке
B8-19	0xB813	Компенсация угла при отслеживании скорости синхронного двигателя	0 ~ 360	0	-	Изменяется только при остановке
B8-20	0xB814	Авто-настройка параметров синхронного двигателя при запуске	0 ~ 1	0	-	Изменяется в любое время
B8-21	0xB815	Текущий угол двигателя	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
B8-22	0xB816	Ограничение момента при работе в прямом направлении 1	0,0 ~ 400,0	150,0	-	Изменяется в любое время
B8-23	0xB817	Ограничение момента при работе в обратном направлении 1	0,0 ~ 400,0	150,0	-	Изменяется в любое время
B8-24	0xB818	Источник ограничения момента при работе в прямом направлении 2	0: 400% Другое: F -соединитель	0	-	Изменяется в любое время
B8-25	0xB819	Источник ограничения момента при работе в обратном направлении 2	0: –400% Другое: F -соединитель	0	-	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
B8-26	0xB81A	Бит0 выбора линейного изменения (FRG)	0:0 1:1 2: Функциональный вход клеммы 3: DI1 4: DI2 5: DI3 6: DI4 7: DI5 8: DI6 9: DI7 10: DI8 11: DI9 12: DI10 13: DI11 14: DI12 15: DI13 16: DI14 17: DI15 18: DI16 Другое: B -соединитель	0	-	Изменяется в любое время
B8-27	0xB81B	Бит1 выбора линейного изменения (FRG)	То же, что и B8-26	0	-	Изменяется в любое время
B8-30	0xB81E	Защита двигателя	Бит00: Определение перегрузки двигателя (зарезервировано) Бит01: Определение перегрева двигателя (зарезервировано) Бит02: Определение ошибки PG (зарезервировано) Бит03: Определение ошибки управления по току Бит04: Определение ошибки остановки двигателя Бит05: Определение блокировки ротора Бит06 Защита синхронного двигателя от размагничивания Бит07: Защита от блокировки ротора при разомкнутом векторном управлении (SVC) скоростью без обратной связи Бит08: Зарезервировано Бит09: Ошибка настройки параметра	537	-	Изменяется в любое время
B8-31	0xB81F	Время блокировки ротора	0,0 ~ 65,0 с	2,0	с	Изменяется в любое время
B8-32	0xB820	Частота блокировки ротора	0,0% ~ 600,0%	6,0	%	Изменяется в любое время
B8-33	0xB821	Время определения остановки двигателя	0,0 ~ 10,0 с	0,5	с	Изменяется в любое время
B8-34	0xB822	Порог определения остановки	0,0% ~ +100,0%	30,0	%	Изменяется в любое время
B8-35	0xB823	Время определения исключения управления по току	0,00 ~ 1,00 с	0,05	с	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
B8-36	0xB824	Порог определения исключения управления по току	0,0% ~ 200,0%	25,0	%	Изменяется в любое время
B8-37	0xB825	Определение отклонения скорости	0,0% ~ 500,0%	300,0	%	Изменяется в любое время
B8-39	0xB827	Частота переключения модели асинхронного двигателя в режиме замкнутого векторного управления (FVC	0 ~ 1	1	-	Изменяется в любое время
B8-40	0xB828	Частота гистерезиса переключения модели асинхронного двигателя в режиме замкнутого векторного управления (FVC)	0% ~ 1000%	20	%	Изменяется только при остановке
B8-41	0xB829	Порог определения исключения управления по току	10 ~ 50%	20	%	Изменяется только при остановке
B8-42	0xB82A	Время фильтра наблюдателя асинхронного двигателя в режиме замкнутого векторного управления (FVC)	5 ~ 100 мс	15	мс	Изменяется только при остановке
B8-43	0xB82B	Режим текущей модели асинхронного двигателя в режиме замкнутого векторного управления (FVC)	0 ~ 1	0	-	Изменяется только при остановке
B8-44	0xB82C	Режим предварительного возбуждения асинхронного двигателя с выходным углом наблюдения при замкнутом векторном управлении (FVC)	0 ~ 1	0	-	Изменяется только при остановке
B8-45	0xB82D	Частота переключения модели асинхронного двигателя в режиме разомкнутого векторного управления (SVC)	10 ~ 20%	15	%	Изменяется только при остановке
B8-46	0xB82E	Время фильтра наблюдателя асинхронного двигателя в режиме разомкнутого векторного управления (SVC)	5 ~ 50 мс	10	мс	Изменяется в любое время
B8-47	0xB82F	Коэффициент усиления наблюдателя асинхронного двигателя в режиме разомкнутого векторного управления (SVC) 1	10% ~ 500%	100	%	Изменяется в любое время
B8-48	0xB830	Коэффициент усиления наблюдателя асинхронного двигателя в режиме разомкнутого векторного управления (SVC) 2	10% ~ 100%	20	%	Изменяется в любое время
B8-49	0xB831	Режим наблюдателя асинхронного двигателя при разомкнутом векторном управлении (SVC)	0 ~ 3	0	-	Изменяется только при остановке
B8-50	0xB832	Режим предварительного возбуждения асинхронного двигателя при разомкнутом векторном управлении (SVC)	0 ~ 1	0	-	Изменяется только при остановке

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
B8-51	0xB833	Режим отслеживания скорости асинхронного двигателя при разомкнутом векторном управлении (SVC)	0 ~ 1	0	-	Изменяется только при остановке
B8-54	0xB836	Управление моделью синхронного двигателя 1	Бит00: Обработка на низкой скорости Бит01: Обработка на низкой скорости 1 Бит02: Авто-настройка сопротивления онлайн Бит03: Авто-настройка противо -ЭДС онлайн Бит04: KS	5	-	Изменяется в любое время
B8-55	0xB837	Модель синхронного двигателя K1	10 ~ 3000	200	-	Изменяется в любое время
B8-56	0xB838	Модель синхронного двигателя K1Max	100 ~ 6000	3000	-	Изменяется в любое время
B8-57	0xB839	Модель синхронного двигателя KsMin	0,0 ~ 4,0	0,3	-	Изменяется в любое время
B8-58	0xB83A	Модель синхронного двигателя Kspeed	50 ~ 2000	400	-	Изменяется в любое время
B8-59	0xB83B	Постоянная времени фильтра частоты синхронного двигателя	2 ~ 100 мс	10	мс	Изменяется в любое время
B8-60	0xB83C	Авто-настройка верхнего ограничения частоты синхронного двигателя Rs онлайн	1,0 ~ 20,0%	3.5	%	Изменяется в любое время
B8-61	0xB83D	Модель синхронного двигателя Kr	0 ~ 50	10	-	Изменяется в любое время
B8-62	0xB83E	Модель синхронного двигателя Kr1	0 ~ 50	5	-	Изменяется в любое время
B8-63	0xB83F	Ток инжекции по оси D синхронного двигателя на низкой скорости	0% ~ 100%	20	%	Изменяется в любое время
B8-64	0xB840	Модель синхронного двигателя LowFreqTime1	0 ~ 500	50	-	Изменяется в любое время
B8-67	0xB843	Авто-настройка нижнего ограничения частоты противо-ЭДС онлайн	10% ~ 100%	25	%	Изменяется в любое время
B8-68	0xB844	Модель синхронного двигателя LowFreq	0,0 ~ 2,0%	0,3	%	Изменяется в любое время
B8-69	0xB845	Модель синхронного двигателя LowFreqTime	0 ~ 100	10	-	Изменяется в любое время
B8-70	0xB846	Процент тока авто-настройки полюсов	50% ~ 200%	100	%	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
B8-71	0xB847	Процент тока высокочастотной характеристики	0% ~ 100%	25	%	Изменяется в любое время
B8-72	0xB848	Процент частоты переключения HFI и SVC	0 ~ 30%	10	%	Изменяется в любое время
B8-73	0xB849	Параметр наблюдателя	10 ~ 200	100	-	Изменяется в любое время
B8-74	0xB84A	Частота отключения фильтра скорости	1 ~ 200 Гц	10	Гц	Изменяется в любое время
B8-75	0xB84B	Несущая частота во время авто-настройки NS	2,00 ~ 16,00 Гц	8,00	Гц	Изменяется в любое время
B8-76	0xB84C	Автоматический расчет напряжения при авто-настройке NS	0 ~ 1	1	-	Изменяется в любое время
B8-77	0xB84D	Процент напряжения авто-настройки NS, заданного вручную	0% ~ 100%	10	%	Изменяется в любое время
B8-78	0xB84E	Продолжительность этапа HFI 1	50 ~ 500 мс	150	мс	Изменяется в любое время
B8-80	0xB850	Управляющее слово контура скорости	Бит00: Контур скорости 0: Запрещено 1: Разрешено Бит01: Режим интегрирования 0: Обычное интегрирование 1: Интегрирование по положению Бит02: Момент разгона 0: Запрещено 1: Разрешено Бит03–Бит04: Источник разгона 0: Крутящий момент передачи функции 1: Автоматический расчет 2: Разгон передачи функции Бит05: Возмущение против нагрузки 0: Запрещено 1: Разрешено	11	-	Изменяется в любое время
B8-81	0xB851	Быстрый интегральный коэффициент отмены блокировки ротора	0,0% ~ +100,0%	0,0	%	Изменяется в любое время
B8-82	0xB852	Интегральный крутящий момент	–100% ~ +100,0%	0,0	%	Изменяется в любое время
B8-83	0xB853	Размер окна частоты регулятора скорости	0,00 ~ 10,00 Гц	0,00	Гц	Изменяется только при остановке

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
B8-84	0xB854	Текущее время фильтра для момента задания	0,0 ~ 100,0 мс	0,0	мс	Изменяется только при остановке
B8-85	0xB855	Момент разгона	0: Неактивное состояние 1: AI1 2: AI2 3: AI3 4: Импульсное задание 5: Связь 6: Мульти-задание 7: Потенциометр с электроприводом 8: ПИД Другое: F -соединитель	0	-	Изменяется в любое время
B8-87	0xB857	Диапазон частот задания модели	0,00 ~ 300,00 Гц	0,00	Гц	Изменяется в любое время
B8-88	0xB858	Коэффициент прямой связи по крутящему моменту	0,0% ~ 1000,0%	100,0	%	Изменяется в любое время
B8-89	0xB859	Время фильтра частоты задания при векторном управлении	0,0 ~ 100,0 мс	0,0	мс	Изменяется только при остановке
B8-90	0xB85A	Время фильтра частоты обратной связи при векторном управлении	0,0 ~ 100,0 мс	0,0	мс	Изменяется только при остановке
B8-91	0xB85B	Диапазон частот наблюдения за нагрузкой	0,00 ~ 300,00 Гц	0,00	Гц	Изменяется в любое время
B8-92	0xB85C	Коэффициент наблюдения за нагрузкой	0,0% ~ 1000,0%	100,0	%	Изменяется в любое время
B8-93	0xB85D	Псевдоинтегральный коэффициент	0,000 ~ 10,000	1,000	-	Изменяется в любое время
B8-94	0xB85E	Разрешение коэффициента крутящего момента	0: Запрещено 1: Разрешено	0	-	Изменяется в любое время
B8-96	0xB860	Центральная частота режекторного фильтра 1	0,0 ~ 4000,0	4000,0	-	Изменяется в любое время
B8-97	0xB861	Центральная частота режекторного фильтра 2	0,0 ~ 4000,0	4000,0	-	Изменяется в любое время
B8-98	0xB862	Управляющее слово интегральной настройки	0: Запрещено 1: Разрешено Другое: B -соединитель	0	-	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
B8-99	0xB863	Источник интегрального задания	0: Цифровая настройка 1: AI1 2: AI2 3: AI3 4: Импульсное задание 5: Связь 6: Мульти-задание 7: Потенциометр с электроприводом 8: ПИД Другое: F -соединитель	0	-	Изменяется в любое время
B9-00	0xB900	Переданное извне ускорение	0: Неактивное состояние 1: AI1 2: AI2 3: AI3 4: Импульсное задание 5: Связь 6: Мульти-задание 7: Потенциометр с электроприводом 8: ПИД Другое: F -соединитель	0	-	Изменяется в любое время
B9-03	0xB903	Коэффициент ограничения перегрузки по моменту	0,0% ~ 400,0%	100,0	%	Изменяется в любое время
B9-04	0xB904	Коэффициент ограничения мощности в режиме двигателя	0,0% ~ 400,0%	400,0	%	Изменяется в любое время
B9-05	0xB905	Коэффициент ограничения мощности в генераторном режиме	0,0% ~ 400,0%	400,0	%	Изменяется в любое время
B9-06	0xB906	Разрешение ограничения превышения скорости	0 ~ 1	1	-	Изменяется в любое время
B9-07	0xB907	Синусоидальная частота испытания диапазона частот	0 ~ 1000 Гц	0	Гц	Изменяется в любое время
B9-08	0xB908	Синусоидальная частота испытания диапазона частот	0% ~ 100%	0	%	Изменяется в любое время
B9-09	0xB909	Разрешение испытания диапазона частот	0 ~ 4	0	-	Изменяется в любое время
B9-11	0xB90B	Режим расчета параметров контура скорости	0: Новое решение 1: Совместимое решение	1	-	Изменяется только при остановке
B9-12	0xB90C	Пропорциональный коэффициент контура скорости в режиме замкнутого векторного управления (FVC)	0,00 ~ 100,00 Гц	8,00	Гц	Изменяется в любое время
B9-13	0xB90D	Время интегрирования контура скорости в режиме замкнутого векторного управления (FVC)	0,000 ~ 20,000 с	0,080	с	Изменяется в любое время
B9-14	0xB90E	Пропорциональный коэффициент контура скорости в режиме разомкнутого векторного управления (SVC)	0,00 ~ 100,00 Гц	5,00	Гц	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
B9-15	0xB90F	Время интегрирования контура скорости в режиме разомкнутого векторного управления (SVC)	0,000 ~ 20,000 с	0,127	с	Изменяется в любое время
B9-16	0xB910	Пропорциональный коэффициент коррекции низкой частоты	0,0% ~ 1000,0%	100,0	%	Изменяется в любое время
B9-17	0xB911	Интегральный коэффициент коррекции низкой частоты	0,0% ~ 1000,0%	100,0	%	Изменяется в любое время
B9-18	0xB912	Коэффициент адаптации контура скорости	0,000 ~ 10,000	0,200	-	Изменяется в любое время
B9-19	0xB913	Нижнее ограничение адаптационного переключения контура скорости	0,000 ~ 10,000	0,400	-	Изменяется в любое время
B9-20	0xB914	Верхнее ограничение адаптационного переключения контура скорости	0,000 ~ 10,000	1,000	-	Изменяется в любое время
B9-21	0xB915	Верхнее ограничение коррекции адаптации контура скорости	0,0% ~ 1000,0%	100,0	%	Изменяется в любое время
B9-22	0xB916	Нижнее ограничение коррекции адаптации контура скорости	0,0% ~ 1000,0%	100,0	%	Изменяется в любое время
B9-23	0xB917	Разрешение адаптации потока	0 ~ 1	0	-	Изменяется в любое время
B9-24	0xB918	Коэффициент коррекции контроллера защиты от превышения скорости	0,0% ~ 1000,0%	100,0	%	Изменяется в любое время
B9-25	0xB919	Управляющее слово для управления VDC	Бит00: VdcMin 0: Запрещено 1: Разрешено Бит01: Максимальное напряжение пост. тока (VdcMax) 0: Запрещено 1: Разрешено Бит02: Автоматический расчет напряжения срабатывания VDC 0: Запрещено 1: Разрешено Бит03: Интегральное действие управления VDC 0: Запрещено 1: Разрешено	0	-	Изменяется в любое время
B9-26	0xB91A	Коэффициент емкости шины	50,0% ~ 1000,0%	100,0	%	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
B9-27	0xB91B	Частота гистерезиса выхода подавления минимального напряжения	0,00 ~ 10,00 Гц	3,00	Гц	Изменяется в любое время
B9-28	0xB91C	Минимальный порог скорости отказа VDC	0,00 ~ 20,00 Гц	2,00	Гц	Изменяется в любое время
B9-29	0xB91D	Коэффициент динамической регулировки	0,0% ~ 1000,0%	100,0	%	Изменяется в любое время
B9-30	0xB91E	Минимальное напряжение активации VDC	320,0 ~ 540,0 В	430,0	V	Изменяется в любое время
B9-31	0xB91F	Максимальное напряжение активации VDC	650,0 ~ 800,0 В	770,0	V	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
B9-32	0xB920	Управляющее слово для управления потокосцеплением	Бит00: Режим фильтрации для расчета ограничения выходного напряжения 0: Симметричная фильтрация 1: Асимметричная фильтрация Бит01: Расчет обратно пропорциональной кривой асинхронного двигателя 0: Обратно пропорциональная частота синхронизации уменьшается. 1: Обратно пропорциональная скорость уменьшается. Бит02: Расчет прямой связи по потокосцеплению с использованием обратно пропорциональной скорости 0: Запрещено 1: Разрешено Бит03: Зарезервировано Бит04: Зарезервировано Бит05: Регулировка ослабления поля 0: Запрещено 1: Разрешено Бит06 Прямая связь по производной потокосцепления 0: Запрещено 1: Разрешено Бит07: Управление энергосбережением 0: Запрещено 1: Разрешено Бит08: Замкнутый контур потока асинхронного двигателя 0: Запрещено 1: Разрешено Бит09: Зарезервировано Бит10: Зарезервировано Бит11: Режим предварительного возбуждения асинхронного двигателя 0: Предварительное возбуждение по времени 1: Предварительное возбуждение по току Бит12: Ток предварительного возбуждения асинхронного двигателя 0: Ток задания 1: Максимальный ток, допустимый приводом	2357	-	Изменяется в любое время
B9-33	0xB921	Верхнее ограничение выходного напряжения для регулировки ослабления поля	1 ~ 50%	5	%	Изменяется в любое время
B9-34	0xB922	Верхнее ограничение выходного напряжения для автоматической регулировки ослабления поля	1 ~ 20%	3	%	Изменяется в любое время
B9-35	0xB923	Время фильтра для расчета максимального выходного напряжения	0 ~ 3000 мс	30	мс	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
B9-36	0xB924	Коэффициент регулировки номинального потока для расчета	0,5 ~ 2,0	1,0	-	Изменяется в любое время
B9-37	0xB925	Коэффициент регулировки частоты ослабления поля для расчета	0,8 ~ 1,2	1,0	-	Изменяется в любое время
B9-38	0xB926	Время фильтра скольжения для расчета частоты ослабления поля	0 ~ 3000 мс	62	мс	Изменяется в любое время
B9-39	0xB927	Фильтрация обратной связи по скорости	0 ~ 8000 мс	50	мс	Изменяется в любое время
B9-40	0xB928	Время фильтра возрастания потокосцепления	0 ~ 8000 мс	20	мс	Изменяется в любое время
B9-42	0xB92A	Время фильтра обратной связи по напряжению	0 ~ 3000 мс	5	мс	Изменяется в любое время
B9-43	0xB92B	Максимальный ток размагничивания синхронного двигателя	0% ~ 500%	300	%	Изменяется в любое время
B9-44	0xB92C	Коэффициент нижнего ограничения внешнего контура напряжения	0 ~ 500	50	-	Изменяется в любое время
B9-45	0xB92D	Коэффициент прямой связи по производной потокосцепления	0,0 ~ 1,5	1,0	-	Изменяется в любое время
B9-46	0xB92E	Время фильтра прямой связи по производной потокосцепления	0 ~ 3000 мс	6	мс	Изменяется в любое время
B9-47	0xB92F	Время фильтра возрастания крутящего момента при управлении энергосбережением	0 ~ 3000 мс	50	мс	Изменяется в любое время
B9-48	0xB930	Время фильтра падения крутящего момента при управлении энергосбережением	0 ~ 3000 мс	100	мс	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
B9-49	0xB931	Коэффициент нижнего ограничения потокосцепления при управлении энергосбережением	0,00 ~ 0,50	0,10	-	Изменяется в любое время
B9-51	0xB933	Ток предварительного возбуждения	1% ~ 200%	100	%	Изменяется в любое время
B9-52	0xB934	Время предварительного возбуждения	1 ~ 30000 мс	1000	мс	Изменяется в любое время
B9-53	0xB935	Диапазон частот потокосцепления с обратной связью	0,0 ~ 100,0 Гц	2,0	Гц	Изменяется в любое время
B9-54	0xB936	Коэффициент времени фильтра обратной связи по потокосцеплению	0 ~ 200	4	-	Изменяется в любое время
B9-55	0xB937	Статическое время фильтра потокосцепления на выходе	0 ~ 5000 мс	10	мс	Изменяется в любое время
B9-56	0xB938	Режим контура тока	0: Режим ImCsr2 1: Режим комплексных векторов 2: Режим 880 3: Нет ослабления поля	1	-	Изменяется только при остановке
B9-57	0xB939	Адаптация пропорционального коэффициента ПИ-регулятора к нагрузке	0 ~ 1	0	-	Изменяется только при остановке
B9-58	0xB93A	Демпфирование контура тока	0,2 ~ 5,0	0,8	-	Изменяется в любое время
B9-59	0xB93B	Регулировка Kp контура тока на низкой скорости	0,1 ~ 10,0	1,0	-	Изменяется в любое время
B9-60	0xB93C	Регулировка Kp контура тока на высокой скорости	0,1 ~ 10,0	1,0	-	Изменяется в любое время
B9-61	0xB93D	Регулировка Ki контура тока на низкой скорости	0,1 ~ 10,0	1,0	-	Изменяется в любое время
B9-62	0xB93E	Регулировка Ki контура тока на высокой скорости	0,1 ~ 10,0	2,0	-	Изменяется в любое время
B9-63	0xB93F	Регулировка комплексного вектора контура тока по оси D	0,1 ~ 10,0	1,0	-	Изменяется в любое время
B9-64	0xB940	Регулировка комплексного вектора контура тока по оси Q	0,1 ~ 10,0	1,0	-	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
B9-65	0xB941	Нижнее ограничение частоты гистерезиса комплексного вектора в процентах от номинальной частоты	0% ~ B9-66	0	%	Изменяется в любое время
B9-66	0xB942	Верхнее ограничение частоты гистерезиса комплексного вектора в процентах от номинальной частоты	B9-65 ~ 150%	0	%	Изменяется в любое время
B9-67	0xB943	Верхнее ограничение напряжения переключения гистерезиса ImCsr2 в процентах от напряжения насыщения	B9-68 ~ 95%	89	%	Изменяется в любое время
B9-68	0xB944	Нижнее ограничение напряжения переключения гистерезиса ImCsr2 в процентах от напряжения насыщения	60% ~ B9-67	79	%	Изменяется в любое время
B9-69	0xB945	Диапазон гистерезиса частоты переключения гистерезиса ImCsr2 в процентах от номинальной частоты	1 ~ 30%	10	%	Изменяется в любое время
B9-70	0xB946	Нижнее ограничение частоты переключения гистерезиса ImCsr2 (ниже которого условие гистерезиса не действует) в процентах от номинальной частоты	40 ~ 80%	60	%	Изменяется в любое время
B9-71	0xB947	Регулировка Kss контура тока ImCsr2	0,1 ~ 10,0	1,0	-	Изменяется в любое время
B9-72	0xB948	Коэффициент регулировки пропорционального коэффициента, соответствующий максимальному крутящему моменту, когда пропорциональный коэффициент регулируется нагрузкой	0,1 ~ 1,0	0,5	-	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
B9-73	0xB949	Заданное значение верхнего ограничения крутящего момента в процентах от номинального крутящего момента, когда пропорциональный коэффициент регулируется нагрузкой	B9-74 ~ 300%	200	%	Изменяется в любое время
B9-74	0xB94A	Заданное значение нижнего ограничения крутящего момента в процентах от номинального крутящего момента, когда пропорциональный коэффициент регулируется нагрузкой	10% ~ B9-73	100	%	Изменяется в любое время
B9-75	0xB94B	Регулировка прямой связи по производной	0,0 ~ 1,0	0,0	-	Изменяется в любое время
B9-76	0xB94C	Начальная частота управления развязкой в процентах от номинальной частоты	20 ~ 150%	40	%	Изменяется в любое время
B9-77	0xB94D	Коэффициент регулировки времени фильтра управления развязкой	0,1 ~ 3,0	1,0	-	Изменяется в любое время
B9-78	0xB94E	Коэффициент регулировки выхода управления развязкой	0,0 ~ 1,0	1,0	-	Изменяется в любое время
B9-79	0xB94F	Разрешение прямой связи по CPC	0: Запрещено 1: Разрешено	0	-	Изменяется в любое время
B9-80	0xB950	Вспомогательное управляющее слово контура тока	Бит00: Ограничение угла комплексного вектора 0: Запрещено 1: Разрешено Бит01: Ограничение угла напряжения 0: Внутреннее ограничение программы 1: Настройка параметров Бит02: 0 по умолчанию 0: Никакого нижнего ограничения тока возбуждения не накладывается при динамическом процессе. 1: Нижнее ограничение тока возбуждения накладывается при динамическом процессе в режиме ImCsr2. Бит03–Бит15: Зарезервировано (0 по умолчанию)	0	-	Изменяется в любое время
B9-81	0xB951	Верхнее ограничение угла напряжения	90° ~ 180°	150	°	Изменяется в любое время
B9-82	0xB952	Нижнее ограничение угла напряжения	0° ~ 90°	30	°	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
B9-83	0xB953	Интегральное ограничение по оси D асинхронного двигателя	0,500 ~ 1,000	0,707	-	Изменяется в любое время
B9-84	0xB954	Верхнее ограничение несущей частоты контура тока	5,0 ~ 16,0	8,0	-	Изменяется в любое время
B9-85	0xB955	Разрешение статизма	0 ~ 1	0	-	Изменяется только при остановке
B9-86	0xB956	Источник статизма	0: Линейный ток 1: Момент задания 2: Выход регулировки скорости 3: Интегральный компонент регулировки скорости	1	-	Изменяется только при остановке
B9-87	0xB957	Коэффициент статизма частоты задания	0,0% ~ 50,0%	0,0	%	Изменяется в любое время
B9-88	0xB958	Режим переключения FVC-SVC (замкнутое векторное управление-разомкнутое векторное управление)	0: Нет переключения 1: Активное переключение 2: Пассивное переключение (привод переменного тока переключается в режим разомкнутого векторного управления (SVC) при обнаружении обрыва провода энкодера, переключается обратно в режим замкнутого векторного управления (FVC), когда энкодер восстанавливается во время остановки, и не переключается обратно в режим FVC, когда энкодер восстанавливается во время работы). 3: Пассивное переключение (привод переменного тока переключается в режим разомкнутого векторного управления (SVC) при обнаружении обрыва провода энкодера и переключается обратно в режим замкнутого векторного управления (FVC), когда энкодер восстанавливается во время работы или остановки).	0	-	Изменяется только при остановке
B9-89	0xB959	Частота переключения FVC-SVC (замкнутое векторное управление-разомкнутое векторное управление)	10% ~ 500%	50	%	Изменяется только при остановке
B9-90	0xB95A	Гистерезис переключения FVC-SVC (замкнутое векторное управление-разомкнутое векторное управление)	10% ~ 100%	10	%	Изменяется только при остановке
BA-00	0xBA00	Тип двигателя	0: Общий асинхронный двигатель 1: Асинхронный двигатель с частотным регулированием 2: Синхронный двигатель с постоянными магнитами	0	-	Изменяется только при остановке
BA-01	0xBA01	Номинальная мощность двигателя	0,1 ~ 1000,0 кВт	3,7	кВт	Изменяется только при остановке
BA-02	0xBA02	Номинальное напряжение двигателя	1 ~ 2000 В	380	V	Изменяется только при остановке
BA-03	0xBA03	Номинальный ток двигателя	0,01 ~ 655,35 А	9,00	A	Изменяется только при остановке
BA-04	0xBA04	Номинальная частота двигателя	0,01 Гц ~ F0-10	50,00	Гц	Изменяется только при остановке
BA-05	0xBA05	Номинальная скорость двигателя	1 ~ 65535 об/мин	1460	об/мин	Изменяется только при остановке

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
BA-06	0xBA06	Количество параллельных двигателей	1 ~ 200	1	-	Изменяется только при остановке
BA-07	0xBA07	Управляющее слово для информации о двигателе	Бит00: Кривая взаимной индуктивности 0: Запрещено 1: Разрешено Бит01: Кривая индуктивности по осям D и Q 0: Запрещено 1: Разрешено Бит02: Авто-настройка сопротивления обмоток ротора онлайн 0: Запрещено 1: Разрешено Бит03: Метод авто-настройки сопротивления обмоток ротора онлайн 0: Амплитуда 1: Фаза Бит04: Тепловая модель двигателя 0: Запрещено 1: Разрешено Бит05: Источник температуры тепловой модели двигателя 0: Расчетная температура 1: Температура, определяемая датчиком Бит06 Расчет коэффициента крутящего момента асинхронного двигателя 0: Формула момента 1: Распределение тока Бит07: Расчет коэффициента крутящего момента синхронного двигателя 0: Формула момента 1: Крутящий момент, соответствующий номинальному крутящему моменту Бит08: Расчет момента трения при нулевой скорости 0: Крутящий момент линейно уменьшается до нуля 1: Крутящий момент для поддержания минимальной скорости Бит09: Расчет параметров модели по параметрам на паспортной табличке 0: Запрещено 1: Разрешено Бит10: Подтверждение расчета параметров модели по параметрам на паспортной табличке 0: По умолчанию 1: Подтверждение	0x3	-	Изменяется только при остановке
BA-08	0xBA08	Количество пар полюсов двигателя	0 ~ 64	0	-	Изменяется только при остановке
BA-09	0xBA09	Коэффициент мощности двигателя	0,600 ~ 1,000	0,860	-	Изменяется только при остановке
BA-10	0xBA0A	Число импульсов за оборот энкодера	1 ~ 65535	1024	-	Изменяется только при остановке

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
BA-11	0xBA0B	Тип энкодера	0: Импульсный энкодер ABZ 1: 23-битный энкодер 2: Резольвер 3: Внешний вход	0	-	Изменяется только при остановке
BA-12	0xBA0C	Плата PG обратной связи по скорости	0: Локальная плата PG 1: Плата расширения PG	0	-	Изменяется только при остановке
BA-13	0xBA0D	Количество пар полюсов резольвера	1 ~ 65535	1	-	Изменяется только при остановке
BA-15	0xBA0F	Время определения обрыва провода PG обратной связи по скорости	0,0 ~ 10,0 с	0,0	с	Изменяется только при остановке
BA-16	0xBA10	Последовательность фаз A/B энкодера	0: Вперед 1: Назад	0	-	Изменяется только при остановке
BA-17	0xBA11	Угол установки энкодера	0,0° ~ 359,9°	0,0	°	Изменяется только при остановке
BA-18	0xBA12	Плата расширения	1: Плата расширения 1 2: Плата расширения 2	1	-	Изменяется только при остановке
BA-19	0xBA13	Режим измерения скорости энкодера ABZ при низкой скорости	0: Поддерживать 1: Ослаблять 2: Оптимизированное решение	2	-	Изменяется только при остановке
BA-20	0xBA14	Постоянная времени фильтра измерения скорости энкодера	0,000 ~ 10,000 с	0,004	с	Изменяется в любое время
BA-21	0xBA15	Программный коэффициент определения обрыва провода энкодера	0,000 ~ 8,000	1,000	-	Изменяется в любое время
BA-22	0xBA16	Управляющее слово энкодера	Бит00: Измерение скорости 0: Запрещено 1: Разрешено Бит01: Программное определение обрыва провода 0: Запрещено 1: Разрешено Бит02: Устранение сбоев 0: Запрещено 1: Разрешено Бит03: Режим измерения скорости энкодера ABZ 0: Четырехкратная частота 1: Одиночный импульс	0	-	Изменяется только при остановке
BA-23	0xBA17	Порог счетчика исключений измерения скорости	1 ~ 100	10	-	Изменяется только при остановке
BA-24	0xBA18	Передаточное число двигателя (числитель)	1 ~ 65535	1	-	Изменяется только при остановке

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
BA-25	0xBA19	Передаточное число двигателя (знаменатель)	1 ~ 65535	1	-	Изменяется только при остановке
BA-26	0xBA1A	Внешний источник ввода энкодера	0: 0 1: AI1 2: AI2 3: AI3 4: Импульсное задание 5: Связь 6: Мульти-задание 7: Потенциометр с электроприводом 8: ПИД Другое: F -соединитель	0	-	Не изменяется
BA-29	0xBA1D	Авто-настройка	0: Нет действия 1: Статическая авто-настройка части параметров асинхронного двигателя 2: Динамическая авто-настройка асинхронного двигателя 3: Статическая авто-настройка всех параметров асинхронного двигателя 4: Авто-настройка инерции 5: Авто-настройка мертвой зоны 11: Авто-настройка синхронного двигателя под нагрузкой (кроме противо -ЭДС) 12: Динамическая авто-настройка синхронного двигателя без нагрузки 13: Статическая авто-настройка всех параметров синхронного двигателя (кроме угла нулевой точки)	0	-	Изменяется только при остановке
BA-30	0xBA1E	Сопротивление обмоток статора асинхронного двигателя	0,001 ~ 65,535 Ом	1,204	Ом	Изменяется только при остановке
BA-31	0xBA1F	Сопротивление обмоток ротора асинхронного двигателя	0,001 ~ 65,535 Ом	0,908	Ом	Изменяется только при остановке
BA-32	0xBA20	Индуктивное сопротивление рассеяния асинхронного двигателя	0,01 ~ 655,35 мГн	5,28	мГн	Изменяется только при остановке
BA-33	0xBA21	Взаимное индуктивное сопротивление асинхронного двигателя	0,1 ~ 6553,5 мГн	156,8	мГн	Изменяется только при остановке
BA-34	0xBA22	Ток асинхронного двигателя без нагрузки	0,01 A ~ BA-03	4,20	A	Изменяется только при остановке
BA-35	0xBA23	Сопротивление обмоток статора синхронного двигателя	0,001 ~ 65,535 Ом	1,204	Ом	Изменяется только при остановке
BA-36	0xBA24	Индуктивность по оси D синхронного двигателя	0,01 ~ 655,35 мГн	5,28	мГн	Изменяется только при остановке
BA-37	0xBA25	Индуктивность по оси Q синхронного двигателя	0,01 ~ 655,35 мГн	5,28	мГн	Изменяется только при остановке

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
BA-39	0xBA27	Коэффициент противо-ЭДС синхронного двигателя	0,0 ~ 6553,5 В	300,0	V	Изменяется только при остановке
BA-40	0xBA28	Индуктивность рассеяния статора	0,000 мГн ~ 65,535 мГн	6,540	мГн	Изменяется только при остановке
BA-41	0xBA29	Электромеханическая постоянная времени	1 ~ 65535 мс	100	мс	Не изменяется
BA-42	0xBA2A	Коэффициент инерции	0,0 ~ 6553,5%	120,0	%	Изменяется только при остановке
BA-43	0xBA2B	Момент трения	0,0 ~ 6553,5%	2,0	%	Изменяется только при остановке
BA-44	0xBA2C	Коэффициент тока возбуждения 1 кривой взаимной индуктивности (номинальный)	5,0% ~ 100,0%	50,0	%	Изменяется только при остановке
BA-45	0xBA2D	Коэффициент тока возбуждения 2 кривой взаимной индуктивности (номинальный)	5,0% ~ 100,0%	75,0	%	Изменяется только при остановке
BA-46	0xBA2E	Коэффициент тока возбуждения 3 кривой взаимной индуктивности	100,0% ~ 800,0%	150,0	%	Изменяется только при остановке
BA-47	0xBA2F	Коэффициент тока возбуждения 4 кривой взаимной индуктивности	100,0% ~ 800,0%	210,0	%	Изменяется только при остановке
BA-48	0xBA30	Коэффициент потока 1 кривой взаимной индуктивности (номинальный)	10,0% ~ 100,0%	50,0	%	Изменяется только при остановке
BA-49	0xBA31	Коэффициент потока 2 кривой взаимной индуктивности (номинальный)	10,0% ~ 100,0%	85,0	%	Изменяется только при остановке
BA-50	0xBA32	Коэффициент потока 3 кривой взаимной индуктивности	100,0% ~ 300,0%	115,0	%	Изменяется только при остановке
BA-51	0xBA33	Коэффициент потока 4 кривой взаимной индуктивности	100,0% ~ 300,0%	125,0	%	Изменяется только при остановке
BA-52	0xBA34	Точка скорости 1 на кривой трения	0 ~ 30000 об/мин	15	об/мин	Изменяется только при остановке
BA-53	0xBA35	Точка скорости 2 на кривой трения	0 ~ 30000 об/мин	30	об/мин	Изменяется только при остановке
BA-54	0xBA36	Точка скорости 3 на кривой трения	0 ~ 30000 об/мин	60	об/мин	Изменяется только при остановке

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
BA-55	0xBA37	Точка скорости 4 на кривой трения	0 ~ 30000 об/мин	120	об/мин	Изменяется только при остановке
BA-56	0xBA38	Точка скорости 5 на кривой трения	0 ~ 30000 об/мин	150	об/мин	Изменяется только при остановке
BA-57	0xBA39	Точка скорости 6 на кривой трения	0 ~ 30000 об/мин	300	об/мин	Изменяется только при остановке
BA-58	0xBA3A	Точка скорости 7 на кривой трения	0 ~ 30000 об/мин	600	об/мин	Изменяется только при остановке
BA-59	0xBA3B	Точка скорости 8 на кривой трения	0 ~ 30000 об/мин	1200	об/мин	Изменяется только при остановке
BA-60	0xBA3C	Точка скорости 9 на кривой трения	0 ~ 30000 об/мин	1500	об/мин	Изменяется только при остановке
BA-61	0xBA3D	Точка скорости 10 на кривой трения	0 ~ 30000 об/мин	3000	об/мин	Изменяется только при остановке
BA-62	0xBA3E	Точка момента 1 на кривой трения	–320 Н·м ~ +320 Н·м	0,00	Н·м	Изменяется только при остановке
BA-63	0xBA3F	Точка момента 2 на кривой трения	–320 Н·м ~ +320 Н·м	0,00	Н·м	Изменяется только при остановке
BA-64	0xBA40	Точка момента 3 на кривой трения	–320 Н·м ~ +320 Н·м	0,00	Н·м	Изменяется только при остановке
BA-65	0xBA41	Точка момента 4 на кривой трения	–320 Н·м ~ +320 Н·м	0,00	Н·м	Изменяется только при остановке
BA-66	0xBA42	Точка момента 5 на кривой трения	–320 Н·м ~ +320 Н·м	0,00	Н·м	Изменяется только при остановке
BA-67	0xBA43	Точка момента 6 на кривой трения	–320 Н·м ~ +320 Н·м	0,00	Н·м	Изменяется только при остановке
BA-68	0xBA44	Точка момента 7 на кривой трения	–320 Н·м ~ +320 Н·м	0,00	Н·м	Изменяется только при остановке
BA-69	0xBA45	Точка момента 8 на кривой трения	–320 Н·м ~ +320 Н·м	0,00	Н·м	Изменяется только при остановке
BA-70	0xBA46	Точка момента 9 на кривой трения	–320 Н·м ~ +320 Н·м	0,00	Н·м	Изменяется только при остановке
BA-71	0xBA47	Точка момента 10 на кривой трения	–320 Н·м ~ +320 Н·м	0,00	Н·м	Изменяется только при остановке
BA-72	0xBA48	Начальная точка коэффициента тока кривой индуктивности по осям D и Q	–800% ~ +800,0%	–200	%	Изменяется только при остановке
BA-73	0xBA49	Конечная точка коэффициента тока кривой индуктивности по осям D и Q	–800% ~ +800,0%	200,0	%	Изменяется только при остановке
BA-74	0xBA4A	Индуктивность 1 по оси D кривой индуктивности по осям D и Q	0,0 ~ 6553,5%	100,0	%	Изменяется только при остановке

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
BA-75	0xBA4B	Индуктивность 2 по оси D кривой индуктивности по осям D и Q	0,0 ~ 6553,5%	100,0	%	Изменяется только при остановке
BA-76	0xBA4C	Индуктивность 3 по оси D кривой индуктивности по осям D и Q	0,0 ~ 6553,5%	100,0	%	Изменяется только при остановке
BA-77	0xBA4D	Индуктивность 4 по оси D кривой индуктивности по осям D и Q	0,0 ~ 6553,5%	100,0	%	Изменяется только при остановке
BA-78	0xBA4E	Индуктивность 5 по оси D кривой индуктивности по осям D и Q	0,0 ~ 6553,5%	100,0	%	Изменяется только при остановке
BA-79	0xBA4F	Индуктивность 6 по оси D кривой индуктивности по осям D и Q	0,0 ~ 6553,5%	100,0	%	Изменяется только при остановке
BA-80	0xBA50	Индуктивность 7 по оси D кривой индуктивности по осям D и Q	0,0 ~ 6553,5%	100,0	%	Изменяется только при остановке
BA-81	0xBA51	Индуктивность 8 по оси D кривой индуктивности по осям D и Q	0,0 ~ 6553,5%	100,0	%	Изменяется только при остановке
BA-82	0xBA52	Индуктивность 9 по оси D кривой индуктивности по осям D и Q	0,0 ~ 6553,5%	100,0	%	Изменяется только при остановке
BA-83	0xBA53	Индуктивность 10 по оси D кривой индуктивности по осям D и Q	0,0 ~ 6553,5%	100,0	%	Изменяется только при остановке
BA-84	0xBA54	Индуктивность 11 по оси D кривой индуктивности по осям D и Q	0,0 ~ 6553,5%	100,0	%	Изменяется только при остановке
BA-85	0xBA55	Индуктивность 12 по оси D кривой индуктивности по осям D и Q	0,0 ~ 6553,5%	100,0	%	Изменяется только при остановке
BA-86	0xBA56	Индуктивность 1 по оси Q кривой индуктивности по осям D и Q	0,0 ~ 6553,5%	100,0	%	Изменяется только при остановке
BA-87	0xBA57	Индуктивность 2 по оси Q кривой индуктивности по осям D и Q	0,0 ~ 6553,5%	100,0	%	Изменяется только при остановке
BA-88	0xBA58	Индуктивность 3 по оси Q кривой индуктивности по осям D и Q	0,0 ~ 6553,5%	100,0	%	Изменяется только при остановке
BA-89	0xBA59	Индуктивность 4 по оси Q кривой индуктивности по осям D и Q	0,0 ~ 6553,5%	100,0	%	Изменяется только при остановке

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
BA-90	0xBA5A	Индуктивность 5 по оси Q кривой индуктивности по осям D и Q	0,0 ~ 6553,5%	100,0	%	Изменяется только при остановке
BA-91	0xBA5B	Индуктивность 6 по оси Q кривой индуктивности по осям D и Q	0,0 ~ 6553,5%	100,0	%	Изменяется только при остановке
BA-92	0xBA5C	Индуктивность 7 по оси Q кривой индуктивности по осям D и Q	0,0 ~ 6553,5%	100,0	%	Изменяется только при остановке
BA-93	0xBA5D	Индуктивность 8 по оси Q кривой индуктивности по осям D и Q	0,0 ~ 6553,5%	100,0	%	Изменяется только при остановке
BA-94	0xBA5E	Индуктивность 9 по оси Q кривой индуктивности по осям D и Q	0,0 ~ 6553,5%	100,0	%	Изменяется только при остановке
BA-95	0xBA5F	Индуктивность 10 по оси Q кривой индуктивности по осям D и Q	0,0 ~ 6553,5%	100,0	%	Изменяется только при остановке
BA-96	0xBA60	Индуктивность 11 по оси Q кривой индуктивности по осям D и Q	0,0 ~ 6553,5%	100,0	%	Изменяется только при остановке
BA-97	0xBA61	Индуктивность 12 по оси Q кривой индуктивности по осям D и Q	0,0 ~ 6553,5%	100,0	%	Изменяется только при остановке
BB-00	0xBB00	Кривая напряжения/частоты (V/f)	0: Прямолинейная кривая напряжения/частоты (V/f) 1: Многоточечная кривая V/f 2: Зарезервировано 3: Зарезервировано 4: Зарезервировано 5: Зарезервировано 6: Зарезервировано 7: Зарезервировано 8: Зарезервировано 9: Зарезервировано 10: Режим полного разделения напряжения/частоты (V/f) 11: Режим половинного разделения напряжения/частоты (V/f)	0	-	Изменяется только при остановке
BB-01	0xBB01	Повышение момента	0,0% ~ 30,0%	3,0	%	Изменяется в любое время
BB-02	0xBB02	Частота отключения при повышении момента	0,00 Гц ~ F0-10	50,00	Гц	Изменяется только при остановке
BB-03	0xBB03	Частота 1 многоточечной кривой напряжения/ частоты (V/f)	0,00 Гц ~ BB-05	0,00	Гц	Изменяется только при остановке
BB-04	0xBB04	Напряжение 1 многоточечной кривой напряжения/частоты (V/f)	0,0% ~ +100,0%	0,0	%	Изменяется только при остановке
BB-05	0xBB05	Частота 2 многоточечной кривой напряжения/ частоты (V/f)	BB-03 ~ BB-07	0,00	Гц	Изменяется только при остановке

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
BB-06	0xBB06	Напряжение 2 многоточечной кривой напряжения/частоты (V/f)	0,0% ~ +100,0%	0,0	%	Изменяется только при остановке
BB-07	0xBB07	Частота 3 многоточечной кривой напряжения/частоты (V/f)	BB-05 ~ BA-04	0,00	Гц	Изменяется только при остановке
BB-08	0xBB08	Напряжение 3 многоточечной кривой напряжения/частоты (V/f)	0,0% ~ +100,0%	0,0	%	Изменяется только при остановке
BB-09	0xBB09	Коэффициент компенсации скольжения напряжения/частоты (V/f)	0,0 ~ 200,0	0,0	-	Изменяется в любое время
BB-10	0xBB0A	Коэффициент перевозбуждения напряжения/частоты (V/f)	0 ~ 200	64	-	Изменяется в любое время
BB-11	0xBB0B	Коэффициент подавления колебаний напряжения/частоты (V/f)	0 ~ 100	40	-	Изменяется в любое время
BB-12	0xBB0C	Подавление колебаний напряжения/ частоты (V/f)	0: Запрещено 1: Разрешено	1	-	Изменяется в любое время
BB-13	0xBB0D	Источник напряжения для разделения напряжения/частоты (V/f)	0: Цифровая настройка (BB-14) 1: AI1 2: AI2 3: AI3 4: Импульсное задание (DI5) 5: Мульти-задание 6: Простой ПЛК 7: ПИД 8: Связь Другое: F -соединитель	0	-	Изменяется в любое время
BB-14	0xBB0E	Напряжение при разделении напряжения/частоты (V/f)	0 В ~ BA-02	0	V	Изменяется в любое время
BB-15	0xBB0F	Время возрастания напряжения при разделении напряжения/частоты (V/f)	0,0 ~ 1000,0 с	0,0	с	Изменяется в любое время
BB-16	0xBB10	Время спада напряжения при разделении напряжения/частоты (V/f)	0,0 ~ 1000,0 с	0,0	с	Изменяется в любое время
BB-17	0xBB11	Режим остановки для разделения напряжения/частоты (V/f)	0: Частота и напряжение снижаются до 0 независимо друг от друга 1: Частота снижается до 0 после снижения напряжения до 0 0 2: Остановка на выбеге (новое)	0	-	Изменяется в любое время
BB-18	0xBB12	Ток срабатывания предотвращения аварийной остановки по максимальному току	50% ~ 200%	150	%	Изменяется только при остановке
BB-19	0xBB13	Предотвращение аварийной остановки по максимальному току	0: Запрещено 1: Разрешено	1	-	Изменяется только при остановке
BB-20	0xBB14	Коэффициент предотвращения аварийной остановки по максимальному току	1 ~ 100	20	-	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
BB-21	0xBB15	Коэффициент компенсации скорости, умножающий ток срабатывания предотвращения аварийной остановки по максимальному току	50% ~ 200%	100	%	Изменяется только при остановке
BB-22	0xBB16	Напряжение срабатывания предотвращения аварийной остановки при перенапряжении	330,0 ~ 800,0 В	770,0	V	Изменяется в любое время
BB-23	0xBB17	Предотвращение аварийной остановки при перенапряжении	0: Запрещено 1: Разрешено	1	-	Изменяется только при остановке
BB-24	0xBB18	Коэффициент частоты предотвращения аварийной остановки при перенапряжении	1 ~ 100	30	-	Изменяется в любое время
BB-25	0xBB19	Коэффициент напряжения предотвращения аварийной остановки при перенапряжении	1 ~ 100	30	-	Изменяется в любое время
BB-26	0xBB1A	Порог возрастания частоты для предотвращения аварийной остановки при перенапряжении	0 ~ 50 Гц	5	Гц	Изменяется только при остановке
BB-27	0xBB1B	Время фильтра при компенсации скольжения	0,1 ~ 10,0 с	0,5	с	Изменяется только при остановке
BB-28	0xBB1C	Источник многоточечной кривой	0: 3-точечная кривая 1: Модуль A многоточечной кривой 2: Модуль B многоточечной кривой	0	-	Изменяется только при остановке
BB-33	0xBB21	Коэффициент компенсации момента в режиме онлайн	80 ~ 150	100	-	Изменяется только при остановке
BB-34	0xBB22	Коэффициент ImaxKi	10% ~ 1000%	100	%	Изменяется только при остановке
BB-35	0xBB23	Порог предотвращения перегрузки по максимальному току (относительно номинального тока двигателя)	80% ~ 300%	200	%	Изменяется только при остановке
BB-36	0xBB24	Порог частоты в случае ослабления поля при предотвращении перегрузки по максимальному току	100% ~ 500%	100	%	Изменяется только при остановке
BB-37	0xBB25	Время фильтра IT	10 ~ 1000 мс	100	мс	Изменяется только при остановке
BB-38	0xBB26	Режим компенсации скольжения	0: Запрещено 1: Компенсация скольжения без PG 2: Компенсация скольжения с PG	1	-	Изменяется только при остановке

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
BB-39	0xBB27	Допустимое время работы при контроле максимального напряжения постоянного тока (VdcMaxCtrl)	0,0 ~ 100,0 с	0,0	с	Изменяется только при остановке
BB-40	0xBB28	Верхнее ограничение напряжения при разделении напряжения/частоты (V/f)	50,0% ~ 200,0%	100,0	%	Изменяется только при остановке
BB-41	0xBB29	Время формирователя опорных частот (RFG) при разделении напряжения/частоты (V/f)	0: Для времени формирователя опорных частот (RFG) принудительно установлено значение 0 1: Стандартное время формирователя опорных частот (RFG)	0	-	Изменяется только при остановке
BB-42	0xBB2A	Частота отключения фильтра подавления колебаний напряжения/частоты (V/f)	1,0 ~ 50,0 Гц	8,0	Гц	Изменяется в любое время
BB-43	0xBB2B	Порог частоты отключения для подавления колебаний напряжения/частоты (V/f)	10 ~ 3000 Гц	200	Гц	Изменяется в любое время
BB-44	0xBB2C	Коэффициент упреждения при контроле максимального напряжения постоянного тока (VdcMaxCtrl)	0% ~ 500%	0	%	Изменяется в любое время
BB-50	0xBB32	Промежуточная частота (IF) PMVVC при низких скоростях	0: Запрещено 1: Разрешено	1	-	Изменяется только при остановке
BB-51	0xBB33	Ток промежуточной частоты (IF) PMVVC при низких скоростях	30 ~ 250	100	-	Изменяется только при остановке
BB-52	0xBB34	Порог переключения скорости промежуточной частоты (IF) PMVVC при низких скоростях	2,0% ~ 100,0%	10,0	%	Изменяется только при остановке
BB-53	0xBB35	Коэффициент подавления колебаний PMVVC	0 ~ 500	100	-	Изменяется в любое время
BB-54	0xBB36	Коэффициент времени фильтра PMVVC	0 ~ 500	100	-	Изменяется в любое время
BB-55	0xBB37	Режим управления энергосбережение м PMVVC	0: Фиксированная прямолинейная кривая напряжения/частоты (V/f) 1: Фиксированный реактивный ток 30% 2: Управление максимальным крутящим моментом на ампер (MTPA)	2	-	Изменяется только при остановке
BC-00	0xBC00	Режим запуска	0: Прямой запуск 1: Запуск с хода 2: Запуск с предварительным возбуждением (асинхронный двигатель переменного тока) 3: Быстрый запуск с разомкнутым векторным управлением (SVC)	0	-	Изменяется в любое время
BC-01	0xBC01	Режим отслеживания скорости	0: С частоты остановки 1: С частоты сети 2: С максимальной частоты 3: Зарезервировано 4: Отслеживание скорости по направлению магнитного поля (MD290)	0	-	Изменяется в любое время
BC-02	0xBC02	Скорость отслеживания скорости	1 ~ 100	20	-	Изменяется в любое время
BC-03	0xBC03	Пусковая частота	0,00 ~ 10,00 Гц	0,00	Гц	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
BC-04	0xBC04	Время удержания пусковой частоты	0,0 ~ 100,0 с	0,0	с	Изменяется только при остановке
BC-05	0xBC05	Ток торможения постоянным током при запуске	0% ~ 100%	50	%	Изменяется только при остановке
BC-06	0xBC06	Время торможения постоянным током при запуске	0,0 ~ 100,0 с	0,0	с	Изменяется только при остановке
BC-07	0xBC07	Режим остановки	0: Остановка с заданным торможением 1: Остановка на выбеге 2: Остановка на максимальной мощности	0	-	Изменяется в любое время
BC-08	0xBC08	Начальная частота торможения постоянным током при остановке	0,00 Гц ~ F0-10	0,00	Гц	Изменяется в любое время
BC-09	0xBC09	Задержка торможения постоянным током при остановке	0,0 ~ 100,0 с	0,0	с	Изменяется в любое время
BC-10	0xBC0A	Ток торможения постоянным током при остановке	0% ~ 100%	50	%	Изменяется в любое время
BC-11	0xBC0B	Время торможения постоянным током при остановке	0,0 ~ 100,0 с	0,0	с	Изменяется в любое время
BC-12	0xBC0C	Замкнутый контур ограничения тока развертки с отслеживанием скорости Kp	0 ~ 1000	500	-	Изменяется в любое время
BC-13	0xBC0D	Замкнутый контур ограничения тока развертки с отслеживанием скорости Ki	0 ~ 1000	800	-	Изменяется в любое время
BC-14	0xBC0E	Ток отслеживания скорости	30% ~ 200%	80	%	Изменяется только при остановке
BC-15	0xBC0F	Кратность тока в контуре	10% ~ 600%	100	%	Изменяется в любое время
BC-16	0xBC10	Время размагничивания (действительно для асинхронных двигателей)	0,00 ~ 5,00 с	0,50	с	Изменяется в любое время
BC-17	0xBC11	Разрешение перевозбуждения	0: Запрещено 2: Разрешено во время торможения 3: Разрешено всегда	0	-	Изменяется в любое время
BC-18	0xBC12	Ток подавления перевозбуждения	0 ~ 150%	100	%	Изменяется в любое время
BC-19	0xBC13	Коэффициент перевозбуждения	0,01 ~ 2,50	1,25	-	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
BC-20	0xBC14	Авто-настройка параметров при запуске	Бит00: Авто-настройка положения полюсов синхронного двигателя при запуске 0: Запрещено 1: Разрешено Бит01: Быстрая авто-настройка сопротивления обмоток статора при запуске 0: Запрещено 1: Разрешено Бит02–Бит03: Авто-настройка положения полюса HFI 0: Запрещено 1: Разрешено 2: Адаптивный Бит04: Самодиагностика на перерегулирование модуля IGBT при запуске 0: Запрещено 1: Разрешено Бит05: Самодиагностика на короткое замыкание на землю при запуске (зарезервировано) 0: Запрещено 1: Разрешено Бит06 Самодиагностика на потерю фаз при запуске (зарезервировано) 0: Запрещено 1: Разрешено	1	-	Изменяется только при остановке
BC-21	0xBC15	Направление авто-настройки	0 ~ 1	1	-	Изменяется только при остановке
BC-22	0xBC16	Коэффициент подавления колебаний при авто-настройке противо-ЭДС синхронного двигателя	0,0 ~ 30,0	3.2	-	Изменяется только при остановке
BC-23	0xBC17	Заданная скорость при авто-настройке вращения	30,0% ~ 100,0%	70,0	%	Изменяется только при остановке
BC-24	0xBC18	Заданная скорость 1 при авто-настройке инерции	10,0% ~ BC-25	40,0	%	Изменяется только при остановке
BC-25	0xBC19	Заданная скорость 2 при авто-настройке инерции	BC-24 ~ 100,0%	60,0	%	Изменяется только при остановке
BC-26	0xBC1A	Предотвращение перегрузки по максимальному току кривой насыщения взаимной индуктивности	0 ~ 1	1	-	Изменяется только при остановке

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
BC-27	0xBC1B	Пункты авто-настройки	Бит00: Адаптация параметров контура скорости 0: Запрещено 1: Разрешено Бит01: Адаптация параметров контура скорости 0: Запрещено 1: Разрешено Бит02: Нелинейная авто-настройка привода 0: Запрещено 1: Разрешено Бит03: Авто-настройка коэффициента межфазного отклонения 0: Запрещено 1: Разрешено Бит04: Авто-настройка начального положения полюса синхронного двигателя 0: Запрещено 1: Разрешено Бит05: Авто-настройка модели индуктивности синхронного двигателя по осям D и Q 0: Запрещено 1: Разрешено Бит06 Авто-настройка инерции системы 0: Запрещено 1: Разрешено Бит07: Авто-настройка положения полюса HFI 0: Запрещено 1: Разрешено	117	-	Изменяется только при остановке
BC-28	0xBC1C	Режим остановки OFF3	0: Быстрая остановка 1: Остановка на максимальной мощности	0	-	Изменяется только при остановке
BC-29	0xBC1D	Режим остановки во время работы	0: Режим остановки OFF1 1: Режим остановки OFF2 2: Режим остановки OFF3	1	-	Изменяется только при остановке
BC-30	0xBC1E	Режим остановки для управления моментом	0: Принудительная остановка на выбеге 1: Переключиться в режим управления скоростью, затем остановиться 2: Поддерживать режим управления моментом до нулевой скорости, затем заблокировать	1	-	Изменяется только при остановке
BC-32	0xBC20	Пропорциональный коэффициент Коэффициент регулировки	0,1 ~ 2,0	1,0	-	Изменяется в любое время
BC-33	0xBC21	Коэффициент регулировки интегрального коэффициента	0,1 ~ 2,0	1,0	-	Изменяется в любое время
BC-34	0xBC22	Порог нулевой скорости	0,1% ~ 200,0%	2,0	%	Изменяется в любое время
BC-35	0xBC23	Задержка остановки при нулевой скорости	0,00 ~ 10,00 с	0,10	с	Изменяется только при остановке

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
BC-36	0xBC24	Интервал выполнения источника задания	0 ~ 20	4	-	Изменяется только при остановке
BC-37	0xBC25	Пробный ток отслеживанияскорости синхронного двигателя	5,0 ~ 50,0%	10,0	%	Изменяется только при остановке
BC-38	0xBC26	Минимальная частота отслеживания скорости синхронного двигателя	0,0 ~ 100,0 Гц	0,0	Гц	Изменяется только при остановке
BC-39	0xBC27	Компенсация угла при отслеживании скорости синхронного двигателя	0 ~ 360	0	-	Изменяется только при остановке
BC-40	0xBC28	Авто-настройка параметров синхронного двигателя при запуске	0 ~ 1	0	-	Изменяется в любое время
BC-41	0xBC29	Текущий угол двигателя	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
BC-42	0xBC2A	Ограничение момента при работе в прямом направлении 1	0,0 ~ 400,0	150,0	-	Изменяется в любое время
BC-43	0xBC2B	Ограничение момента при работе в обратном направлении 1	0,0 ~ 400,0	150,0	-	Изменяется в любое время
BC-44	0xBC2C	Источник ограничения момента при работе в прямом направлении 2	0: 400% Другое: F -соединитель	0	-	Изменяется в любое время
BC-45	0xBC2D	Источник ограничения момента при работе в обратном направлении 2	0: –400% Другое: F -соединитель	0	-	Изменяется в любое время
BC-46	0xBC2E	Бит0 выбора линейного изменения (FRG)	: 0 1: 1 2: Функциональный вход клеммы 3: DI1 4: DI2 5: DI3 6: DI4 7: DI5 8: DI6 9: DI7 10: DI8 11: DI9 12: DI10 13: DI11 14: DI12 15: DI13 16: DI14 17: DI15 18: DI16 Другое: B -соединитель	0	-	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
BC-47	0xBC2F	Бит1 выбора линейного изменения (FRG)	То же, что и BC-46	0	-	Изменяется в любое время
BC-50	0xBC32	Защита от перегрузок двигателя	0: Запрещено 1: Разрешено	1	-	Изменяется в любое время
BC-51	0xBC33	Коэффициент защиты от перегрузки двигателя	0,20 ~ 10,00	1,00	-	Изменяется в любое время
BC-52	0xBC34	Коэффициент предварительного предупреждения о перегрузке двигателя	50% ~ 100%	80	%	Изменяется в любое время
BC-53	0xBC35	Коэффициент предотвращения аварийной остановки при перенапряжении	1 ~ 100	30	-	Изменяется в любое время
BC-54	0xBC36	Напряжение аварийной остановки при перенапряжении	330,0 ~ 800,0 В	770,0	V	Изменяется в любое время
BC-55	0xBC37	Защита от потери входной фазы/срабатывания контактора	Единицы: Защита от потери входной фазы 0: Запрещено 1: Включение защиты при одновременном соблюдении условий потери входной фазы программного и аппаратного обеспечения 2: Включение защиты при соблюдении условий потери входной фазы программного обеспечения 3: Включение защиты при соблюдении условий потери входной фазы аппаратного обеспечения Десятки: Защита от срабатывания контактора 0: Запрещено 1: Разрешено	11	-	Изменяется в любое время
BC-56	0xBC38	Защита от потери выходной фазы	Единицы: Защита от потери выходной фазы при включении 0: Запрещено 1: Разрешено Десятки: Защита от потери выходной фазы перед работой 0: Запрещено 1: Разрешено	1	-	Изменяется в любое время
BC-57	0xBC39	Поддержание непрерывности электроснабжения при провале мощности	0: Запрещено 1: Торможение 2: Остановка с заданным торможением 3: Подавление провала напряжения	0	-	Изменяется только при остановке
BC-58	0xBC3A	Порог напряжения для отключения поддержания непрерывности электроснабжения при провале мощности	80% ~ 100%	85	%	Изменяется только при остановке
BC-59	0xBC3B	Задержка восстановления напряжения после провала мощности	0,0 ~ 100,0 с	0,5	с	Изменяется только при остановке
BC-60	0xBC3C	Порог напряжения для включения поддержания непрерывности электроснабжения при провале мощности	60% ~ 100%	80	%	Изменяется только при остановке
BC-61	0xBC3D	Защита при потере нагрузки	0: Запрещено 1: Разрешено	0	-	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
BC-62	0xBC3E	Уровень определения потери нагрузки	0,0% ~ +100,0%	10,0	%	Изменяется в любое время
BC-63	0xBC3F	Время определения потери нагрузки	0,0 ~ 60,0 с	1,0	с	Изменяется в любое время
BC-64	0xBC40	Уровень определения превышения скорости	0,0% ~ 50,0%	20,0	%	Изменяется в любое время
BC-65	0xBC41	Время определения превышения скорости	0,0 ~ 60,0 с	1,0	с	Изменяется в любое время
BC-66	0xBC42	Уровень определения чрезмерного отклонения скорости	0,0% ~ 50,0%	20,0	%	Изменяется в любое время
BC-67	0xBC43	Время определения чрезмерного отклонения скорости	0,0 ~ 60,0 с	5,0	с	Изменяется в любое время
BC-68	0xBC44	Коэффициент Kp при поддержании непрерывности электроснабжения при провале мощности	1 ~ 100	40	-	Изменяется в любое время
BC-69	0xBC45	Интегральный коэффициент Ki при поддержании непрерывности электроснабжения при провале мощности	1 ~ 100	30	-	Изменяется в любое время
BC-70	0xBC46	Время торможения при поддержании непрерывности электроснабжения при провале мощности	0,0 ~ 300,0 с	20,0	с	Изменяется в любое время
BC-71	0xBC47	Время подавления провала напряжения	0,1 ~ 600,0 с	0,5	с	Изменяется в любое время
BC-72	0xBC48	Защита двигателя	Бит00: Определение перегрузки двигателя (зарезервировано) Бит01: Определение перегрева двигателя (зарезервировано) Бит02: Определение ошибки PG (зарезервировано) Бит03: Определение ошибки управления по току Бит04: Определение ошибки остановки двигателя Бит05: Определение блокировки ротора Бит06 Защита синхронного двигателя от размагничивания Бит07: Защита от блокировки ротора при разомкнутом векторном управлении (SVC) скоростью без обратной связи Бит08: Зарезервировано Бит09: Ошибка настройки параметра	537	-	Изменяется в любое время
BC-73	0xBC49	Время блокировки ротора	0,0 ~ 65,0 с	2,0	с	Изменяется в любое время
BC-74	0xBC4A	Частота блокировки ротора	0,0% ~ 600,0%	6,0	%	Изменяется в любое время
BC-75	0xBC4B	Время определения остановки двигателя	0,0 ~ 10,0 с	0,5	с	Изменяется в любое время
BC-76	0xBC4C	Порог определения остановки	0,0% ~ +100,0%	30,0	%	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
BC-77	0xBC4D	Время определения исключения управления по току	0,00 ~ 1,00 с	0,05	с	Изменяется в любое время
BC-78	0xBC4E	Порог определения исключения управления по току	0,0% ~ 200,0%	25,0	%	Изменяется в любое время
BC-79	0xBC4F	Порог перегрузки синхронного двигателя по максимальному току	0,0% ~ 500,0%	300,0	%	Изменяется в любое время
BC-81	0xBC51	Определение отклонения скорости	0 ~ 1	1	-	Изменяется в любое время
BC-82	0xBC52	Нежелательная частота 1	0,00 Гц ~ F0-10	0,00	Гц	Изменяется в любое время
BC-83	0xBC53	Нежелательная частота 2	0,00 Гц ~ F0-10	0,00	Гц	Изменяется в любое время
BC-84	0xBC54	Нежелательная частота 3	0,00 Гц ~ F0-10	0,00	Гц	Изменяется в любое время
BC-85	0xBC55	Нежелательная частота 4	0,00 Гц ~ F0-10	0,00	Гц	Изменяется в любое время
BC-86	0xBC56	Диапазон нежелательных частот	0,00 Гц ~ F0-10	0,00	Гц	Изменяется в любое время
BC-87	0xBC57	Источник верхнего ограничения частоты	0: F0-12 1: AI1 2: AI2 3: AI3 4: Импульсное задание 5: Связь Другое: F -соединитель	0	-	Изменяется только при остановке
BC-88	0xBC58	Верхнее ограничение частоты	BC-90 ~ F0-10	50,00	Гц	Изменяется в любое время
BC-89	0xBC59	Смещение верхнего ограничения частоты	0,00 Гц ~ F0-10 (максимальная частота)	0,00	Гц	Изменяется в любое время
BC-90	0xBC5A	Нижнее ограничение частоты	0,00 Гц ~ BC-88	0,00	Гц	Изменяется в любое время
BC-91	0xBC5B	Режим управления скоростью/моментом	0: Управление скоростью 1: Управление моментом	0	-	Изменяется в любое время
BD-00	0xBD00	Частота переключения модели асинхронного двигателя в режиме замкнутого векторного управления (FVC)	0% ~ 1000%	20	%	Изменяется только при остановке
BD-01	0xBD01	Частота гистерезиса переключения модели асинхронного двигателя в режиме замкнутого векторного управления (FVC)	10 ~ 50%	20	%	Изменяется только при остановке

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
BD-02	0xBD02	Время фильтра наблюдателя асинхронного двигателя в режиме замкнутого векторного управления (FVC)	5 ~ 100 мс	15	мс	Изменяется только при остановке
BD-03	0xBD03	Режим текущей модели асинхронного двигателя при замкнутом векторном управлении (FVC)	0 ~ 1	0	-	Изменяется только при остановке
BD-04	0xBD04	Режим предварительного возбуждения асинхронного двигателя с выходным углом наблюдения при замкнутом векторном управлении (FVC)	0 ~ 1	0	-	Изменяется только при остановке
BD-05	0xBD05	Частота переключения модели асинхронного двигателя в режиме разомкнутого векторного управления (SVC)	10 ~ 20%	15	%	Изменяется только при остановке
BD-06	0xBD06	Время фильтра наблюдателя асинхронного двигателя в режиме разомкнутого векторного управления (SVC)	5 ~ 50 мс	10	мс	Изменяется в любое время
BD-07	0xBD07	Коэффициент усиления наблюдателя асинхронного двигателя в режиме разомкнутого векторного управления (SVC) 1	10% ~ 500%	100	%	Изменяется в любое время
BD-08	0xBD08	Коэффициент усиления наблюдателя асинхронного двигателя в режиме разомкнутого векторного управления (SVC) 2	10% ~ 100%	20	%	Изменяется в любое время
BD-09	0xBD09	Режим наблюдателя асинхронного двигателя при разомкнутом векторном управлении (SVC)	0 ~ 3	0	-	Изменяется только при остановке
BD-10	0xBD0A	Режим предварительного возбуждения асинхронного двигателя при разомкнутом векторном управлении (SVC)	0 ~ 1	0	-	Изменяется только при остановке
BD-11	0xBD0B	Режим отслеживания скорости асинхронного двигателя при разомкнутом векторном управлении (SVC)	0 ~ 1	0	-	Изменяется только при остановке
BD-14	0xBD0E	Управление моделью синхронного двигателя 1	Бит00: Обработка на низкой скорости Бит01: Обработка на низкой скорости 1 Бит02: Авто-настройка сопротивления онлайн Бит03: Авто-настройка противо -ЭДС онлайн Бит04: KS	5	-	Изменяется в любое время
BD-15	0xBD0F	Модель синхронного двигателя K1	10 ~ 3000	200	-	Изменяется в любое время
BD-16	0xBD10	Модель синхронного двигателя K1Max	100 ~ 6000	3000	-	Изменяется в любое время
BD-17	0xBD11	Модель синхронного двигателя KsMin	0,0 ~ 4,0	0,3	-	Изменяется в любое время
BD-18	0xBD12	Модель синхронного двигателя Kspeed	50 ~ 2000	400	-	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
BD-19	0xBD13	Постоянная времени фильтра частоты синхронного двигателя	2 ~ 100 мс	10	мс	Изменяется в любое время
BD-20	0xBD14	Авто-настройка верхнего ограничения частоты синхронного двигателя Rs онлайн	1,0 ~ 20,0%	3.5	%	Изменяется в любое время
BD-21	0xBD15	Модель синхронного двигателя Kr	0 ~ 50	10	-	Изменяется в любое время
BD-22	0xBD16	Модель синхронного двигателя Kr1	0 ~ 50	5	-	Изменяется в любое время
BD-23	0xBD17	Ток инжекции по оси D синхронного двигателя на низкой скорости	0% ~ 100%	20	%	Изменяется в любое время
BD-24	0xBD18	Модель синхронного двигателя LowFreqTime1	0 ~ 500	50	-	Изменяется в любое время
BD-27	0xBD1B	Авто-настройка нижнего ограничения частоты противо-ЭДС онлайн	10% ~ 100%	25	%	Изменяется в любое время
BD-28	0xBD1C	Модель синхронного двигателя LowFreq	0,0 ~ 2,0%	0,3	%	Изменяется в любое время
BD-29	0xBD1D	Модель синхронного двигателя LowFreqTime	0 ~ 100	10	-	Изменяется в любое время
BD-30	0xBD1E	Процент тока авто-настройки полюсов	50% ~ 200%	100	%	Изменяется в любое время
BD-31	0xBD1F	Процент тока высокочастотной характеристики	0% ~ 100%	25	%	Изменяется в любое время
BD-32	0xBD20	Процент частоты переключения HFI и SVC	0 ~ 30%	10	%	Изменяется в любое время
BD-33	0xBD21	Параметр наблюдателя	10 ~ 200	100	-	Изменяется в любое время
BD-34	0xBD22	Частота отключения фильтра скорости	1 ~ 200 Гц	10	Гц	Изменяется в любое время
BD-35	0xBD23	Несущая частота во время авто-настройки NS	2,00 ~ 16,00 Гц	8,00	Гц	Изменяется в любое время
BD-36	0xBD24	Автоматический расчет напряжения при авто-настройке NS	0: Запрещено 1: Разрешено	1	-	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
BD-37	0xBD25	Процент напряжения авто-настройки NS,заданного вручную	0% ~ 100%	10	%	Изменяется в любое время
BD-38	0xBD26	Продолжительность этапа HFI 1	50 ~ 500 мс	150	мс	Изменяется в любое время
BD-40	0xBD28	Пропорциональный коэффициент контура скорости 1	1 ~ 100	30	-	Изменяется в любое время
BD-41	0xBD29	Время интегрирования контура скорости 1	0,01 ~ 10,00 с	0,50	с	Изменяется в любое время
BD-42	0xBD2A	Частота переключения 1	0,00 Гц ~ BD-45	5,00	Гц	Изменяется в любое время
BD-43	0xBD2B	Пропорциональный коэффициент контура скорости 2	1 ~ 100	20	-	Изменяется в любое время
BD-44	0xBD2C	Время интегрирования контура скорости 2	0,01 ~ 10,00 с	1,00	с	Изменяется в любое время
BD-45	0xBD2D	Частота переключения 2	BD-42 ~ F0-10	10,00	Гц	Изменяется в любое время
BD-46	0xBD2E	Коэффициент компенсации скольжения при векторном управлении	50% ~ 200%	100	%	Изменяется в любое время
BD-47	0xBD2F	Время фильтра обратной связи по скорости в режиме разомкнутого векторного управления (SVC)	0,000 ~ 0,100 с	0,015	с	Изменяется в любое время
BD-49	0xBD31	Источник верхнего ограничения момента в режиме управления скоростью (режим двигателя)	0: Цифровая настройка (F2-10) 1: AI1 2: AI2 3: AI3 4: Импульсное задание 5: Связь 6: МИН. (AI1, AI2) 7: МАКС. (AI1, AI2) Другое: F -соединитель	0	-	Изменяется в любое время
BD-50	0xBD32	Верхнее ограничение момента в режиме управления скоростью	0,0% ~ 200,0%	150,0	%	Изменяется в любое время
BD-51	0xBD33	Источник верхнего ограничения момента в режиме управления скоростью (генераторный режим)	0: Цифровая настройка (F2-10) 1: AI1 2: AI2 3: AI3 4: Импульсное задание (DI5) 5: Связь 6: МИН. (AI1, AI2) 7: МАКС. (AI1, AI2) 8: Цифровая настройка (F2-12) Другое: F -соединитель	0	-	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
BD-52	0xBD34	Верхнее ограничение момента в режиме управления скоростью (генераторный режим)	0,0% ~ 200,0%	150,0	%	Изменяется в любое время
BD-53	0xBD35	Режим ослабления поля	0: Нет ослабления поля 1: Автоматическая регулировка 2: Расчет+Автоматическая регулировка	1	-	Изменяется только при остановке
BD-54	0xBD36	Коэффициент ослабления поля	1 ~ 50	5	-	Изменяется в любое время
BD-57	0xBD39	Ограничение мощности в генераторном режиме	0: Запрещено 1: Разрешено на протяжении всего процесса 2: Разрешено при постоянной скорости 3: Разрешено во время торможения	0	-	Изменяется в любое время
BD-58	0xBD3A	Верхнее ограничение мощности в генераторном режиме	0,0% ~ 200,0%	20,0	%	Изменяется в любое время
BD-59	0xBD3B	Режим управления двигателем 3	0: Разомкнутое векторное управление (SVC) 1: Замкнутое векторное управление (FVC) 2: Режим «напряжение/частота» (V/f)	2	-	Изменяется только при остановке
BD-60	0xBD3C	Ток определения угла начального положения синхронного двигателя	50 ~ 180	80	-	Изменяется только при остановке
BD-61	0xBD3D	Определение угла начального положения синхронного двигателя	0: Определение при запуске 1: Не определяется 2: Определение при первом запуске после включения питания	0	-	Изменяется в любое время
BD-63	0xBD3F	Коэффициент регулировки скорости явно выраженных полюсов синхронного двигателя	0,20 ~ 3,00	1,00	-	Изменяется в любое время
BD-64	0xBD40	Управление максимальным отношением крутящего момента к току синхронного двигателя	0: Запрещено 1: Разрешено	1	-	Изменяется в любое время
BD-65	0xBD41	Коррекция сигнала Z	0: Запрещено 1: Разрешено	1	-	Изменяется в любое время
BD-67	0xBD43	Несущая частота при низких скоростях	0,8 кГц ~ F0-15	2,0	кГц	Изменяется в любое время
BD-68	0xBD44	Блокировка положения	0 ~ 1	0	-	Изменяется в любое время
BD-69	0xBD45	Частота переключения	0,00 Гц ~ BD-42	0,30	Гц	Изменяется в любое время
BD-70	0xBD46	Пропорциональный коэффициент контура скорости блокировки положения	1 ~ 100	10	-	Изменяется в любое время
BD-71	0xBD47	Время интегрирования контура скорости блокировки положения	0,01 ~ 10,00 с	0,50	с	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
BD-74	0xBD4A	Авто-настройка в свободном режиме	0: Запрещено 1: Авто-настройка при первом запуске после включения питания 2: Авто-настройка при работе	0	-	Изменяется в любое время
BD-76	0xBD4C	Угол компенсации начального положения	0,0 ~ 359,9	0,0	-	Изменяется в любое время
BD-80	0xBD50	Управляющее слово контура скорости	Бит00: Контур скорости 0: Запрещено 1: Разрешено Бит01: Режим интегрирования 0: Обычное интегрирование 1: Интегрирование по положению Бит02: Момент разгона 0: Запрещено 1: Разрешено Бит03–Бит04: Источник разгона 0: Крутящий момент передачи функции 1: Автоматический расчет 2: Разгон передачи функции Бит05: Возмущение против нагрузки 0: Запрещено 1: Разрешено	11	-	Изменяется в любое время
BD-81	0xBD51	Быстрый интегральный коэффициент отмены блокировки ротора	0,0% ~ +100,0%	0,0	%	Изменяется в любое время
BD-82	0xBD52	Интегральный крутящий момент	–100% ~ +100,0%	0,0	%	Изменяется в любое время
BD-83	0xBD53	Размер окна частоты регулятора скорости	0,00 ~ 10,00 Гц	0,00	Гц	Изменяется только при остановке
BD-84	0xBD54	Текущее время фильтра для момента задания	0,0 ~ 100,0 мс	0,0	мс	Изменяется только при остановке
BD-85	0xBD55	Момент разгона	0: Неактивное состояние 1: AI1 2: AI2 3: AI3 4: Импульсное задание 5: Связь 6: Мульти-задание 7: Потенциометр с электроприводом 8: ПИД Другое: F -соединитель	0	-	Изменяется в любое время
BD-87	0xBD57	Диапазон частот задания модели	0,00 ~ 300,00 Гц	0,00	Гц	Изменяется в любое время
BD-88	0xBD58	Коэффициент прямой связи по крутящему моменту	0,0% ~ 1000,0%	100,0	%	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
BD-89	0xBD59	Время фильтра частоты задания при векторном управлении	0,0 ~ 100,0 мс	0,0	мс	Изменяется только при остановке
BD-90	0xBD5A	Время фильтра частоты обратной связи при векторном управлении	0,0 ~ 100,0 мс	0,0	мс	Изменяется только при остановке
BD-91	0xBD5B	Диапазон частот наблюдения за нагрузкой	0,00 ~ 300,00 Гц	0,00	Гц	Изменяется в любое время
BD-92	0xBD5C	Коэффициент наблюдения за нагрузкой	0,0% ~ 1000,0%	100,0	%	Изменяется в любое время
BD-93	0xBD5D	Псевдоинтегральный коэффициент	0,000 ~ 10,000	1,000	-	Изменяется в любое время
BD-94	0xBD5E	Разрешение коэффициента крутящего момента	0: Запрещено 1: Разрешено	0	-	Изменяется в любое время
BD-96	0xBD60	Центральная частота режекторного фильтра 1	0,0 ~ 4000,0	4000,0	-	Изменяется в любое время
BD-97	0xBD61	Центральная частота режекторного фильтра 2	0,0 ~ 4000,0	4000,0	-	Изменяется в любое время
BD-98	0xBD62	Управляющее слово интегральной настройки	0: Запрещено 1: Разрешено Другое: B -соединитель	0	-	Изменяется в любое время
BD-99	0xBD63	Источник интегрального задания	0: Цифровая настройка 1: AI1 2: AI2 3: AI3 4: Импульсное задание 5: Связь 6: Мульти-задание 7: Потенциометр с электроприводом 8: ПИД Другое: F -соединитель	0	-	Изменяется в любое время
BE-00	0xBE00	Переданное извне ускорение	0: Неактивное состояние 1: AI1 2: AI2 3: AI3 4: Импульсное задание 5: Связь 6: Мульти-задание 7: Потенциометр с электроприводом 8: ПИД Другое: F -соединитель	0	-	Изменяется в любое время
BE-03	0xBE03	Коэффициент ограничения перегрузки по моменту	0,0% ~ 400,0%	100,0	%	Изменяется в любое время
BE-04	0xBE04	Коэффициент ограничения мощности в режиме двигателя	0,0% ~ 400,0%	400,0	%	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
BE-05	0xBE05	Коэффициент ограничения мощности в генераторном режиме	0,0% ~ 400,0%	400,0	%	Изменяется в любое время
BE-06	0xBE06	Разрешение ограничения превышения скорости	0 ~ 1	1	-	Изменяется в любое время
BE-07	0xBE07	Синусоидальная частота испытания диапазона частот	0 ~ 1000 Гц	0	Гц	Изменяется в любое время
BE-08	0xBE08	Синусоидальная частота испытания диапазона частот	0% ~ 100%	0	%	Изменяется в любое время
BE-09	0xBE09	Разрешение испытания диапазона частот	0 ~ 4	0	-	Изменяется в любое время
BE-11	0xBE0B	Режим расчета параметров контура скорости	0: Новое решение 1: Совместимое решение	1	-	Изменяется только при остановке
BE-12	0xBE0C	Пропорциональный коэффициент контура скорости в режиме замкнутого векторного управления (FVC)	0,00 ~ 100,00 Гц	8,00	Гц	Изменяется в любое время
BE-13	0xBE0D	Время интегрирования контура скорости в режиме замкнутого векторного управления (FVC)	0,000 ~ 20,000 с	0,080	с	Изменяется в любое время
BE-14	0xBE0E	Пропорциональный коэффициент контура скорости в режиме разомкнутого векторного управления (SVC)	0,00 ~ 100,00 Гц	5,00	Гц	Изменяется в любое время
BE-15	0xBE0F	Время интегрирования контура скорости в режиме разомкнутого векторного управления (SVC)	0,000 ~ 20,000 с	0,127	с	Изменяется в любое время
BE-16	0xBE10	Пропорциональный коэффициент коррекции низкой частоты	0,0% ~ 1000,0%	100,0	%	Изменяется в любое время
BE-17	0xBE11	Интегральный коэффициент коррекции низкой частоты	0,0% ~ 1000,0%	100,0	%	Изменяется в любое время
BE-18	0xBE12	Коэффициент адаптации контура скорости	0,000 ~ 10,000	0,200	-	Изменяется в любое время
BE-19	0xBE13	Нижнее ограничение адаптационного переключения контура скорости	0,000 ~ 10,000	0,400	-	Изменяется в любое время
BE-20	0xBE14	Верхнее ограничение адаптационного переключения контура скорости	0,000 ~ 10,000	1,000	-	Изменяется в любое время
BE-21	0xBE15	Верхнее ограничение коррекции адаптации контура скорости	0,0% ~ 1000,0%	100,0	%	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
BE-22	0xBE16	Нижнее ограничение коррекции адаптации контура скорости	0,0% ~ 1000,0%	100,0	%	Изменяется в любое время
BE-23	0xBE17	Разрешение адаптации потока	0 ~ 1	0	-	Изменяется в любое время
BE-24	0xBE18	Коэффициент коррекции контроллера защиты от превышения скорости	0,0% ~ 1000,0%	100,0	%	Изменяется в любое время
BE-25	0xBE19	Управляющее слово для управления VDC	Бит00: VdcMin 0: Запрещено 1: Разрешено Бит01: VdcMax 0: Запрещено 1: Разрешено Бит02: Автоматический расчет напряжения срабатывания VDC 0: Запрещено 1: Разрешено Бит03: Интегральное действие управления VDC 0: Запрещено 1: Разрешено	0	-	Изменяется в любое время
BE-26	0xBE1A	Коэффициент емкости шины	50,0% ~ 1000,0%	100,0	%	Изменяется в любое время
BE-27	0xBE1B	Частота гистерезиса выхода подавления минимального напряжения	0,00 ~ 10,00 Гц	3,00	Гц	Изменяется в любое время
BE-28	0xBE1C	Минимальный порог скорости отказа VDC	0,00 ~ 20,00 Гц	2,00	Гц	Изменяется в любое время
BE-29	0xBE1D	Коэффициент динамическо й регулировки	0,0% ~ 1000,0%	100,0	%	Изменяется в любое время
BE-30	0xBE1E	Минимальное напряжение активации VDC	320,0 ~ 540,0 В	430,0	V	Изменяется в любое время
BE-31	0xBE1F	Максимальное напряжение активации VDC	650,0 ~ 800,0 В	770,0	V	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
BE-32	0xBE20	Управляющее слово для управления потокосцеплением	Бит00: Режим фильтрации для расчета ограничения выходного напряжения 0: Симметричная фильтрация 1: Асимметричная фильтрация Бит01: Расчет обратно пропорциональной кривой асинхронного двигателя 0: Обратно пропорциональная частота синхронизации уменьшается. 1: Обратно пропорциональная скорость уменьшается. Бит02: Расчет прямой связи по потокосцеплению с использованием обратно пропорциональной скорости 0: Запрещено 1: Разрешено Бит03: Зарезервировано Бит04: Зарезервировано Бит05: Регулировка ослабления поля 0: Запрещено 1: Разрешено Бит06 Прямая связь по производной потокосцепления 0: Запрещено 1: Разрешено Бит07: Управление энергосбережением 0: Запрещено 1: Разрешено Бит08: Замкнутый контур потока асинхронного двигателя 0: Запрещено 1: Разрешено Бит09: Зарезервировано Бит10: Зарезервировано Бит11: Режим предварительного возбуждения асинхронного двигателя 0: Предварительное возбуждение по времени 1: Предварительное возбуждение по току Бит12: Ток предварительного возбуждения асинхронного двигателя 0: Ток задания 1: Максимальный ток, допустимый приводом	2357	-	Изменяется в любое время
BE-33	0xBE21	Верхнее ограничение выходного напряжения для регулировки ослабления поля	1 ~ 50%	5	%	Изменяется в любое время
BE-34	0xBE22	Верхнее ограничение выходного напряжения для автоматической регулировки ослабления поля	1 ~ 20%	3	%	Изменяется в любое время
BE-35	0xBE23	Время фильтра для расчета максимального выходного напряжения	0 ~ 3000 мс	30	мс	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
BE-36	0xBE24	Коэффициент регулировки номинального потока для расчета	0,5 ~ 2,0	1,0	-	Изменяется в любое время
BE-37	0xBE25	Коэффициент регулировки частоты ослабления поля для расчета	0,8 ~ 1,2	1,0	-	Изменяется в любое время
BE-38	0xBE26	Время фильтра скольжения для расчета частоты ослабления поля	0 ~ 3000 мс	62	мс	Изменяется в любое время
BE-39	0xBE27	Фильтрация обратной связи по скорости	0 ~ 8000 мс	50	мс	Изменяется в любое время
BE-40	0xBE28	Время фильтра возрастания потокосцепления	0 ~ 8000 мс	20	мс	Изменяется в любое время
BE-42	0xBE2A	Время фильтра обратной связи по напряжению	0 ~ 3000 мс	5	мс	Изменяется в любое время
BE-43	0xBE2B	Максимальный ток размагничивания синхронного двигателя	0% ~ 500%	300	%	Изменяется в любое время
BE-44	0xBE2C	Коэффициент нижнего ограничения внешнего контура напряжения	0 ~ 500	50	-	Изменяется в любое время
BE-45	0xBE2D	Коэффициент прямой связи по производной потокосцепления	0,0 ~ 1,5	1,0	-	Изменяется в любое время
BE-46	0xBE2E	Время фильтра прямой связи по производной потокосцепления	0 ~ 3000 мс	6	мс	Изменяется в любое время
BE-47	0xBE2F	Время фильтра возрастания крутящего момента при управлении энергосбережением	0 ~ 3000 мс	50	мс	Изменяется в любое время
BE-48	0xBE30	Время фильтра падения крутящего момента при управлении энергосбережением	0 ~ 3000 мс	100	мс	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
BE-49	0xBE31	Коэффициент нижнего ограничения потокосцепления при управлении энергосбережением	0,00 ~ 0,50	0,10	-	Изменяется в любое время
BE-51	0xBE33	Ток предварительного возбуждения	1% ~ 200%	100	%	Изменяется в любое время
BE-52	0xBE34	Время предварительного возбуждения	1 ~ 30000 мс	1000	мс	Изменяется в любое время
BE-53	0xBE35	Диапазон частот потокосцепления с обратной связью	0,0 ~ 100,0 Гц	2,0	Гц	Изменяется в любое время
BE-54	0xBE36	Коэффициент времени фильтра обратной связи по потокосцеплению	0 ~ 200	4	-	Изменяется в любое время
BE-55	0xBE37	Статическое время фильтра потокосцепления на выходе	0 ~ 5000 мс	10	мс	Изменяется в любое время
BE-56	0xBE38	Режим контура тока	0: Режим ImCsr2 1: Режим комплексных векторов 2: Режим 880 3: Нет ослабления поля	1	-	Изменяется только при остановке
BE-57	0xBE39	Адаптация пропорционального коэффициента ПИ-регулятора к нагрузке	0: Запрещено 1: Разрешено	0	-	Изменяется только при остановке
BE-58	0xBE3A	Демпфирование контура тока	0,2 ~ 5,0	0,8	-	Изменяется в любое время
BE-59	0xBE3B	Регулировка Kp контура тока на низкой скорости	0,1 ~ 10,0	1,0	-	Изменяется в любое время
BE-60	0xBE3C	Регулировка Kp контура тока на высокой скорости	0,1 ~ 10,0	1,0	-	Изменяется в любое время
BE-61	0xBE3D	Регулировка Ki контура тока на низкой скорости	0,1 ~ 10,0	1,0	-	Изменяется в любое время
BE-62	0xBE3E	Регулировка Ki контура тока на высокой скорости	0,1 ~ 10,0	2,0	-	Изменяется в любое время
BE-63	0xBE3F	Регулировка комплексного вектора контура тока по оси D	0,1 ~ 10,0	1,0	-	Изменяется в любое время
BE-64	0xBE40	Регулировка комплексного вектора контура тока по оси Q	0,1 ~ 10,0	1,0	-	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
BE-65	0xBE41	Нижнее ограничение частоты гистерезиса комплексного вектора в процентах от номинальной частоты	0% ~ BE-66	0	%	Изменяется в любое время
BE-66	0xBE42	Верхнее ограничение частоты гистерезиса комплексного вектора в процентах от номинальной частоты	BE-65 ~ 150%	0	%	Изменяется в любое время
BE-67	0xBE43	Верхнее ограничение напряжения переключения гистерезиса ImCsr2 в процентах от напряжения насыщения	BE-68 ~ 95%	89	%	Изменяется в любое время
BE-68	0xBE44	Нижнее ограничение напряжения переключения гистерезиса ImCsr2 в процентах от напряжения насыщения	60% ~ BE-67	79	%	Изменяется в любое время
BE-69	0xBE45	Диапазон гистерезиса частоты переключения гистерезиса ImCsr2 в процентах от номинальной частоты	1 ~ 30%	10	%	Изменяется в любое время
BE-70	0xBE46	Нижнее ограничение частоты переключения гистерезиса ImCsr2 (ниже которого условие гистерезиса не действует) в процентах от номинальной частоты	40 ~ 80%	60	%	Изменяется в любое время
BE-71	0xBE47	Регулировка Kss контура тока ImCsr2	0,1 ~ 10,0	1,0	-	Изменяется в любое время
BE-72	0xBE48	Коэффициент регулировки пропорционального коэффициента, соответствующий максимальному крутящему моменту, когда пропорциональный коэффициент настраивается по нагрузке	0,1 ~ 1,0	0,5	-	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
BE-73	0xBE49	Заданное значение верхнего ограничения крутящего момента в процентах от номинального крутящего момента, когда пропорциональный коэффициент настраивается по нагрузке	BE-74 ~ 300%	200	%	Изменяется в любое время
BE-74	0xBE4A	Заданное значение нижнего ограничения крутящего момента в процентах от номинального крутящего момента, когда пропорциональный коэффициент настраивается по нагрузке	0,0% ~ BE-73	100	%	Изменяется в любое время
BE-75	0xBE4B	Регулировка прямой связи по производной	0,0 ~ 1,0	0,0	-	Изменяется в любое время
BE-76	0xBE4C	Начальная частота управления развязкой в процентах от номинальной частоты	20 ~ 150%	40	%	Изменяется в любое время
BE-77	0xBE4D	Коэффициент регулировки времени фильтра управления развязкой	0,1 ~ 3,0	1,0	-	Изменяется в любое время
BE-78	0xBE4E	Коэффициент регулировки выхода управления развязкой	0,0 ~ 1,0	1,0	-	Изменяется в любое время
BE-79	0xBE4F	Разрешение прямой связи по СРС	0: Запрещено 1: Разрешено	0	-	Изменяется в любое время
BE-80	0xBE50	Вспомогательное управляющее слово контура тока	Бит00: Ограничение угла комплексного вектора 0: Запрещено 1: Разрешено Бит01: Ограничение угла напряжения 0: Внутреннее ограничение программы 1: Настройка параметров Бит02: 0 по умолчанию 0: Никакого нижнего ограничения тока возбуждения не накладывается при динамическом процессе. 1: Нижнее ограничение тока возбуждения накладывается при динамическом процессе в режиме ImCsr2. Бит03–Бит15: Зарезервировано (0 по умолчанию)	0	-	Изменяется в любое время
BE-81	0xBE51	Верхнее ограничение угла напряжения	90° ~ 180°	150	°	Изменяется в любое время
BE-82	0xBE52	Нижнее ограничение угла напряжения	0° ~ 90°	30	°	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
BE-83	0xBE53	Интегральное ограничение по оси D асинхронного двигателя	0,500 ~ 1,000	0,707	-	Изменяется в любое время
BE-84	0xBE54	Верхнее ограничение несущей частоты контура тока	5,0 ~ 16,0	8,0	-	Изменяется в любое время
BE-85	0xBE55	Разрешение статизма	0 ~ 1	0	-	Изменяется только при остановке
BE-86	0xBE56	Источник статизма	0: Линейный ток 1: Момент задания 2: Выход регулировки скорости 3: Интегральный компонент регулировки скорости	1	-	Изменяется только при остановке
BE-87	0xBE57	Коэффициент статизма частоты задания	0,0% ~ 50,0%	0,0	%	Изменяется в любое время
BE-88	0xBE58	Режим переключения FVC-SVC (замкнутое векторное управление-разомкнутое векторное управление)	0: Нет переключения 1: Активное переключение 2: Пассивное переключение (привод переменного тока переключается в режим разомкнутого векторного управления (SVC) при обнаружении обрыва провода энкодера, переключается обратно в режим замкнутого векторного управления (FVC), когда энкодер восстанавливается во время остановки, и не переключается обратно в режим FVC, когда энкодер восстанавливается во время работы). 3: Пассивное переключение (привод переменного тока переключается в режим разомкнутого векторного управления (SVC) при обнаружении обрыва провода энкодера и переключается обратно в режим замкнутого векторного управления (FVC), когда энкодер восстанавливается во время работы или остановки).	0	-	Изменяется только при остановке
BE-89	0xBE59	Частота переключения FVC-SVC (замкнутое векторное управление-разомкнутое векторное управление)	10% ~ 500%	50	%	Изменяется только при остановке
BE-90	0xBE5A	Гистерезис переключения FVC-SVC (замкнутое векторное управление-разомкнутое векторное управление)	10% ~ 100%	10	%	Изменяется только при остановке
BF-00	0xBF00	Минимальный интервал измерения скорости резольвера	0,010 ~ 10,000 с	0,450	с	Изменяется только при остановке
BF-01	0xBF01	Коэффициент адаптации динамических параметров	20,0% ~ 200,0%	100,0	%	Изменяется только при остановке
BF-02	0xBF02	Режим настройки напряжения при авто-настройке модели насыщения	0 ~ 1	1	-	Изменяется в любое время
BF-03	0xBF03	Зарезервировано 2 Несущая частота задания при авто-настройке модели насыщения	0,0 ~ 10,0	6,0	-	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
BF-04	0xBF04	Кратность заданного номинального тока авто-настройки модели насыщения	0% ~ 250%	200	%	Изменяется в любое время
BF-05	0xBF05	Заданное вручную значение напряжения при авто-настройке модели насыщения	0 ~ 4096	2000	-	Изменяется в любое время
BF-06	0xBF06	Время фильтра напряжения на шине	0 ~ 10000 мс	0	мс	Изменяется в любое время
BF-07	0xBF07	Защита инвертора	Бит00: Защита от поимпульсного ограничения тока (зарезервировано) 0: Запрещено 1: Разрешено Бит01: Потеря выходной фазы (зарезервировано) 0: Запрещено 1: Разрешено Бит02: Защита от тока утечки (зарезервировано) 0: Запрещено 1: Разрешено Бит03: Определение потери входной фазы сигнала PL (зарезервировано) 0: Запрещено 1: Разрешено Бит04: Определение потери входной фазы шины (зарезервировано) 0: Запрещено 1: Разрешено Бит05: Понижение рабочих характеристик при низкой частоте 0: Запрещено 1: Разрешено Бит06 Сообщение о перенапряжении при отключении 0: Разрешено 1: Запрещено Бит07: Ошибка определения дрейфа нуля 0: Запрещено 1: Разрешено Бит08: Определение ошибки предварительной зарядки (зарезервировано) 0: Запрещено 1: Разрешено Бит09: Сбор и анализ данных о напряжении на шине 0: Запрещено 1: Разрешено	128	-	Изменяется в любое время
BF-09	0xBF09	Порог предварительной перегрузки привода переменного тока	0,0% ~ +100,0%	90,0	%	Изменяется в любое время
BF-12	0xBF0C	Время определения потери входной фазы	1,0 ~ 10,0 с	2,0	с	Изменяется в любое время
BF-13	0xBF0D	Диапазон допустимых колебаний шины	10,0 ~ 500,0 В	65,0	V	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
BF-14	0xBF0E	Предварительный перегрев модуля до предела перегрева	0,0% ~ 60,0%	5,0	%	Изменяется в любое время
BF-15	0xBF0F	Максимальный выходной ток	0,0% ~ 1000,0%	1000,0	%	Изменяется в любое время
BF-16	0xBF10	Настройка ШИМ	Бит00: Несущая частота, отрегулированная по температуре 0: Запрещено 1: Разрешено Бит01: Несущая частота, отрегулированная по частоте синхронизации 0: Запрещено 1: Разрешено Бит02– Бит03: 0: Асинхронная модуляция 1: Псевдосинхронная модуляция 2: Синхронная модуляция (зарезервировано) Бит04–Бит06: 0: CPWM 1: DPWM0 2: DPWM1 3: DPWM2 4: DPWM3 5: DPWMph Бит07: Компенсация мертвой зоны 0: Запрещено 1: Разрешено Бит08: Режим перемодуляции 0: Амплитуда 1: Фаза	130	-	Изменяется в любое время
BF-17	0xBF11	Гистерезис для настройки несущей частоты по частоте синхронизации	0,0 ~ 100,0 Гц	3,0	Гц	Изменяется в любое время
BF-18	0xBF12	Частота отключения для компенсации мертвой зоны	0,0 ~ 600,0 Гц	70,0	Гц	Изменяется в любое время
BF-19	0xBF13	Коэффициент узкого импульса	0,0% ~ +100,0%	0,0	%	Изменяется в любое время
BF-20	0xBF14	Начальная частота для настройки несущей частоты по частоте синхронизации	0,0 ~ 600,0 Гц	5,0	Гц	Изменяется в любое время
BF-21	0xBF15	Ограничение коэффициента модуляции	A5-05 ~ 115,5%	105,0	%	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
BF-22	0xBF16	Напряжение при падении напряжения на транзисторе привода	0,00 ~ 5,00 В	0,80	V	Изменяется только при остановке
BF-23	0xBF17	Ток 1 на кривой времени мертвой зоны	0,0 ~ 150,0%	1,0	%	Изменяется только при остановке
BF-24	0xBF18	Ток 2 на кривой времени мертвой зоны	0,0 ~ 150,0%	2,0	%	Изменяется только при остановке
BF-25	0xBF19	Ток 3 на кривой времени мертвой зоны	0,0 ~ 150,0%	5,0	%	Изменяется только при остановке
BF-26	0xBF1A	Ток 4 на кривой времени мертвой зоны	0,0 ~ 150,0%	10,0	%	Изменяется только при остановке
BF-27	0xBF1B	Ток 5 на кривой времени мертвой зоны	0,0 ~ 150,0%	20,0	%	Изменяется только при остановке
BF-28	0xBF1C	Ток 6 на кривой времени мертвой зоны	0,0 ~ 150,0%	40,0	%	Изменяется только при остановке
BF-29	0xBF1D	Ток 7 на кривой времени мертвой зоны	0,0 ~ 150,0%	60,0	%	Изменяется только при остановке
BF-30	0xBF1E	Ток 8 на кривой времени мертвой зоны	0,0 ~ 150,0%	80,0	%	Изменяется только при остановке
BF-31	0xBF1F	Время 1 на кривой времени мертвой зоны	0,0% ~ 300,0%	10,0	%	Изменяется только при остановке
BF-32	0xBF20	Время 2 на кривой времени мертвой зоны	0,0% ~ 300,0%	20,0	%	Изменяется только при остановке
BF-33	0xBF21	Время 3 на кривой времени мертвой зоны	0,0% ~ 300,0%	50,0	%	Изменяется только при остановке
BF-34	0xBF22	Время 4 на кривой времени мертвой зоны	0,0% ~ 300,0%	80,0	%	Изменяется только при остановке
BF-35	0xBF23	Время 5 на кривой времени мертвой зоны	0,0% ~ 300,0%	90,0	%	Изменяется только при остановке
BF-36	0xBF24	Время 6 на кривой времени мертвой зоны	0,0% ~ 300,0%	90,0	%	Изменяется только при остановке
BF-37	0xBF25	Время 7 на кривой времени мертвой зоны	0,0% ~ 300,0%	90,0	%	Изменяется только при остановке
BF-38	0xBF26	Время 8 на кривой времени мертвой зоны	0,0% ~ 300,0%	90,0	%	Изменяется только при остановке
BF-39	0xBF27	Определение чрезмерного тока утечки	0: Запрещено 1: Разрешено	0	-	Изменяется только при остановке

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
BF-40	0xBF28	Коэффициент пороговой защиты от ошибки чрезмерного тока утечки	50,0% ~ 100,0%	100,0	%	Изменяется в любое время
BF-44	0xBF2C	Пусковое напряжение срабатывания блока торможения	200,0 ~ 2000,0 В	760,0	V	Изменяется в любое время
BF-45	0xBF2D	Уровень определения потери нагрузки	0,0% ~ +100,0%	10,0	%	Изменяется в любое время
BF-46	0xBF2E	Время определения потери нагрузки	0,0 ~ 60,0 с	1,0	с	Изменяется в любое время
C0-00	0xC000	Соответствие связи	0: Запрещено 1: Разрешено	0	-	Изменяется в любое время
C0-01	0xC001	Автоматическое определение адреса	0: Запрещено 1: Определение сброса (перезапись индекса) 2: Инкрементное определение (без перезаписи индекса)	0	-	Изменяется в любое время
C0-02	0xC002	Время автоматического определения адреса	0 ~ 65535 с	60	с	Изменяется в любое время
C0-03	0xC003	Подтверждение автоматического определения адреса	0: Отмена 1: Подтверждение	0	-	Изменяется в любое время
C0-04	0xC004	Режим передачи данных с порядком байтов	Единицы: Полученные данные 0: Младшие байты перед старшими байтами 1: Старшие байты перед младшими байтами	0	-	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
C0-05	0xC005	Выбор типа считываемых данных 1	Единицы: Индекс чтения 1 0: UInt16 1: Int16 2: UInt32 3: Int32 4: Float32 без знака 5: Float32 со знаком Десятки: Индекс чтения 2 0: UInt16 1: Int16 2: UInt32 3: Int32 4: Float32 без знака 5: Float32 со знаком Сотни: Индекс чтения 3 0: UInt16 1: Int16 2: UInt32 3: Int32 4: Float32 без знака 5: Float32 со знаком Тысячи: Индекс чтения 4 0: UInt16 1: Int16 2: UInt32 3: Int32 4: Float32 без знака 5: Float32 со знаком Десятки тысяч: Индекс чтения 5 0: UInt16 1: Int16 2: UInt32 3: Int32 4: Float32 без знака 5: Float32 со знаком	0	-	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
C0-06	0xC006	Выбор типа считываемых данных 2	Единицы: Индекс чтения 6 0: UInt16 1: Int16 2: UInt32 3: Int32 4: Float32 без знака 5: Float32 со знаком Десятки: Индекс чтения 7 0: UInt16 1: Int16 2: UInt32 3: Int32 4: Float32 без знака 5: Float32 со знаком Сотни: Индекс чтения 8 0: UInt16 1: Int16 2: UInt32 3: Int32 4: Float32 без знака 5: Float32 со знаком Тысячи: Индекс чтения 9 0: UInt16 1: Int16 2: UInt32 3: Int32 4: Float32 без знака 5: Float32 со знаком Десятки тысяч: Индекс чтения 10 0: UInt16 1: Int16 2: UInt32 3: Int32 4: Float32 без знака 5: Float32 со знаком	0	-	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
C0-07	0xC007	Выбор коэффициента масштабирования считываемых данных 1	Единицы: Индекс чтения 1 0: x1 1: x0,1 2: x0,01 3: x0,001 4: x10 5: x100 6: x1000 7: x0,0001 8: x10000 Десятки: Индекс чтения 2 0: x1 1: x0,1 2: x0,01 3: x0,001 4: x10 5: x100 6: x1000 7: x0,0001 8: x10000 Сотни: Индекс чтения 3 0: x1 1: x0,1 2: x0,01 3: x0,001 4: x10 5: x100 6: x1000 7: x0,0001 8: x10000 Тысячи: Индекс чтения 4 0: x1 1: x0,1 2: x0,01 3: x0,001 4: x10 5: x100 6: x1000 7: x0,0001 8: x10000 Десятки тысяч: Индекс чтения 5 0: x1 1: x0,1 2: x0,01 3: x0,001 4: x10 5: x100	0	-	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
C0-08	0xC008	Выбор коэффициента масштабирования считываемых данных 2	Единицы: Индекс чтения 6 0: x1 1: x0,1 2: x0,01 3: x0,001 4: x10 5: x100 6: x1000 7: x0,0001 8: x10000 Десятки: Индекс чтения 7 0: x1 1: x0,1 2: x0,01 3: x0,001 4: x10 5: x100 6: x1000 7: x0,0001 8: x10000 Сотни: Индекс чтения 8 0: x1 1: x0,1 2: x0,01 3: x0,001 4: x10 5: x100 6: x1000 7: x0,0001 8: x10000 Тысячи: Индекс чтения 9 0: x1 1: x0,1 2: x0,01 3: x0,001 4: x10 5: x100 6: x1000 7: x0,0001 8: x10000 Десятки тысяч: Индекс чтения 10 0: x1 1: x0,1 2: x0,01 3: x0,001 4: x10 5: x100	0	-	Изменяется в любое время
C0-09	0xC009	Тип данных записи	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
C0-10	0xC00A	Состояние соответствия адресов	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Изменяется в любое время
C0-18	0xC012	Количество адресов соответствия чтения	0 ~ 10	10	-	Изменяется в любое время
C0-19	0xC013	Количество адресов соответствия записи	0 ~ 10	10	-	Изменяется в любое время
C0-20	0xC014	Индекс чтения 1	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Изменяется в любое время
C0-21	0xC015	Субиндекс чтения 1	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Изменяется в любое время
C0-22	0xC016	Индекс внутреннего адреса соответствия чтения 1	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Изменяется в любое время
C0-23	0xC017	Субиндекс внутреннего адреса соответствия чтения 1	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Изменяется в любое время
C0-24	0xC018	Индекс чтения 2	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Изменяется в любое время
C0-25	0xC019	Субиндекс чтения 2	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Изменяется в любое время
C0-26	0xC01A	Индекс внутреннего адреса соответствия чтения 2	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Изменяется в любое время
C0-27	0xC01B	Субиндекс внутреннего адреса соответствия чтения 2	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Изменяется в любое время
C0-28	0xC01C	Индекс чтения 3	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Изменяется в любое время
C0-29	0xC01D	Субиндекс чтения 3	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Изменяется в любое время
C0-30	0xC01E	Индекс внутреннего адреса соответствия чтения 3	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Изменяется в любое время
C0-31	0xC01F	Субиндекс внутреннего адреса соответствия чтения 3	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Изменяется в любое время
C0-32	0xC020	Индекс чтения 4	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Изменяется в любое время
C0-33	0xC021	Субиндекс чтения 4	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Изменяется в любое время
C0-34	0xC022	Индекс внутреннего адреса соответствия чтения 4	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Изменяется в любое время
C0-35	0xC023	Субиндекс внутреннего адреса соответствия чтения 4	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
C0-36	0xC024	Индекс чтения 5	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Изменяется в любое время
C0-37	0xC025	Субиндекс чтения 5	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Изменяется в любое время
C0-38	0xC026	Индекс внутреннего адреса соответствия чтения 5	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Изменяется в любое время
C0-39	0xC027	Субиндекс внутреннего адреса соответствия чтения 5	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Изменяется в любое время
C0-40	0xC028	Индекс чтения 6	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Изменяется в любое время
C0-41	0xC029	Субиндекс чтения 6	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Изменяется в любое время
C0-42	0xC02A	Индекс внутреннего адреса соответствия чтения 6	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Изменяется в любое время
C0-43	0xC02B	Субиндекс внутреннего адреса соответствия чтения 6	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Изменяется в любое время
C0-44	0xC02C	Индекс чтения 7	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Изменяется в любое время
C0-45	0xC02D	Субиндекс чтения 7	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Изменяется в любое время
C0-46	0xC02E	Индекс внутреннего адреса соответствия чтения 7	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Изменяется в любое время
C0-47	0xC02F	Субиндекс внутреннего адреса соответствия чтения 7	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Изменяется в любое время
C0-48	0xC030	Индекс чтения 8	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Изменяется в любое время
C0-49	0xC031	Субиндекс чтения 8	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Изменяется в любое время
C0-50	0xC032	Индекс внутреннего адреса соответствия чтения 8	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Изменяется в любое время
C0-51	0xC033	Субиндекс внутреннего адреса соответствия чтения 8	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Изменяется в любое время
C0-52	0xC034	Индекс чтения 9	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Изменяется в любое время
C0-53	0xC035	Субиндекс чтения 9	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
C0-54	0xC036	Индекс внутреннего адреса соответствия чтения 9	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Изменяется в любое время
C0-55	0xC037	Субиндекс внутреннего адреса соответствия чтения 9	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Изменяется в любое время
C0-56	0xC038	Индекс чтения 10	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Изменяется в любое время
C0-57	0xC039	Субиндекс чтения 10	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Изменяется в любое время
C0-58	0xC03A	Индекс внутреннего адреса соответствия чтения 10	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Изменяется в любое время
C0-59	0xC03B	Субиндекс внутреннего адреса соответствия чтения 10	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Изменяется в любое время
C0-60	0xC03C	Индекс записи 1	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Изменяется в любое время
C0-61	0xC03D	Субиндекс записи 1	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Изменяется в любое время
C0-62	0xC03E	Индекс внутреннего адреса соответствия записи 1	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Изменяется в любое время
C0-63	0xC03F	Субиндекс внутреннего адреса соответствия записи 1	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Изменяется в любое время
C0-64	0xC040	Индекс записи 2	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Изменяется в любое время
C0-65	0xC041	Субиндекс записи 2	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Изменяется в любое время
C0-66	0xC042	Индекс внутреннего адреса соответствия записи 2	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Изменяется в любое время
C0-67	0xC043	Субиндекс внутреннего адреса соответствия записи 2	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Изменяется в любое время
C0-68	0xC044	Индекс записи 3	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Изменяется в любое время
C0-69	0xC045	Субиндекс записи 3	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Изменяется в любое время
C0-70	0xC046	Индекс внутреннего адреса соответствия записи 3	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Изменяется в любое время
C0-71	0xC047	Субиндекс внутреннего адреса соответствия записи 3	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
C0-72	0xC048	Индекс записи 4	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Изменяется в любое время
C0-73	0xC049	Субиндекс записи 4	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Изменяется в любое время
C0-74	0xC04A	Индекс внутреннего адреса соответствия записи 4	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Изменяется в любое время
C0-75	0xC04B	Субиндекс внутреннего адреса соответствия записи 4	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Изменяется в любое время
C0-76	0xC04C	Индекс записи 5	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Изменяется в любое время
C0-77	0xC04D	Субиндекс записи 5	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Изменяется в любое время
C0-78	0xC04E	Индекс внутреннего адреса соответствия записи 5	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Изменяется в любое время
C0-79	0xC04F	Субиндекс внутреннего адреса соответствия записи 5	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Изменяется в любое время
C0-80	0xC050	Индекс записи 6	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Изменяется в любое время
C0-81	0xC051	Субиндекс записи 6	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Изменяется в любое время
C0-82	0xC052	Индекс внутреннего адреса соответствия записи 6	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Изменяется в любое время
C0-83	0xC053	Субиндекс внутреннего адреса соответствия записи 6	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Изменяется в любое время
C0-84	0xC054	Индекс записи 7	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Изменяется в любое время
C0-85	0xC055	Субиндекс записи 7	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Изменяется в любое время
C0-86	0xC056	Индекс внутреннего адреса соответствия записи 7	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Изменяется в любое время
C0-87	0xC057	Субиндекс внутреннего адреса соответствия записи 7	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Изменяется в любое время
C0-88	0xC058	Индекс записи 8	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Изменяется в любое время
C0-89	0xC059	Субиндекс записи 8	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
C0-90	0xC05A	Индекс внутреннего адреса соответствия записи 8	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Изменяется в любое время
C0-91	0xC05B	Субиндекс внутреннего адреса соответствия записи 8	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Изменяется в любое время
C0-92	0xC05C	Индекс записи 9	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Изменяется в любое время
C0-93	0xC05D	Субиндекс записи 9	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Изменяется в любое время
C0-94	0xC05E	Индекс внутреннего адреса соответствия записи 9	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Изменяется в любое время
C0-95	0xC05F	Субиндекс внутреннего адреса соответствия записи 9	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Изменяется в любое время
C0-96	0xC060	Индекс записи 10	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Изменяется в любое время
C0-97	0xC061	Субиндекс записи 10	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Изменяется в любое время
C0-98	0xC062	Индекс внутреннего адреса соответствия записи 10	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Изменяется в любое время
C0-99	0xC063	Субиндекс внутреннего адреса соответствия записи 10	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Изменяется в любое время
C1-00	0xC100	Вход модуля W2B A	0: 0 Другое: K -соединитель	0	-	Изменяется в любое время
C1-01	0xC101	Вход модуля W2B B	То же, что и C1-00	0	-	Изменяется в любое время
C1-02	0xC102	Вход модуля W2B C	То же, что и C1-00	0	-	Изменяется в любое время
C1-03	0xC103	Вход модуля W2B D	То же, что и C1-00	0	-	Изменяется в любое время
C1-04	0xC104	Вход модуля W2B E	То же, что и C1-00	0	-	Изменяется в любое время
C1-05	0xC105	Вход модуля W2B F	То же, что и C1-00	0	-	Изменяется в любое время
C1-06	0xC106	Вход модуля W2B G	То же, что и C1-00	0	-	Изменяется в любое время
C1-07	0xC107	Вход модуля W2B H	То же, что и C1-00	0	-	Изменяется в любое время
C1-12	0xC10C	Разрешение модуля B2W A	0:Запрещено 1:Разрешено	0	-	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
C1-13	0xC10D	Флаг инверсии битов модуля B2W A	0 ~ 65535	0	-	Изменяется в любое время
C1-14	0xC10E	Модуль B2W A - Бит00	0: 0 1: 1 2: 0 3: DI1 4: DI2 5: DI3 6: DI4 7: DI5 8: DI6 9: DI7 10: DI8 11: DI9 12: DI10 13: DI11 14: DI12 15: DI13 16: DI14 17: DI15 18: DI16 Другое: B -соединитель	0	-	Изменяется в любое время
C1-15	0xC10F	Модуль B2W A - Бит01	То же, что и C1-14	0	-	Изменяется в любое время
C1-16	0xC110	Модуль B2W A - Бит02	То же, что и C1-14	0	-	Изменяется в любое время
C1-17	0xC111	Модуль B2W A - Бит03	То же, что и C1-14	0	-	Изменяется в любое время
C1-18	0xC112	Модуль B2W A - Бит04	То же, что и C1-14	0	-	Изменяется в любое время
C1-19	0xC113	Модуль B2W A - Бит05	То же, что и C1-14	0	-	Изменяется в любое время
C1-20	0xC114	Модуль B2W A - Бит06	То же, что и C1-14	0	-	Изменяется в любое время
C1-21	0xC115	Модуль B2W A - Бит07	То же, что и C1-14	0	-	Изменяется в любое время
C1-22	0xC116	Модуль B2W A - Бит08	То же, что и C1-14	0	-	Изменяется в любое время
C1-23	0xC117	Модуль B2W A - Бит09	То же, что и C1-14	0	-	Изменяется в любое время
C1-24	0xC118	Модуль B2W A - Бит10	То же, что и C1-14	0	-	Изменяется в любое время
C1-25	0xC119	Модуль B2W A - Бит11	То же, что и C1-14	0	-	Изменяется в любое время
C1-26	0xC11A	Модуль B2W A - Бит12	То же, что и C1-14	0	-	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
C1-27	0xC11B	Модуль B2W A - Бит13	То же, что и C1-14	0	-	Изменяется в любое время
C1-28	0xC11C	Модуль B2W A - Бит14	То же, что и C1-14	0	-	Изменяется в любое время
C1-29	0xC11D	Модуль B2W A - Бит15	То же, что и C1-14	0	-	Изменяется в любое время
C1-30	0xC11E	Разрешение модуля B2W B	То же, что и C1-12	0	-	Изменяется в любое время
C1-31	0xC11F	Флаг инверсии битов модуля B2W B	0 ~ 65535	0	-	Изменяется в любое время
C1-32	0xC120	Модуль B2W B - Бит00	То же, что и C1-14	0	-	Изменяется в любое время
C1-33	0xC121	Модуль B2W B - Бит01	То же, что и C1-14	0	-	Изменяется в любое время
C1-34	0xC122	Модуль B2W B - Бит02	То же, что и C1-14	0	-	Изменяется в любое время
C1-35	0xC123	Модуль B2W B - Бит03	То же, что и C1-14	0	-	Изменяется в любое время
C1-36	0xC124	Модуль B2W B - Бит04	То же, что и C1-14	0	-	Изменяется в любое время
C1-37	0xC125	Модуль B2W B - Бит05	То же, что и C1-14	0	-	Изменяется в любое время
C1-38	0xC126	Модуль B2W B - Бит06	То же, что и C1-14	0	-	Изменяется в любое время
C1-39	0xC127	Модуль B2W B - Бит07	То же, что и C1-14	0	-	Изменяется в любое время
C1-40	0xC128	Модуль B2W B - Бит08	То же, что и C1-14	0	-	Изменяется в любое время
C1-41	0xC129	Модуль B2W B - Бит09	То же, что и C1-14	0	-	Изменяется в любое время
C1-42	0xC12A	Модуль B2W B - Бит10	То же, что и C1-14	0	-	Изменяется в любое время
C1-43	0xC12B	Модуль B2W B - Бит11	То же, что и C1-14	0	-	Изменяется в любое время
C1-44	0xC12C	Модуль B2W B - Бит12	То же, что и C1-14	0	-	Изменяется в любое время
C1-45	0xC12D	Модуль B2W B - Бит13	То же, что и C1-14	0	-	Изменяется в любое время
C1-46	0xC12E	Модуль B2W B - Бит14	То же, что и C1-14	0	-	Изменяется в любое время
C1-47	0xC12F	Модуль B2W B - Бит15	То же, что и C1-14	0	-	Изменяется в любое время
C1-48	0xC130	Разрешение модуля B2W C	0: Запрещено 1: Разрешено	0	-	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
C1-49	0xC131	Флаг инверсии битов модуля B2W C	0 ~ 65535	0	-	Изменяется в любое время
C1-50	0xC132	Модуль B2W C - Бит00	То же, что и C1-14	0	-	Изменяется в любое время
C1-51	0xC133	Модуль B2W C - Бит01	То же, что и C1-14	0	-	Изменяется в любое время
C1-52	0xC134	Модуль B2W C - Бит02	То же, что и C1-14	0	-	Изменяется в любое время
C1-53	0xC135	Модуль B2W C - Бит03	То же, что и C1-14	0	-	Изменяется в любое время
C1-54	0xC136	Модуль B2W C - Бит04	То же, что и C1-14	0	-	Изменяется в любое время
C1-55	0xC137	Модуль B2W C - Бит05	То же, что и C1-14	0	-	Изменяется в любое время
C1-56	0xC138	Модуль B2W C - Бит06	То же, что и C1-14	0	-	Изменяется в любое время
C1-57	0xC139	Модуль B2W C - Бит07	То же, что и C1-14	0	-	Изменяется в любое время
C1-58	0xC13A	Модуль B2W C - Бит08	То же, что и C1-14	0	-	Изменяется в любое время
C1-59	0xC13B	Модуль B2W C - Бит09	То же, что и C1-14	0	-	Изменяется в любое время
C1-60	0xC13C	Модуль B2W C - Бит10	То же, что и C1-14	0	-	Изменяется в любое время
C1-61	0xC13D	Модуль B2W C - Бит11	То же, что и C1-14	0	-	Изменяется в любое время
C1-62	0xC13E	Модуль B2W C - Бит12	То же, что и C1-14	0	-	Изменяется в любое время
C1-63	0xC13F	Модуль B2W C - Бит13	То же, что и C1-14	0	-	Изменяется в любое время
C1-64	0xC140	Модуль B2W C - Бит14	То же, что и C1-14	0	-	Изменяется в любое время
C1-65	0xC141	Модуль B2W C - Бит15	То же, что и C1-14	0	-	Изменяется в любое время
C1-66	0xC142	Разрешение модуля B2W D	То же, что и C1-12	0	-	Изменяется в любое время
C1-67	0xC143	Флаг инверсии битов модуля B2W D	0 ~ 65535	0	-	Изменяется в любое время
C1-68	0xC144	Модуль B2W D - Бит00	То же, что и C1-14	0	-	Изменяется в любое время
C1-69	0xC145	Модуль B2W D - Бит01	То же, что и C1-14	0	-	Изменяется в любое время
C1-70	0xC146	Модуль B2W D - Бит02	То же, что и C1-14	0	-	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
C1-71	0xC147	Модуль B2W D - Бит03	То же, что и C1-14	0	-	Изменяется в любое время
C1-72	0xC148	Модуль B2W D - Бит04	То же, что и C1-14	0	-	Изменяется в любое время
C1-73	0xC149	Модуль B2W D - Бит05	То же, что и C1-14	0	-	Изменяется в любое время
C1-74	0xC14A	Модуль B2W D - Бит06	То же, что и C1-14	0	-	Изменяется в любое время
C1-75	0xC14B	Модуль B2W D - Бит07	То же, что и C1-14	0	-	Изменяется в любое время
C1-76	0xC14C	Модуль B2W D - Бит08	То же, что и C1-14	0	-	Изменяется в любое время
C1-77	0xC14D	Модуль B2W D - Бит09	То же, что и C1-14	0	-	Изменяется в любое время
C1-78	0xC14E	Модуль B2W D - Бит10	То же, что и C1-14	0	-	Изменяется в любое время
C1-79	0xC14F	Модуль B2W D - Бит11	То же, что и C1-14	0	-	Изменяется в любое время
C1-80	0xC150	Модуль B2W D - Бит12	То же, что и C1-14	0	-	Изменяется в любое время
C1-81	0xC151	Модуль B2W D - Бит13	То же, что и C1-14	0	-	Изменяется в любое время
C1-82	0xC152	Модуль B2W D - Бит14	То же, что и C1-14	0	-	Изменяется в любое время
C1-83	0xC153	Модуль B2W D - Бит15	То же, что и C1-14	0	-	Изменяется в любое время
C2-00	0xC200	LOWORD преобразования W-DW A	0: 0 Другое: K -соединитель	0	-	Изменяется в любое время
C2-01	0xC201	HIWORD преобразования W-DW A	0: Запрещено Другое: K -соединитель	0	-	Изменяется в любое время
C2-02	0xC202	Младшие биты базового значения преобразования W-DW A	0 ~ 65535	0	-	Изменяется в любое время
C2-03	0xC203	Старшие биты базового значения преобразования W-DW A	0 ~ 65535	0	-	Изменяется в любое время
C2-04	0xC204	LOWORD преобразования W-DW B	0: 0 Другое: K -соединитель	0	-	Изменяется в любое время
C2-05	0xC205	HIWORD преобразования W-DW B	0: Запрещено Другое: K -соединитель	0	-	Изменяется в любое время
C2-06	0xC206	Младшие биты базового значения преобразования W-DW B	0 ~ 65535	0	-	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
C2-07	0xC207	Старшие биты базового значения преобразования W-DW B	0 ~ 65535	0	-	Изменяется в любое время
C2-08	0xC208	LOWORD преобразования W-DW C	0: 0 Другое: K -соединитель	0	-	Изменяется в любое время
C2-09	0xC209	HIWORD преобразования W-DW C	0: Запрещено Другое: K -соединитель	0	-	Изменяется в любое время
C2-10	0xC20A	Младшие биты базового значения преобразования W-DW C	0 ~ 65535	0	-	Изменяется в любое время
C2-11	0xC20B	Старшие биты базового значения преобразования W-DW C	0 ~ 65535	0	-	Изменяется в любое время
C2-12	0xC20C	LOWORD преобразования W-DW D	0: 0 Другое: K -соединитель	0	-	Изменяется в любое время
C2-13	0xC20D	HIWORD преобразования W-DW D	0: Запрещено Другое: K -соединитель	0	-	Изменяется в любое время
C2-14	0xC20E	Младшие биты базового значения преобразования W-DW D	0 ~ 65535	0	-	Изменяется в любое время
C2-15	0xC20F	Старшие биты базового значения преобразования W-DW D	0 ~ 65535	0	-	Изменяется в любое время
C2-32	0xC220	Преобразование DW-W A	0: Запрещено Другое: K -соединитель	0	-	Изменяется в любое время
C2-33	0xC221	Младшие биты базового значения преобразования DW-W A	0 ~ 65535	0	-	Изменяется в любое время
C2-34	0xC222	Старшие биты базового значения преобразования DW-W A	0 ~ 65535	0	-	Изменяется в любое время
C2-35	0xC223	Преобразование DW-W B	0: Запрещено Другое: K -соединитель	0	-	Изменяется в любое время
C2-36	0xC224	Младшие биты базового значения преобразования DW-W B	0 ~ 65535	0	-	Изменяется в любое время
C2-37	0xC225	Старшие биты базового значения преобразования DW-W B	0 ~ 65535	0	-	Изменяется в любое время
C2-38	0xC226	Преобразование DW-W C	0: Запрещено Другое: K -соединитель	0	-	Изменяется в любое время
C2-39	0xC227	Младшие биты базового значения преобразования DW-W C	0 ~ 65535	0	-	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
C2-40	0xC228	Старшие биты базового значения преобразования DW-W C	0 ~ 65535	0	-	Изменяется в любое время
C2-41	0xC229	Преобразование DW-W D	0: Запрещено Другое: K -соединитель	0	-	Изменяется в любое время
C2-42	0xC22A	Младшие биты базового значения преобразования DW-W D	0 ~ 65535	0	-	Изменяется в любое время
C2-43	0xC22B	Старшие биты базового значения преобразования DW-W D	0 ~ 65535	0	-	Изменяется в любое время
C3-00	0xC300	Функция модуля логического И-ИЛИ A	0: Запрещено 1: И 2: ИЛИ	0	-	Изменяется в любое время
C3-01	0xC301	Вход 1 модуля логического И-ИЛИ A	0: Логика 0 1: Логика 1 2: Логика 0 3: DI1 4: DI2 5: DI3 6: DI4 7: DI5 8: DI6 9: DI7 10: DI8 11: DI9 12: DI10 13: DI11 14: DI12 15: DI13 16: DI14 17: DI15 18: DI16 Другое: B -соединитель	0	-	Изменяется в любое время
C3-02	0xC302	Вход 2 модуля логического И-ИЛИ A	То же, что и C3-01	0	-	Изменяется в любое время
C3-03	0xC303	Вход 3 модуля логического И-ИЛИ A	То же, что и C3-01	0	-	Изменяется в любое время
C3-04	0xC304	Вход 4 модуля логического И-ИЛИ A	То же, что и C3-01	0	-	Изменяется в любое время
C3-05	0xC305	Функция модуля логического И-ИЛИ B	0: Запрещено 1: И 2: ИЛИ	0	-	Изменяется в любое время
C3-06	0xC306	Вход 1 модуля логического И-ИЛИ B	То же, что и C3-01	0	-	Изменяется в любое время
C3-07	0xC307	Вход 2 модуля логического И-ИЛИ B	То же, что и C3-01	0	-	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
C3-08	0xC308	Вход 3 модуля логического И-ИЛИ B	То же, что и C3-01	0	-	Изменяется в любое время
C3-09	0xC309	Вход 4 модуля логического И-ИЛИ B	То же, что и C3-01	0	-	Изменяется в любое время
C3-10	0xC30A	Функция модуля логического И-ИЛИ C	То же, что и C3-05	0	-	Изменяется в любое время
C3-11	0xC30B	Вход 1 модуля логического И-ИЛИ C	То же, что и C3-01	0	-	Изменяется в любое время
C3-12	0xC30C	Вход 2 модуля логического И-ИЛИ C	То же, что и C3-01	0	-	Изменяется в любое время
C3-13	0xC30D	Вход 3 модуля логического И-ИЛИ C	То же, что и C3-01	0	-	Изменяется в любое время
C3-14	0xC30E	Вход 4 модуля логического И-ИЛИ C	То же, что и C3-01	0	-	Изменяется в любое время
C3-15	0xC30F	Функция модуля логического И-ИЛИ D	То же, что и C3-05	0	-	Изменяется в любое время
C3-16	0xC310	Вход 1 модуля логического И-ИЛИ D	То же, что и C3-01	0	-	Изменяется в любое время
C3-17	0xC311	Вход 2 модуля логического И-ИЛИ D	То же, что и C3-01	0	-	Изменяется в любое время
C3-18	0xC312	Вход 3 модуля логического И-ИЛИ D	То же, что и C3-01	0	-	Изменяется в любое время
C3-19	0xC313	Вход 4 модуля логического И-ИЛИ D	То же, что и C3-01	0	-	Изменяется в любое время
C3-20	0xC314	Функция модуля логического И-ИЛИ E	То же, что и C3-05	0	-	Изменяется в любое время
C3-21	0xC315	Вход 1 модуля логического И-ИЛИ E	То же, что и C3-01	0	-	Изменяется в любое время
C3-22	0xC316	Вход 2 модуля логического И-ИЛИ E	То же, что и C3-01	0	-	Изменяется в любое время
C3-23	0xC317	Вход 3 модуля логического И-ИЛИ E	То же, что и C3-01	0	-	Изменяется в любое время
C3-24	0xC318	Функция модуля логического И-ИЛИ F	То же, что и C3-05	0	-	Изменяется в любое время
C3-25	0xC319	Вход 1 модуля логического И-ИЛИ F	То же, что и C3-01	0	-	Изменяется в любое время
C3-26	0xC31A	Вход 2 модуля логического И-ИЛИ F	То же, что и C3-01	0	-	Изменяется в любое время
C3-27	0xC31B	Вход 3 модуля логического И-ИЛИ F	То же, что и C3-01	0	-	Изменяется в любое время
C3-28	0xC31C	Функция модуля логического И-ИЛИ G	То же, что и C3-05	0	-	Изменяется в любое время
C3-29	0xC31D	Вход 1 модуля логического И-ИЛИ G	То же, что и C3-01	0	-	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
C3-30	0xC31E	Вход 2 модуля логического И-ИЛИ G	То же, что и C3-01	0	-	Изменяется в любое время
C3-31	0xC31F	Вход 3 модуля логического И-ИЛИ G	То же, что и C3-01	0	-	Изменяется в любое время
C3-32	0xC320	Функция модуля логического И-ИЛИ H	То же, что и C3-05	0	-	Изменяется в любое время
C3-33	0xC321	Вход 1 модуля логического И-ИЛИ H	То же, что и C3-01	0	-	Изменяется в любое время
C3-34	0xC322	Вход 2 модуля логического И-ИЛИ H	То же, что и C3-01	0	-	Изменяется в любое время
C3-35	0xC323	Вход 3 модуля логического И-ИЛИ H	То же, что и C3-01	0	-	Изменяется в любое время
C3-36	0xC324	Функция модуля логического И-ИЛИ I	То же, что и C3-05	0	-	Изменяется в любое время
C3-37	0xC325	Вход 1 модуля логического И-ИЛИ I	То же, что и C3-01	0	-	Изменяется в любое время
C3-38	0xC326	Вход 2 модуля логического И-ИЛИ I	То же, что и C3-01	0	-	Изменяется в любое время
C3-39	0xC327	Вход 3 модуля логического И-ИЛИ I	То же, что и C3-01	0	-	Изменяется в любое время
C3-40	0xC328	Функция модуля логического И-ИЛИ J	То же, что и C3-05	0	-	Изменяется в любое время
C3-41	0xC329	Вход 1 модуля логического И-ИЛИ J	То же, что и C3-01	0	-	Изменяется в любое время
C3-42	0xC32A	Вход 2 модуля логического И-ИЛИ J	То же, что и C3-01	0	-	Изменяется в любое время
C3-43	0xC32B	Вход 3 модуля логического И-ИЛИ J	То же, что и C3-01	0	-	Изменяется в любое время
C3-44	0xC32C	Функция модуля логического И-ИЛИ K	То же, что и C3-05	0	-	Изменяется в любое время
C3-45	0xC32D	Вход 1 модуля логического И-ИЛИ K	То же, что и C3-01	0	-	Изменяется в любое время
C3-46	0xC32E	Вход 2 модуля логического И-ИЛИ K	То же, что и C3-01	0	-	Изменяется в любое время
C3-47	0xC32F	Вход 3 модуля логического И-ИЛИ K	То же, что и C3-01	0	-	Изменяется в любое время
C3-48	0xC330	Функция модуля логического И-ИЛИ L	То же, что и C3-05	0	-	Изменяется в любое время
C3-49	0xC331	Вход 1 модуля логического И-ИЛИ L	То же, что и C3-01	0	-	Изменяется в любое время
C3-50	0xC332	Вход 2 модуля логического И-ИЛИ L	То же, что и C3-01	0	-	Изменяется в любое время
C3-51	0xC333	Вход 3 модуля логического И-ИЛИ L	То же, что и C3-01	0	-	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
C3-56	0xC338	Вход модуля логического НЕ A	0: Запрещено 1: Логика 1 2: Логика 0 3: DI1 4: DI2 5: DI3 6: DI4 7: DI5 8: DI6 9: DI7 10: DI8 11: DI9 12: DI10 13: DI11 14: DI12 15: DI13 16: DI14 17: DI15 18: DI16 Другое: B -соединитель	0	-	Изменяется в любое время
C3-57	0xC339	Вход модуля логического НЕ B	C3-56	0	-	Изменяется в любое время
C3-58	0xC33A	Вход модуля логического НЕ C	C3-56	0	-	Изменяется в любое время
C3-59	0xC33B	Вход модуля логического НЕ D	C3-56	0	-	Изменяется в любое время
C3-60	0xC33C	Вход модуля логического НЕ E	C3-56	0	-	Изменяется в любое время
C3-61	0xC33D	Вход модуля логического НЕ F	C3-56	0	-	Изменяется в любое время
C3-62	0xC33E	Вход модуля логического НЕ G	C3-56	0	-	Изменяется в любое время
C3-63	0xC33F	Вход модуля логического НЕ H	C3-56	0	-	Изменяется в любое время
C3-64	0xC340	Вход модуля логического НЕ I	C3-56	0	-	Изменяется в любое время
C3-65	0xC341	Вход модуля логического НЕ J	C3-56	0	-	Изменяется в любое время
C3-66	0xC342	Вход модуля логического НЕ K	C3-56	0	-	Изменяется в любое время
C3-67	0xC343	Вход модуля логического НЕ L	C3-56	0	-	Изменяется в любое время
C3-68	0xC344	Вход модуля логического НЕ M	C3-56	0	-	Изменяется в любое время
C3-69	0xC345	Вход модуля логического НЕ N	C3-56	0	-	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
С3-70	0xC346	Вход модуля логического НЕ O	С3-56	0	-	Изменяется в любое время
С3-71	0xC347	Вход модуля логического НЕ P	С3-56	0	-	Изменяется в любое время
С3-72	0xC348	Функция модуля логической операции «исключающее ИЛИ» (XOR)/«исключающее НЕ-ИЛИ» (XNOR) A	0: Запрещено 1: Операция «исключающее ИЛИ» (XOR) 2: Операция «исключающее НЕ-ИЛИ» (XNOR)	0	-	Изменяется в любое время
С3-73	0xC349	Вход 1 модуля логической операции «исключающее ИЛИ» (XOR)/«исключающее НЕ-ИЛИ» (XNOR) A	То же, что и С3-01	0	-	Изменяется в любое время
С3-74	0xC34A	Вход 2 модуля логической операции «исключающее ИЛИ» (XOR)/«исключающее НЕ-ИЛИ» (XNOR) A	То же, что и С3-01	0	-	Изменяется в любое время
С3-75	0xC34B	Функция модуля логической операции «исключающее ИЛИ» (XOR)/«исключающее НЕ-ИЛИ» (XNOR) B	0: Запрещено 1: Операция «исключающее ИЛИ» (XOR) 2: Операция «исключающее НЕ-ИЛИ» (XNOR)	0	-	Изменяется в любое время
С3-76	0xC34C	Вход 1 модуля логической операции «исключающее ИЛИ» (XOR)/«исключающее НЕ-ИЛИ» (XNOR) B	То же, что и С3-01	0	-	Изменяется в любое время
С3-77	0xC34D	Вход 2 модуля логической операции «исключающее ИЛИ» (XOR)/«исключающее НЕ-ИЛИ» (XNOR) B	То же, что и С3-01	0	-	Изменяется в любое время
С3-78	0xC34E	Функция модуля логической операции «исключающее ИЛИ» (XOR)/«исключающее НЕ-ИЛИ» (XNOR) C	0: Запрещено 1: Операция «исключающее ИЛИ» (XOR) 2: Операция «исключающее НЕ-ИЛИ» (XNOR)	0	-	Изменяется в любое время
С3-79	0xC34F	Вход 1 модуля логической операции «исключающее ИЛИ» (XOR)/«исключающее НЕ-ИЛИ» (XNOR) C	То же, что и С3-01	0	-	Изменяется в любое время
С3-80	0xC350	Вход 2 модуля логической операции «исключающее ИЛИ» (XOR)/«исключающее НЕ-ИЛИ» (XNOR) C	То же, что и С3-01	0	-	Изменяется в любое время
С3-81	0xC351	Функция модуля логической операции «исключающее ИЛИ» (XOR)/«исключающее НЕ-ИЛИ» (XNOR) D	0: Запрещено 1: Операция «исключающее ИЛИ» (XOR) 2: Операция «исключающее НЕ-ИЛИ» (XNOR)	0	-	Изменяется в любое время
С3-82	0xC352	Вход 1 модуля логической операции «исключающее ИЛИ» (XOR)/«исключающее НЕ-ИЛИ» (XNOR) D	То же, что и С3-01	0	-	Изменяется в любое время
С3-83	0xC353	Вход 2 модуля логической операции «исключающее ИЛИ» (XOR)/«исключающее НЕ-ИЛИ» (XNOR) D	То же, что и С3-01	0	-	Изменяется в любое время
С3-84	0xC354	Функция модуля логической операции «исключающее ИЛИ» (XOR)/«исключающее НЕ-ИЛИ» (XNOR) E	0: Запрещено 1: Операция «исключающее ИЛИ» (XOR) 2: Операция «исключающее НЕ-ИЛИ» (XNOR)	0	-	Изменяется в любое время
С3-85	0xC355	Вход 1 модуля логической операции «исключающее ИЛИ» (XOR)/«исключающее НЕ-ИЛИ» (XNOR) E	То же, что и С3-01	0	-	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
C3-86	0xC356	Вход 2 модуля логической операции «исключающее ИЛИ» (XOR)/«исключающее НЕ-ИЛИ» (XNOR) E	То же, что и C3-01	0	-	Изменяется в любое время
C3-87	0xC357	Функция модуля логической операции «исключающее ИЛИ» (XOR)/«исключающее НЕ-ИЛИ» (XNOR) F	0: Запрещено 1: Операция «исключающее ИЛИ» (XOR) 2: Операция «исключающее НЕ-ИЛИ» (XNOR)	0	-	Изменяется в любое время
C3-88	0xC358	Вход 1 модуля логической операции «исключающее ИЛИ» (XOR)/«исключающее НЕ-ИЛИ» (XNOR) F	То же, что и C3-01	0	-	Изменяется в любое время
C3-89	0xC359	Вход 2 модуля логической операции «исключающее ИЛИ» (XOR)/«исключающее НЕ-ИЛИ» (XNOR) F	То же, что и C3-01	0	-	Изменяется в любое время
C3-90	0xC35A	Функция модуля логической операции «исключающее ИЛИ» (XOR)/«исключающее НЕ-ИЛИ» (XNOR) G	0: Запрещено 1: Операция «исключающее ИЛИ» (XOR) 2: Операция «исключающее НЕ-ИЛИ» (XNOR)	0	-	Изменяется в любое время
C3-91	0xC35B	Вход 1 модуля логической операции «исключающее ИЛИ» (XOR)/«исключающее НЕ-ИЛИ» (XNOR) G	То же, что и C3-01	0	-	Изменяется в любое время
C3-92	0xC35C	Вход 2 модуля логической операции «исключающее ИЛИ» (XOR)/«исключающее НЕ-ИЛИ» (XNOR) G	То же, что и C3-01	0	-	Изменяется в любое время
C3-93	0xC35D	Функция модуля логической операции «исключающее ИЛИ» (XOR)/«исключающее НЕ-ИЛИ» (XNOR) H	0: Запрещено 1: Операция «исключающее ИЛИ» (XOR) 2: Операция «исключающее НЕ-ИЛИ» (XNOR)	0	-	Изменяется в любое время
C3-94	0xC35E	Вход 1 модуля логической операции «исключающее ИЛИ» (XOR)/«исключающее НЕ-ИЛИ» (XNOR) H	То же, что и C3-01	0	-	Изменяется в любое время
C3-95	0xC35F	Вход 2 модуля логической операции «исключающее ИЛИ» (XOR)/«исключающее НЕ-ИЛИ» (XNOR) H	То же, что и C3-01	0	-	Изменяется в любое время
C4-00	0xC400	Вход модуля A абсолютного значения с плавающей запятой	0: Запрещено 1: AI1 2: AI2 3: AI3 4: HDI 5: Цель 6: Мульти-задание 7: Потенциометр с электроприводом 8: ПИД Другое: F -соединитель	0	-	Изменяется в любое время
C4-01	0xC401	Вход модуля B абсолютного значения с плавающей запятой	То же, что и C4-00	0	-	Изменяется в любое время
C4-02	0xC402	Вход модуля C абсолютного значения с плавающей запятой	То же, что и C4-00	0	-	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
C4-03	0xC403	Вход модуля D абсолютного значения с плавающей запятой	То же, что и C4-00	0	-	Изменяется в любое время
C4-04	0xC404	Вход модуля E абсолютного значения с плавающей запятой	То же, что и C4-00	0	-	Изменяется в любое время
C4-05	0xC405	Вход модуля F абсолютного значения с фиксированной запятой	0: Запрещено Другое: K -соединитель	0	-	Изменяется в любое время
C4-06	0xC406	Вход модуля G абсолютного значения с фиксированной запятой	0: Запрещено Другое: K -соединитель	0	-	Изменяется в любое время
C4-07	0xC407	Вход модуля H абсолютного значения с фиксированной запятой	0: Запрещено Другое: K -соединитель	0	-	Изменяется в любое время
C4-08	0xC408	Вход 1 модуля A СЛОЖЕНИЯ/ВЫЧИТАНИЯ с плавающей запятой	0: Запрещено 1: AI1 2: AI2 3: AI3 4: HDI 5: Цель 6: Мульти-задание 7: Потенциометр с электроприводом 8: ПИД Другое: F -соединитель	0	-	Изменяется в любое время
C4-09	0xC409	Вход 2 модуля A СЛОЖЕНИЯ/ВЫЧИТАНИЯ (СЛОЖЕНИЕ)	0: 0 1: AI1 2: AI2 3: AI3 4: HDI 5: Цель 6: Мульти-задание 7: Потенциометр с электроприводом 8: ПИД Другое: F -соединитель	0	-	Изменяется в любое время
C4-10	0xC40A	Вход 3 модуля A СЛОЖЕНИЯ/ВЫЧИТАНИЯ (СЛОЖЕНИЕ)	То же, что и C4-09	0	-	Изменяется в любое время
C4-11	0xC40B	Вход 4 модуля A СЛОЖЕНИЯ/ВЫЧИТАНИЯ (ВЫЧИТАНИЕ)	То же, что и C4-09	0	-	Изменяется в любое время
C4-12	0xC40C	Вход 1 модуля B СЛОЖЕНИЯ/ ВЫЧИТАНИЯ с плавающей запятой	То же, что и C4-09	0	-	Изменяется в любое время
C4-13	0xC40D	Вход 2 модуля B СЛОЖЕНИЯ/ВЫЧИТАНИЯ (СЛОЖЕНИЕ)	То же, что и C4-09	0	-	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
C4-14	0xC40E	Вход 3 модуля B СЛОЖЕНИЯ/ВЫЧИТАНИЯ (СЛОЖЕНИЕ)	То же, что и C4-09	0	-	Изменяется в любое время
C4-15	0xC40F	Вход 4 модуля B СЛОЖЕНИЯ/ВЫЧИТАНИЯ (ВЫЧИТАНИЕ)	То же, что и C4-09	0	-	Изменяется в любое время
C4-16	0xC410	Вход 1 модуля C СЛОЖЕНИЯ/ВЫЧИТАНИЯ с плавающей запятой	То же, что и C4-09	0	-	Изменяется в любое время
C4-17	0xC411	Вход 2 модуля C СЛОЖЕНИЯ/ВЫЧИТАНИЯ (СЛОЖЕНИЕ)	То же, что и C4-09	0	-	Изменяется в любое время
C4-18	0xC412	Вход 3 модуля C СЛОЖЕНИЯ/ВЫЧИТАНИЯ (СЛОЖЕНИЕ)	То же, что и C4-09	0	-	Изменяется в любое время
C4-19	0xC413	Вход 4 модуля C СЛОЖЕНИЯ/ВЫЧИТАНИЯ (ВЫЧИТАНИЕ)	То же, что и C4-09	0	-	Изменяется в любое время
C4-20	0xC414	Вход 1 модуля D СЛОЖЕНИЯ/ ВЫЧИТАНИЯ с плавающей запятой	То же, что и C4-09	0	-	Изменяется в любое время
C4-21	0xC415	Вход 2 модуля D СЛОЖЕНИЯ/ВЫЧИТАНИЯ (СЛОЖЕНИЕ)	То же, что и C4-09	0	-	Изменяется в любое время
C4-22	0xC416	Вход 3 модуля D СЛОЖЕНИЯ/ВЫЧИТАНИЯ (СЛОЖЕНИЕ)	То же, что и C4-09	0	-	Изменяется в любое время
C4-23	0xC417	Вход 4 модуля D СЛОЖЕНИЯ/ВЫЧИТАНИЯ (ВЫЧИТАНИЕ)	То же, что и C4-09	0	-	Изменяется в любое время
C4-24	0xC418	Вход 1 модуля E СЛОЖЕНИЯ/ ВЫЧИТАНИЯ с плавающей запятой	То же, что и C4-09	0	-	Изменяется в любое время
C4-25	0xC419	Вход 2 модуля E СЛОЖЕНИЯ/ ВЫЧИТАНИЯ (СЛОЖЕНИЕ)	То же, что и C4-09	0	-	Изменяется в любое время
C4-26	0xC41A	Вход 3 модуля E СЛОЖЕНИЯ/ВЫЧИТАНИЯ (СЛОЖЕНИЕ)	То же, что и C4-09	0	-	Изменяется в любое время
C4-27	0xC41B	Вход 4 модуля E СЛОЖЕНИЯ/ ВЫЧИТАНИЯ (ВЫЧИТАНИЕ)	То же, что и C4-09	0	-	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
C4-28	0xC41C	Вход 1 модуля FСЛОЖЕНИЯ/ВЫЧИТАНИЯ с фиксированной запятой	0: Запрещено Другое: K -соединитель	0	-	Изменяется в любое время
C4-29	0xC41D	Вход 2 модуля F СЛОЖЕНИЯ/ВЫЧИТАНИЯ (СЛОЖЕНИЕ)	То же, что и C4-28	0	-	Изменяется в любое время
C4-30	0xC41E	Вход 3 модуля F СЛОЖЕНИЯ/ВЫЧИТАНИЯ (СЛОЖЕНИЕ)	То же, что и C4-28	0	-	Изменяется в любое время
C4-31	0xC41F	Вход 4 модуля F СЛОЖЕНИЯ/ВЫЧИТАНИЯ (ВЫЧИТАНИЕ)	То же, что и C4-28	0	-	Изменяется в любое время
C4-32	0xC420	Вход 1 модуля GСЛОЖЕНИЯ/ВЫЧИТАНИЯ с фиксированной запятой	То же, что и C4-28	0	-	Изменяется в любое время
C4-33	0xC421	Вход 2 модуля G СЛОЖЕНИЯ/ ВЫЧИТАНИЯ (СЛОЖЕНИЕ)	То же, что и C4-28	0	-	Изменяется в любое время
C4-34	0xC422	Вход 3 модуля G СЛОЖЕНИЯ/ВЫЧИТАНИЯ (СЛОЖЕНИЕ)	То же, что и C4-28	0	-	Изменяется в любое время
C4-35	0xC423	Вход 4 модуля G СЛОЖЕНИЯ/ ВЫЧИТАНИЯ (ВЫЧИТАНИЕ)	То же, что и C4-28	0	-	Изменяется в любое время
C4-36	0xC424	Вход 1 модуля H СЛОЖЕНИЯ/ВЫЧИТАНИЯ с фиксированной запятой	То же, что и C4-28	0	-	Изменяется в любое время
C4-37	0xC425	Вход 2 модуля H СЛОЖЕНИЯ/ВЫЧИТАНИЯ (СЛОЖЕНИЕ)	То же, что и C4-28	0	-	Изменяется в любое время
C4-38	0xC426	Вход 3 модуля H СЛОЖЕНИЯ/ВЫЧИТАНИЯ (СЛОЖЕНИЕ)	То же, что и C4-28	0	-	Изменяется в любое время
C4-39	0xC427	Вход 4 модуля H СЛОЖЕНИЯ/ ВЫЧИТАНИЯ (ВЫЧИТАНИЕ)	То же, что и C4-28	0	-	Изменяется в любое время
C4-40	0xC428	Вход 1 модуля A УМНОЖЕНИЯ/ДЕЛЕНИЯ с плавающей запятой	C4-08	0	-	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
C4-41	0xC429	Вход 2 модуля A УМНОЖЕНИЯ/ДЕЛЕНИЯ (УМНОЖЕНИЕ)	0: 1 1: AI1 2: AI2 3: AI3 4: HDI 5: Цель 6: Мульти-задание 7: Потенциометр с электроприводом 8: ПИД Другое: F -соединитель	0	-	Изменяется в любое время
C4-42	0xC42A	Вход 3 модуля A УМНОЖЕНИЯ/ ДЕЛЕНИЯ (ДЕЛЕНИЕ)	То же, что и C4-41	0	-	Изменяется в любое время
C4-43	0xC42B	Вход 1 модуля B УМНОЖЕНИЯ/ДЕЛЕНИЯ с плавающей запятой	0: Запрещено 1: AI1 2: AI2 3: AI3 4: HDI 5: Цель 6: Мульти-задание 7: Потенциометр с электроприводом 8: ПИД Другое: F -соединитель	0	-	Изменяется в любое время
C4-44	0xC42C	Вход 2 модуля B УМНОЖЕНИЯ/ ДЕЛЕНИЯ (УМНОЖЕНИЕ)	То же, что и C4-41	0	-	Изменяется в любое время
C4-45	0xC42D	Вход 3 модуля B УМНОЖЕНИЯ/ ДЕЛЕНИЯ (ДЕЛЕНИЕ)	То же, что и C4-41	0	-	Изменяется в любое время
C4-46	0xC42E	Вход 1 модуля C УМНОЖЕНИЯ/ ДЕЛЕНИЯ с плавающей запятой	0: Запрещено 1: AI1 2: AI2 3: AI3 4: HDI 5: Цель 6: Мульти-задание 7: Потенциометр с электроприводом 8: ПИД Другое: F -соединитель	0	-	Изменяется в любое время
C4-47	0xC42F	Вход 2 модуля C УМНОЖЕНИЯ/ ДЕЛЕНИЯ (УМНОЖЕНИЕ)	То же, что и C4-41	0	-	Изменяется в любое время
C4-48	0xC430	Вход 3 модуля C УМНОЖЕНИЯ/ДЕЛЕНИЯ (ДЕЛЕНИЕ)	То же, что и C4-41	0	-	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
C4-49	0xC431	Вход 1 модуля D УМНОЖЕНИЯ/ДЕЛЕНИЯ с плавающей запятой	0: Запрещено 1: AI1 2: AI2 3: AI3 4: HDI 5: Цель 6: Мульти-задание 7: Потенциометр с электроприводом 8: ПИД Другое: F -соединитель	0	-	Изменяется в любое время
C4-50	0xC432	Вход 2 модуля D УМНОЖЕНИЯ/ДЕЛЕНИЯ (УМНОЖЕНИЕ)	То же, что и C4-41	0	-	Изменяется в любое время
C4-51	0xC433	Вход 3 модуля D УМНОЖЕНИЯ/ДЕЛЕНИЯ (ДЕЛЕНИЕ)	То же, что и C4-41	0	-	Изменяется в любое время
C4-52	0xC434	Вход 1 модуля E УМНОЖЕНИЯ/ДЕЛЕНИЯ с плавающей запятой	0: Запрещено 1: AI1 2: AI2 3: AI3 4: HDI 5: Цель 6: Мульти-задание 7: Потенциометр с электроприводом 8: ПИД Другое: F -соединитель	0	-	Изменяется в любое время
C4-53	0xC435	Вход 2 модуля E УМНОЖЕНИЯ/ДЕЛЕНИЯ (УМНОЖЕНИЕ)	То же, что и C4-41	0	-	Изменяется в любое время
C4-54	0xC436	Вход 3 модуля E УМНОЖЕНИЯ/ДЕЛЕНИЯ (ДЕЛЕНИЕ)	То же, что и C4-41	0	-	Изменяется в любое время
C4-55	0xC437	Вход 1 модуля F УМНОЖЕНИЯ/ДЕЛЕНИЯ с фиксированной запятой	0: Запрещено Другое: K -соединитель	0	-	Изменяется в любое время
C4-56	0xC438	Вход 2 модуля F УМНОЖЕНИЯ/ДЕЛЕНИЯ (УМНОЖЕНИЕ)	То же, что и C4-55	0	-	Изменяется в любое время
C4-57	0xC439	Вход 3 модуля F УМНОЖЕНИЯ/ДЕЛЕНИЯ (ДЕЛЕНИЕ)	То же, что и C4-55	0	-	Изменяется в любое время
C4-58	0xC43A	Вход 1 модуля G УМНОЖЕНИЯ/ДЕЛЕНИЯ с фиксированной запятой	То же, что и C4-55	0	-	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
C4-59	0xC43B	Вход 2 модуля G УМНОЖЕНИЯ/ДЕЛЕНИЯ (УМНОЖЕНИЕ)	То же, что и C4-55	0	-	Изменяется в любое время
C4-60	0xC43C	Вход 3 модуля G УМНОЖЕНИЯ/ДЕЛЕНИЯ (ДЕЛЕНИЕ)	То же, что и C4-55	0	-	Изменяется в любое время
C4-61	0xC43D	Вход 1 модуля H УМНОЖЕНИЯ/ДЕЛЕНИЯ с фиксированной запятой	То же, что и C4-55	0	-	Изменяется в любое время
C4-62	0xC43E	Вход 2 модуля H УМНОЖЕНИЯ/ДЕЛЕНИЯ (УМНОЖЕНИЕ)	То же, что и C4-55	0	-	Изменяется в любое время
C4-63	0xC43F	Вход 3 модуля H УМНОЖЕНИЯ/ДЕЛЕНИЯ (ДЕЛЕНИЕ)	То же, что и C4-55	0	-	Изменяется в любое время
C4-64	0xC440	Функция модуля A сравнения с плавающей запятой	0: Модуль отключен 1: Входной импульс 1 > Входной импульс 2 2: Входной импульс 1 < Входной импульс 2 3: Входной импульс 1 = Входной импульс 2	0	-	Изменяется в любое время
C4-65	0xC441	Вход 1 модуля A сравнения с плавающей запятой	0: 0 1: AI1 2: AI2 3: AI3 4: HDI 5: Цель 6: Мульти-задание 7: Потенциометр с электроприводом 8: ПИД Другое: F -соединитель	0	-	Изменяется в любое время
C4-66	0xC442	Вход 2 модуля A сравнения с плавающей запятой	0: 0 1: AI1 2: AI2 3: AI3 4: HDI 5: Цель 6: Мульти-задание 7: Потенциометр с электроприводом 8: ПИД Другое: F -соединитель	0	-	Изменяется в любое время
C4-67	0xC443	Вход гистерезиса модуля A сравнения с плавающей запятой	0,00% ~ 655,35%	0,00	%	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
C4-68	0xC444	Функция модуля B сравнения с плавающей запятой	0: Модуль отключен 1: Входной импульс 1 > Входной импульс 2 2: Входной импульс 1 < Входной импульс 2 3: Входной импульс 1 = Входной импульс 2	0	-	Изменяется в любое время
C4-69	0xC445	Вход 1 модуля B сравнения с плавающей запятой	0: 0 1: AI1 2: AI2 3: AI3 4: HDI 5: Цель 6: Мульти-задание 7: Потенциометр с электроприводом 8: ПИД Другое: F -соединитель	0	-	Изменяется в любое время
C4-70	0xC446	Вход 2 модуля B сравнения с плавающей запятой	0: 0 1: AI1 2: AI2 3: AI3 4: HDI 5: Цель 6: Мульти-задание 7: Потенциометр с электроприводом 8: ПИД Другое: F -соединитель	0	-	Изменяется в любое время
C4-71	0xC447	Вход гистерезиса модуля B сравнения с плавающей запятой	0,00% ~ 655,35%	0,00	%	Изменяется в любое время
C4-72	0xC448	Функция модуля C сравнения с плавающей запятой	0: Модуль отключен 1: Входной импульс 1 > Входной импульс 2 2: Входной импульс 1 < Входной импульс 2 3: Входной импульс 1 = Входной импульс 2	0	-	Изменяется в любое время
C4-73	0xC449	Вход 1 модуля C сравнения с плавающей запятой	0: 0 1: AI1 2: AI2 3: AI3 4: HDI 5: Цель 6: Мульти-задание 7: Потенциометр с электроприводом 8: ПИД Другое: F -соединитель	0	-	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
C4-74	0xC44A	Вход 2 модуля C сравнения с плавающей запятой	0: 0 1: AI1 2: AI2 3: AI3 4: HDI 5: Цель 6: Мульти-задание 7: Потенциометр с электроприводом 8: ПИД Другое: F -соединитель	0	-	Изменяется в любое время
C4-75	0xC44B	Вход гистерезиса модуля C сравнения с плавающей запятой	0,00% ~ 655,35%	0,00	%	Изменяется в любое время
C4-76	0xC44C	Функция модуля D сравнения с плавающей запятой	0: Модуль отключен 1: Входной импульс 1 > Входной импульс 2 2: Входной импульс 1 < Входной импульс 2 3: Входной импульс 1 = Входной импульс 2	0	-	Изменяется в любое время
C4-77	0xC44D	Вход 1 модуля D сравнения с плавающей запятой	0: 0 1: AI1 2: AI2 3: AI3 4: HDI 5: Цель 6: Мульти-задание 7: Потенциометр с электроприводом 8: ПИД Другое: F -соединитель	0	-	Изменяется в любое время
C4-78	0xC44E	Вход 2 модуля D сравнения с плавающей запятой	0: 0 1: AI1 2: AI2 3: AI3 4: HDI 5: Цель 6: Мульти-задание 7: Потенциометр с электроприводом 8: ПИД Другое: F -соединитель	0	-	Изменяется в любое время
C4-79	0xC44F	Вход гистерезиса модуля D сравнения с плавающей запятой	0,00% ~ 655,35%	0,00	%	Изменяется в любое время
C4-80	0xC450	Функция модуля E сравнения с фиксированной запятой	0: Модуль отключен 1: Входной импульс 1 > Входной импульс 2 2: Входной импульс 1 < Входной импульс 2 3: Входной импульс 1 = Входной импульс 2	0	-	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
C4-81	0xC451	Вход 1 модуля E сравнения с фиксированной запятой	0: 0 Другое: K -соединитель	0	-	Изменяется в любое время
C4-82	0xC452	Вход 2 модуля E сравнения с фиксированной запятой	0: 0 Другое: K -соединитель	0	-	Изменяется в любое время
C4-83	0xC453	Вход гистерезиса модуля E сравнения с фиксированной запятой	0,00% ~ 655,35%	0,00	%	Изменяется в любое время
C4-84	0xC454	Функция модуля F сравнения с фиксированной запятой	0: Модуль отключен 1: Входной импульс 1 > Входной импульс 2 2: Входной импульс 1 < Входной импульс 2 3: Входной импульс 1 = Входной импульс 2	0	-	Изменяется в любое время
C4-85	0xC455	Вход 1 модуля F сравнения с фиксированной запятой	0: 0 Другое: K -соединитель	0	-	Изменяется в любое время
C4-86	0xC456	Вход 2 модуля Fсравнения с фиксированной запятой	0: 0 Другое: K -соединитель	0	-	Изменяется в любое время
C4-87	0xC457	Вход гистерезиса модуля F сравнения с фиксированной запятой	0,00% ~ 655,35%	0,00	%	Изменяется в любое время
C4-88	0xC458	Функция модуля G сравнения с фиксированной запятой	0: Модуль отключен 1: Входной импульс 1 > Входной импульс 2 2: Входной импульс 1 < Входной импульс 2 3: Входной импульс 1 = Входной импульс 2	0	-	Изменяется в любое время
C4-89	0xC459	Вход 1 модуля G сравнения с фиксированной запятой	0: 0 Другое: K -соединитель	0	-	Изменяется в любое время
C4-90	0xC45A	Вход 2 модуля G сравнения с фиксированной запятой	0: 0 Другое: K -соединитель	0	-	Изменяется в любое время
C4-91	0xC45B	Вход гистерезиса модуля G сравнения с фиксированной запятой	0,00% ~ 655,35%	0,00	%	Изменяется в любое время
C4-92	0xC45C	Функция модуля H сравнения с фиксированной запятой	0: Модуль отключен 1: Входной импульс 1 > Входной импульс 2 2: Входной импульс 1 < Входной импульс 2 3: Входной импульс 1 = Входной импульс 2	0	-	Изменяется в любое время
C4-93	0xC45D	Вход 1 модуля Hсравнения с фиксированной запятой	0: 0 Другое: K -соединитель	0	-	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
C4-94	0xC45E	Вход 2 модуля H сравнения с фиксированной запятой	0: 0 Другое: K -соединитель	0	-	Изменяется в любое время
C4-95	0xC45F	Вход гистерезиса модуля H сравнения с фиксированной запятой	0,00% ~ 655,35%	0,00	%	Изменяется в любое время
C5-00	0xC500	Источник входного сигнала модуля A бинарного селектора	0: Запрещено 1: Логика 1 2: Логика 0 3: DI1 4: DI2 5: DI3 6: DI4 7: DI5 8: DI6 9: DI7 10: DI8 11: DI9 12: DI10 13: DI11 14: DI12 15: DI13 16: DI14 17: DI15 18: DI16 Другое: B -соединитель	0	-	Изменяется в любое время
C5-01	0xC501	Вход 1 модуля A бинарного селектора	0: Логика 0 1: Логика 1 2: Логика 0 3: DI1 4: DI2 5: DI3 6: DI4 7: DI5 8: DI6 9: DI7 10: DI8 11: DI9 12: DI10 13: DI11 14: DI12 15: DI13 16: DI14 17: DI15 18: DI16 Другое: B -соединитель	0	-	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
C5-02	0xC502	Вход 2 модуля A бинарного селектора	То же, что и C5-01	0	-	Изменяется в любое время
C5-03	0xC503	Источник входного сигнала модуля B бинарного селектора	То же, что и C5-01	0	-	Изменяется в любое время
C5-04	0xC504	Вход 1 модуля B бинарного селектора	То же, что и C5-01	0	-	Изменяется в любое время
C5-05	0xC505	Вход 2 модуля B бинарного селектора	То же, что и C5-01	0	-	Изменяется в любое время
C5-06	0xC506	Источник входного сигнала модуля C бинарного селектора	0: Запрещено 1: Логика 1 2: Логика 0 3: DI1 4: DI2 5: DI3 6: DI4 7: DI5 8: DI6 9: DI7 10: DI8 11: DI9 12: DI10 13: DI11 14: DI12 15: DI13 16: DI14 17: DI15 18: DI16 Другое: B -соединитель	0	-	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
C5-07	0xC507	Вход 1 модуля C бинарного селектора	0: Логика 0 1: Логика 1 2: Логика 0 3: DI1 4: DI2 5: DI3 6: DI4 7: DI5 8: DI6 9: DI7 10: DI8 11: DI9 12: DI10 13: DI11 14: DI12 15: DI13 16: DI14 17: DI15 18: DI16 Другое: B -соединитель	0	-	Изменяется в любое время
C5-08	0xC508	Вход 2 модуля C бинарного селектора	То же, что и C5-01	0	-	Изменяется в любое время
C5-09	0xC509	Источник входного сигнала модуля D бинарного селектора	0: Запрещено 1: Логика 1 2: Логика 0 3: DI1 4: DI2 5: DI3 6: DI4 7: DI5 8: DI6 9: DI7 10: DI8 11: DI9 12: DI10 13: DI11 14: DI12 15: DI13 16: DI14 17: DI15 18: DI16 Другое: B -соединитель	0	-	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
C5-10	0xC50A	Вход 1 модуля D бинарного селектора	0: Логика 0 1: Логика 1 2: Логика 0 3: DI1 4: DI2 5: DI3 6: DI4 7: DI5 8: DI6 9: DI7 10: DI8 11: DI9 12: DI10 13: DI11 14: DI12 15: DI13 16: DI14 17: DI15 18: DI16 Другое: B -соединитель	0	-	Изменяется в любое время
C5-11	0xC50B	Вход 2 модуля D бинарного селектора	0: Логика 0 1: Логика 1 2: Логика 0 3: DI1 4: DI2 5: DI3 6: DI4 7: DI5 8: DI6 9: DI7 10: DI8 11: DI9 12: DI10 13: DI11 14: DI12 15: DI13 16: DI14 17: DI15 18: DI21 Другое: B -соединитель	0	-	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
C5-12	0xC50C	Источник входного сигнала модуля E бинарного селектора	0: Запрещено 1: Логика 1 2: Логика 0 3: DI1 4: DI2 5: DI3 6: DI4 7: DI5 8: DI6 9: DI7 10: DI8 11: DI9 12: DI10 13: DI11 14: DI12 15: DI13 16: DI14 17: DI15 18: DI16 Другое: B -соединитель	0	-	Изменяется в любое время
C5-13	0xC50D	Вход 1 модуля E бинарного селектора	0: Логика 0 1: Логика 1 2: Логика 0 3: DI1 4: DI2 5: DI3 6: DI4 7: DI5 8: DI6 9: DI7 10: DI8 11: DI9 12: DI10 13: DI11 14: DI12 15: DI13 16: DI14 17: DI15 18: DI16 Другое: B -соединитель	0	-	Изменяется в любое время
C5-14	0xC50E	Вход 2 модуля E бинарного селектора	То же, что и C5-01	0	-	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
C5-15	0xC50F	Источник входного сигнала модуля F бинарного селектора	0: Запрещено 1: Логика 1 2: Логика 0 3: DI1 4: DI2 5: DI3 6: DI4 7: DI5 8: DI6 9: DI7 10: DI8 11: DI9 12: DI10 13: DI11 14: DI12 15: DI13 16: DI14 17: DI15 18: DI16 Другое: B -соединитель	0	-	Изменяется в любое время
C5-16	0xC510	Вход 1 модуля F бинарного селектора	0: Логика 0 1: Логика 1 2: Логика 0 3: DI1 4: DI2 5: DI3 6: DI4 7: DI5 8: DI6 9: DI7 10: DI8 11: DI9 12: DI10 13: DI11 14: DI12 15: DI13 16: DI14 17: DI15 18: DI16 Другое: B -соединитель	0	-	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
C5-17	0xC511	Вход 2 модуля F бинарного селектора	0: Логика 0 1: Логика 1 2: Логика 0 3: DI1 4: DI2 5: DI3 6: DI4 7: DI5 8: DI6 9: DI7 10: DI8 11: DI9 12: DI10 13: DI11 14: DI12 15: DI13 16: DI14 17: DI15 18: DI21 Другое: B -соединитель	0	-	Изменяется в любое время
C5-18	0xC512	Источник входного сигнала модуля G бинарного селектора	0: Запрещено 1: Логика 1 2: Логика 0 3: DI1 4: DI2 5: DI3 6: DI4 7: DI5 8: DI6 9: DI7 10: DI8 11: DI9 12: DI10 13: DI11 14: DI12 15: DI13 16: DI14 17: DI15 18: DI16 Другое: B -соединитель	0	-	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
C5-19	0xC513	Вход 1 модуля G бинарного селектора	0: Логика 0 1: Логика 1 2: Логика 0 3: DI1 4: DI2 5: DI3 6: DI4 7: DI5 8: DI6 9: DI7 10: DI8 11: DI9 12: DI10 13: DI11 14: DI12 15: DI13 16: DI14 17: DI15 18: DI16 Другое: B -соединитель	0	-	Изменяется в любое время
C5-20	0xC514	Вход 2 модуля G бинарного селектора	0: Логика 0 1: Логика 1 2: Логика 0 3: DI1 4: DI2 5: DI3 6: DI4 7: DI5 8: DI6 9: DI7 10: DI8 11: DI9 12: DI10 13: DI11 14: DI12 15: DI13 16: DI14 17: DI15 18: DI21 Другое: B -соединитель	0	-	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
C5-21	0xC515	Источник входного сигнала модуля H бинарного селектора	0: Запрещено 1: Логика 1 2: Логика 0 3: DI1 4: DI2 5: DI3 6: DI4 7: DI5 8: DI6 9: DI7 10: DI8 11: DI9 12: DI10 13: DI11 14: DI12 15: DI13 16: DI14 17: DI15 18: DI16 Другое: B -соединитель	0	-	Изменяется в любое время
C5-22	0xC516	Вход 1 модуля H бинарного селектора	0: Логика 0 1: Логика 1 2: Логика 0 3: DI1 4: DI2 5: DI3 6: DI4 7: DI5 8: DI6 9: DI7 10: DI8 11: DI9 12: DI10 13: DI11 14: DI12 15: DI13 16: DI14 17: DI15 18: DI16 Другое: B -соединитель	0	-	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
C5-23	0xC517	Вход 2 модуля H бинарного селектора	0: Логика 0 1: Логика 1 2: Логика 0 3: DI1 4: DI2 5: DI3 6: DI4 7: DI5 8: DI6 9: DI7 10: DI8 11: DI9 12: DI10 13: DI11 14: DI12 15: DI13 16: DI14 17: DI15 18: DI21 Другое: B -соединитель	0	-	Изменяется в любое время
C5-24	0xC518	Источник входного сигнала модуля A селектора слов	0: Запрещено 1: Логика 1 2: Логика 0 3: DI1 4: DI2 5: DI3 6: DI4 7: DI5 8: DI6 9: DI7 10: DI8 11: DI9 12: DI10 13: DI11 14: DI12 15: DI13 16: DI14 17: DI15 18: DI16 Другое: B -соединитель	0	-	Изменяется в любое время
C5-25	0xC519	Вход 1 модуля A селектора слов	0: 0 Другое: K -соединитель	0	-	Изменяется в любое время
C5-26	0xC51A	Вход 2 модуля A селектора слов	0: 0 Другое: K -соединитель	0	-	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
C5-27	0xC51B	Источник входного сигнала модуля B селектора слов	0: Запрещено 1: Логика 1 2: Логика 0 3: DI1 4: DI2 5: DI3 6: DI4 7: DI5 8: DI6 9: DI7 10: DI8 11: DI9 12: DI10 13: DI11 14: DI12 15: DI13 16: DI14 17: DI15 18: DI16 Другое: B -соединитель	0	-	Изменяется в любое время
C5-28	0xC51C	Вход 1 модуля B селектора слов	0: 0 Другое: K -соединитель	0	-	Изменяется в любое время
C5-29	0xC51D	Вход 2 модуля B селектора слов	0: 0 Другое: K -соединитель	0	-	Изменяется в любое время
C5-30	0xC51E	Источник входного сигнала модуля C селектора слов	0: Запрещено 1: Логика 1 2: Логика 0 3: DI1 4: DI2 5: DI3 6: DI4 7: DI5 8: DI6 9: DI7 10: DI8 11: DI9 12: DI10 13: DI11 14: DI12 15: DI13 16: DI14 17: DI15 18: DI16 Другое: B -соединитель	0	-	Изменяется в любое время
C5-31	0xC51F	Вход 1 модуля C селектора слов	0: 0 Другое: K -соединитель	0	-	Изменяется в любое время
C5-32	0xC520	Вход 2 модуля C селектора слов	0: 0 Другое: K -соединитель	0	-	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
C5-33	0xC521	Источник входного сигнала модуля D селектора слов	0: Запрещено 1: Логика 1 2: Логика 0 3: DI1 4: DI2 5: DI3 6: DI4 7: DI5 8: DI6 9: DI7 10: DI8 11: DI9 12: DI10 13: DI11 14: DI12 15: DI13 16: DI14 17: DI15 18: DI16 Другое: B -соединитель	0	-	Изменяется в любое время
C5-34	0xC522	Вход 1 модуля D селектора слов	0: 0 Другое: K -соединитель	0	-	Изменяется в любое время
C5-35	0xC523	Вход 2 модуля D селектора слов	0: 0 Другое: K -соединитель	0	-	Изменяется в любое время
C5-36	0xC524	Источник входного сигнала модуля A селектора DWord	0: Запрещено 1: Логика 1 2: Логика 0 3: DI1 4: DI2 5: DI3 6: DI4 7: DI5 8: DI6 9: DI7 10: DI8 11: DI9 12: DI10 13: DI11 14: DI12 15: DI13 16: DI14 17: DI15 18: DI16 Другое: B -соединитель	0	-	Изменяется в любое время
C5-37	0xC525	Вход 1 модуля A селектора DWord	0: 0 Другое: K -соединитель	0	-	Изменяется в любое время
C5-38	0xC526	Вход 2 модуля A селектора DWord	0: 0 Другое: K -соединитель	0	-	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
C5-39	0xC527	Источник входного сигнала модуля B селектора DWord	0: Запрещено 1: Логика 1 2: Логика 0 3: DI1 4: DI2 5: DI3 6: DI4 7: DI5 8: DI6 9: DI7 10: DI8 11: DI9 12: DI10 13: DI11 14: DI12 15: DI13 16: DI14 17: DI15 18: DI16 Другое: B -соединитель	0	-	Изменяется в любое время
C5-40	0xC528	Вход 1 модуля B селектора DWord	0: 0 Другое: K -соединитель	0	-	Изменяется в любое время
C5-41	0xC529	Вход 2 модуля B селектора DWord	0: 0 Другое: K -соединитель	0	-	Изменяется в любое время
C5-42	0xC52A	Источник входного сигнала модуля C селектора DWord	0: Запрещено 1: Логика 1 2: Логика 0 3: DI1 4: DI2 5: DI3 6: DI4 7: DI5 8: DI6 9: DI7 10: DI8 11: DI9 12: DI10 13: DI11 14: DI12 15: DI13 16: DI14 17: DI15 18: DI16 Другое: B -соединитель	0	-	Изменяется в любое время
C5-43	0xC52B	Вход 1 модуля C селектора DWord	0: 0 Другое: K -соединитель	0	-	Изменяется в любое время
C5-44	0xC52C	Вход 2 модуля C селектора DWord	0: 0 Другое: K -соединитель	0	-	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
C5-45	0xC52D	Источник входного сигнала модуля D селектора DWord	0: Запрещено 1: Логика 1 2: Логика 0 3: DI1 4: DI2 5: DI3 6: DI4 7: DI5 8: DI6 9: DI7 10: DI8 11: DI9 12: DI10 13: DI11 14: DI12 15: DI13 16: DI14 17: DI15 18: DI16 Другое: B -соединитель	0	-	Изменяется в любое время
C5-46	0xC52E	Вход 1 модуля D селектора DWord	0: 0 Другое: K -соединитель	0	-	Изменяется в любое время
C5-47	0xC52F	Вход 2 модуля D селектора DWord	0: 0 Другое: K -соединитель	0	-	Изменяется в любое время
C5-48	0xC530	Источник входного сигнала модуля A селектора номера с плавающей запятой	0: Запрещено 1: Логика 1 2: Логика 0 3: DI1 4: DI2 5: DI3 6: DI4 7: DI5 8: DI6 9: DI7 10: DI8 11: DI9 12: DI10 13: DI11 14: DI12 15: DI13 16: DI14 17: DI15 18: DI16 Другое: B -соединитель	0	-	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
C5-49	0xC531	Вход 1 модуля A селектора номера с плавающей запятой	0: 0 1: AI1 2: AI2 3: AI3 4: HDI 5: Цель 6: Мульти-задание 7: Потенциометр с электроприводом 8: ПИД Другое: F -соединитель	0	-	Изменяется в любое время
C5-50	0xC532	Вход 2 модуля A селектора номера с плавающей запятой	0: 0 1: AI1 2: AI2 3: AI3 4: HDI 5: Цель 6: Мульти-задание 7: Потенциометр с электроприводом 8: ПИД Другое: F -соединитель	0	-	Изменяется в любое время
C5-51	0xC533	Источник входного сигнала модуля B селектора номера с плавающей запятой	0: Запрещено 1: Логика 1 2: Логика 0 3: DI1 4: DI2 5: DI3 6: DI4 7: DI5 8: DI6 9: DI7 10: DI8 11: DI9 12: DI10 13: DI11 14: DI12 15: DI13 16: DI14 17: DI15 18: DI16 Другое: B -соединитель	0	-	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
C5-52	0xC534	Вход 1 модуля B селектора номера с плавающей запятой	0: 0 1: AI1 2: AI2 3: AI3 4: HDI 5: Цель 6: Мульти-задание 7: Потенциометр с электроприводом 8: ПИД Другое: F -соединитель	0	-	Изменяется в любое время
C5-53	0xC535	Вход 2 модуля B селектора номера с плавающей запятой	0: 0 1: AI1 2: AI2 3: AI3 4: HDI 5: Цель 6: Мульти-задание 7: Потенциометр с электроприводом 8: ПИД Другое: F -соединитель	0	-	Изменяется в любое время
C5-54	0xC536	Источник входного сигнала модуля C селектора номера с плавающей запятой	0: Запрещено 1: Логика 1 2: Логика 0 3: DI1 4: DI2 5: DI3 6: DI4 7: DI5 8: DI6 9: DI7 10: DI8 11: DI9 12: DI10 13: DI11 14: DI12 15: DI13 16: DI14 17: DI15 18: DI16 Другое: B -соединитель	0	-	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
C5-55	0xC537	Вход 1 модуля C селектора номера с плавающей запятой	0: 0 1: AI1 2: AI2 3: AI3 4: HDI 5: Цель 6: Мульти-задание 7: Потенциометр с электроприводом 8: ПИД Другое: F -соединитель	0	-	Изменяется в любое время
C5-56	0xC538	Вход 2 модуля C селектора номера с плавающей запятой	0: 0 1: AI1 2: AI2 3: AI3 4: HDI 5: Цель 6: Мульти-задание 7: Потенциометр с электроприводом 8: ПИД Другое: F -соединитель	0	-	Изменяется в любое время
C5-57	0xC539	Источник входного сигнала модуля D селектора номера с плавающей запятой	0: Запрещено 1: Логика 1 2: Логика 0 3: DI1 4: DI2 5: DI3 6: DI4 7: DI5 8: DI6 9: DI7 10: DI8 11: DI9 12: DI10 13: DI11 14: DI12 15: DI13 16: DI14 17: DI15 18: DI16 Другое: B -соединитель	0	-	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
C5-58	0xC53A	Вход 1 модуля D селектора номера с плавающей запятой	0: 0 1: AI1 2: AI2 3: AI3 4: HDI 5: Цель 6: Мульти-задание 7: Потенциометр с электроприводом 8: ПИД Другое: F -соединитель	0	-	Изменяется в любое время
C5-59	0xC53B	Вход 2 модуля D селектора номера с плавающей запятой	0: 0 1: AI1 2: AI2 3: AI3 4: HDI 5: Цель 6: Мульти-задание 7: Потенциометр с электроприводом 8: ПИД Другое: F -соединитель	0	-	Изменяется в любое время
C5-60	0xC53C	Источник входного сигнала модуля E селектора номера с плавающей запятой	0: Запрещено 1: Логика 1 2: Логика 0 3: DI1 4: DI2 5: DI3 6: DI4 7: DI5 8: DI6 9: DI7 10: DI8 11: DI9 12: DI10 13: DI11 14: DI12 15: DI13 16: DI14 17: DI15 18: DI16 Другое: B -соединитель	0	-	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
C5-61	0xC53D	Вход 1 модуля E селектора номера с плавающей запятой	0: 0 1: AI1 2: AI2 3: AI3 4: HDI 5: Цель 6: Мульти-задание 7: Потенциометр с электроприводом 8: ПИД Другое: F -соединитель	0	-	Изменяется в любое время
C5-62	0xC53E	Вход 2 модуля E селектора номера с плавающей запятой	0: 0 1: AI1 2: AI2 3: AI3 4: HDI 5: Цель 6: Мульти-задание 7: Потенциометр с электроприводом 8: ПИД Другое: F -соединитель	0	-	Изменяется в любое время
C5-63	0xC53F	Источник входного сигнала модуля F селектора номера с плавающей запятой	0: Запрещено 1: Логика 1 2: Логика 0 3: DI1 4: DI2 5: DI3 6: DI4 7: DI5 8: DI6 9: DI7 10: DI8 11: DI9 12: DI10 13: DI11 14: DI12 15: DI13 16: DI14 17: DI15 18: DI16 Другое: B -соединитель	0	-	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
C5-64	0xC540	Вход 1 модуля F селектора номера с плавающей запятой	0: 0 1: AI1 2: AI2 3: AI3 4: HDI 5: Цель 6: Мульти-задание 7: Потенциометр с электроприводом 8: ПИД Другое: F -соединитель	0	-	Изменяется в любое время
C5-65	0xC541	Вход 2 модуля F селектора номера с плавающей запятой	0: 0 1: AI1 2: AI2 3: AI3 4: HDI 5: Цель 6: Мульти-задание 7: Потенциометр с электроприводом 8: ПИД Другое: F -соединитель	0	-	Изменяется в любое время
C5-66	0xC542	Источник входного сигнала модуля G селектора номера с плавающей запятой	0: Запрещено 1: Логика 1 2: Логика 0 3: DI1 4: DI2 5: DI3 6: DI4 7: DI5 8: DI6 9: DI7 10: DI8 11: DI9 12: DI10 13: DI11 14: DI12 15: DI13 16: DI14 17: DI15 18: DI16 Другое: B -соединитель	0	-	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
C5-67	0xC543	Вход 1 модуля G селектора номера с плавающей запятой	0: 0 1: AI1 2: AI2 3: AI3 4: HDI 5: Цель 6: Мульти-задание 7: Потенциометр с электроприводом 8: ПИД Другое: F -соединитель	0	-	Изменяется в любое время
C5-68	0xC544	Вход 2 модуля G селектора номера с плавающей запятой	0: 0 1: AI1 2: AI2 3: AI3 4: HDI 5: Цель 6: Мульти-задание 7: Потенциометр с электроприводом 8: ПИД Другое: F -соединитель	0	-	Изменяется в любое время
C5-69	0xC545	Источник входного сигнала модуля H селектора номера с плавающей запятой	0: Запрещено 1: Логика 1 2: Логика 0 3: DI1 4: DI2 5: DI3 6: DI4 7: DI5 8: DI6 9: DI7 10: DI8 11: DI9 12: DI10 13: DI11 14: DI12 15: DI13 16: DI14 17: DI15 18: DI16 Другое: B -соединитель	0	-	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
C5-70	0xC546	Вход 1 модуля H селектора номера с плавающей запятой	0: 0 1: AI1 2: AI2 3: AI3 4: HDI 5: Цель 6: Мульти-задание 7: Потенциометр с электроприводом 8: ПИД Другое: F -соединитель	0	-	Изменяется в любое время
C5-71	0xC547	Вход 2 модуля H селектора номера с плавающей запятой	0: 0 1: AI1 2: AI2 3: AI3 4: HDI 5: Цель 6: Мульти-задание 7: Потенциометр с электроприводом 8: ПИД Другое: F -соединитель	0	-	Изменяется в любое время
C6-00	0xC600	Разрешение модуля A фильтра с плавающей запятой	0: Модуль отключен 1: Фильтр запрещен 2: Фильтр разрешен 3: DI1 4: DI2 5: DI3 6: DI4 7: DI5 8: DI6 9: DI7 10: DI8 11: DI9 12: DI10 13: DI11 14: DI12 15: DI13 16: DI14 17: DI15 18: DI16 Другое: B -соединитель	0	-	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
C6-01	0xC601	Вход модуля A фильтра с плавающей запятой	0: 0 1: AI1 2: AI2 3: AI3 4: HDI 5: Цель 6: Мульти-задание 7: Потенциометр с электроприводом 8: ПИД Другое: F -соединитель	0	-	Изменяется в любое время
C6-02	0xC602	Время фильтра модуля A фильтра	0,000 ~ 65,535 с	0,000	с	Изменяется в любое время
C6-03	0xC603	Разрешение модуля B фильтра с плавающей запятой	0: Модуль отключен 1: Фильтр запрещен 2: Фильтр разрешен 3: DI1 4: DI2 5: DI3 6: DI4 7: DI5 8: DI6 9: DI7 10: DI8 11: DI9 12: DI10 13: DI11 14: DI12 15: DI13 16: DI14 17: DI15 18: DI16 Другое: B -соединитель	0	-	Изменяется в любое время
C6-04	0xC604	Вход модуля B фильтра с плавающей запятой	0: 0 1: AI1 2: AI2 3: AI3 4: HDI 5: Цель 6: Мульти-задание 7: Потенциометр с электроприводом 8: ПИД Другое: F -соединитель	0	-	Изменяется в любое время
C6-05	0xC605	Время фильтра модуля B фильтра	0,000 ~ 65,535 с	0,000	с	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
C6-06	0xC606	Разрешение модуля С фильтра с плавающей запятой	0: Модуль отключен 1: Фильтр запрещен 2: Фильтр разрешен 3: DI1 4: DI2 5: DI3 6: DI4 7: DI5 8: DI6 9: DI7 10: DI8 11: DI9 12: DI10 13: DI11 14: DI12 15: DI13 16: DI14 17: DI15 18: DI16 Другое: B -соединитель	0	-	Изменяется в любое время
C6-07	0xC607	Вход модуля С фильтра с плавающей запятой	0: 0 1: AI1 2: AI2 3: AI3 4: HDI 5: Цель 6: Мульти-задание 7: Потенциометр с электроприводом 8: ПИД Другое: F -соединитель	0	-	Изменяется в любое время
C6-08	0xC608	Время фильтра модуля С фильтра	0,000 ~ 65,535 с	0,000	с	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
C6-09	0xC609	Разрешение модуля D фильтра с плавающей запятой	0: Модуль отключен 1: Фильтр запрещен 2: Фильтр разрешен 3: DI1 4: DI2 5: DI3 6: DI4 7: DI5 8: DI6 9: DI7 10: DI8 11: DI9 12: DI10 13: DI11 14: DI12 15: DI13 16: DI14 17: DI15 18: DI16 Другое: B -соединитель	0	-	Изменяется в любое время
C6-10	0xC60A	Вход модуля D фильтра с плавающей запятой	0: 0 1: AI1 2: AI2 3: AI3 4: HDI 5: Цель 6: Мульти-задание 7: Потенциометр с электроприводом 8: ПИД Другое: F -соединитель	0	-	Изменяется в любое время
C6-11	0xC60B	Время фильтра модуля D фильтра	0,000 ~ 65,535 с	0,000	с	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
C6-12	0xC60C	Разрешение модуля E фильтра с фиксированной запятой	0: Модуль отключен 1: Фильтр запрещен 2: Фильтр разрешен 3: DI1 4: DI2 5: DI3 6: DI4 7: DI5 8: DI6 9: DI7 10: DI8 11: DI9 12: DI10 13: DI11 14: DI12 15: DI13 16: DI14 17: DI15 18: DI16 Другое: B -соединитель	0	-	Изменяется в любое время
C6-13	0xC60D	Вход модуля E фильтра с фиксированной запятой	0: 0 Другое: K -соединитель	0	-	Изменяется в любое время
C6-14	0xC60E	Время фильтра модуля E фильтра с фиксированной запятой	0,000 ~ 65,535 с	0,000	с	Изменяется в любое время
C6-15	0xC60F	Разрешение модуля F фильтра с фиксированной запятой	0: Модуль отключен 1: Фильтр запрещен 2: Фильтр разрешен 3: DI1 4: DI2 5: DI3 6: DI4 7: DI5 8: DI6 9: DI7 10: DI8 11: DI9 12: DI10 13: DI11 14: DI12 15: DI13 16: DI14 17: DI15 18: DI16 Другое: B -соединитель	0	-	Изменяется в любое время
C6-16	0xC610	Вход модуля F фильтра с фиксированной запятой	0: 0 Другое: K -соединитель	0	-	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
C6-17	0xC611	Время фильтра модуля F фильтра с фиксированной запятой	0,000 ~ 65,535 с	0,000	с	Изменяется в любое время
C6-24	0xC618	Функция модуля A преобразования уровня в импульс	0: Запрещено 1: Преобразование уровня в импульс 2: Преобразование импульса в уровень	0	-	Изменяется в любое время
C6-25	0xC619	Вход модуля A преобразования уровня в импульс	0: Логика 0 1: Логика 1 2: Логика 0 3: DI1 4: DI2 5: DI3 6: DI4 7: DI5 8: DI6 9: DI7 10: DI8 11: DI9 12: DI10 13: DI11 14: DI12 15: DI13 16: DI14 17: DI15 18: DI16 Другое: B -соединитель	0	-	Изменяется в любое время
C6-26	0xC61A	Ширина импульса модуля A преобразования уровня в импульс	0,00 ~ 655,35 с	0,00	с	Изменяется в любое время
C6-27	0xC61B	Функция модуля B преобразования уровня в импульс	0: Запрещено 1: Преобразование уровня в импульс 2: Преобразование импульса в уровень	0	-	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
C6-28	0xC61C	Вход модуля B преобразования уровня в импульс	0: Логика 0 1: Логика 1 2: Логика 0 3: DI1 4: DI2 5: DI3 6: DI4 7: DI5 8: DI6 9: DI7 10: DI8 11: DI9 12: DI10 13: DI11 14: DI12 15: DI13 16: DI14 17: DI15 18: DI16 Другое: B -соединитель	0	-	Изменяется в любое время
C6-29	0xC61D	Ширина импульса модуля B преобразования уровня в импульс	0,00 ~ 655,35 с	0,00	с	Изменяется в любое время
C6-30	0xC61E	Функция модуля C преобразования уровня в импульс	0: Запрещено 1: Преобразование уровня в импульс 2: Преобразование импульса в уровень	0	-	Изменяется в любое время
C6-31	0xC61F	Вход модуля C преобразования уровня в импульс	0: Логика 0 1: Логика 1 2: Логика 0 3: DI1 4: DI2 5: DI3 6: DI4 7: DI5 8: DI6 9: DI7 10: DI8 11: DI9 12: DI10 13: DI11 14: DI12 15: DI13 16: DI14 17: DI15 18: DI16 Другое: B -соединитель	0	-	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
C6-32	0xC620	Ширина импульса модуля C преобразования уровня в импульс	0,00 ~ 655,35 с	0,00	с	Изменяется в любое время
C6-33	0xC621	Функция модуля D преобразования уровня в импульс	0: Запрещено 1: Преобразование уровня в импульс 2: Преобразование импульса в уровень	0	-	Изменяется в любое время
C6-34	0xC622	Вход модуля D преобразования уровня в импульс	0: Логика 0 1: Логика 1 2: Логика 0 3: DI1 4: DI2 5: DI3 6: DI4 7: DI5 8: DI6 9: DI7 10: DI8 11: DI9 12: DI10 13: DI11 14: DI12 15: DI13 16: DI14 17: DI15 18: DI16 Другое: B -соединитель	0	-	Изменяется в любое время
C6-35	0xC623	Ширина импульса модуля D преобразования уровня в импульс	0,00 ~ 655,35 с	0,00	с	Изменяется в любое время
C6-36	0xC624	Вход модуля A ограничения с плавающей запятой	0: Запрещено 1: AI1 2: AI2 3: AI3 4: HDI 5: Цель 6: Мульти-задание 7: Потенциометр с электроприводом 8: ПИД Другое: F -соединитель	0	-	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
C6-37	0xC625	Верхнее ограничение модуля A ограничения с плавающей запятой	0: Неактивное состояние 1: AI1 2: AI2 3: AI3 4: HDI 5: Цель 6: Мульти-задание 7: Потенциометр с электроприводом 8: ПИД Другое: F -соединитель	0	-	Изменяется в любое время
C6-38	0xC626	Нижнее ограничение модуля A ограничения с плавающей запятой	0: Неактивное состояние 1: AI1 2: AI2 3: AI3 4: HDI 5: Цель 6: Мульти-задание 7: Потенциометр с электроприводом 8: ПИД Другое: F -соединитель	0	-	Изменяется в любое время
C6-39	0xC627	Вход модуля B ограничения с плавающей запятой	0: Запрещено 1: AI1 2: AI2 3: AI3 4: HDI 5: Цель 6: Мульти-задание 7: Потенциометр с электроприводом 8: ПИД Другое: F -соединитель	0	-	Изменяется в любое время
C6-40	0xC628	Верхнее ограничение модуля B ограничения с плавающей запятой	0: Неактивное состояние 1: AI1 2: AI2 3: AI3 4: HDI 5: Цель 6: Мульти-задание 7: Потенциометр с электроприводом 8: ПИД Другое: F -соединитель	0	-	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
C6-41	0xC629	Нижнее ограничение модуля B ограничения с плавающей запятой	0: Неактивное состояние 1: AI1 2: AI2 3: AI3 4: HDI 5: Цель 6: Мульти-задание 7: Потенциометр с электроприводом 8: ПИД Другое: F -соединитель	0	-	Изменяется в любое время
C6-42	0xC62A	Вход модуля C ограничения с плавающей запятой	0: Запрещено 1: AI1 2: AI2 3: AI3 4: HDI 5: Цель 6: Мульти-задание 7: Потенциометр с электроприводом 8: ПИД Другое: F -соединитель	0	-	Изменяется в любое время
C6-43	0xC62B	Верхнее ограничение модуля C ограничения с плавающей запятой	0: Неактивное состояние 1: AI1 2: AI2 3: AI3 4: HDI 5: Цель 6: Мульти-задание 7: Потенциометр с электроприводом 8: ПИД Другое: F -соединитель	0	-	Изменяется в любое время
C6-44	0xC62C	Нижнее ограничение модуля C ограничения с плавающей запятой	0: Неактивное состояние 1: AI1 2: AI2 3: AI3 4: HDI 5: Цель 6: Мульти-задание 7: Потенциометр с электроприводом 8: ПИД Другое: F -соединитель	0	-	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
C6-45	0xC62D	Вход модуля D ограничения с плавающей запятой	0: Запрещено 1: AI1 2: AI2 3: AI3 4: HDI 5: Цель 6: Мульти-задание 7: Потенциометр с электроприводом 8: ПИД Другое: F -соединитель	0	-	Изменяется в любое время
C6-46	0xC62E	Верхнее ограничение модуля D ограничения с плавающей запятой	0: Неактивное состояние 1: AI1 2: AI2 3: AI3 4: HDI 5: Цель 6: Мульти-задание 7: Потенциометр с электроприводом 8: ПИД Другое: F -соединитель	0	-	Изменяется в любое время
C6-47	0xC62F	Нижнее ограничение модуля D ограничения с плавающей запятой	0: Неактивное состояние 1: AI1 2: AI2 3: AI3 4: HDI 5: Цель 6: Мульти-задание 7: Потенциометр с электроприводом 8: ПИД Другое: F -соединитель	0	-	Изменяется в любое время
C6-48	0xC630	Вход модуля E ограничения с фиксированной запятой	0: Запрещено Другое: K -соединитель	0	-	Изменяется в любое время
C6-49	0xC631	Верхнее ограничение модуля E ограничения с фиксированной запятой	0: Неактивное состояние Другое: K -соединитель	0	-	Изменяется в любое время
C6-50	0xC632	Нижнее ограничение модуля E ограничения с фиксированной запятой	0: Неактивное состояние Другое: K -соединитель	0	-	Изменяется в любое время
C6-51	0xC633	Вход модуля F ограничения с фиксированной запятой	0: Запрещено Другое: K -соединитель	0	-	Изменяется в любое время
C6-52	0xC634	Верхнее ограничение модуля F ограничения с фиксированной запятой	0: Неактивное состояние Другое: K -соединитель	0	-	Изменяется в любое время
C6-53	0xC635	Нижнее ограничение модуля F ограничения с фиксированной запятой	0: Неактивное состояние Другое: K -соединитель	0	-	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
C6-54	0xC636	Вход модуля логической задержки A	0: Запрещено 1: Логика 1 2: Логика 0 3: DI1 4: DI2 5: DI3 6: DI4 7: DI5 8: DI6 9: DI7 10: DI8 11: DI9 12: DI10 13: DI11 14: DI12 15: DI13 16: DI14 17: DI15 18: DI16 Другое: B -соединитель	0	-	Изменяется в любое время
C6-55	0xC637	Задержка включения модуля логической задержки A	0 ~ 65535	0	-	Изменяется в любое время
C6-56	0xC638	Задержка выключения модуля логической задержки A	0 ~ 65535	0	-	Изменяется в любое время
C6-57	0xC639	Единица времени задержки модуля логической задержки A	0: Без задержки 1: 10 мс 10: 100 мс 100: 1 с 1000: 10 с 6000: 1 мин 12000: 2 мин 0: Добавляется в фоновом режиме	1	-	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
C6-58	0xC63A	Вход модуля логической задержки B	0: Запрещено 1: Логика 1 2: Логика 0 3: DI1 4: DI2 5: DI3 6: DI4 7: DI5 8: DI6 9: DI7 10: DI8 11: DI9 12: DI10 13: DI11 14: DI12 15: DI13 16: DI14 17: DI15 18: DI16 Другое: B -соединитель	0	-	Изменяется в любое время
C6-59	0xC63B	Задержка включения модуля логической задержки B	0 ~ 65535	0	-	Изменяется в любое время
C6-60	0xC63C	Задержка выключения модуля логической задержки B	0 ~ 65535	0	-	Изменяется в любое время
C6-61	0xC63D	Единица времени задержки модуля логической задержки B	0: Без задержки 1: 10 мс 10: 100 мс 100: 1 с 1000: 10 с 6000: 1 мин 12000: 2 мин 0: Добавляется в фоновом режиме	1	-	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
C6-62	0xC63E	Вход модуля логической задержки C	0: Запрещено 1: Логика 1 2: Логика 0 3: DI1 4: DI2 5: DI3 6: DI4 7: DI5 8: DI6 9: DI7 10: DI8 11: DI9 12: DI10 13: DI11 14: DI12 15: DI13 16: DI14 17: DI15 18: DI16 Другое: B -соединитель	0	-	Изменяется в любое время
C6-63	0xC63F	Задержка включения модуля логической задержки C	0 ~ 65535	0	-	Изменяется в любое время
C6-64	0xC640	Задержка выключения модуля логической задержки C	0 ~ 65535	0	-	Изменяется в любое время
C6-65	0xC641	Единица времени задержки модуля логической задержки C	0: Без задержки 1: 10 мс 10: 100 мс 100: 1 с 1000: 10 с 6000: 1 мин 12000: 2 мин 0: Добавляется в фоновом режиме	1	-	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
C6-66	0xC642	Вход модуля логической задержки D	0: Запрещено 1: Логика 1 2: Логика 0 3: DI1 4: DI2 5: DI3 6: DI4 7: DI5 8: DI6 9: DI7 10: DI8 11: DI9 12: DI10 13: DI11 14: DI12 15: DI13 16: DI14 17: DI15 18: DI16 Другое: B -соединитель	0	-	Изменяется в любое время
C6-67	0xC643	Задержка включения модуля логической задержки D	0 ~ 65535	0	-	Изменяется в любое время
C6-68	0xC644	Задержка выключения модуля логической задержки D	0 ~ 65535	0	-	Изменяется в любое время
C6-69	0xC645	Единица времени задержки модуля логической задержки D	0: Без задержки 1: 10 мс 10: 100 мс 100: 1 с 1000: 10 с 6000: 1 мин 12000: 2 мин 0: Добавляется в фоновом режиме	1	-	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
C6-70	0xC646	Вход модуля логической задержки E	0: Запрещено 1: Логика 1 2: Логика 0 3: DI1 4: DI2 5: DI3 6: DI4 7: DI5 8: DI6 9: DI7 10: DI8 11: DI9 12: DI10 13: DI11 14: DI12 15: DI13 16: DI14 17: DI15 18: DI16 Другое: B -соединитель	0	-	Изменяется в любое время
C6-71	0xC647	Задержка включения модуля логической задержки E	0 ~ 65535	0	-	Изменяется в любое время
C6-72	0xC648	Задержка выключения модуля логической задержки E	0 ~ 65535	0	-	Изменяется в любое время
C6-73	0xC649	Единица времени задержки модуля логической задержки E	0: Без задержки 1: 10 мс 10: 100 мс 100: 1 с 1000: 10 с 6000: 1 мин 12000: 2 мин 0: Добавляется в фоновом режиме	1	-	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
C6-74	0xC64A	Вход модуля логической задержки F	0: Запрещено 1: Логика 1 2: Логика 0 3: DI1 4: DI2 5: DI3 6: DI4 7: DI5 8: DI6 9: DI7 10: DI8 11: DI9 12: DI10 13: DI11 14: DI12 15: DI13 16: DI14 17: DI15 18: DI16 Другое: B -соединитель	0	-	Изменяется в любое время
C6-75	0xC64B	Задержка включения модуля логической задержки F	0 ~ 65535	0	-	Изменяется в любое время
C6-76	0xC64C	Задержка выключения модуля логической задержки F	0 ~ 65535	0	-	Изменяется в любое время
C6-77	0xC64D	Единица времени задержки модуля логической задержки F	0: Без задержки 1: 10 мс 10: 100 мс 100: 1 с 1000: 10 с 6000: 1 мин 12000: 2 мин 0: Добавляется в фоновом режиме	1	-	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
C6-78	0xC64E	Вход модуля логической задержки G	0: Запрещено 1: Логика 1 2: Логика 0 3: DI1 4: DI2 5: DI3 6: DI4 7: DI5 8: DI6 9: DI7 10: DI8 11: DI9 12: DI10 13: DI11 14: DI12 15: DI13 16: DI14 17: DI15 18: DI16 Другое: B -соединитель	0	-	Изменяется в любое время
C6-79	0xC64F	Задержка включения модуля логической задержки G	0 ~ 65535	0	-	Изменяется в любое время
C6-80	0xC650	Задержка выключения модуля логической задержки G	0 ~ 65535	0	-	Изменяется в любое время
C6-81	0xC651	Единица времени задержки модуля логической задержки G	0: Без задержки 1: 10 мс 10: 100 мс 100: 1 с 1000: 10 с 6000: 1 мин 12000: 2 мин 0: Добавляется в фоновом режиме	1	-	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
C6-82	0xC652	Вход модуля логической задержки H	0: Запрещено 1: Логика 1 2: Логика 0 3: DI1 4: DI2 5: DI3 6: DI4 7: DI5 8: DI6 9: DI7 10: DI8 11: DI9 12: DI10 13: DI11 14: DI12 15: DI13 16: DI14 17: DI15 18: DI16 Другое: B -соединитель	0	-	Изменяется в любое время
C6-83	0xC653	Задержка включения модуля логической задержки H	0 ~ 65535	0	-	Изменяется в любое время
C6-84	0xC654	Задержка выключения модуля логической задержки H	0 ~ 65535	0	-	Изменяется в любое время
C6-85	0xC655	Единица времени задержки модуля логической задержки H	0: Без задержки 1: 10 мс 10: 100 мс 100: 1 с 1000: 10 с 6000: 1 мин 12000: 2 мин 0: Добавляется в фоновом режиме	1	-	Изменяется в любое время
C7-00	0xC700	Вход модуля A многоточечной кривой	0: Запрещено Другое: F -соединитель	0	-	Изменяется в любое время
C7-01	0xC701	Заданное значение X1 модуля A многоточечной кривой	–600% ~ +600,0%	0,0	%	Изменяется в любое время
C7-02	0xC702	Заданное значение X2 модуля A многоточечной кривой	–600% ~ +600,0%	0,0	%	Изменяется в любое время
C7-03	0xC703	Заданное значение X3 модуля A многоточечной кривой	–600% ~ +600,0%	0,0	%	Изменяется в любое время
C7-04	0xC704	Заданное значение X4 модуля A многоточечной кривой	–600% ~ +600,0%	0,0	%	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
C7-05	0xC705	Заданное значение X5 модуля A многоточечной кривой	–600% ~ +600,0%	0,0	%	Изменяется в любое время
C7-06	0xC706	Заданное значение X6 модуля A многоточечной кривой	–600% ~ +600,0%	0,0	%	Изменяется в любое время
C7-07	0xC707	Заданное значение X7 модуля A многоточечной кривой	–600% ~ +600,0%	0,0	%	Изменяется в любое время
C7-08	0xC708	Заданное значение X8 модуля A многоточечной кривой	–600% ~ +600,0%	0,0	%	Изменяется в любое время
C7-09	0xC709	Заданное значение X9 модуля A многоточечной кривой	–600% ~ +600,0%	0,0	%	Изменяется в любое время
C7-10	0xC70A	Заданное значение X10 модуля A многоточечной кривой	–600% ~ +600,0%	0,0	%	Изменяется в любое время
C7-11	0xC70B	Заданное значение Y1 модуля A многоточечной кривой	–600% ~ +600,0%	0,0	%	Изменяется в любое время
C7-12	0xC70C	Заданное значение Y2 модуля A многоточечной кривой	–600% ~ +600,0%	0,0	%	Изменяется в любое время
C7-13	0xC70D	Заданное значение Y3 модуля A многоточечной кривой	–600% ~ +600,0%	0,0	%	Изменяется в любое время
C7-14	0xC70E	Заданное значение Y4 модуля A многоточечной кривой	–600% ~ +600,0%	0,0	%	Изменяется в любое время
C7-15	0xC70F	Заданное значение Y5 модуля A многоточечной кривой	–600% ~ +600,0%	0,0	%	Изменяется в любое время
C7-16	0xC710	Заданное значение Y6 модуля A многоточечной кривой	–600% ~ +600,0%	0,0	%	Изменяется в любое время
C7-17	0xC711	Заданное значение Y7 модуля A многоточечной кривой	–600% ~ +600,0%	0,0	%	Изменяется в любое время
C7-18	0xC712	Заданное значение Y8 модуля A многоточечной кривой	–600% ~ +600,0%	0,0	%	Изменяется в любое время
C7-19	0xC713	Заданное значение Y9 модуля A многоточечной кривой	–600% ~ +600,0%	0,0	%	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
C7-20	0xC714	Заданное значение Y10 модуля A многоточечной кривой	–600% ~ +600,0%	0,0	%	Изменяется в любое время
C7-21	0xC715	Вход модуля B многоточечной кривой	0: Запрещено Другое: F -соединитель	0	-	Изменяется в любое время
C7-22	0xC716	Заданное значение X1 модуля B многоточечной кривой	–600% ~ +600,0%	0,0	%	Изменяется в любое время
C7-23	0xC717	Заданное значение X2 модуля B многоточечной кривой	–600% ~ +600,0%	0,0	%	Изменяется в любое время
C7-24	0xC718	Заданное значение X3 модуля B многоточечной кривой	–600% ~ +600,0%	0,0	%	Изменяется в любое время
C7-25	0xC719	Заданное значение X4 модуля B многоточечной кривой	–600% ~ +600,0%	0,0	%	Изменяется в любое время
C7-26	0xC71A	Заданное значение X5 модуля B многоточечной кривой	–600% ~ +600,0%	0,0	%	Изменяется в любое время
C7-27	0xC71B	Заданное значение X6 модуля B многоточечной кривой	–600% ~ +600,0%	0,0	%	Изменяется в любое время
C7-28	0xC71C	Заданное значение X7 модуля B многоточечной кривой	–600% ~ +600,0%	0,0	%	Изменяется в любое время
C7-29	0xC71D	Заданное значение X8 модуля B многоточечной кривой	–600% ~ +600,0%	0,0	%	Изменяется в любое время
C7-30	0xC71E	Заданное значение X9 модуля B многоточечной кривой	–600% ~ +600,0%	0,0	%	Изменяется в любое время
C7-31	0xC71F	Заданное значение X10 модуля B многоточечной кривой	–600% ~ +600,0%	0,0	%	Изменяется в любое время
C7-32	0xC720	Заданное значение Y1 модуля B многоточечной кривой	–600% ~ +600,0%	0,0	%	Изменяется в любое время
C7-33	0xC721	Заданное значение Y2 модуля B многоточечной кривой	–600% ~ +600,0%	0,0	%	Изменяется в любое время
C7-34	0xC722	Заданное значение Y3 модуля B многоточечной кривой	–600% ~ +600,0%	0,0	%	Изменяется в любое время
C7-35	0xC723	Заданное значение Y4 модуля B многоточечной кривой	–600% ~ +600,0%	0,0	%	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
C7-36	0xC724	Заданное значение Y5 модуля B многоточечной кривой	–600% ~ +600,0%	0,0	%	Изменяется в любое время
C7-37	0xC725	Заданное значение Y6 модуля B многоточечной кривой	–600% ~ +600,0%	0,0	%	Изменяется в любое время
C7-38	0xC726	Заданное значение Y7 модуля B многоточечной кривой	–600% ~ +600,0%	0,0	%	Изменяется в любое время
C7-39	0xC727	Заданное значение Y8 модуля B многоточечной кривой	–600% ~ +600,0%	0,0	%	Изменяется в любое время
C7-40	0xC728	Заданное значение Y9 модуля B многоточечной кривой	–600% ~ +600,0%	0,0	%	Изменяется в любое время
C7-41	0xC729	Заданное значение Y10 модуля B многоточечной кривой	–600% ~ +600,0%	0,0	%	Изменяется в любое время
C8-00	0xC800	Постоянное заданное значение 1	–300% ~ +300,00%	0,00	%	Изменяется в любое время
C8-01	0xC801	Постоянное заданное значение 2	–300% ~ +300,00%	100,00	%	Изменяется в любое время
C8-02	0xC802	Постоянное заданное значение 3	–300% ~ +300,00%	–100	%	Изменяется в любое время
C8-03	0xC803	Постоянное заданное значение 4	–300% ~ +300,00%	200,00	%	Изменяется в любое время
C8-04	0xC804	Постоянное заданное значение 5	–300% ~ +300,00%	–200	%	Изменяется в любое время
C8-05	0xC805	Постоянное заданное значение 6	–3000% ~ +3000,0%	0,0	%	Изменяется в любое время
C8-06	0xC806	Постоянное заданное значение 7	–3000% ~ +3000,0%	0,0	%	Изменяется в любое время
C8-07	0xC807	Постоянное заданное значение 8	–3000% ~ +3000,0%	0,0	%	Изменяется в любое время
C8-08	0xC808	Постоянное заданное значение 9	–3000% ~ +3000,0%	0,0	%	Изменяется в любое время
C8-09	0xC809	Постоянное заданное значение 10	–3000% ~ +3000,0%	0,0	%	Изменяется в любое время
C8-10	0xC80A	Постоянное заданное значение 11	–3000% ~ +3000,0%	0,0	%	Изменяется в любое время
C8-11	0xC80B	Постоянное заданное значение 12	–3000% ~ +3000,0%	0,0	%	Изменяется в любое время
C8-12	0xC80C	Постоянное заданное значение 13	–3000% ~ +3000,0%	0,0	%	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
C8-13	0xC80D	Постоянное заданное значение 14	–3000% ~ +3000,0%	0,0	%	Изменяется в любое время
C8-14	0xC80E	Постоянное заданное значение 15	–3000% ~ +3000,0%	0,0	%	Изменяется в любое время
C8-15	0xC80F	Постоянное заданное значение 16	–3000% ~ +3000,0%	0,0	%	Изменяется в любое время
C8-16	0xC810	Постоянное заданное значение 17	–3000% ~ +3000,0%	0,0	%	Изменяется в любое время
C8-17	0xC811	Постоянное заданное значение 18	–3000% ~ +3000,0%	0,0	%	Изменяется в любое время
C8-18	0xC812	Постоянное заданное значение 19	–3000% ~ +3000,0%	0,0	%	Изменяется в любое время
C8-19	0xC813	Постоянное заданное значение 20	–3000% ~ +3000,0%	0,0	%	Изменяется в любое время
C8-20	0xC814	Постоянное заданное значение 21	–3000% ~ +3000,0%	0,0	%	Изменяется в любое время
C8-21	0xC815	Постоянное заданное значение 22	–300% ~ +300,00%	0,00	%	Изменяется в любое время
C8-22	0xC816	Постоянное заданное значение 23	–300% ~ +300,00%	100,00	%	Изменяется в любое время
C8-23	0xC817	Постоянное заданное значение 24	–300% ~ +300,00%	–100	%	Изменяется в любое время
C8-24	0xC818	Постоянное заданное значение 25	–300% ~ +300,00%	200,00	%	Изменяется в любое время
C8-25	0xC819	Постоянное заданное значение 26	–300% ~ +300,00%	–200	%	Изменяется в любое время
C8-26	0xC81A	Постоянное заданное значение 27	0 ~ 65535	0	-	Изменяется в любое время
C8-27	0xC81B	Постоянное заданное значение 28	0 ~ 65535	0	-	Изменяется в любое время
C8-28	0xC81C	Постоянное заданное значение 29	0 ~ 65535	0	-	Изменяется в любое время
C8-29	0xC81D	Постоянное заданное значение 30	0 ~ 65535	0	-	Изменяется в любое время
C8-30	0xC81E	Постоянное заданное значение 31	0 ~ 65535	0	-	Изменяется в любое время
C8-31	0xC81F	Постоянное заданное значение 32	0 ~ 65535	0	-	Изменяется в любое время
C8-32	0xC820	Постоянное заданное значение 33	0 ~ 65535	0	-	Изменяется в любое время
C8-33	0xC821	Постоянное заданное значение 34	0 ~ 65535	0	-	Изменяется в любое время
C8-34	0xC822	Постоянное заданное значение 35	0 ~ 65535	0	-	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
C8-35	0xC823	Постоянное заданное значение 36	0 ~ 65535	0	-	Изменяется в любое время
C8-36	0xC824	Постоянное заданное значение 37	0 ~ 65535	0	-	Изменяется в любое время
C8-37	0xC825	Постоянное заданное значение 38	0 ~ 65535	0	-	Изменяется в любое время
C8-38	0xC826	Постоянное заданное значение 39	0 ~ 65535	0	-	Изменяется в любое время
C8-39	0xC827	Постоянное заданное значение 40	0 ~ 65535	0	-	Изменяется в любое время
C8-40	0xC828	Постоянное заданное значение 41	0 ~ 65535	0	-	Изменяется в любое время
C8-41	0xC829	Постоянное заданное значение 42	0 ~ 65535	0	-	Изменяется в любое время
C9-00	0xC900	LOWORD 16-битного адреса данных в ОЗУ 1	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Изменяется в любое время
C9-01	0xC901	HIWORD 16-битного адреса данных в ОЗУ 1	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Изменяется в любое время
C9-02	0xC902	LOWORD 16-битного адреса данных в ОЗУ 2	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Изменяется в любое время
C9-03	0xC903	HIWORD 16-битного адреса данных в ОЗУ 2	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Изменяется в любое время
C9-04	0xC904	LOWORD 16-битного адреса данных в ОЗУ 3	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Изменяется в любое время
C9-05	0xC905	HIWORD 16-битного адреса данных в ОЗУ 3	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Изменяется в любое время
C9-06	0xC906	LOWORD 16-битного адреса данных в ОЗУ 4	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Изменяется в любое время
C9-07	0xC907	HIWORD 16-битного адреса данных в ОЗУ 4	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Изменяется в любое время
C9-08	0xC908	LOWORD 16-битного адреса данных в ОЗУ 5	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Изменяется в любое время
C9-09	0xC909	HIWORD 16-битного адреса данных в ОЗУ 5	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Изменяется в любое время
C9-10	0xC90A	Выбор 32-битного типа данных 1	0 ~ 1	0	-	Изменяется в любое время
C9-11	0xC90B	Коэффициент усиления 32-битных данных 1	0 ~ 10000	0	-	Изменяется в любое время
C9-12	0xC90C	LOWORD 32-битного адреса данных в ОЗУ 1	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Изменяется в любое время
C9-13	0xC90D	HIWORD 32-битного адреса данных в ОЗУ 1	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
C9-14	0xC90E	Выбор 32-битного типа данных 2	0 ~ 1	0	-	Изменяется в любое время
C9-15	0xC90F	Коэффициент усиления 32-битных данных 2	0 ~ 10000	0	-	Изменяется в любое время
C9-16	0xC910	LOWORD 32-битного адреса данных в ОЗУ 2	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Изменяется в любое время
C9-17	0xC911	HIWORD 32-битного адреса данных в ОЗУ 2	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Изменяется в любое время
C9-18	0xC912	Выбор 32-битного типа данных 3	0 ~ 1	0	-	Изменяется в любое время
C9-19	0xC913	Коэффициент усиления 32-битных данных 3	0 ~ 10000	0	-	Изменяется в любое время
C9-20	0xC914	LOWORD 32-битного адреса данных в ОЗУ 3	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Изменяется в любое время
C9-21	0xC915	HIWORD 32-битного адреса данных в ОЗУ 3	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Изменяется в любое время
C9-22	0xC916	Выбор 32-битного типа данных 4	0 ~ 1	0	-	Изменяется в любое время
C9-23	0xC917	Коэффициент усиления 32-битных данных 4	0 ~ 10000	0	-	Изменяется в любое время
C9-24	0xC918	LOWORD 32-битного адреса данных в ОЗУ 4	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Изменяется в любое время
C9-25	0xC919	HIWORD 32-битного адреса данных в ОЗУ 4	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Изменяется в любое время
C9-26	0xC91A	Выбор 32-битного типа данных 5	0 ~ 1	0	-	Изменяется в любое время
C9-27	0xC91B	Коэффициент усиления 32-битных данных 5	0 ~ 10000	0	-	Изменяется в любое время
C9-28	0xC91C	LOWORD 32-битного адреса данных в ОЗУ 5	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Изменяется в любое время
C9-29	0xC91D	HIWORD 32-битного адреса данных в ОЗУ 5	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Изменяется в любое время
C9-30	0xC91E	Вход мониторинга внутренних параметров 1	0 ~ 97	0	-	Изменяется в любое время
C9-31	0xC91F	Вход мониторинга внутренних параметров 2	0 ~ 97	0	-	Изменяется в любое время
C9-32	0xC920	Вход мониторинга внутренних параметров 3	0 ~ 97	0	-	Изменяется в любое время
C9-33	0xC921	Вход мониторинга внутренних параметров 4	0 ~ 97	0	-	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
C9-34	0xC922	Вход мониторинга внутренних параметров 5	0 ~ 97	0	-	Изменяется в любое время
C9-35	0xC923	Вход мониторинга внутренних параметров 6	0 ~ 97	0	-	Изменяется в любое время
C9-36	0xC924	Вход мониторинга внутренних параметров 7	0 ~ 97	0	-	Изменяется в любое время
C9-37	0xC925	Вход мониторинга внутренних параметров 8	0 ~ 97	0	-	Изменяется в любое время
C9-40	0xC928	Вход 1 для просмотра значения переключаемого блока объединения	0 ~ 65535	0	-	Изменяется в любое время
C9-41	0xC929	Вход 2 для просмотра значения переключаемого блока объединения	0 ~ 65535	0	-	Изменяется в любое время
C9-42	0xC92A	Вход 3 для просмотра значения переключаемого блока объединения	0 ~ 65535	0	-	Изменяется в любое время
C9-43	0xC92B	Вход 4 для просмотра значения переключаемого блока объединения	0 ~ 65535	0	-	Изменяется в любое время
C9-44	0xC92C	Вход 5 для просмотра значения переключаемого блока объединения	0 ~ 65535	0	-	Изменяется в любое время
C9-45	0xC92D	Вход 6 для просмотра значения переключаемого блока объединения	0 ~ 65535	0	-	Изменяется в любое время
C9-46	0xC92E	Вход 7 для просмотра значения переключаемого блока объединения	0 ~ 65535	0	-	Изменяется в любое время
C9-47	0xC92F	Вход 8 для просмотра значения переключаемого блока объединения	0 ~ 65535	0	-	Изменяется в любое время
C9-50	0xC932	Переменная мониторинга 0	–32768 ~ +32767	0	-	Не изменяется
C9-51	0xC933	Переменная мониторинга 1	–32768 ~ +32767	0	-	Не изменяется
C9-52	0xC934	Переменная мониторинга 2	–32768 ~ +32767	0	-	Не изменяется
C9-53	0xC935	Переменная мониторинга 3	–32768 ~ +32767	0	-	Не изменяется
C9-54	0xC936	Переменная мониторинга 4	–32768 ~ +32767	0	-	Не изменяется
C9-55	0xC937	Переменная мониторинга 5	–32768 ~ +32767	0	-	Не изменяется
C9-56	0xC938	Переменная мониторинга 6	–32768 ~ +32767	0	-	Не изменяется

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
C9-57	0xC939	Переменная мониторинга 7	–32768 ~ +32767	0	-	Не изменяется
C9-58	0xC93A	Переменная мониторинга 8	–32768 ~ +32767	0	-	Не изменяется
C9-59	0xC93B	Переменная мониторинга 9	–32768 ~ +32767	0	-	Не изменяется
C9-70	0xC946	Переменная ввода в эксплуатацию 0	–32768 ~ +32767	0	-	Изменяется в любое время
C9-71	0xC947	Переменная ввода в эксплуатацию 1	–32768 ~ +32767	0	-	Изменяется в любое время
C9-72	0xC948	Переменная ввода в эксплуатацию 2	–32768 ~ +32767	0	-	Изменяется в любое время
C9-73	0xC949	Переменная ввода в эксплуатацию 3	–32768 ~ +32767	0	-	Изменяется в любое время
C9-74	0xC94A	Переменная ввода в эксплуатацию 4	–32768 ~ +32767	0	-	Изменяется в любое время
C9-75	0xC94B	Переменная ввода в эксплуатацию 5	–32768 ~ +32767	0	-	Изменяется в любое время
C9-76	0xC94C	Переменная ввода в эксплуатацию 6	–32768 ~ +32767	0	-	Изменяется в любое время
C9-77	0xC94D	Переменная ввода в эксплуатацию 7	–32768 ~ +32767	0	-	Изменяется в любое время
C9-78	0xC94E	Переменная ввода в эксплуатацию 8	–32768 ~ +32767	0	-	Изменяется в любое время
C9-79	0xC94F	Переменная ввода в эксплуатацию 9	–32768 ~ +32767	0	-	Изменяется в любое время
CA-00	0xCA00	Тип двигателя	0: Общий асинхронный двигатель 1: Асинхронный двигатель с частотным регулированием 2: Синхронный двигатель с постоянными магнитами	0	-	Изменяется только при остановке
CA-01	0xCA01	Номинальная мощность двигателя	0,1 ~ 1000,0 кВт	3,7	кВт	Изменяется только при остановке
CA-02	0xCA02	Номинальное напряжение двигателя	1 ~ 2000 В	380	V	Изменяется только при остановке
CA-03	0xCA03	Номинальный ток двигателя	0,01 ~ 655,35 А	9,00	A	Изменяется только при остановке
CA-04	0xCA04	Номинальная частота двигателя	0,01 Гц ~ F0-10	50,00	Гц	Изменяется только при остановке
CA-05	0xCA05	Номинальная скорость двигателя	1 ~ 65535 об/мин	1460	об/мин	Изменяется только при остановке
CA-06	0xCA06	Количество параллельных двигателей	1 ~ 200	1	-	Изменяется только при остановке

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
CA-07	0xCA07	Управляющее слово для информации о двигателе	Бит00: Кривая взаимной индуктивности 0: Запрещено 1: Разрешено Бит01: Кривая индуктивности по осям D и Q 0: Запрещено 1: Разрешено Бит02: Авто-настройка сопротивления обмоток ротора онлайн 0: Запрещено 1: Разрешено Бит03: Метод авто-настройки сопротивления обмоток ротора онлайн 0: Амплитуда 1: Фаза Бит04: Тепловая модель двигателя 0: Запрещено 1: Разрешено Бит05: Источник температуры тепловой модели двигателя 0: Расчетная температура 1: Температура, определяемая датчиком Бит06: Расчет коэффициента крутящего момента асинхронного двигателя 0: Формула момента 1: Распределение тока Бит07: Расчет коэффициента крутящего момента синхронного двигателя 0: Формула момента 1: Крутящий момент, соответствующий номинальному крутящему моменту Бит08: Расчет момента трения при нулевой скорости 0: Крутящий момент линейно уменьшается до нуля 1: Крутящий момент для поддержания минимальной скорости Бит09: Расчет параметров модели по параметрам на паспортной табличке 0: Запрещено 1: Разрешено Бит10: Подтверждение расчета параметров модели по параметрам на паспортной табличке 0: По умолчанию 1: Подтверждение	0x3	-	Изменяется только при остановке
CA-08	0xCA08	Количество пар полюсов двигателя	0 ~ 64	0	-	Изменяется только при остановке
CA-09	0xCA09	Коэффициент мощности двигателя	0,600 ~ 1,000	0,860	-	Изменяется только при остановке
CA-10	0xCA0A	Число импульсов за оборот энкодера	1 ~ 65535	1024	-	Изменяется только при остановке

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
CA-11	0xCA0B	Тип энкодера	0: Импульсный энкодер ABZ 1: 23-битный энкодер 2: Резольвер 3: Внешний вход	0	-	Изменяется только при остановке
CA-12	0xCA0C	Плата PG обратной связи по скорости	0: Локальная плата PG 1: Плата расширения PG	0	-	Изменяется только при остановке
CA-13	0xCA0D	Количество пар полюсов резольвера	1 ~ 65535	1	-	Изменяется только при остановке
CA-15	0xCA0F	Время определения обрыва провода PG обратной связи по скорости	0,0 ~ 10,0 с	0,0	с	Изменяется только при остановке
CA-16	0xCA10	Последовательность фаз A/B энкодера	0: Вперед 1: Назад	0	-	Изменяется только при остановке
CA-17	0xCA11	Угол установки энкодера	0,0° ~ 359,9°	0,0	°	Изменяется только при остановке
CA-18	0xCA12	Плата расширения	1: Плата расширения 1 2: Плата расширения 2	1	-	Изменяется только при остановке
CA-19	0xCA13	Режим измерения скорости энкодера ABZ при низкой скорости	0: Поддерживать 1: Ослаблять 2: Оптимизированное решение	2	-	Изменяется только при остановке
CA-20	0xCA14	Постоянная времени фильтра измерения скорости энкодера	0,000 ~ 10,000 с	0,004	с	Изменяется в любое время
CA-21	0xCA15	Программный коэффициент определения обрыва провода энкодера	0,000 ~ 8,000	1,000	-	Изменяется в любое время
CA-22	0xCA16	Управляющее слово энкодера	Бит00: Измерение скорости 0: Запрещено 1: Разрешено Бит01: Программное определение обрыва провода 0: Запрещено 1: Разрешено Бит02: Устранение сбоев 0: Запрещено 1: Разрешено Бит03: Режим измерения скорости энкодера ABZ 0: Четырехкратная частота 1: Одиночный импульс	0	-	Изменяется только при остановке
CA-23	0xCA17	Порог счетчика исключений измерения скорости	1 ~ 100	10	-	Изменяется только при остановке
CA-24	0xCA18	Передаточное число двигателя (числитель)	1 ~ 65535	1	-	Изменяется только при остановке

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
CA-25	0xCA19	Передаточное число двигателя (знаменатель)	1 ~ 65535	1	-	Изменяется только при остановке
CA-26	0xCA1A	Внешний источник ввода энкодера	0: 0 1: AI1 2: AI2 3: AI3 4: Импульсное задание 5: Связь 6: Мульти-задание 7: Потенциометр с электроприводом 8: ПИД Другое: F -соединитель	0	-	Не изменяется
CA-29	0xCA1D	Авто-настройка	0: Нет действия 1: Статическая авто-настройка части параметров асинхронного двигателя 2: Динамическая авто-настройка асинхронного двигателя 3: Статическая авто-настройка всех параметров асинхронного двигателя 4: Авто-настройка инерции 5: Авто-настройка мертвой зоны 11: Авто-настройка синхронного двигателя под нагрузкой (кроме противо -ЭДС) 12: Динамическая авто-настройка синхронного двигателя без нагрузки 13: Статическая авто-настройка всех параметров синхронного двигателя (кроме угла нулевой точки)	0	-	Изменяется только при остановке
CA-30	0xCA1E	Сопротивление обмоток статора асинхронного двигателя	0,001 ~ 65,535 Ом	1,204	Ом	Изменяется только при остановке
CA-31	0xCA1F	Сопротивление обмоток ротора асинхронного двигателя	0,001 ~ 65,535 Ом	0,908	Ом	Изменяется только при остановке
CA-32	0xCA20	Индуктивное сопротивление рассеяния асинхронного двигателя	0,01 ~ 655,35 мГн	5,28	мГн	Изменяется только при остановке
CA-33	0xCA21	Взаимное индуктивное сопротивление асинхронного двигателя	0,1 ~ 6553,5 мГн	156,8	мГн	Изменяется только при остановке
CA-34	0xCA22	Ток асинхронного двигателя без нагрузки	0,01 A ~ CA-03	4,20	A	Изменяется только при остановке
CA-35	0xCA23	Сопротивление обмоток статора синхронного двигателя	0,001 ~ 65,535 Ом	1,204	Ом	Изменяется только при остановке
CA-36	0xCA24	Индуктивность по оси D синхронного двигателя	0,01 ~ 655,35 мГн	5,28	мГн	Изменяется только при остановке
CA-37	0xCA25	Индуктивность по оси Q синхронного двигателя	0,01 ~ 655,35 мГн	5,28	мГн	Изменяется только при остановке

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
CA-39	0xCA27	Коэффициент противо-ЭДС синхронного двигателя	0,0 ~ 6553,5 В	300,0	V	Изменяется только при остановке
CA-40	0xCA28	Индуктивность рассеяния статора	0,000 мГн ~ 65,535 мГн	6,540	мГн	Изменяется только при остановке
CA-41	0xCA29	Электромеханическая постоянная времени	1 ~ 65535 мс	100	мс	Не изменяется
CA-42	0xCA2A	Коэффициент инерции	0,0 ~ 6553,5%	120,0	%	Изменяется только при остановке
CA-43	0xCA2B	Момент трения	0,0 ~ 6553,5%	2,0	%	Изменяется только при остановке
CA-44	0xCA2C	Коэффициент тока возбуждения 1 кривой взаимной индуктивности (номинальный)	5,0% ~ 100,0%	50,0	%	Изменяется только при остановке
CA-45	0xCA2D	Коэффициент тока возбуждения 2 кривой взаимной индуктивности (номинальный)	5,0% ~ 100,0%	75,0	%	Изменяется только при остановке
CA-46	0xCA2E	Коэффициент тока возбуждения 3 кривой взаимной индуктивности	100,0% ~ 800,0%	150,0	%	Изменяется только при остановке
CA-47	0xCA2F	Коэффициент тока возбуждения 4 кривой взаимной индуктивности	100,0% ~ 800,0%	210,0	%	Изменяется только при остановке
CA-48	0xCA30	Коэффициент потока 1 кривой взаимной индуктивности (номинальный)	10,0% ~ 100,0%	50,0	%	Изменяется только при остановке
CA-49	0xCA31	Коэффициент потока 2 кривой взаимной индуктивности (номинальный)	10,0% ~ 100,0%	85,0	%	Изменяется только при остановке
CA-50	0xCA32	Коэффициент потока 3 кривой взаимной индуктивности	100,0% ~ 300,0%	115,0	%	Изменяется только при остановке
CA-51	0xCA33	Коэффициент потока 4 кривой взаимной индуктивности	100,0% ~ 300,0%	125,0	%	Изменяется только при остановке
CA-52	0xCA34	Точка скорости 1 на кривой трения	0 ~ 30000 об/мин	15	об/мин	Изменяется только при остановке
CA-53	0xCA35	Точка скорости 2 на кривой трения	0 ~ 30000 об/мин	30	об/мин	Изменяется только при остановке
CA-54	0xCA36	Точка скорости 3 на кривой трения	0 ~ 30000 об/мин	60	об/мин	Изменяется только при остановке

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
CA-55	0xCA37	Точка скорости 4 на кривой трения	0 ~ 30000 об/мин	120	об/мин	Изменяется только при остановке
CA-56	0xCA38	Точка скорости 5 на кривой трения	0 ~ 30000 об/мин	150	об/мин	Изменяется только при остановке
CA-57	0xCA39	Точка скорости 6 на кривой трения	0 ~ 30000 об/мин	300	об/мин	Изменяется только при остановке
CA-58	0xCA3A	Точка скорости 7 на кривой трения	0 ~ 30000 об/мин	600	об/мин	Изменяется только при остановке
CA-59	0xCA3B	Точка скорости 8 на кривой трения	0 ~ 30000 об/мин	1200	об/мин	Изменяется только при остановке
CA-60	0xCA3C	Точка скорости 9 на кривой трения	0 ~ 30000 об/мин	1500	об/мин	Изменяется только при остановке
CA-61	0xCA3D	Точка скорости 10 на кривой трения	0 ~ 30000 об/мин	3000	об/мин	Изменяется только при остановке
CA-62	0xCA3E	Точка момента 1 на кривой трения	–320 Н·м ~ +320 Н·м	0,00	Н·м	Изменяется только при остановке
CA-63	0xCA3F	Точка момента 2 на кривой трения	–320 Н·м ~ +320 Н·м	0,00	Н·м	Изменяется только при остановке
CA-64	0xCA40	Точка момента 3 на кривой трения	–320 Н·м ~ +320 Н·м	0,00	Н·м	Изменяется только при остановке
CA-65	0xCA41	Точка момента 4 на кривой трения	–320 Н·м ~ +320 Н·м	0,00	Н·м	Изменяется только при остановке
CA-66	0xCA42	Точка момента 5 на кривой трения	–320 Н·м ~ +320 Н·м	0,00	Н·м	Изменяется только при остановке
CA-67	0xCA43	Точка момента 6 на кривой трения	–320 Н·м ~ +320 Н·м	0,00	Н·м	Изменяется только при остановке
CA-68	0xCA44	Точка момента 7 на кривой трения	–320 Н·м ~ +320 Н·м	0,00	Н·м	Изменяется только при остановке
CA-69	0xCA45	Точка момента 8 на кривой трения	–320 Н·м ~ +320 Н·м	0,00	Н·м	Изменяется только при остановке
CA-70	0xCA46	Точка момента 9 на кривой трения	–320 Н·м ~ +320 Н·м	0,00	Н·м	Изменяется только при остановке
CA-71	0xCA47	Точка момента 10 на кривой трения	–320 Н·м ~ +320 Н·м	0,00	Н·м	Изменяется только при остановке
CA-72	0xCA48	Начальная точка коэффициента тока кривой индуктивности по осям D и Q	–800% ~ +800,0%	–200	%	Изменяется только при остановке
CA-73	0xCA49	Конечная точка коэффициента тока кривой индуктивности по осям D и Q	–800% ~ +800,0%	200,0	%	Изменяется только при остановке
CA-74	0xCA4A	Индуктивность 1 по оси D кривой индуктивности по осям D и Q	0,0 ~ 6553,5%	100,0	%	Изменяется только при остановке

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
CA-75	0xCA4B	Индуктивность 2 по оси D кривой индуктивности по осям D и Q	0,0 ~ 6553,5%	100,0	%	Изменяется только при остановке
CA-76	0xCA4C	Индуктивность 3 по оси D кривой индуктивности по осям D и Q	0,0 ~ 6553,5%	100,0	%	Изменяется только при остановке
CA-77	0xCA4D	Индуктивность 4 по оси D кривой индуктивности по осям D и Q	0,0 ~ 6553,5%	100,0	%	Изменяется только при остановке
CA-78	0xCA4E	Индуктивность 5 по оси D кривой индуктивности по осям D и Q	0,0 ~ 6553,5%	100,0	%	Изменяется только при остановке
CA-79	0xCA4F	Индуктивность 6 по оси D кривой индуктивности по осям D и Q	0,0 ~ 6553,5%	100,0	%	Изменяется только при остановке
CA-80	0xCA50	Индуктивность 7 по оси D кривой индуктивности по осям D и Q	0,0 ~ 6553,5%	100,0	%	Изменяется только при остановке
CA-81	0xCA51	Индуктивность 8 по оси D кривой индуктивности по осям D и Q	0,0 ~ 6553,5%	100,0	%	Изменяется только при остановке
CA-82	0xCA52	Индуктивность 9 по оси D кривой индуктивности по осям D и Q	0,0 ~ 6553,5%	100,0	%	Изменяется только при остановке
CA-83	0xCA53	Индуктивность 10 по оси D кривой индуктивности по осям D и Q	0,0 ~ 6553,5%	100,0	%	Изменяется только при остановке
CA-84	0xCA54	Индуктивность 11 по оси D кривой индуктивности по осям D и Q	0,0 ~ 6553,5%	100,0	%	Изменяется только при остановке
CA-85	0xCA55	Индуктивность 12 по оси D кривой индуктивности по осям D и Q	0,0 ~ 6553,5%	100,0	%	Изменяется только при остановке
CA-86	0xCA56	Индуктивность 1 по оси Q кривой индуктивности по осям D и Q	0,0 ~ 6553,5%	100,0	%	Изменяется только при остановке
CA-87	0xCA57	Индуктивность 2 по оси Q кривой индуктивности по осям D и Q	0,0 ~ 6553,5%	100,0	%	Изменяется только при остановке
CA-88	0xCA58	Индуктивность 3 по оси Q кривой индуктивности по осям D и Q	0,0 ~ 6553,5%	100,0	%	Изменяется только при остановке
CA-89	0xCA59	Индуктивность 4 по оси Q кривой индуктивности по осям D и Q	0,0 ~ 6553,5%	100,0	%	Изменяется только при остановке

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
CA-90	0xCA5A	Индуктивность 5 по оси Q кривой индуктивности по осям D и Q	0,0 ~ 6553,5%	100,0	%	Изменяется только при остановке
CA-91	0xCA5B	Индуктивность 6 по оси Q кривой индуктивности по осям D и Q	0,0 ~ 6553,5%	100,0	%	Изменяется только при остановке
CA-92	0xCA5C	Индуктивность 7 по оси Q кривой индуктивности по осям D и Q	0,0 ~ 6553,5%	100,0	%	Изменяется только при остановке
CA-93	0xCA5D	Индуктивность 8 по оси Q кривой индуктивности по осям D и Q	0,0 ~ 6553,5%	100,0	%	Изменяется только при остановке
CA-94	0xCA5E	Индуктивность 9 по оси Q кривой индуктивности по осям D и Q	0,0 ~ 6553,5%	100,0	%	Изменяется только при остановке
CA-95	0xCA5F	Индуктивность 10 по оси Q кривой индуктивности по осям D и Q	0,0 ~ 6553,5%	100,0	%	Изменяется только при остановке
CA-96	0xCA60	Индуктивность 11 по оси Q кривой индуктивности по осям D и Q	0,0 ~ 6553,5%	100,0	%	Изменяется только при остановке
CA-97	0xCA61	Индуктивность 12 по оси Q кривой индуктивности по осям D и Q	0,0 ~ 6553,5%	100,0	%	Изменяется только при остановке
CB-00	0xCB00	Кривая напряжения/частоты (V/f)	0: Прямолинейная кривая напряжения/частоты (V/f) 1: Многоточечная кривая V/f 2: Зарезервировано 3: Зарезервировано 4: Зарезервировано 5: Зарезервировано 6: Зарезервировано 7: Зарезервировано 8: Зарезервировано 9: Зарезервировано 10: Режим полного разделения напряжения/частоты (V/f) 11: Режим половинного разделения напряжения/частоты (V/f)	0	-	Изменяется только при остановке
CB-01	0xCB01	Повышение момента	0,0% ~ 30,0%	3,0	%	Изменяется в любое время
CB-02	0xCB02	Частота отключения при повышении момента	0,00 Гц ~ F0-10	50,00	Гц	Изменяется только при остановке
CB-03	0xCB03	Частота 1 многоточечной кривой напряжения/частоты (V/f)	0,00 Гц ~ CB-05	0,00	Гц	Изменяется только при остановке
CB-04	0xCB04	Напряжение 1 многоточечной кривой напряжения/частоты (V/f)	0,0% ~ +100,0%	0,0	%	Изменяется только при остановке
CB-05	0xCB05	Частота 2 многоточечной кривой напряжения/частоты (V/f)	CB-03 ~ CB-07	0,00	Гц	Изменяется только при остановке

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
CB-06	0xCB06	Напряжение 2 многоточечной кривой V/f	0,0% ~ +100,0%	0,0	%	Изменяется только при остановке
CB-07	0xCB07	Частота 3 многоточечной кривой напряжения/частоты (V/f)	CB-05 ~ CA-04	0,00	Гц	Изменяется только при остановке
CB-08	0xCB08	Напряжение 3 многоточечной кривой напряжения/ частоты (V/f)	0,0% ~ +100,0%	0,0	%	Изменяется только при остановке
CB-09	0xCB09	Коэффициент компенсации скольжения напряжения/частоты (V/f)	0,0 ~ 200,0	0,0	-	Изменяется в любое время
CB-10	0xCB0A	Коэффициент перевозбуждения напряжения/частоты (V/f)	0 ~ 200	64	-	Изменяется в любое время
CB-11	0xCB0B	Коэффициент подавления колебаний напряжения/частоты (V/f)	0 ~ 100	40	-	Изменяется в любое время
CB-12	0xCB0C	Подавление колебаний напряжения/частоты (V/f)	0: Запрещено 1: Разрешено	1	-	Изменяется в любое время
CB-13	0xCB0D	Источник напряжения для разделения напряжения/частоты (V/f)	0: Цифровая настройка (CB-14) 1: AI1 2: AI2 3: AI3 4: Импульсное задание (DI5) 5: Мульти-задание 6: Простой ПЛК 7: ПИД 8: Связь Другое: F -соединитель	0	-	Изменяется в любое время
CB-14	0xCB0E	Напряжение при разделении напряжения/частоты (V/f)	0 В ~ CA-02	0	V	Изменяется в любое время
CB-15	0xCB0F	Время возрастания напряжения при разделении напряжения/частоты (V/f)	0,0 ~ 1000,0 с	0,0	с	Изменяется в любое время
CB-16	0xCB10	Время спада напряжения при разделении напряжения/частоты (V/f)	0,0 ~ 1000,0 с	0,0	с	Изменяется в любое время
CB-17	0xCB11	Режим остановки для разделения напряжения/частоты (V/f)	0: Частота и напряжение снижаются до 0 независимо друг от друга 1: Частота снижается до 0 после снижения напряжения до 0 0 2: Остановка на выбеге (новое)	0	-	Изменяется в любое время
CB-18	0xCB12	Ток срабатывания предотвращения аварийной остановки по максимальному току	50% ~ 200%	150	%	Изменяется только при остановке
CB-19	0xCB13	Предотвращение аварийной остановки по максимальному току	0: Запрещено 1: Разрешено	1	-	Изменяется только при остановке
CB-20	0xCB14	Коэффициент предотвращения аварийной остановки по максимальному току	1 ~ 100	20	-	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
CB-21	0xCB15	Коэффициент компенсации скорости, умножающий ток срабатывания предотвращения аварийной остановки по максимальному току	50% ~ 200%	100	%	Изменяется только при остановке
CB-22	0xCB16	Напряжение срабатывания предотвращения аварийной остановки при перенапряжении	330,0 ~ 800,0 В	770,0	V	Изменяется в любое время
CB-23	0xCB17	Предотвращение аварийной остановки при перенапряжении	0: Запрещено 1: Разрешено	1	-	Изменяется только при остановке
CB-24	0xCB18	Коэффициент частоты предотвращения аварийной остановки при перенапряжении	1 ~ 100	30	-	Изменяется в любое время
CB-25	0xCB19	Коэффициент напряжения предотвращения аварийной остановки при перенапряжении	1 ~ 100	30	-	Изменяется в любое время
CB-26	0xCB1A	Порог возрастания частоты для предотвращения аварийной остановки при перенапряжении	0 ~ 50 Гц	5	Гц	Изменяется только при остановке
CB-27	0xCB1B	Время фильтра при компенсации скольжения	0,1 ~ 10,0 с	0,5	с	Изменяется только при остановке
CB-28	0xCB1C	Источник многоточечной кривой	0: 3-точечная кривая 1: Модуль A многоточечной кривой 2: Модуль B многоточечной кривой	0	-	Изменяется только при остановке
CB-33	0xCB21	Коэффициент компенсации момента в режиме онлайн	80 ~ 150	100	-	Изменяется только при остановке
CB-34	0xCB22	Коэффициент ImaxKi	10% ~ 1000%	100	%	Изменяется только при остановке
CB-35	0xCB23	Порог предотвращения перегрузки по максимальному току (относительно номинального тока двигателя)	80% ~ 300%	200	%	Изменяется только при остановке
CB-36	0xCB24	Порог частоты в случае ослабления поля при предотвращении перегрузки по максимальному току	100% ~ 500%	100	%	Изменяется только при остановке
CB-37	0xCB25	Время фильтра IT	10 ~ 1000 мс	100	мс	Изменяется только при остановке
CB-38	0xCB26	Режим компенсации скольжения	0: Запрещено 1: Компенсация скольжения без PG 2: Компенсация скольжения с PG	1	-	Изменяется только при остановке

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
CB-39	0xCB27	Допустимое время работы при контроле максимального напряжения постоянного тока (VdcMaxCtrl)	0,0 ~ 100,0 с	0,0	с	Изменяется только при остановке
CB-40	0xCB28	Верхнее ограничение напряжения при разделении напряжения/частоты (V/f)	50,0% ~ 200,0%	100,0	%	Изменяется только при остановке
CB-41	0xCB29	Время формирователя опорных частот (RFG) при разделении напряжения/частоты (V/f)	0: Для времени формирователя опорных частот (RFG) принудительно установлено значение 0 1: Стандартное время формирователя опорных частот (RFG)	0	-	Изменяется только при остановке
CB-42	0xCB2A	Частота отключения фильтра подавления колебаний напряжения/частоты (V/f)	1,0 ~ 50,0 Гц	8,0	Гц	Изменяется в любое время
CB-43	0xCB2B	Порог частоты отключения для подавления колебаний напряжения/частоты (V/f)	10 ~ 3000 Гц	200	Гц	Изменяется в любое время
CB-44	0xCB2C	Коэффициент упреждения при контроле максимального напряжения постоянного тока (VdcMaxCtrl)	0% ~ 500%	0	%	Изменяется в любое время
CB-50	0xCB32	Промежуточная частота (IF) PMVVC при низких скоростях	0: Запрещено 1: Разрешено	1	-	Изменяется только при остановке
CB-51	0xCB33	Ток промежуточной частоты (IF) PMVVC при низких скоростях	30 ~ 250	100	-	Изменяется только при остановке
CB-52	0xCB34	Порог переключения скорости промежуточной частоты (IF) PMVVC при низких скоростях	2,0% ~ 100,0%	10,0	%	Изменяется только при остановке
CB-53	0xCB35	Коэффициент подавления колебаний PMVVC	0 ~ 500	100	-	Изменяется в любое время
CB-54	0xCB36	Коэффициент времени фильтра PMVVC	0 ~ 500	100	-	Изменяется в любое время
CB-55	0xCB37	Режим управления энергосбережением PMVVC	0: Фиксированная прямолинейная кривая напряжения/частоты (V/f) 1: Фиксированный реактивный ток 30% 2: Управление максимальным крутящим моментом на ампер (MTPA)	2	-	Изменяется только при остановке
CC-00	0xCC00	Режим запуска	0: Прямой запуск 1: Запуск с хода 2: Запуск с предварительным возбуждением (асинхронный двигатель переменного тока) 3: Быстрый запуск с разомкнутым векторным управлением (SVC)	0	-	Изменяется в любое время
CC-01	0xCC01	Режим отслеживания скорости	0: С частоты остановки 1: С частоты сети 2: С максимальной частоты 3: Зарезервировано 4: Отслеживание скорости по направлению магнитного поля (MD290)	0	-	Изменяется в любое время
CC-02	0xCC02	Скорость отслеживания скорости	1 ~ 100	20	-	Изменяется в любое время
CC-03	0xCC03	Пусковая частота	0,00 ~ 10,00 Гц	0,00	Гц	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
CC-04	0xCC04	Время удержания пусковой частоты	0,0 ~ 100,0 с	0,0	с	Изменяется только при остановке
CC-05	0xCC05	Ток торможения постоянным током при запуске	0% ~ 100%	50	%	Изменяется только при остановке
CC-06	0xCC06	Время торможения постоянным током при запуске	0,0 ~ 100,0 с	0,0	с	Изменяется только при остановке
CC-07	0xCC07	Режим остановки	0: Остановка с заданным торможением 1: Остановка на выбеге 2: Остановка на максимальной мощности	0	-	Изменяется в любое время
CC-08	0xCC08	Начальная частота торможения постоянным током при остановке	0,00 Гц ~ F0-10	0,00	Гц	Изменяется в любое время
CC-09	0xCC09	Задержка торможения постоянным током при остановке	0,0 ~ 100,0 с	0,0	с	Изменяется в любое время
CC-10	0xCC0A	Ток торможения постоянным током при остановке	0% ~ 100%	50	%	Изменяется в любое время
CC-11	0xCC0B	Время торможения постоянным током при остановке	0,0 ~ 100,0 с	0,0	с	Изменяется в любое время
CC-12	0xCC0C	Замкнутый контур ограничения тока развертки с отслеживанием скорости Kp	0 ~ 1000	500	-	Изменяется в любое время
CC-13	0xCC0D	Замкнутый контур ограничения тока развертки с отслеживанием скорости Ki	0 ~ 1000	800	-	Изменяется в любое время
CC-14	0xCC0E	Ток отслеживания скорости	30% ~ 200%	80	%	Изменяется только при остановке
CC-15	0xCC0F	Кратность тока в контуре	10% ~ 600%	100	%	Изменяется в любое время
CC-16	0xCC10	Время размагничивания (действительно для асинхронных двигателей)	0,00 ~ 5,00 с	0,50	с	Изменяется в любое время
CC-17	0xCC11	Разрешение перевозбуждения	0: Запрещено 2: Разрешено во время торможения 3: Разрешено всегда	0	-	Изменяется в любое время
CC-18	0xCC12	Ток подавления перевозбуждения	0 ~ 150%	100	%	Изменяется в любое время
CC-19	0xCC13	Коэффициент перевозбуждения	0,01 ~ 2,50	1,25	-	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
CC-20	0xCC14	Авто-настройка параметров при запуске	Бит00: Авто-настройка положения полюсов синхронного двигателя при запуске 0: Запрещено 1: Разрешено Бит01: Быстрая авто-настройка сопротивления обмоток статора при запуске 0: Запрещено 1: Разрешено Бит02–Бит03: Авто-настройка положения полюса HFI 0: Запрещено 1: Разрешено 2: Адаптивный Бит04: Самодиагностика на перерегулирование модуля IGBT при запуске 0: Запрещено 1: Разрешено Бит05: Самодиагностика на короткое замыкание на землю при запуске (зарезервировано) 0: Запрещено 1: Разрешено Бит06 Самодиагностика на потерю фаз при запуске (зарезервировано) 0: Запрещено 1: Разрешено	1	-	Изменяется только при остановке
CC-21	0xCC15	Направление авто-настройки	0 ~ 1	1	-	Изменяется только при остановке
CC-22	0xCC16	Коэффициент подавления колебаний при авто-настройке противо-ЭДС синхронного двигателя	0,0 ~ 30,0	3.2	-	Изменяется только при остановке
CC-23	0xCC17	Заданная скорость при авто-настройке вращения	30,0% ~ 100,0%	70,0	%	Изменяется только при остановке
CC-24	0xCC18	Заданная скорость 1 при авто-настройке инерции	10,0% ~ CC-25	40,0	%	Изменяется только при остановке
CC-25	0xCC19	Заданная скорость 2 при авто-настройке инерции	CC-24 ~ 100,0%	60,0	%	Изменяется только при остановке
CC-26	0xCC1A	Предотвращение перегрузки по максимальному току кривой насыщения взаимной индуктивности	0 ~ 1	1	-	Изменяется только при остановке

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
CC-27	0xCC1B	Пункты авто-настройки	Бит00: Адаптация параметров контура скорости 0: Запрещено 1: Разрешено Бит01: Адаптация параметров контура скорости 0: Запрещено 1: Разрешено Бит02: Нелинейная авто-настройка привода 0: Запрещено 1: Разрешено Бит03: Авто-настройка коэффициента межфазного отклонения 0: Запрещено 1: Разрешено Бит04: Авто-настройка начального положения полюса синхронного двигателя 0: Запрещено 1: Разрешено Бит05: Авто-настройка модели индуктивности синхронного двигателя по осям D и Q 0: Запрещено 1: Разрешено Бит06 Авто-настройка инерции системы 0: Запрещено 1: Разрешено Бит07: Авто-настройка положения полюса HFI 0: Запрещено 1: Разрешено	117	-	Изменяется только при остановке
CC-28	0xCC1C	Режим остановки OFF3	0: Быстрая остановка 1: Остановка на максимальной мощности	0	-	Изменяется только при остановке
CC-29	0xCC1D	Режим остановки во время работы	0: Режим остановки OFF1 1: Режим остановки OFF2 2: Режим остановки OFF3	1	-	Изменяется только при остановке
CC-30	0xCC1E	Режим остановки для управления моментом	0: Принудительная остановка на выбеге 1: Переключиться в режим управления скоростью, затем остановиться 2: Поддерживать режим управления моментом до нулевой скорости, затем заблокировать	1	-	Изменяется только при остановке
CC-32	0xCC20	Коэффициент регулировки пропорционального коэффициента	0,1 ~ 2,0	1,0	-	Изменяется в любое время
CC-33	0xCC21	Коэффициент регулировки интегрального коэффициента	0,1 ~ 2,0	1,0	-	Изменяется в любое время
CC-34	0xCC22	Порог нулевой скорости	0,1% ~ 200,0%	2,0	%	Изменяется в любое время
CC-35	0xCC23	Задержка остановки при нулевой скорости	0,00 ~ 10,00 с	0,10	с	Изменяется только при остановке

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
CC-36	0xCC24	Интервал выполнения источника задания	0 ~ 20	4	-	Изменяется только при остановке
CC-37	0xCC25	Пробный ток отслеживаниискорости синхронного двигателя	5,0 ~ 50,0%	10,0	%	Изменяется только при остановке
CC-38	0xCC26	Минимальная частота отслеживания скорости синхронного двигателя	0,0 ~ 100,0 Гц	0,0	Гц	Изменяется только при остановке
CC-39	0xCC27	Компенсация угла при отслеживании скорости синхронного двигателя	0 ~ 360	0	-	Изменяется только при остановке
CC-40	0xCC28	Авто-настройка параметров синхронного двигателя при запуске	0 ~ 1	0	-	Изменяется в любое время
CC-41	0xCC29	Текущий угол двигателя	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
CC-42	0xCC2A	Ограничение момента при работе в прямом направлении 1	0,0 ~ 400,0	150,0	-	Изменяется в любое время
CC-43	0xCC2B	Ограничение момента при работе в обратном направлении 1	0,0 ~ 400,0	150,0	-	Изменяется в любое время
CC-44	0xCC2C	Источник ограничения момента при работе в прямом направлении 2	0: 400% Другое: F -соединитель	0	-	Изменяется в любое время
CC-45	0xCC2D	Источник ограничения момента при работе в обратном направлении 2	0: –400% Другое: F -соединитель	0	-	Изменяется в любое время
CC-46	0xCC2E	Бит0 выбора линейного изменения (FRG)	0:0 1:1 2: Функциональный вход клеммы 3: DI1 4: DI2 5: DI3 6: DI4 7: DI5 8: DI6 9: DI7 10: DI8 11: DI9 12: DI10 13: DI11 14: DI12 15: DI13 16: DI14 17: DI15 18: DI16 Другое: B -соединитель	0	-	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
CC-47	0xCC2F	Бит1 выбора линейного изменения (FRG)	То же, что и CC-46	0	-	Изменяется в любое время
CC-50	0xCC32	Защита от перегрузок двигателя	0: Запрещено 1: Разрешено	1	-	Изменяется в любое время
CC-51	0xCC33	Коэффициент защиты от перегрузки двигателя	0,20 ~ 10,00	1,00	-	Изменяется в любое время
CC-52	0xCC34	Коэффициент предварительного предупреждения о перегрузке двигателя	50% ~ 100%	80	%	Изменяется в любое время
CC-53	0xCC35	Коэффициент предотвращения аварийной остановки при перенапряжении	1 ~ 100	30	-	Изменяется в любое время
CC-54	0xCC36	Напряжение аварийной остановки при перенапряжении	330,0 ~ 800,0 В	770,0	V	Изменяется в любое время
CC-55	0xCC37	Защита от потери входной фазы/срабатывания контактора	Единицы: Защита от потери входной фазы 0: Запрещено 1: Включение защиты при одновременном соблюдении условий потери входной фазы программного и аппаратного обеспечения 2: Включение защиты при соблюдении условий потери входной фазы программного обеспечения 3: Включение защиты при соблюдении условий потери входной фазы аппаратного обеспечения Десятки: Защита от срабатывания контактора 0: Запрещено 1: Разрешено	11	-	Изменяется в любое время
CC-56	0xCC38	Защита от потери выходной фазы	Единицы: Защита от потери выходной фазы при включении 0: Запрещено 1: Разрешено Десятки: Защита от потери выходной фазы перед работой 0: Запрещено 1: Разрешено	1	-	Изменяется в любое время
CC-57	0xCC39	Поддержание непрерывности электроснабжения при провале мощности	0: Запрещено 1: Торможение 2: Остановка с заданным торможением 3: Подавление провала напряжения	0	-	Изменяется только при остановке
CC-58	0xCC3A	Порог напряжения для отключения поддержания непрерывности электроснабжения при провале мощности	80% ~ 100%	85	%	Изменяется только при остановке
CC-59	0xCC3B	Задержка восстановления напряжения после провала мощности	0,0 ~ 100,0 с	0,5	с	Изменяется только при остановке
CC-60	0xCC3C	Порог напряжения для включения поддержания непрерывности электроснабжения при провале мощности	60% ~ 100%	80	%	Изменяется только при остановке
CC-61	0xCC3D	Защита при потере нагрузки	0: Запрещено 1: Разрешено	0	-	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
CC-62	0xCC3E	Уровень определения потери нагрузки	0,0% ~ +100,0%	10,0	%	Изменяется в любое время
CC-63	0xCC3F	Время определения потери нагрузки	0,0 ~ 60,0 с	1,0	с	Изменяется в любое время
CC-64	0xCC40	Уровень определения превышения скорости	0,0% ~ 50,0%	20,0	%	Изменяется в любое время
CC-65	0xCC41	Время определения превышения скорости	0,0 ~ 60,0 с	1,0	с	Изменяется в любое время
CC-66	0xCC42	Уровень определения чрезмерного отклонения скорости	0,0% ~ 50,0%	20,0	%	Изменяется в любое время
CC-67	0xCC43	Время определения чрезмерного отклонения скорости	0,0 ~ 60,0 с	5,0	с	Изменяется в любое время
CC-68	0xCC44	Коэффициент Kp при поддержании непрерывности электроснабжения при провале мощности	1 ~ 100	40	-	Изменяется в любое время
CC-69	0xCC45	Интегральный коэффициент Ki при поддержании непрерывности электроснабжения при провале мощности	1 ~ 100	30	-	Изменяется в любое время
CC-70	0xCC46	Время торможения при поддержании непрерывности электроснабжения при провале мощности	0,0 ~ 300,0 с	20,0	с	Изменяется в любое время
CC-71	0xCC47	Время подавления провала напряжения	0,1 ~ 600,0 с	0,5	с	Изменяется в любое время
CC-72	0xCC48	Защита двигателя	Бит00: Определение перегрузки двигателя (зарезервировано) Бит01: Определение перегрева двигателя (зарезервировано) Бит02: Определение ошибки PG (зарезервировано) Бит03: Определение ошибки управления по току Бит04: Определение ошибки остановки двигателя Бит05: Определение блокировки ротора Бит06 Защита синхронного двигателя от размагничивания Бит07: Защита от блокировки ротора при разомкнутом векторном управлении (SVC) скоростью без обратной связи Бит08: Зарезервировано Бит09: Ошибка настройки параметра	537	-	Изменяется в любое время
CC-73	0xCC49	Время блокировки ротора	0,0 ~ 65,0 с	2,0	с	Изменяется в любое время
CC-74	0xCC4A	Частота блокировки ротора	0,0% ~ 600,0%	6,0	%	Изменяется в любое время
CC-75	0xCC4B	Время определения остановки двигателя	0,0 ~ 10,0 с	0,5	с	Изменяется в любое время
CC-76	0xCC4C	Порог определения остановки	0,0% ~ +100,0%	30,0	%	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
CC-77	0xCC4D	Время определения исключения управления по току	0,00 ~ 1,00 с	0,05	с	Изменяется в любое время
CC-78	0xCC4E	Порог определения исключения управления по току	0,0% ~ 200,0%	25,0	%	Изменяется в любое время
CC-79	0xCC4F	Порог перегрузки синхронного двигателя по максимальному току	0,0% ~ 500,0%	300,0	%	Изменяется в любое время
CC-81	0xCC51	Определение отклонения скорости	0 ~ 1	1	-	Изменяется в любое время
CC-82	0xCC52	Нежелательная частота 1	0,00 Гц ~ F0-10	0,00	Гц	Изменяется в любое время
CC-83	0xCC53	Нежелательная частота 2	0,00 Гц ~ F0-10	0,00	Гц	Изменяется в любое время
CC-84	0xCC54	Нежелательная частота 3	0,00 Гц ~ F0-10	0,00	Гц	Изменяется в любое время
CC-85	0xCC55	Нежелательная частота 4	0,00 Гц ~ F0-10	0,00	Гц	Изменяется в любое время
CC-86	0xCC56	Диапазон нежелательных частот	0,00 Гц ~ F0-10	0,00	Гц	Изменяется в любое время
CC-87	0xCC57	Источник верхнего ограничения частоты	0: F0-12 1: AI1 2: AI2 3: AI3 4: Импульсное задание 5: Связь Другое: F -соединитель	0	-	Изменяется только при остановке
CC-88	0xCC58	Верхнее ограничение частоты	CC-90 ~ F0-10	50,00	Гц	Изменяется в любое время
CC-89	0xCC59	Смещение верхнего ограничения частоты	0,00 Гц ~ F0-10 (максимальная частота)	0,00	Гц	Изменяется в любое время
CC-90	0xCC5A	Нижнее ограничение частоты	0,00 Гц ~ CC-88	0,00	Гц	Изменяется в любое время
CC-91	0xCC5B	Режим управления скоростью/моментом	0: Управление скоростью 1: Управление моментом	0	-	Изменяется в любое время
CD-00	0xCD00	Частота переключения модели асинхронного двигателя в режиме замкнутого векторного управления (FVC)	0% ~ 1000%	20	%	Изменяется только при остановке
CD-01	0xCD01	Частота гистерезиса переключения модели асинхронного двигателя в режиме замкнутого векторного управления (FVC)	10 ~ 50%	20	%	Изменяется только при остановке

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
CD-02	0xCD02	Время фильтра наблюдателя асинхронного двигателя в режиме замкнутого векторного управления (FVC)	5 ~ 100 мс	15	мс	Изменяется только при остановке
CD-03	0xCD03	Режим текущей модели асинхронного двигателя при замкнутом векторном управлении (FVC)	0 ~ 1	0	-	Изменяется только при остановке
CD-04	0xCD04	Режим предварительного возбуждения асинхронного двигателя с выходным углом наблюдения при замкнутом векторном управлении (FVC)	0 ~ 1	0	-	Изменяется только при остановке
CD-05	0xCD05	Частота переключения модели асинхронного двигателя в режиме разомкнутого векторного управления (SVC)	10 ~ 20%	15	%	Изменяется только при остановке
CD-06	0xCD06	Время фильтра наблюдателя асинхронного двигателя в режиме разомкнутого векторного управления (SVC)	5 ~ 50 мс	10	мс	Изменяется в любое время
CD-07	0xCD07	Коэффициент усиления наблюдателя асинхронного двигателя в режиме разомкнутого векторного управления (SVC) 1	10% ~ 500%	100	%	Изменяется в любое время
CD-08	0xCD08	Коэффициент усиления наблюдателя асинхронного двигателя в режиме разомкнутого векторного управления (SVC) 2	10% ~ 100%	20	%	Изменяется в любое время
CD-09	0xCD09	Режим наблюдателя асинхронного двигателя при разомкнутом векторном управлении (SVC)	0 ~ 3	0	-	Изменяется только при остановке
CD-10	0xCD0A	Режим предварительного возбуждения асинхронного двигателя при разомкнутом векторном управлении (SVC)	0 ~ 1	0	-	Изменяется только при остановке
CD-11	0xCD0B	Режим отслеживания скорости асинхронного двигателя при разомкнутом векторном управлении (SVC)	0 ~ 1	0	-	Изменяется только при остановке
CD-14	0xCD0E	Управление моделью синхронного двигателя 1	Бит00: Обработка на низкой скорости Бит01: Обработка на низкой скорости 1 Бит02: Авто-настройка сопротивления онлайн Бит03: Авто-настройка противо -ЭДС онлайн Бит04: KS	5	-	Изменяется в любое время
CD-15	0xCD0F	Модель синхронного двигателя K1	10 ~ 3000	200	-	Изменяется в любое время
CD-16	0xCD10	Модель синхронного двигателя K1Max	100 ~ 6000	3000	-	Изменяется в любое время
CD-17	0xCD11	Модель синхронного двигателя KsMin	0,0 ~ 4,0	0,3	-	Изменяется в любое время
CD-18	0xCD12	Модель синхронного двигателя Kspeed	50 ~ 2000	400	-	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
CD-19	0xCD13	Постоянная времени фильтра частоты синхронного двигателя	2 ~ 100 мс	10	мс	Изменяется в любое время
CD-20	0xCD14	Авто-настройка верхнего ограничения частоты синхронного двигателя Rs онлайн	1,0 ~ 20,0%	3.5	%	Изменяется в любое время
CD-21	0xCD15	Модель синхронного двигателя Kr	0 ~ 50	10	-	Изменяется в любое время
CD-22	0xCD16	Модель синхронного двигателя Kr1	0 ~ 50	5	-	Изменяется в любое время
CD-23	0xCD17	Ток инжекции по оси D синхронного двигателя на низкой скорости	0% ~ 100%	20	%	Изменяется в любое время
CD-24	0xCD18	Модель синхронного двигателя LowFreqTime1	0 ~ 500	50	-	Изменяется в любое время
CD-27	0xCD1B	Авто-настройка нижнего ограничения частоты противо-ЭДС онлайн	10% ~ 100%	25	%	Изменяется в любое время
CD-28	0xCD1C	Модель синхронного двигателя LowFreq	0,0 ~ 2,0%	0,3	%	Изменяется в любое время
CD-29	0xCD1D	Модель синхронного двигателя LowFreqTime	0 ~ 100	10	-	Изменяется в любое время
CD-30	0xCD1E	Процент тока авто-настройки полюсов	50% ~ 200%	100	%	Изменяется в любое время
CD-31	0xCD1F	Процент тока высокочастотной характеристики	0% ~ 100%	25	%	Изменяется в любое время
CD-32	0xCD20	Процент частоты переключения HFI и SVC	0 ~ 30%	10	%	Изменяется в любое время
CD-33	0xCD21	Параметр наблюдателя	10 ~ 200	100	-	Изменяется в любое время
CD-34	0xCD22	Частота отключения фильтра скорости	1 ~ 200 Гц	10	Гц	Изменяется в любое время
CD-35	0xCD23	Несущая частота во время авто-настройки NS	2,00 ~ 16,00 Гц	8,00	Гц	Изменяется в любое время
CD-36	0xCD24	Автоматический расчет напряжения при авто-настройке NS	0: Запрещено 1: Разрешено	1	-	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
CD-37	0xCD25	Процент напряжения авто-настройки NS,заданного вручную	0% ~ 100%	10	%	Изменяется в любое время
CD-38	0xCD26	Продолжительность этапа HFI 1	50 ~ 500 мс	150	мс	Изменяется в любое время
CD-40	0xCD28	Пропорциональный коэффициент контура скорости 1	1 ~ 100	30	-	Изменяется в любое время
CD-41	0xCD29	Время интегрирования контура скорости 1	0,01 ~ 10,00 с	0,50	с	Изменяется в любое время
CD-42	0xCD2A	Частота переключения 1	0,00 Гц ~ CD-45	5,00	Гц	Изменяется в любое время
CD-43	0xCD2B	Пропорциональный коэффициент контура скорости 2	1 ~ 100	20	-	Изменяется в любое время
CD-44	0xCD2C	Время интегрирования контура скорости 2	0,01 ~ 10,00 с	1,00	с	Изменяется в любое время
CD-45	0xCD2D	Частота переключения 2	CD-42 ~ F0-10	10,00	Гц	Изменяется в любое время
CD-46	0xCD2E	Коэффициент компенсации скольжения при векторном управлении	50% ~ 200%	100	%	Изменяется в любое время
CD-47	0xCD2F	Время фильтра обратной связи по скорости в режиме разомкнутого векторного управления (SVC)	0,000 ~ 0,100 с	0,015	с	Изменяется в любое время
CD-49	0xCD31	Источник верхнего ограничения момента в режиме управления скоростью (режим двигателя)	0: Цифровая настройка (F2-10) 1: AI1 2: AI2 3: AI3 4: Импульсное задание 5: Связь 6: МИН. (AI1, AI2) 7: МАКС. (AI1, AI2) Другое: F -соединитель	0	-	Изменяется в любое время
CD-50	0xCD32	Верхнее ограничение момента в режиме управления скоростью	0,0% ~ 200,0%	150,0	%	Изменяется в любое время
CD-51	0xCD33	Источник верхнего ограничения момента в режиме управления скоростью (генераторный режим)	0: Цифровая настройка (F2-10) 1: AI1 2: AI2 3: AI3 4: Импульсное задание (DI5) 5: Связь 6: МИН. (AI1, AI2) 7: МАКС. (AI1, AI2) 8: Цифровая настройка (F2-12) Другое: F - соединитель	0	-	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
CD-52	0xCD34	Верхнее ограничение момента в режиме управления скоростью (генераторный режим)	0,0% ~ 200,0%	150,0	%	Изменяется в любое время
CD-53	0xCD35	Режим ослабления поля	0: Нет ослабления поля 1: Автоматическая регулировка 2: Расчет+Автоматическая регулировка	1	-	Изменяется только при остановке
CD-54	0xCD36	Коэффициент ослабления поля	1 ~ 50	5	-	Изменяется в любое время
CD-57	0xCD39	Ограничение мощности в генераторном режиме	0: Запрещено 1: Разрешено на протяжении всего процесса 2: Разрешено при постоянной скорости 3: Разрешено во время торможения	0	-	Изменяется в любое время
CD-58	0xCD3A	Верхнее ограничение мощности в генераторном режиме	0,0% ~ 200,0%	20,0	%	Изменяется в любое время
CD-59	0xCD3B	Режим управления двигателем 4	0: Разомкнутое векторное управление (SVC) 1: Замкнутое векторное управление (FVC) 2: Режим «напряжение/частота» (V/f)	2	-	Изменяется только при остановке
CD-60	0xCD3C	Ток определения угла начального положения синхронного двигателя	50 ~ 180	80	-	Изменяется только при остановке
CD-61	0xCD3D	Определение угла начального положения синхронного двигателя	0: Определение при запуске 1: Не определяется 2: Определение при первом запуске после включения питания	0	-	Изменяется в любое время
CD-63	0xCD3F	Коэффициент регулировки скорости явно выраженных полюсов синхронного двигателя	0,20 ~ 3,00	1,00	-	Изменяется в любое время
CD-64	0xCD40	Управление максимальным отношением крутящего момента к току синхронного двигателя	0: Запрещено 1: Разрешено	1	-	Изменяется в любое время
CD-65	0xCD41	Коррекция сигнала Z	0: Запрещено 1: Разрешено	1	-	Изменяется в любое время
CD-67	0xCD43	Несущая частота при низких скоростях	0,8 кГц ~ F0-15	2,0	кГц	Изменяется в любое время
CD-68	0xCD44	Блокировка положения	0 ~ 1	0	-	Изменяется в любое время
CD-69	0xCD45	Частота переключения	0,00 Гц ~ CD-42	0,30	Гц	Изменяется в любое время
CD-70	0xCD46	Пропорциональный коэффициент контура скорости блокировки положения	1 ~ 100	10	-	Изменяется в любое время
CD-71	0xCD47	Время интегрирования контура скорости блокировки положения	0,01 ~ 10,00 с	0,50	с	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
CD-74	0xCD4A	Авто-настройка в свободном режиме	0: Запрещено 1: Авто-настройка при первом запуске после включения питания 2: Авто-настройка при работе	0	-	Изменяется в любое время
CD-76	0xCD4C	Угол компенсации начального положения	0,0 ~ 359,9	0,0	-	Изменяется в любое время
CD-80	0xCD50	Управляющее слово контура скорости	Бит00: Контур скорости 0: Запрещено 1: Разрешено Бит01: Режим интегрирования 0: Обычное интегрирование 1: Интегрирование по положению Бит02: Момент разгона 0: Запрещено 1: Разрешено Бит03–Бит04: Источник разгона 0: Крутящий момент передачи функции 1: Автоматический расчет 2: Разгон передачи функции Бит05: Возмущение против нагрузки 0: Запрещено 1: Разрешено	11	-	Изменяется в любое время
CD-81	0xCD51	Быстрый интегральный коэффициент отмены блокировки ротора	0,0% ~ +100,0%	0,0	%	Изменяется в любое время
CD-82	0xCD52	Интегральный крутящий момент	–100% ~ +100,0%	0,0	%	Изменяется в любое время
CD-83	0xCD53	Размер окна частоты регулятора скорости	0,00 ~ 10,00 Гц	0,00	Гц	Изменяется только при остановке
CD-84	0xCD54	Текущее время фильтра для момента задания	0,0 ~ 100,0 мс	0,0	мс	Изменяется только при остановке
CD-85	0xCD55	Момент разгона	0: Неактивное состояние 1: AI1 2: AI2 3: AI3 4: Импульсное задание 5: Связь 6: Мульти-задание 7: Потенциометр с электроприводом 8: ПИД Другое: F -соединитель	0	-	Изменяется в любое время
CD-87	0xCD57	Диапазон частот задания модели	0,00 ~ 300,00 Гц	0,00	Гц	Изменяется в любое время
CD-88	0xCD58	Коэффициент прямой связи по крутящему моменту	0,0% ~ 1000,0%	100,0	%	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
CD-89	0xCD59	Время фильтра частоты задания при векторном управлении	0,0 ~ 100,0 мс	0,0	мс	Изменяется только при остановке
CD-90	0xCD5A	Время фильтра частоты обратной связи при векторном управлении	0,0 ~ 100,0 мс	0,0	мс	Изменяется только при остановке
CD-91	0xCD5B	Диапазон частот наблюдения за нагрузкой	0,00 ~ 300,00 Гц	0,00	Гц	Изменяется в любое время
CD-92	0xCD5C	Коэффициент наблюдения за нагрузкой	0,0% ~ 1000,0%	100,0	%	Изменяется в любое время
CD-93	0xCD5D	Псевдоинтегральный коэффициент	0,000 ~ 10,000	1,000	-	Изменяется в любое время
CD-94	0xCD5E	Разрешение коэффициента крутящего момента	0: Запрещено 1: Разрешено	0	-	Изменяется в любое время
CD-96	0xCD60	Центральная частота режекторного фильтра 1	0,0 ~ 4000,0	4000,0	-	Изменяется в любое время
CD-97	0xCD61	Центральная частота режекторного фильтра 2	0,0 ~ 4000,0	4000,0	-	Изменяется в любое время
CD-98	0xCD62	Управляющее слово интегральной настройки	0: Запрещено 1: Разрешено Другое: B -соединитель	0	-	Изменяется в любое время
CD-99	0xCD63	Источник интегрального задания	0: Цифровая настройка 1: AI1 2: AI2 3: AI3 4: Импульсное задание 5: Связь 6: Мульти-задание 7: Потенциометр с электроприводом 8: ПИД Другое: F -соединитель	0	-	Изменяется в любое время
CE-00	0xCE00	Переданное извне ускорение	0: Неактивное состояние 1: AI1 2: AI2 3: AI3 4: Импульсное задание 5: Связь 6: Мульти-задание 7: Потенциометр с электроприводом 8: ПИД Другое: F -соединитель	0	-	Изменяется в любое время
CE-03	0xCE03	Коэффициент ограничения перегрузки по моменту	0,0% ~ 400,0%	100,0	%	Изменяется в любое время
CE-04	0xCE04	Коэффициент ограничения мощности в режиме двигателя	0,0% ~ 400,0%	400,0	%	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
CE-05	0xCE05	Коэффициент ограничения мощности в генераторном режиме	0,0% ~ 400,0%	400,0	%	Изменяется в любое время
CE-06	0xCE06	Разрешение ограничения превышения скорости	0 ~ 1	1	-	Изменяется в любое время
CE-07	0xCE07	Синусоидальная частота испытания диапазона частот	0 ~ 1000 Гц	0	Гц	Изменяется в любое время
CE-08	0xCE08	Синусоидальная частота испытания диапазона частот	0% ~ 100%	0	%	Изменяется в любое время
CE-09	0xCE09	Разрешение испытания диапазона частот	0 ~ 4	0	-	Изменяется в любое время
CE-11	0xCE0B	Режим расчета параметров контура скорости	0: Новое решение 1: Совместимое решение	1	-	Изменяется только при остановке
CE-12	0xCE0C	Пропорциональный коэффициент контура скорости в режиме замкнутого векторного управления (FVC)	0,00 ~ 100,00 Гц	8,00	Гц	Изменяется в любое время
CE-13	0xCE0D	Время интегрирования контура скорости в режиме замкнутого векторного управления (FVC)	0,000 ~ 20,000 с	0,080	с	Изменяется в любое время
CE-14	0xCE0E	Пропорциональный коэффициент контура скорости в режиме разомкнутого векторного управления (SVC)	0,00 ~ 100,00 Гц	5,00	Гц	Изменяется в любое время
CE-15	0xCE0F	Время интегрирования контура скорости в режиме разомкнутого векторного управления (SVC)	0,000 ~ 20,000 с	0,127	с	Изменяется в любое время
CE-16	0xCE10	Пропорциональный коэффициент коррекции низкой частоты	0,0% ~ 1000,0%	100,0	%	Изменяется в любое время
CE-17	0xCE11	Интегральный коэффициент коррекции низкой частоты	0,0% ~ 1000,0%	100,0	%	Изменяется в любое время
CE-18	0xCE12	Коэффициент адаптации контура скорости	0,000 ~ 10,000	0,200	-	Изменяется в любое время
CE-19	0xCE13	Нижнее ограничение адаптационного переключения контура скорости	0,000 ~ 10,000	0,400	-	Изменяется в любое время
CE-20	0xCE14	Верхнее ограничение адаптационного переключения контура скорости	0,000 ~ 10,000	1,000	-	Изменяется в любое время
CE-21	0xCE15	Верхнее ограничение коррекции адаптации контура скорости	0,0% ~ 1000,0%	100,0	%	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
CE-22	0xCE16	Нижнее ограничение коррекции адаптации контура скорости	0,0% ~ 1000,0%	100,0	%	Изменяется в любое время
CE-23	0xCE17	Разрешение адаптации потока	0 ~ 1	0	-	Изменяется в любое время
CE-24	0xCE18	Коэффициент коррекции контроллера защиты от превышения скорости	0,0% ~ 1000,0%	100,0	%	Изменяется в любое время
CE-25	0xCE19	Управляющее слово для управления VDC	Бит00: VdcMin 0: Запрещено 1: Разрешено Бит01: VdcMax 0: Запрещено 1: Разрешено Бит02: Автоматический расчет напряжения срабатывания VDC 0: Запрещено 1: Разрешено Бит03: Интегральное действие управления VDC 0: Запрещено 1: Разрешено	0	-	Изменяется в любое время
CE-26	0xCE1A	Коэффициент емкости шины	50,0% ~ 1000,0%	100,0	%	Изменяется в любое время
CE-27	0xCE1B	Частота гистерезиса выхода подавления минимального напряжения	0,00 ~ 10,00 Гц	3,00	Гц	Изменяется в любое время
CE-28	0xCE1C	Минимальный порог скорости отказа VDC	0,00 ~ 20,00 Гц	2,00	Гц	Изменяется в любое время
CE-29	0xCE1D	Коэффициент динамической регулировки	0,0% ~ 1000,0%	100,0	%	Изменяется в любое время
CE-30	0xCE1E	Минимальное напряжение активации VDC	320,0 ~ 540,0 В	430,0	V	Изменяется в любое время
CE-31	0xCE1F	Максимальное напряжение активации VDC	650,0 ~ 800,0 В	770,0	V	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
CE-32	0xCE20	Управляющее слово для управления потокосцеплением	Бит00: Режим фильтрации для расчета ограничения выходного напряжения 0: Симметричная фильтрация 1: Асимметричная фильтрация Бит01: Расчет обратно пропорциональной кривой асинхронного двигателя 0: Обратно пропорциональная частота синхронизации уменьшается. 1: Обратно пропорциональная скорость уменьшается. Бит02: Расчет прямой связи по потокосцеплению с использованием обратно пропорциональной скорости 0: Запрещено 1: Разрешено Бит03: Зарезервировано Бит04: Зарезервировано Бит05: Регулировка ослабления поля 0: Запрещено 1: Разрешено Бит06 Прямая связь по производной потокосцепления 0: Запрещено 1: Разрешено Бит07: Управление энергосбережением 0: Запрещено 1: Разрешено Бит08: Замкнутый контур потока асинхронного двигателя 0: Запрещено 1: Разрешено Бит09: Зарезервировано Бит10: Зарезервировано Бит11: Режим предварительного возбуждения асинхронного двигателя 0: Предварительное возбуждение по времени 1: Предварительное возбуждение по току Бит12: Ток предварительного возбуждения асинхронного двигателя 0: Ток задания 1: Максимальный ток, допустимый приводом	2357	-	Изменяется в любое время
CE-33	0xCE21	Верхнее ограничение выходного напряжения для регулировки ослабления поля	1 ~ 50%	5	%	Изменяется в любое время
CE-34	0xCE22	Верхнее ограничение выходного напряжения для автоматической регулировки ослабления поля	1 ~ 20%	3	%	Изменяется в любое время
CE-35	0xCE23	Время фильтра для расчета максимального выходного напряжения	0 ~ 3000 мс	30	мс	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
CE-36	0xCE24	Коэффициент регулировки номинального потока для расчета	0,5 ~ 2,0	1,0	-	Изменяется в любое время
CE-37	0xCE25	Коэффициент регулировки частоты ослабления поля для расчета	0,8 ~ 1,2	1,0	-	Изменяется в любое время
CE-38	0xCE26	Время фильтра скольжения для расчета частоты ослабления поля	0 ~ 3000 мс	62	мс	Изменяется в любое время
CE-39	0xCE27	Фильтрация обратной связи по скорости	0 ~ 8000 мс	50	мс	Изменяется в любое время
CE-40	0xCE28	Время фильтра возрастания потокосцепления	0 ~ 8000 мс	20	мс	Изменяется в любое время
CE-42	0xCE2A	Время фильтра обратной связи по напряжению	0 ~ 3000 мс	5	мс	Изменяется в любое время
CE-43	0xCE2B	Максимальный ток размагничивания синхронного двигателя	0% ~ 500%	300	%	Изменяется в любое время
CE-44	0xCE2C	Коэффициент нижнего ограничения внешнего контура напряжения	0 ~ 500	50	-	Изменяется в любое время
CE-45	0xCE2D	Коэффициент прямой связи по производной потокосцепления	0,0 ~ 1,5	1,0	-	Изменяется в любое время
CE-46	0xCE2E	Время фильтра прямой связи по производной потокосцепления	0 ~ 3000 мс	6	мс	Изменяется в любое время
CE-47	0xCE2F	Время фильтра возрастания крутящего момента при управлении энергосбережением	0 ~ 3000 мс	50	мс	Изменяется в любое время
CE-48	0xCE30	Время фильтра падения крутящего момента при управлении энергосбережением	0 ~ 3000 мс	100	мс	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
CE-49	0xCE31	Коэффициент нижнего ограничения потокосцепления при управлении энергосбережением	0,00 ~ 0,50	0,10	-	Изменяется в любое время
CE-51	0xCE33	Ток предварительного возбуждения	1% ~ 200%	100	%	Изменяется в любое время
CE-52	0xCE34	Время предварительного возбуждения	1 ~ 30000 мс	1000	мс	Изменяется в любое время
CE-53	0xCE35	Диапазон частот потокосцепления с обратной связью	0,0 ~ 100,0 Гц	2,0	Гц	Изменяется в любое время
CE-54	0xCE36	Коэффициент времени фильтра обратной связи по потокосцеплению	0 ~ 200	4	-	Изменяется в любое время
CE-55	0xCE37	Статическое время фильтра потокосцепления на выходе	0 ~ 5000 мс	10	мс	Изменяется в любое время
CE-56	0xCE38	Режим контура тока	0: Режим ImCsr2 1: Режим комплексных векторов 2: Режим 880 3: Нет ослабления поля	1	-	Изменяется только при остановке
CE-57	0xCE39	Адаптация пропорционального коэффициента ПИ-регулятора к нагрузке	0: Запрещено 1: Разрешено	0	-	Изменяется только при остановке
CE-58	0xCE3A	Демпфирование контура тока	0,2 ~ 5,0	0,8	-	Изменяется в любое время
CE-59	0xCE3B	Регулировка Kp контура тока на низкой скорости	0,1 ~ 10,0	1,0	-	Изменяется в любое время
CE-60	0xCE3C	Регулировка Kp контура тока на высокой скорости	0,1 ~ 10,0	1,0	-	Изменяется в любое время
CE-61	0xCE3D	Регулировка Ki контура тока на низкой скорости	0,1 ~ 10,0	1,0	-	Изменяется в любое время
CE-62	0xCE3E	Регулировка Ki контура тока на низкой скорости	0,1 ~ 10,0	2,0	-	Изменяется в любое время
CE-63	0xCE3F	Регулировка комплексного вектора контура тока по оси D	0,1 ~ 10,0	1,0	-	Изменяется в любое время
CE-64	0xCE40	Регулировка комплексного вектора контура тока по оси Q	0,1 ~ 10,0	1,0	-	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
CE-65	0xCE41	Нижнее ограничение частоты гистерезиса комплексного вектора в процентах от номинальной частоты	0% ~ CE-66	0	%	Изменяется в любое время
CE-66	0xCE42	Верхнее ограничение частоты гистерезиса комплексного вектора в процентах от номинальной частоты	CE-65 ~ 150%	0	%	Изменяется в любое время
CE-67	0xCE43	Верхнее ограничение напряжения переключения гистерезиса ImCsr2 в процентах от напряжения насыщения	CE-68 ~ 95%	89	%	Изменяется в любое время
CE-68	0xCE44	Нижнее ограничение напряжения переключения гистерезиса ImCsr2 в процентах от напряжения насыщения	60% ~ CE-67	79	%	Изменяется в любое время
CE-69	0xCE45	Диапазон гистерезиса частоты переключения гистерезиса ImCsr2 в процентах от номинальной частоты	1 ~ 30%	10	%	Изменяется в любое время
CE-70	0xCE46	Нижнее ограничение частоты переключения гистерезиса ImCsr2 (ниже которого условие гистерезиса не действует) в процентах от номинальной частоты	40 ~ 80%	60	%	Изменяется в любое время
CE-71	0xCE47	Регулировка Kss контура тока ImCsr2	0,1 ~ 10,0	1,0	-	Изменяется в любое время
CE-72	0xCE48	Коэффициент регулировки пропорционального коэффициента, соответствующий максимальному крутящему моменту, когда пропорциональный коэффициент настраивается по нагрузке	0,1 ~ 1,0	0,5	-	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
CE-73	0xCE49	Заданное значение верхнего ограничения крутящего момента в процентах от номинального крутящего момента, когда пропорциональный коэффициент настраивается по нагрузке	CE-74 ~ 300%	200	%	Изменяется в любое время
CE-74	0xCE4A	Заданное значение нижнего ограничения крутящего момента в процентах от номинального крутящего момента, когда пропорциональный коэффициент настраивается по нагрузке	10% ~ CE-73	100	%	Изменяется в любое время
CE-75	0xCE4B	Регулировка прямой связи по производной	0,0 ~ 1,0	0,0	-	Изменяется в любое время
CE-76	0xCE4C	Начальная частота управления развязкой в процентах от номинальной частоты	20 ~ 150%	40	%	Изменяется в любое время
CE-77	0xCE4D	Коэффициент регулировки времени фильтра управления развязкой	0,1 ~ 3,0	1,0	-	Изменяется в любое время
CE-78	0xCE4E	Коэффициент регулировки выхода управления развязкой	0,0 ~ 1,0	1,0	-	Изменяется в любое время
CE-79	0xCE4F	Разрешение прямой связи по CPC	0: Запрещено 1: Разрешено	0	-	Изменяется в любое время
CE-80	0xCE50	Вспомогательное управляющее слово контура тока	Бит00: Ограничение угла комплексного вектора 0: Запрещено 1: Разрешено Бит01: Ограничение угла напряжения 0: Внутреннее ограничение программы 1: Настройка параметров Бит02: 0 по умолчанию 0: Никакого нижнего ограничения тока возбуждения не накладывается при динамическом процессе. 1: Нижнее ограничение тока возбуждения накладывается при динамическом процессе в режиме ImCsr2. Бит03–Бит15: Зарезервировано (0 по умолчанию)	0	-	Изменяется в любое время
CE-81	0xCE51	Верхнее ограничение угла напряжения	90° ~ 180°	150	°	Изменяется в любое время
CE-82	0xCE52	Нижнее ограничение угла напряжения	0° ~ 90°	30	°	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
CE-83	0xCE53	Интегральное ограничение по оси D асинхронного двигателя	0,500 ~ 1,000	0,707	-	Изменяется в любое время
CE-84	0xCE54	Верхнее ограничение несущей частоты контура тока	5,0 ~ 16,0	8,0	-	Изменяется в любое время
CE-85	0xCE55	Разрешение статизма	0 ~ 1	0	-	Изменяется только при остановке
CE-86	0xCE56	Источник статизма	0: Линейный ток 1: Момент задания 2: Выход регулировки скорости 3: Интегральный компонент регулировки скорости	1	-	Изменяется только при остановке
CE-87	0xCE57	Коэффициент статизма частоты задания	0,0% ~ 50,0%	0,0	%	Изменяется в любое время
CE-88	0xCE58	Режим переключения FVC-SVC (замкнутое векторное управление-разомкнутое векторное управление)	0: Нет переключения 1: Активное переключение 2: Пассивное переключение (привод переменного тока переключается в режим разомкнутого векторного управления (SVC) при обнаружении обрыва провода энкодера, переключается обратно в режим замкнутого векторного управления (FVC), когда энкодер восстанавливается во время остановки, и не переключается обратно в режим FVC, когда энкодер восстанавливается во время работы). 3: Пассивное переключение (привод переменного тока переключается в режим разомкнутого векторного управления (SVC) при обнаружении обрыва провода энкодера и переключается обратно в режим замкнутого векторного управления (FVC), когда энкодер восстанавливается во время работы или остановки).	0	-	Изменяется только при остановке
CE-89	0xCE59	Частота переключения FVC-SVC (замкнутое векторное управление-разомкнутое векторное управление)	10% ~ 500%	50	%	Изменяется только при остановке
CE-90	0xCE5A	Гистерезис переключения FVC-SVC (замкнутое векторное управление-разомкнутое векторное управление)	10% ~ 100%	10	%	Изменяется только при остановке
H0-00	0x8000	Код активной ошибки 1	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H0-01	0x8001	Подкод активной ошибки 1	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H0-02	0x8002	Информация об активной ошибке 1	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H0-03	0x8003	Код активной ошибки 2	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H0-04	0x8004	Подкод активной ошибки 2	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H0-05	0x8005	Информация об активной ошибке 2	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H0-06	0x8006	Код активной ошибки 3	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
H0-07	0x8007	Подкод активной ошибки 3	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H0-08	0x8008	Информация об активной ошибке 3	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H0-09	0x8009	Код активной ошибки 4	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H0-10	0x800A	Подкод активной ошибки 4	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H0-11	0x800B	Информация об активной ошибке 4	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H0-12	0x800C	Код активной ошибки 5	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H0-13	0x800D	Подкод активной ошибки 5	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H0-14	0x800E	Информация об активной ошибке 5	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H0-15	0x800F	Код активной ошибки 6	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H0-16	0x8010	Подкод активной ошибки 6	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H0-17	0x8011	Информация об активной ошибке 6	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H0-18	0x8012	Код активного ограничения 1	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H0-19	0x8013	Подкод активного ограничения 1	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H0-20	0x8014	Информация об активном ограничении 1	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H0-21	0x8015	Код активного ограничения 2	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H0-22	0x8016	Подкод активного ограничения 2	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H0-23	0x8017	Информация об активном ограничении 2	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H0-24	0x8018	Код активного ограничения 3	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H0-25	0x8019	Подкод активного ограничения 3	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H0-26	0x801A	Информация об активном ограничении 3	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H0-27	0x801B	Код активного ограничения 4	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H0-28	0x801C	Подкод активного ограничения 4	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H0-29	0x801D	Информация об активном ограничении 4	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
H0-30	0x801E	Код активного ограничения 5	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H0-31	0x801F	Подкод активного ограничения 5	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H0-32	0x8020	Информация об активном ограничении 5	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H0-33	0x8021	Код активного ограничения 6	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H0-34	0x8022	Подкод активного ограничения 6	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H0-35	0x8023	Информация об активном ограничении 6	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H0-36	0x8024	Код активного аварийного сигнала 1	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H0-37	0x8025	Подкод активного аварийного сигнала 1	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H0-38	0x8026	Информация об активном аварийном сигнале 1	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H0-39	0x8027	Код активного аварийного сигнала 2	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H0-40	0x8028	Подкод активного аварийного сигнала 2	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H0-41	0x8029	Информация об активном аварийном сигнале 2	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H0-42	0x802A	Код активного аварийного сигнала 3	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H0-43	0x802B	Подкод активного аварийного сигнала 3	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H0-44	0x802C	Информация об активном аварийном сигнале 3	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H0-45	0x802D	Код активного аварийного сигнала 4	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H0-46	0x802E	Подкод активного аварийного сигнала 4	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H0-47	0x802F	Информация об активном аварийном сигнале 4	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H0-48	0x8030	Код активного аварийного сигнала 5	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H0-49	0x8031	Подкод активного аварийного сигнала 5	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H0-50	0x8032	Информация об активном аварийном сигнале 5	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H0-51	0x8033	Код активного аварийного сигнала 6	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H0-52	0x8034	Подкод активного аварийного сигнала 6	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
H0-53	0x8035	Информация об активном аварийном сигнале 6	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H1-00	0x8100	Код ошибки исключений в группе 1	0,0 ~ 199,9	0,0	-	Изменяется только при остановке
H1-01	0x8101	Обработка исключений в группе 1	0: Остановка на выбеге 1: Остановка в соответствии с режимом остановки 2: Продолжение работы 3: Работа с ограничением мощности 4: Работа с ограничением тока 5: Игнорировать 6: Нет действия	6	-	Изменяется только при остановке
H1-02	0x8102	Код ошибки исключений в группе 2	0,0 ~ 199,9	0,0	-	Изменяется только при остановке
H1-03	0x8103	Обработка исключений в группе 2	То же, что и H1-01	6	-	Изменяется только при остановке
H1-04	0x8104	Код ошибки исключений в группе 3	0,0 ~ 199,9	0,0	-	Изменяется только при остановке
H1-05	0x8105	Обработка исключений в группе 3	То же, что и H1-01	6	-	Изменяется только при остановке
H1-06	0x8106	Код ошибки исключений в группе 4	0,0 ~ 199,9	0,0	-	Изменяется только при остановке
H1-07	0x8107	Обработка исключений в группе 4	То же, что и H1-01	6	-	Изменяется только при остановке
H1-08	0x8108	Код ошибки исключений в группе 5	0,0 ~ 199,9	0,0	-	Изменяется только при остановке
H1-09	0x8109	Обработка исключений в группе 5	То же, что и H1-01	6	-	Изменяется только при остановке
H1-10	0x810A	Код ошибки исключений в группе 6	0,0 ~ 199,9	0,0	-	Изменяется только при остановке
H1-11	0x810B	Обработка исключений в группе 6	То же, что и H1-01	6	-	Изменяется только при остановке
H1-12	0x810C	Код ошибки исключений в группе 7	0,0 ~ 199,9	0,0	-	Изменяется только при остановке
H1-13	0x810D	Обработка исключений в группе 7	То же, что и H1-01	6	-	Изменяется только при остановке

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
H1-14	0x810E	Код ошибки исключений в группе 8	0,0 ~ 199,9	0,0	-	Изменяется только при остановке
H1-15	0x810F	Обработка исключений в группе 8	То же, что и H1-01	6	-	Изменяется только при остановке
H1-16	0x8110	Код ошибки исключений в группе 9	0,0 ~ 199,9	0,0	-	Изменяется только при остановке
H1-17	0x8111	Обработка исключений в группе 9	То же, что и H1-01	6	-	Изменяется только при остановке
H1-18	0x8112	Код ошибки исключений в группе 10	0,0 ~ 199,9	0,0	-	Изменяется только при остановке
H1-19	0x8113	Обработка исключений в группе 10	То же, что и H1-01	6	-	Изменяется только при остановке
H2-00	0x8200	Источник внешней ошибки 1 (нормально разомкнутый)	0: Неактивное состояние 1: Активное состояние Другое: B -соединитель	0	-	Изменяется в любое время
H2-01	0x8201	Источник внешней ошибки 2 (нормально замкнутый)	То же, что и H2-00	1	-	Изменяется в любое время
H2-02	0x8202	Источник внешнего аварийного сигнала 1	0: Зарезервировано Другое: B -соединитель	0	-	Изменяется в любое время
H2-03	0x8203	Источник внешнего аварийного сигнала 2	То же, что и H2-02	0	-	Изменяется в любое время
H2-04	0x8204	Источник пользовательской ошибки 1	0: Неактивное состояние 1: Активное состояние Другое: B -соединитель	0	-	Изменяется в любое время
H2-05	0x8205	Источник пользовательской ошибки 2	То же, что и H2-04	0	-	Изменяется в любое время
H2-06	0x8206	Источник пользовательской ошибки 3	0: Зарезервировано Другое: B -соединитель	0	-	Изменяется в любое время
H2-07	0x8207	Источник пользовательской ошибки 4	0: Зарезервировано Другое: B -соединитель	0	-	Изменяется в любое время
H2-08	0x8208	Источник пользовательского аварийного сигнала 1	То же, что и H2-07	0	-	Изменяется в любое время
H2-09	0x8209	Источник пользовательского аварийного сигнала 2	То же, что и H2-07	0	-	Изменяется в любое время
H2-10	0x820A	Источник пользовательского аварийного сигнала 3	То же, что и H2-07	0	-	Изменяется в любое время
H2-11	0x820B	Источник пользовательского аварийного сигнала 4	То же, что и H2-07	0	-	Изменяется в любое время
H2-12	0x820C	Разрешение автоматического сброса	0 ~ 1	1	-	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
H2-15	0x820F	Автоматический сброс отключен при ручном сбросе	0: Да 1: Нет	1	-	Изменяется в любое время
H2-16	0x8210	Интервал для сброса счетчика автоматического сброса	0 ~ 6000 мин	10	мин	Изменяется в любое время
H2-17	0x8211	Счетчик попыток сброса активной ошибки	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H2-18	0x8212	Очистка при достижении заданного значения счетчика сброса ошибки	0: Очистка выполняется 1: Очистка не выполняется	0	-	Изменяется в любое время
H2-20	0x8214	Код несбрасываемого исключения 1	0 ~ 200	0	-	Изменяется в любое время
H2-21	0x8215	Подкод несбрасываемого исключения 1	0 ~ 9	0	-	Изменяется в любое время
H2-22	0x8216	Код несбрасываемого исключения 2	0 ~ 200	0	-	Изменяется в любое время
H2-23	0x8217	Подкод несбрасываемого исключения 2	0 ~ 9	0	-	Изменяется в любое время
H2-24	0x8218	Код несбрасываемого исключения 3	0 ~ 200	0	-	Изменяется в любое время
H2-25	0x8219	Подкод несбрасываемого исключения 3	0 ~ 9	0	-	Изменяется в любое время
H2-26	0x821A	Код несбрасываемого исключения 4	0 ~ 200	0	-	Изменяется в любое время
H2-27	0x821B	Подкод несбрасываемого исключения 4	0 ~ 9	0	-	Изменяется в любое время
H2-28	0x821C	Код несбрасываемого исключения 5	0 ~ 200	0	-	Изменяется в любое время
H2-29	0x821D	Подкод несбрасываемого исключения 5	0 ~ 9	0	-	Изменяется в любое время
H2-30	0x821E	Код несбрасываемого исключения 6	0 ~ 200	0	-	Изменяется в любое время
H2-31	0x821F	Подкод несбрасываемого исключения 6	0 ~ 9	0	-	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
H2-32	0x8220	Код несбрасываемого исключения 7	0 ~ 200	0	-	Изменяется в любое время
H2-33	0x8221	Подкод несбрасываемого исключения 7	0 ~ 9	0	-	Изменяется в любое время
H2-34	0x8222	Код несбрасываемого исключения 8	0 ~ 200	0	-	Изменяется в любое время
H2-35	0x8223	Подкод несбрасываемого исключения 8	0 ~ 9	0	-	Изменяется в любое время
H2-36	0x8224	Код несбрасываемого исключения 9	0 ~ 200	0	-	Изменяется в любое время
H2-37	0x8225	Подкод несбрасываемого исключения 9	0 ~ 9	0	-	Изменяется в любое время
H2-38	0x8226	Код несбрасываемого исключения 10	0 ~ 200	0	-	Изменяется в любое время
H2-39	0x8227	Подкод несбрасываемого исключения 10	0 ~ 9	0	-	Изменяется в любое время
H2-42	0x822A	Перезапуск после автоматического сброса	0 ~ 1	0	-	Изменяется в любое время
H2-43	0x822B	Время ожидания перезапуска после автоматического сброса	0,0 ~ 600,0 с	0,5	с	Изменяется в любое время
H2-44	0x822C	Принудительный запуск с хода при автоматическом перезапуске	0 ~ 1	0	-	Изменяется в любое время
H2-45	0x822D	Источник исключений, допускающих перезапуск	0: Белый список 1: Черный список	1	-	Изменяется в любое время
H2-46	0x822E	Код заданного исключения 1	0 ~ 200	0	-	Изменяется в любое время
H2-47	0x822F	Подкод заданного исключения 1	0 ~ 9	0	-	Изменяется в любое время
H2-48	0x8230	Код заданного исключения 2	0 ~ 200	0	-	Изменяется в любое время
H2-49	0x8231	Подкод заданного исключения 2	0 ~ 9	0	-	Изменяется в любое время
H2-50	0x8232	Код заданного исключения 3	0 ~ 200	0	-	Изменяется в любое время

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
H2-51	0x8233	Подкод заданного исключения 3	0 ~ 9	0	-	Изменяется в любое время
H2-52	0x8234	Код заданного исключения 4	0 ~ 200	0	-	Изменяется в любое время
H2-53	0x8235	Подкод заданного исключения 4	0 ~ 9	0	-	Изменяется в любое время
H2-54	0x8236	Код заданного исключения 5	0 ~ 200	0	-	Изменяется в любое время
H2-55	0x8237	Подкод заданного исключения 5	0 ~ 9	0	-	Изменяется в любое время
H2-56	0x8238	Код заданного исключения 6	0 ~ 200	0	-	Изменяется в любое время
H2-57	0x8239	Подкод заданного исключения 6	0 ~ 9	0	-	Изменяется в любое время
H3-00	0x8300	Код активной ошибки 1	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H3-01	0x8301	Подкод активной ошибки 1	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H3-02	0x8302	Информация об активной ошибке 1	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H3-03	0x8303	Информация о самодиагностике 1	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H3-04	0x8304	Информация о самодиагностике 2	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H3-05	0x8305	Информация о самодиагностике 3	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H3-06	0x8306	Информация о самодиагностике 4	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H3-07	0x8307	Код активной ошибки 2	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H3-08	0x8308	Подкод активной ошибки 2	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H3-09	0x8309	Информация об активной ошибке 2	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H3-10	0x830A	Информация о самодиагностике 1	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H3-11	0x830B	Информация о самодиагностике 2	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H3-12	0x830C	Информация о самодиагностике 3	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H3-13	0x830D	Информация о самодиагностике 4	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
H3-14	0x830E	Код активной ошибки 3	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H3-15	0x830F	Подкод активной ошибки 3	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H3-16	0x8310	Информация об активной ошибке 3	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H3-17	0x8311	Информация о самодиагностике 1	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H3-18	0x8312	Информация о самодиагностике 2	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H3-19	0x8313	Информация о самодиагностике 3	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H3-20	0x8314	Информация о самодиагностике 4	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H3-21	0x8315	Код активной ошибки 4	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H3-22	0x8316	Подкод активной ошибки 4	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H3-23	0x8317	Информация об активной ошибке 4	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H3-24	0x8318	Информация о самодиагностике 1	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H3-25	0x8319	Информация о самодиагностике 2	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H3-26	0x831A	Информация о самодиагностике 3	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H3-27	0x831B	Информация о самодиагностике 4	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H3-28	0x831C	Код активной ошибки 5	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H3-29	0x831D	Подкод активной ошибки 5	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H3-30	0x831E	Информация об активной ошибке 5	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H3-31	0x831F	Информация о самодиагностике 1	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H3-32	0x8320	Информация о самодиагностике 2	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H3-33	0x8321	Информация о самодиагностике 3	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H3-34	0x8322	Информация о самодиагностике 4	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H3-35	0x8323	Код активной ошибки 6	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H3-36	0x8324	Подкод активной ошибки 6	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
H3-37	0x8325	Информация об активной ошибке 6	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H3-38	0x8326	Информация о самодиагностике 1	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H3-39	0x8327	Информация о самодиагностике 2	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H3-40	0x8328	Информация о самодиагностике 3	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H3-41	0x8329	Информация о самодиагностике 4	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H3-42	0x832A	Частота при активной ошибке	0,00 ~ 655,35 Гц	0,00	Гц	Не изменяется
H3-43	0x832B	Ток при активной ошибке	0,00 ~ 655,35 A	0,00	A	Не изменяется
H3-44	0x832C	Напряжение на шине при активной ошибке	0,0 ~ 6553,5 В	0,0	V	Не изменяется
H3-45	0x832D	Состояние входной клеммы при активной ошибке	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Не изменяется
H3-46	0x832E	Состояние выходной клеммы при активной ошибке	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Не изменяется
H3-47	0x832F	Привод переменного тока при активной ошибке	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H3-48	0x8330	Время включения при активной ошибке	0 ~ 65535 мин	0	мин	Не изменяется
H3-49	0x8331	Время работы при активной ошибке	0,0 ~ 6553,5 мин	0,0	мин	Не изменяется
H3-50	0x8332	Слово состояния A при активной ошибке	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Не изменяется
H3-51	0x8333	Слово состояния B при активной ошибке	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Не изменяется
H3-52	0x8334	Управляющее слово при активной ошибке	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Не изменяется
H4-00	0x8400	Код последней ошибки 1	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H4-01	0x8401	Подкод последней ошибки 1	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H4-02	0x8402	Информация о последней ошибке 1	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H4-03	0x8403	Информация о самодиагностике 1	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H4-04	0x8404	Информация о самодиагностике 2	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
H4-05	0x8405	Информация о самодиагностике 3	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H4-06	0x8406	Информация о самодиагностике 4	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H4-07	0x8407	Код последней ошибки 2	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H4-08	0x8408	Подкод последней ошибки 2	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H4-09	0x8409	Информация о последней ошибке 2	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H4-10	0x840A	Информация о самодиагностике 1	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H4-11	0x840B	Информация о самодиагностике 2	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H4-12	0x840C	Информация о самодиагностике 3	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H4-13	0x840D	Информация о самодиагностике 4	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H4-14	0x840E	Код последней ошибки 3	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H4-15	0x840F	Подкод последней ошибки 3	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H4-16	0x8410	Информация о последней ошибке 3	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H4-17	0x8411	Информация о самодиагностике 1	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H4-18	0x8412	Информация о самодиагностике 2	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H4-19	0x8413	Информация о самодиагностике 3	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H4-20	0x8414	Информация о самодиагностике 4	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H4-21	0x8415	Код последней ошибки 4	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H4-22	0x8416	Подкод последней ошибки 4	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H4-23	0x8417	Информация о последней ошибке 4	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H4-24	0x8418	Информация о самодиагностике 1	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H4-25	0x8419	Информация о самодиагностике 2	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H4-26	0x841A	Информация о самодиагностике 3	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H4-27	0x841B	Информация о самодиагностике 4	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
H4-28	0x841C	Код последней ошибки 5	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H4-29	0x841D	Подкод последней ошибки 5	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H4-30	0x841E	Информация о последней ошибке 5	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H4-31	0x841F	Информация о самодиагностике 1	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H4-32	0x8420	Информация о самодиагностике 2	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H4-33	0x8421	Информация о самодиагностике 3	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H4-34	0x8422	Информация о самодиагностике 4	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H4-35	0x8423	Код последней ошибки 6	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H4-36	0x8424	Подкод последней ошибки 6	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H4-37	0x8425	Информация о последней ошибке 6	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H4-38	0x8426	Информация о самодиагностике 1	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H4-39	0x8427	Информация о самодиагностике 2	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H4-40	0x8428	Информация о самодиагностике 3	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H4-41	0x8429	Информация о самодиагностике 4	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H4-42	0x842A	Частота при последней ошибке	0,00 ~ 655,35 Гц	0,00	Гц	Не изменяется
H4-43	0x842B	Ток при последней ошибке	0,00 ~ 655,35 A	0,00	A	Не изменяется
H4-44	0x842C	Напряжение на шине при последней ошибке	0,0 ~ 6553,5 B	0,0	V	Не изменяется
H4-45	0x842D	Состояние входной клеммы при последней ошибке	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Не изменяется
H4-46	0x842E	Состояние выходной клеммы при последней ошибке	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Не изменяется
H4-47	0x842F	Привод переменного тока при последней ошибке	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H4-48	0x8430	Время включения при последней ошибке	0 ~ 65535 мин	0	мин	Не изменяется

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
H4-49	0x8431	Время работы при последней ошибке	0,0 ~ 6553,5 мин	0,0	мин	Не изменяется
H4-50	0x8432	Слово состояния A при последней ошибке	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Не изменяется
H4-51	0x8433	Слово состояния B при последней ошибке	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Не изменяется
H4-52	0x8434	Управляющее слово при последней ошибке	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Не изменяется
H5-00	0x8500	Код второй из последних ошибок 1	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H5-01	0x8501	Подкод второй из последних ошибок 1	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H5-02	0x8502	Информация о второй из последних ошибок 1	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H5-03	0x8503	Информация о самодиагностике 1	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H5-04	0x8504	Информация о самодиагностике 2	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H5-05	0x8505	Информация о самодиагностике 3	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H5-06	0x8506	Информация о самодиагностике 4	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H5-07	0x8507	Код второй из последних ошибок 2	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H5-08	0x8508	Подкод второй из последних ошибок 2	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H5-09	0x8509	Информация о второй из последних ошибок 2	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H5-10	0x850A	Информация о самодиагностике 1	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H5-11	0x850B	Информация о самодиагностике 2	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H5-12	0x850C	Информация о самодиагностике 3	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H5-13	0x850D	Информация о самодиагностике 4	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H5-14	0x850E	Код второй из последних ошибок 3	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H5-15	0x850F	Подкод второй из последних ошибок 3	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H5-16	0x8510	Информация о второй из последних ошибок 3	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H5-17	0x8511	Информация о самодиагностике 1	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
H5-18	0x8512	Информация о самодиагностике 2	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H5-19	0x8513	Информация о самодиагностике 3	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H5-20	0x8514	Информация о самодиагностике 4	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H5-21	0x8515	Код второй из последних ошибок 4	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H5-22	0x8516	Подкод второй из последних ошибок 4	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H5-23	0x8517	Информация о второй из последних ошибок 4	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H5-24	0x8518	Информация о самодиагностике 1	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H5-25	0x8519	Информация о самодиагностике 2	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H5-26	0x851A	Информация о самодиагностике 3	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H5-27	0x851B	Информация о самодиагностике 4	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H5-28	0x851C	Код второй из последних ошибок 5	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H5-29	0x851D	Подкод второй из последних ошибок 5	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H5-30	0x851E	Информация о второй из последних ошибок 5	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H5-31	0x851F	Информация о самодиагностике 1	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H5-32	0x8520	Информация о самодиагностике 2	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H5-33	0x8521	Информация о самодиагностике 3	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H5-34	0x8522	Информация о самодиагностике 4	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H5-35	0x8523	Код второй из последних ошибок 6	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H5-36	0x8524	Подкод второй из последних ошибок 6	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H5-37	0x8525	Информация о второй из последних ошибок 6	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H5-38	0x8526	Информация о самодиагностике 1	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H5-39	0x8527	Информация о самодиагностике 2	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H5-40	0x8528	Информация о самодиагностике 3	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
H5-41	0x8529	Информация о самодиагностике 4	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H5-42	0x852A	Частота при второй из последних ошибок	0,00 ~ 655,35 Гц	0,00	Гц	Не изменяется
H5-43	0x852B	Ток при второй из последних ошибок	0,00 ~ 655,35 A	0,00	A	Не изменяется
H5-44	0x852C	Напряжение на шине при второй из последних ошибок	0,0 ~ 6553,5 В	0,0	V	Не изменяется
H5-45	0x852D	Состояние входной клеммы при второй из последних ошибок	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Не изменяется
H5-46	0x852E	Состояние выходной клеммы при второй из последних ошибок	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Не изменяется
H5-47	0x852F	Привод переменного тока при второй из последних ошибок	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H5-48	0x8530	Время включения при второй из последних ошибок	0 ~ 65535 мин	0	мин	Не изменяется
H5-49	0x8531	Время работы при второй из последних ошибок	0,0 ~ 6553,5 мин	0,0	мин	Не изменяется
H5-50	0x8532	Слово состояния A при второй из последних ошибок	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Не изменяется
H5-51	0x8533	Слово состояния B при второй из последних ошибок	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Не изменяется
H5-52	0x8534	Управляющее слово при второй из последних ошибок	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Не изменяется
H6-00	0x8600	Код третьей из последних ошибок 1	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H6-01	0x8601	Подкод третьей из последних ошибок 1	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H6-02	0x8602	Информация о третьей из последних ошибок 1	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H6-03	0x8603	Информация о самодиагностике 1	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H6-04	0x8604	Информация о самодиагностике 2	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H6-05	0x8605	Информация о самодиагностике 3	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H6-06	0x8606	Информация о самодиагностике 4	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
H6-07	0x8607	Код третьей из последних ошибок 2	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H6-08	0x8608	Подкод третьей из последних ошибок 2	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H6-09	0x8609	Информация о третьей из последних ошибок 2	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H6-10	0x860A	Информация о самодиагностике 1	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H6-11	0x860B	Информация о самодиагностике 2	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H6-12	0x860C	Информация о самодиагностике 3	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H6-13	0x860D	Информация о самодиагностике 4	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H6-14	0x860E	Код третьей из последних ошибок 3	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H6-15	0x860F	Подкод третьей из последних ошибок 3	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H6-16	0x8610	Информация о третьей из последних ошибок 3	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H6-17	0x8611	Информация о самодиагностике 1	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H6-18	0x8612	Информация о самодиагностике 2	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H6-19	0x8613	Информация о самодиагностике 3	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H6-20	0x8614	Информация о самодиагностике 4	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H6-21	0x8615	Код третьей из последних ошибок 4	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H6-22	0x8616	Подкод третьей из последних ошибок 4	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H6-23	0x8617	Информация о третьей из последних ошибок 4	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H6-24	0x8618	Информация о самодиагностике 1	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H6-25	0x8619	Информация о самодиагностике 2	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H6-26	0x861A	Информация о самодиагностике 3	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H6-27	0x861B	Информация о самодиагностике 4	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H6-28	0x861C	Код третьей из последних ошибок 5	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H6-29	0x861D	Подкод третьей из последних ошибок 5	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
H6-30	0x861E	Информация о третьей из последних ошибок 5	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H6-31	0x861F	Информация о самодиагностике 1	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H6-32	0x8620	Информация о самодиагностике 2	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H6-33	0x8621	Информация о самодиагностике 3	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H6-34	0x8622	Информация о самодиагностике 4	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H6-35	0x8623	Код третьей из последних ошибок 6	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H6-36	0x8624	Подкод третьей из последних ошибок 6	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H6-37	0x8625	Информация о третьей из последних ошибок 6	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H6-38	0x8626	Информация о самодиагностике 1	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H6-39	0x8627	Информация о самодиагностике 2	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H6-40	0x8628	Информация о самодиагностике 3	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H6-41	0x8629	Информация о самодиагностике 4	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H6-42	0x862A	Частота при третьей из последних ошибок	0,00 ~ 655,35 Гц	0,00	Гц	Не изменяется
H6-43	0x862B	Ток при третьей из последних ошибок	0,00 ~ 655,35 A	0,00	A	Не изменяется
H6-44	0x862C	Напряжение на шине при третьей из последних ошибок	0,0 ~ 6553,5 В	0,0	V	Не изменяется
H6-45	0x862D	Состояние входной клеммы при третьей из последних ошибок	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Не изменяется
H6-46	0x862E	Состояние выходной клеммы при третьей из последних ошибок	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Не изменяется
H6-47	0x862F	Привод переменного тока при третьей из последних ошибок	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H6-48	0x8630	Время включения при третьей из последних ошибок	0 ~ 65535 мин	0	мин	Не изменяется
H6-49	0x8631	Время работы при третьей из последних ошибок	0,0 ~ 6553,5 мин	0,0	мин	Не изменяется
H6-50	0x8632	Слово состояния A при третьей из последних ошибок	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Не изменяется

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
H6-51	0x8633	Слово состояния B при третьей из последних ошибок	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Не изменяется
H6-52	0x8634	Управляющее слово при третьей из последних ошибок	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Не изменяется
H7-00	0x8700	Код четвертой из последних ошибок 1	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H7-01	0x8701	Подкод четвертой из последних ошибок 1	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H7-02	0x8702	Информация о четвертой из последних ошибок 1	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H7-03	0x8703	Информация о самодиагностике 1	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H7-04	0x8704	Информация о самодиагностике 2	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H7-05	0x8705	Информация о самодиагностике 3	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H7-06	0x8706	Информация о самодиагностике 4	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H7-07	0x8707	Код четвертой из последних ошибок 2	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H7-08	0x8708	Подкод четвертой из последних ошибок 2	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H7-09	0x8709	Информация о четвертой из последних ошибок 2	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H7-10	0x870A	Информация о самодиагностике 1	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H7-11	0x870B	Информация о самодиагностике 2	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H7-12	0x870C	Информация о самодиагностике 3	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H7-13	0x870D	Информация о самодиагностике 4	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H7-14	0x870E	Код третьей из последних ошибок 3	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H7-15	0x870F	Подкод третьей из последних ошибок 3	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H7-16	0x8710	Информация о третьей из последних ошибок 3	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H7-17	0x8711	Информация о самодиагностике 1	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H7-18	0x8712	Информация о самодиагностике 2	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H7-19	0x8713	Информация о самодиагностике 3	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H7-20	0x8714	Информация о самодиагностике 4	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
H7-21	0x8715	Код четвертой из последних ошибок 4	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H7-22	0x8716	Подкод четвертой из последних ошибок 4	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H7-23	0x8717	Информация о четвертой из последних ошибок 4	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H7-24	0x8718	Информация о самодиагностике 1	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H7-25	0x8719	Информация о самодиагностике 2	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H7-26	0x871A	Информация о самодиагностике 3	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H7-27	0x871B	Информация о самодиагностике 4	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H7-28	0x871C	Код четвертой из последних ошибок 5	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H7-29	0x871D	Подкод четвертой из последних ошибок 5	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H7-30	0x871E	Информация о четвертой из последних ошибок 5	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H7-31	0x871F	Информация о самодиагностике 1	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H7-32	0x8720	Информация о самодиагностике 2	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H7-33	0x8721	Информация о самодиагностике 3	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H7-34	0x8722	Информация о самодиагностике 4	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H7-35	0x8723	Код четвертой из последних ошибок 6	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H7-36	0x8724	Подкод четвертой из последних ошибок 6	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H7-37	0x8725	Информация о четвертой из последних ошибок 6	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H7-38	0x8726	Информация о самодиагностике 1	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H7-39	0x8727	Информация о самодиагностике 2	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H7-40	0x8728	Информация о самодиагностике 3	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H7-41	0x8729	Информация о самодиагностике 4	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H7-42	0x872A	Частота при четвертой из последних ошибок	0,00 ~ 655,35 Гц	0,00	Гц	Не изменяется
H7-43	0x872B	Ток при четвертой из последних ошибок	0,00 ~ 655,35 A	0,00	A	Не изменяется

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
H7-44	0x872C	Напряжение на шине при четвертой из последних ошибок	0,0 ~ 6553,5 В	0,0	V	Не изменяется
H7-45	0x872D	Состояние входной клеммы при четвертой из последних ошибок	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Не изменяется
H7-46	0x872E	Состояние выходной клеммы при четвертой из последних ошибок	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Не изменяется
H7-47	0x872F	Привод переменного тока при четвертой из последних ошибок	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H7-48	0x8730	Время включения при четвертой из последних ошибок	0 ~ 65535 мин	0	мин	Не изменяется
H7-49	0x8731	Время работы при четвертой из последних ошибок	0,0 ~ 6553,5 мин	0,0	мин	Не изменяется
H7-50	0x8732	Слово состояния A при четвертой из последних ошибок	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Не изменяется
H7-51	0x8733	Слово состояния B при четвертой из последних ошибок	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Не изменяется
H7-52	0x8734	Управляющее слово при четвертой из последних ошибок	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Не изменяется
H8-00	0x8800	Код пятой из последних ошибок 1	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H8-01	0x8801	Подкод пятой из последних ошибок 1	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H8-02	0x8802	Информация о пятой из последних ошибок 1	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H8-03	0x8803	Информация о самодиагностике 1	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H8-04	0x8804	Информация о самодиагностике 2	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H8-05	0x8805	Информация о самодиагностике 3	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H8-06	0x8806	Информация о самодиагностике 4	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H8-07	0x8807	Код пятой из последних ошибок 2	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H8-08	0x8808	Подкод пятой из последних ошибок 2	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H8-09	0x8809	Информация о пятой из последних ошибок 2	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
H8-10	0x880A	Информация о самодиагностике 1	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H8-11	0x880B	Информация о самодиагностике 2	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H8-12	0x880C	Информация о самодиагностике 3	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H8-13	0x880D	Информация о самодиагностике 4	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H8-14	0x880E	Код пятой из последних ошибок 3	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H8-15	0x880F	Подкод пятой из последних ошибок 3	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H8-16	0x8810	Информация о пятой из последних ошибок 3	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H8-17	0x8811	Информация о самодиагностике 1	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H8-18	0x8812	Информация о самодиагностике 2	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H8-19	0x8813	Информация о самодиагностике 3	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H8-20	0x8814	Информация о самодиагностике 4	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H8-21	0x8815	Код пятой из последних ошибок 4	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H8-22	0x8816	Подкод пятой из последних ошибок 4	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H8-23	0x8817	Информация о пятой из последних ошибок 4	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H8-24	0x8818	Информация о самодиагностике 1	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H8-25	0x8819	Информация о самодиагностике 2	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H8-26	0x881A	Информация о самодиагностике 3	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H8-27	0x881B	Информация о самодиагностике 4	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H8-28	0x881C	Код пятой из последних ошибок 5	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H8-29	0x881D	Подкод пятой из последних ошибок 5	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H8-30	0x881E	Информация о пятой из последних ошибок 5	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H8-31	0x881F	Информация о самодиагностике 1	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H8-32	0x8820	Информация о самодиагностике 2	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
H8-33	0x8821	Информация о самодиагностике 3	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H8-34	0x8822	Информация о самодиагностике 4	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H8-35	0x8823	Код пятой из последних ошибок 6	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H8-36	0x8824	Подкод пятой из последних ошибок 6	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H8-37	0x8825	Информация о пятой из последних ошибок 6	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H8-38	0x8826	Информация о самодиагностике 1	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H8-39	0x8827	Информация о самодиагностике 2	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H8-40	0x8828	Информация о самодиагностике 3	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H8-41	0x8829	Информация о самодиагностике 4	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H8-42	0x882A	Частота при пятой из последних ошибок	0,00 ~ 655,35 Гц	0,00	Гц	Не изменяется
H8-43	0x882B	Ток при пятой из последних ошибок	0,00 ~ 655,35 A	0,00	A	Не изменяется
H8-44	0x882C	Напряжение на шине при пятой из последних ошибок	0,0 ~ 6553,5 В	0,0	V	Не изменяется
H8-45	0x882D	Состояние входной клеммы при пятой из последних ошибок	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Не изменяется
H8-46	0x882E	Состояние выходной клеммы при пятой из последних ошибок	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Не изменяется
H8-47	0x882F	Привод переменного тока при пятой из последних ошибок	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
H8-48	0x8830	Время включения при пятой из последних ошибок	0 ~ 65535 мин	0	мин	Не изменяется
H8-49	0x8831	Время работы при пятой из последних ошибок	0,0 ~ 6553,5 мин	0,0	мин	Не изменяется
H8-50	0x8832	Слово состояния A при пятой из последних ошибок	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Не изменяется
H8-51	0x8833	Слово состояния B при пятой из последних ошибок	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Не изменяется
H8-52	0x8834	Управляющее слово при пятой из последних ошибок	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Не изменяется
U0-00	0x7000	Рабочая частота	0,00 ~ 500,00 Гц	0,00	Гц	Не изменяется

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
U0-01	0x7001	Частота задания	0,00 ~ 500,00 Гц	0,00	Гц	Не изменяется
U0-02	0x7002	Напряжение на шине	0,0 ~ 6553,5 В	0,0	V	Не изменяется
U0-03	0x7003	Выходное напряжение	0 ~ 65535 В	0	V	Не изменяется
U0-04	0x7004	Выходной ток	0,00 ~ 655,35 А	0,00	A	Не изменяется
U0-05	0x7005	Выходная мощность	–3276,8 ~ +3276,7 кВт	0,0	кВт	Не изменяется
U0-06	0x7006	Выходной момент	–3276,8% ~ +3276,7%	0,0	%	Не изменяется
U0-07	0x7007	Состояние DI	0x0 ~ 0x7FFF	0x0	-	Не изменяется
U0-08	0x7008	Состояние DO	0x0 ~ 0x7FFF	0x0	-	Не изменяется
U0-09	0x7009	Напряжение AI1	–10,57 ~ +10,57 В	0,00	V	Не изменяется
U0-10	0x700A	Напряжение AI2	–10,57 ~ +10,57 В	0,00	V	Не изменяется
U0-11	0x700B	Напряжение AI3	–10,57 ~ +10,57 В	0,00	V	Не изменяется
U0-12	0x700C	Значение счетчика	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
U0-13	0x700D	Значение длины	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
U0-14	0x700E	Скорость нагрузки	0 ~ 65535 об/мин	0	об/мин	Не изменяется
U0-15	0x700F	Задание ПИД	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
U0-16	0x7010	Обратная связь ПИД	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
U0-17	0x7011	Состояние ПЛК	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
U0-18	0x7012	Частота импульсного входа	0,00 ~ 100,00 кГц	0,00	кГц	Не изменяется
U0-19	0x7013	Обратная связь по скорости	–500 ~ +500,00 Гц	0,00	Гц	Не изменяется
U0-20	0x7014	Оставшееся время работы	0,0 ~ 65535,0 мин	0,0	мин	Не изменяется
U0-21	0x7015	Напряжение AI1 до коррекции	–10,57 ~ +10,570 В	0,000	V	Не изменяется
U0-22	0x7016	Напряжение AI2 до коррекции	–10,57 ~ +10,570 В	0,000	V	Не изменяется
U0-23	0x7017	Напряжение AI3 до коррекции	–10,57 ~ +10,570 В	0,000	V	Не изменяется

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
U0-24	0x7018	Скорость вращения двигателя	0 ~ 65535 об/мин	0	об/мин	Не изменяется
U0-25	0x7019	Текущее время включения	0 ~ 65535 мин	0	мин	Не изменяется
U0-26	0x701A	Текущее время работы	0,0 ~ 6553,5 мин	0,0	мин	Не изменяется
U0-27	0x701B	Частота импульсного входа	0 ~ 65535 Гц	0	Гц	Не изменяется
U0-28	0x701C	Задание через связь	–100% ~ +100,00%	0,00	%	Не изменяется
U0-29	0x701D	Обратная связь по скорости энкодера	–500 ~ +500,00 Гц	0,00	Гц	Не изменяется
U0-30	0x701E	Основная частота X	–500 ~ +500,00 Гц	0,00	Гц	Не изменяется
U0-31	0x701F	Вспомогательная частота Y	–500 ~ +500,00 Гц	0,00	Гц	Не изменяется
U0-32	0x7020	Любой адрес памяти	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
U0-33	0x7021	Положение ротора синхронного двигателя	0,0° ~ 6553,5°	0,0	°	Не изменяется
U0-34	0x7022	Режим температуры AI3 - температурадвигателя	0 °C ~ 200 °C	0	°C	Не изменяется
U0-35	0x7023	Заданный момент	–200% ~ +200,0%	0,0	%	Не изменяется
U0-36	0x7024	Положение резольвера	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
U0-37	0x7025	Угол коэффициента мощности	0,0° ~ 6553,5°	0,0	°	Не изменяется
U0-38	0x7026	Положение ABZ	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
U0-39	0x7027	Заданное напряжение при разделении напряжения/частоты (V/f)	0 ~ 65535 В	0	V	Не изменяется
U0-40	0x7028	Выходное напряжение при разделении напряжения/частоты (V/f)	0 ~ 65535 В	0	V	Не изменяется
U0-45	0x702D	Подкод ошибки	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
U0-46	0x702E	Код ограничения	0,0 ~ 6553,5	0,0	-	Не изменяется
U0-50	0x7032	Время удержания 0,5 мс A	0,0 ~ 6553,5 мс	0,0	мс	Не изменяется
U0-51	0x7033	Время удержания 0,5 мс B	0,0 ~ 6553,5 мс	0,0	мс	Не изменяется
U0-52	0x7034	Время удержания 0,5 мс C	0,0 ~ 6553,5 мс	0,0	мс	Не изменяется

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
U0-53	0x7035	Время удержания 0,5 мс D	0,0 ~ 6553,5 мс	0,0	мс	Не изменяется
U0-54	0x7036	Время выполнения 0,5 мс A	0,0 ~ 6553,5 мс	0,0	мс	Не изменяется
U0-55	0x7037	Время выполнения 0,5 мс B	0,0 ~ 6553,5 мс	0,0	мс	Не изменяется
U0-56	0x7038	Время выполнения 0,5 мс C	0,0 ~ 6553,5 мс	0,0	мс	Не изменяется
U0-57	0x7039	Время выполнения 0,5 мс D	0,0 ~ 6553,5 мс	0,0	мс	Не изменяется
U0-58	0x703A	Счетчик оборотов при работе двигателя	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
U0-59	0x703B	Частота задания	–100% ~ +100,00%	0,00	%	Не изменяется
U0-60	0x703C	Рабочая частота	–100% ~ +100,00%	0,00	%	Не изменяется
U0-61	0x703D	Состояние привода переменного тока	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
U0-62	0x703E	Код активной ошибки	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
U0-63	0x703F	Крутящий момент, передаваемый в двухточечной связи	0,00% ~ 6553,50%	0,00	%	Не изменяется
U0-64	0x7040	Количество ведомых в управлении ведущий-ведомый	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
U0-65	0x7041	Верхнее ограничение момента	–2000% ~ +2000,0%	0,0	%	Не изменяется
U0-66	0x7042	Модель коммуникационной платы расширения	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
U0-67	0x7043	Версия программного обеспечения коммуникационной платы расширения	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
U0-68	0x7044	Состояние привода переменного тока на плате PROFIBUS DP	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
U0-69	0x7045	Частота, передаваемая на плату PROFIBUS DP/0,01 Гц	0,00 ~ 655,35 Гц	0,00	Гц	Не изменяется
U0-70	0x7046	Скорость двигателя, передаваемая на плату PROFIBUS DP/об/мин	0 ~ 65535 об/мин	0	об/мин	Не изменяется
U0-71	0x7047	Ток, зависящий от коммуникационной платы	0,0 ~ 6553,5 A	0,0	A	Не изменяется
U0-72	0x7048	Состояние ошибки коммуникационной платы	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
U0-73	0x7049	Заводской номер двигателя	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
U0-74	0x704A	Момент выхода привода переменного тока	–200% ~ +200,0%	0,0	%	Не изменяется
U0-76	0x704C	Младшие биты суммарной потребляемой мощности	0,0 ~ 6553,5 кВт·ч	0,0	кВт·ч	Не изменяется
U0-77	0x704D	Старшие биты суммарной потребляемой мощности	0 ~ 65535 кВт·ч	0	кВт·ч	Не изменяется
U0-78	0x704E	Линейная скорость	0 ~ 65535 м/мин	0	м/мин	Не изменяется
U0-80	0x7050	Имя ведомого EtherCAT	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
U0-81	0x7051	Псевдоним ведомого EtherCAT	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
U0-82	0x7052	Код ошибки передачи по EtherCAT ESM	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
U0-83	0x7053	Версия XML-файла EtherCAT	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
U0-84	0x7054	Счетчик потерь синхронизации EtherCAT	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
U0-85	0x7055	Максимальное значение погрешности и недопустимых кадров порта EtherCAT 0 в единицу времени	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
U0-86	0x7056	Максимальное значение погрешности и недопустимых кадров порта EtherCAT 1 в единицу времени	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
U0-87	0x7057	Максимальное количество ошибок переадресации порта EtherCAT в единицу времени	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
U0-88	0x7058	Максимальное значение счетчика ошибок блока обработки кадров данных EtherCAT в единицу времени	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
U0-89	0x7059	Максимальные потери в линии связи порта EtherCAT в единицу времени	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
U0-90	0x705A	Отображение выбора функции цифрового входа DI 1	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
U0-91	0x705B	Отображение выбора функции цифрового входа DI 2	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
U0-92	0x705C	Отображение выбора функции цифрового входа DI 3	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
U0-93	0x705D	Отображение выбора функции цифрового входа DI 4	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
U0-94	0x705E	Отображение выбора функции цифрового входа DI 5	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
U0-95	0x705F	Флаг инициализации безопасного отключения крутящего момента (STO)	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
U0-96	0x7060	Мониторинг слова состояния безопасного отключения крутящего момента (STO)	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
U0-97	0x7061	Модель устройства безопасного отключения крутящего момента (STO)	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Не изменяется
U0-98	0x7062	Значение выборки АЦП устройства безопасного отключения крутящего момента (STO) 1,2 В	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
U0-99	0x7063	Значение выборки АЦП устройства безопасного отключения крутящего момента (STO) 5 В	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
U2-00	0x7200	Текущая группа параметров двигателя	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
U2-01	0x7201	Текущий канал управления	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
U2-02	0x7202	Текущий канал задания	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
U2-03	0x7203	Флаг нежелательных частот	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
U2-04	0x7204	Локально или удаленно	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
U2-05	0x7205	Текущее многоскоростное задание	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
U2-06	0x7206	Эффективное значение текущего многоскоростного задания	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
U2-07	0x7207	Значение кнопки	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
U2-08	0x7208	Время выключения	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
U2-09	0x7209	16-битный адрес меню индексов ошибок параметров	0x0 ~ 0xFFFF	0x0	-	Не изменяется
U2-10	0x720A	Тип ошибки 16-битного параметра	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
U2-11	0x720B	32-битный адрес внутренних индексов ошибок параметров	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
U2-12	0x720C	32-битный адрес внутренних индексов ошибок параметров	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
U2-13	0x720D	Серьезность ошибки и ограничения	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
U2-14	0x720E	Этапы автоматического сброса и перезапуска	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
U2-23	0x7217	Исключение параметров при резервном копировании	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
U2-24	0x7218	Исключение макропараметров при резервном копировании и восстановлении	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
U2-25	0x7219	Оставшееся время работы при работе в течение заданного времени	0,0 ~ 6553,5 мин	0,0	мин	Не изменяется
U2-26	0x721A	Информация о записи параметров 0	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
U2-27	0x721B	Информация о записи параметров 1	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
U2-28	0x721C	Информация о записи параметров 2	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
U2-29	0x721D	Информация о записи параметров 3	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
U2-30	0x721E	Информация о записи параметров 4	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
U2-31	0x721F	Информация о записи параметров 5	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
U2-32	0x7220	Информация о записи параметров 6	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
U2-33	0x7221	Информация о записи параметров 7	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
U2-34	0x7222	Информация о записи параметров 8	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
U2-35	0x7223	Информация о записи параметров 9	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
U2-36	0x7224	Информация о записи параметров 10	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
U2-37	0x7225	Информация о записи параметров 11	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
U2-38	0x7226	Информация о записи параметров 12	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
U2-39	0x7227	Информация о записи параметров 13	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
U2-40	0x7228	Информация о записи параметров 14	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
U2-41	0x7229	Информация о записи параметров 15	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
U2-42	0x722A	Информация о записи параметров 16	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
U2-43	0x722B	Информация о записи параметров 17	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
U2-44	0x722C	Информация о записи параметров 18	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
U2-45	0x722D	Информация о записи параметров 19	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
U2-46	0x722E	Информация о записи параметров 20	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
U2-47	0x722F	Информация о записи параметров 21	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
U2-48	0x7230	Информация о записи параметров 22	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
U2-49	0x7231	Информация о записи параметров 23	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
U2-50	0x7232	Информация о записи параметров 24	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
U2-51	0x7233	Информация о записи параметров 25	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
U2-52	0x7234	Информация о записи параметров 26	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
U2-60	0x723C	Состояние разрешения соответствия адреса	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
U2-61	0x723D	Состояние ошибки связи платы расширения	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
U2-62	0x723E	Команда на сброс ошибки связи	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
U2-63	0x723F	Флаг предупреждения о связи	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
U2-64	0x7240	16-битный адрес внутренних индексов ошибок параметров	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
U2-65	0x7241	Флаг завершения инициализации при включении питания	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
U2-66	0x7242	Флаг обновления связанных с моделью параметров	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
U3-12	0x730C	Состояние ведущего	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
U3-13	0x730D	Частота ведущего	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
U3-14	0x730E	Крутящий момент ведущего	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
U3-15	0x730F	Последовательность фаз ведущего	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
U3-16	0x7310	Частота задания по связи	0,00 ~ 655,35 Гц	0,00	Гц	Не изменяется
U3-17	0x7311	Управляющее слово задания через связь	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
U3-18	0x7312	Состояние DO (назначение клеммы определяется параметрами в группе F5: управление по полевой шине)	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
U3-19	0x7313	Состояние выхода AO1 (назначение клеммы определяется параметрами в группе F5: управление по полевой шине)	0 ~ 65535%	0	%	Не изменяется
U3-20	0x7314	Состояние выхода AO2 (назначение клеммы определяется параметрами в группе F5: управление по полевой шине)	0 ~ 65535%	0	%	Не изменяется
U3-21	0x7315	Состояние выхода HDO (назначение клеммы определяется параметрами в группе F5: управление по полевой шине)	0 ~ 65535%	0	%	Не изменяется
U3-22	0x7316	Ввод команд через связь	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
U3-23	0x7317	Ввод скорости задания через связь	0 ~ 65535 об/мин	0	об/мин	Не изменяется
U3-24	0x7318	Тип коммуникационной платы	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
U3-25	0x7319	Версия коммуникационной платы	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
U3-28	0x731C	Псевдоним станции EtherCAT	0 ~ 65535	0	-	Изменяется в любое время
U3-35	0x7323	Информация о плате EtherCAT 1	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
U3-36	0x7324	Информация о плате EtherCAT 2	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
U3-37	0x7325	Информация о плате EtherCAT 3	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
U3-38	0x7326	Информация о плате EtherCAT 4	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
U3-39	0x7327	Информация о плате EtherCAT 5	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
U3-40	0x7328	Информация о плате EtherCAT 6	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
U3-41	0x7329	Информация о плате EtherCAT 7	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
U3-42	0x732A	Информация о плате EtherCAT 8	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
U3-43	0x732B	Информация о плате EtherCAT 9	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
U3-44	0x732C	Ошибка EtherNet/IP	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
U3-50	0x7332	Управляющее слово светодиода	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
U3-51	0x7333	Управляющее слово фона	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
U3-52	0x7334	Управляющее слово SOP	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
U3-53	0x7335	Удаленный вызов	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
U3-54	0x7336	Управляющее слово, устанавливаемое через связь	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
U3-55	0x7337	Заданнаяскорость, устанавливаемая через связь	0,0 ~ 6553,5%	0,0	%	Не изменяется
U3-56	0x7338	Совместимое с MD500 слово состояния	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
U3-57	0x7339	Совместимое с MD500 управляющее слово LCD	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
U3-58	0x733A	Совместимое с MD500 управляющее слово IDS	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
U3-59	0x733B	Совместимое с MD500 задание скорости 1000H	0,00% ~ 655,35%	0,00	%	Не изменяется
L0-00	0x9000	Состояние выборки привода DI1	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L0-01	0x9001	Состояние выборки привода DI2	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L0-02	0x9002	Состояние выборки привода DI3	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L0-03	0x9003	Состояние выборки привода DI4	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L0-04	0x9004	Состояние выборки привода DI5	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L0-05	0x9005	Состояние выборки привода DI6	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L0-06	0x9006	Состояние выборки привода DI7	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L0-07	0x9007	Состояние выборки привода DI8	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L0-08	0x9008	Состояние выборки привода DI9	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L0-09	0x9009	Состояние выборки привода DI10	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L0-10	0x900A	Состояние конечного выхода AI1AsDI	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L0-11	0x900B	Состояние конечного выхода AI2AsDI	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L0-12	0x900C	Состояние конечного выхода AI3AsDI	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L0-13	0x900D	Состояние инверсии AI1AsDI	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L0-14	0x900E	Состояние инверсии AI2AsDI	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L0-15	0x900F	Состояние инверсии AI3AsDI	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L0-16	0x9010	Состояние выхода привода DI1	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L0-17	0x9011	Состояние выхода привода DI2	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L0-18	0x9012	Состояние выхода привода DI3	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L0-19	0x9013	Состояние выхода привода DI4	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L0-20	0x9014	Состояние выхода привода DI5	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L0-21	0x9015	Состояние выхода привода DI6	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
L0-22	0x9016	Состояние выхода привода DI7	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L0-23	0x9017	Состояние выхода привода DI8	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L0-24	0x9018	Состояние выхода привода DI9	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L0-25	0x9019	Состояние выхода привода DI10	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L0-26	0x901A	Состояние выхода привода VDI1	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L0-27	0x901B	Состояние выхода привода VDI2	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L0-28	0x901C	Состояние выхода привода VDI3	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L0-29	0x901D	Состояние выхода привода VDI4	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L0-30	0x901E	Состояние выхода привода VDI5	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L0-31	0x901F	Состояние выхода привода VDI6	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L0-32	0x9020	Состояние конечного выхода DI1	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L0-33	0x9021	Состояние конечного выхода DI2	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L0-34	0x9022	Состояние конечного выхода DI3	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L0-35	0x9023	Состояние конечного выхода DI4	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L0-36	0x9024	Состояние конечного выхода DI5	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L0-37	0x9025	Состояние конечного выхода DI6	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L0-38	0x9026	Состояние конечного выхода DI7	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L0-39	0x9027	Состояние конечного выхода DI8	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L0-40	0x9028	Состояние конечного выхода DI9	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L0-41	0x9029	Состояние конечного выхода DI10	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L0-42	0x902A	Состояние конечного выхода VDI1	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L0-43	0x902B	Состояние конечного выхода VDI2	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L0-44	0x902C	Состояние конечного выхода VDI3	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
L0-45	0x902D	Состояние конечного выхода VDI4	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L0-46	0x902E	Состояние конечного выхода VDI5	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L0-47	0x902F	Состояние конечного выхода VDI6	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L0-48	0x9030	Состояние инверсии DI1	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L0-49	0x9031	Состояние инверсии DI2	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L0-50	0x9032	Состояние инверсии DI3	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L0-51	0x9033	Состояние инверсии DI4	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L0-52	0x9034	Состояние инверсии DI5	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L0-53	0x9035	Состояние инверсии DI6	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L0-54	0x9036	Состояние инверсии DI7	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L0-55	0x9037	Состояние инверсии DI8	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L0-56	0x9038	Состояние инверсии DI9	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L0-57	0x9039	Состояние инверсии DI10	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L0-58	0x903A	Состояние инверсии VDI1	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L0-59	0x903B	Состояние инверсии VDI2	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L0-60	0x903C	Состояние инверсии VDI3	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L0-61	0x903D	Состояние инверсии VDI4	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L0-62	0x903E	Состояние инверсии VDI5	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L0-63	0x903F	Состояние инверсии VDI6	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L0-64	0x9040	Состояние реле 1 (DO3) до фильтрации	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L0-65	0x9041	Состояние FMR до фильтрации	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L0-66	0x9042	Состояние DO1 до фильтрации	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L0-67	0x9043	Состояние реле 2 (DO4) до фильтрации	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
L0-68	0x9044	Состояние DO2 до фильтрации	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L0-69	0x9045	Состояние VDO1 до фильтрации	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L0-70	0x9046	Состояние VDO2 до фильтрации	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L0-71	0x9047	Состояние VDO3 до фильтрации	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L0-72	0x9048	Состояние VDO4 до фильтрации	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L0-73	0x9049	Состояние VDO5 до фильтрации	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L0-74	0x904A	Состояние VDO6 до фильтрации	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L0-75	0x904B	Состояние VDO7 до фильтрации	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L0-76	0x904C	Состояние VDO8 до фильтрации	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L0-77	0x904D	Состояние VDO9 до фильтрации	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L0-78	0x904E	Состояние VDO10 до фильтрации	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L0-79	0x904F	Состояние VDO11 до фильтрации	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L0-80	0x9050	Состояние конечного выхода реле 1 (DO3)	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L0-81	0x9051	Состояние конечного выхода FMR	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L0-82	0x9052	Состояние конечного выхода DO1	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L0-83	0x9053	Состояние конечного выхода реле 2 (DO4)	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L0-84	0x9054	Состояние конечного выхода DO2	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L0-85	0x9055	Состояние конечного выхода VDO1	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L0-86	0x9056	Состояние конечного выхода VDO2	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L0-87	0x9057	Состояние конечного выхода VDO3	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L0-88	0x9058	Состояние конечного выхода VDO4	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L0-89	0x9059	Состояние конечного выхода VDO5	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
L0-90	0x905A	Состояние конечного выхода VDO6	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L0-91	0x905B	Состояние конечного выхода VDO7	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L0-92	0x905C	Состояние конечного выхода VDO8	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L0-93	0x905D	Состояние конечного выхода VDO9	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L0-94	0x905E	Состояние конечного выхода VDO10	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L0-95	0x905F	Состояние конечного выхода VDO11	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L0-96	0x9060	Превышение предельных значений входа AI1	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L0-97	0x9061	Превышение предельных значений входа AI2	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L0-98	0x9062	Превышение предельных значений входа AI3	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L0-99	0x9063	Обрыв провода входа HDI	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L1-00	0x9100	Заданное значение счетчика достигнуто	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L1-01	0x9101	Назначенное значение счетчика достигнуто	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L1-02	0x9102	Заданное значение сравнения длин достигнуто	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L1-03	0x9103	Результат сравнения модуля счета по фронту импульсов DIO 1	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L1-04	0x9104	Результат сравнения модуля счета по фронту импульсов DIO 2	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L1-05	0x9105	Результат сравнения модуля счета по фронту импульсов DIO 3	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L1-06	0x9106	Результат сравнения модуля счета по фронту импульсов DIO 4	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L1-07	0x9107	Режим температуры AI2 или AI3 - достижение заданного значения температуры двигателя	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L1-08	0x9108	Режим температуры AI2 или AI3 - перегрев двигателя	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
L1-09	0x9109	Режим температуры AI2 - перегрев двигателя	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L1-10	0x910A	Режим температуры AI3 - перегрев двигателя	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L1-11	0x910B	Заданное значение температуры модуля IGBT достигнуто (флаг)	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L1-12	0x910C	Готов к включению	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L1-13	0x910D	Готов к работе	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L1-14	0x910E	Работа	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L1-15	0x910F	Неисправность	0: Нет неисправности 1: Неисправность	0	-	Не изменяется
L1-16	0x9110	OFF2 не активна	0: Активное состояние (OFF2 = 0) 1: Неактивное состояние (OFF2 = 1)	0	-	Не изменяется
L1-17	0x9111	OFF3 не активна	0: Активное состояние (OFF3 = 0) 1: Неактивное состояние (OFF3 = 1)	0	-	Не изменяется
L1-18	0x9112	Блокировка включения	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L1-19	0x9113	Активация аварийного сигнала/предела	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L1-20	0x9114	Реальная скорость после задания скорости	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L1-21	0x9115	Локально или удаленно	0: Локальное 1: Удаленное	0	-	Не изменяется
L1-22	0x9116	Заданная скорость достигнута	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L1-23	0x9117	Ограничение момента достигнуто	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L1-24	0x9118	Скорость при работе в прямом направлении	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L1-25	0x9119	Скорость работы в обратном направлении	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L1-26	0x911A	Флаг работы двигателя	0: Остановка 1: Работа (импульсный выход)	0	-	Не изменяется
L1-27	0x911B	Пользовательская настройка 0	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L1-28	0x911C	Самодиагностика	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L1-29	0x911D	Авто-настройка	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
L1-30	0x911E	Активация ограничений (работы с ограничениями)	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L1-31	0x911F	Активация аварийного сигнала	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L1-32	0x9120	Режим управления скоростью	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L1-33	0x9121	Режим крутящего момента	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L1-34	0x9122	Режим позиционирования	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L1-35	0x9123	Разрешение формирователя опорных частот (RFG)	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L1-36	0x9124	Работа формирователя опорных частот (RFG)	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L1-37	0x9125	Остановка при ошибке	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L1-38	0x9126	Нормальная работа	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L1-39	0x9127	Толкание	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L1-42	0x912A	Флаг управления с клемм	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L1-43	0x912B	Пользовательская настройка 1	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L1-44	0x912C	Канал управления	0: Канал управления 1 1: Канал управления 2	0	-	Не изменяется
L1-45	0x912D	Канал задания	0: Канал задания 1 1: Канал задания 2	0	-	Не изменяется
L1-60	0x913C	Чрезмерное отклонение скорости	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L1-61	0x913D	Превышение скорости	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L1-62	0x913E	Заданная скорость достигнута	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L1-63	0x913F	Достижение заданного значения сравнения скоростей 0	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L1-64	0x9140	Достижение заданного значения сравнения скоростей 1	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L1-65	0x9141	Положительная скорость двигателя	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L1-66	0x9142	Отрицательная скорость двигателя	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L1-76	0x914C	Бит0 модуля W2B A	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L1-77	0x914D	Бит1 модуля W2B A	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
L1-78	0x914E	Бит2 модуля W2B A	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L1-79	0x914F	Бит3 модуля W2B A	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L1-80	0x9150	Бит4 модуля W2B A	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L1-81	0x9151	Бит5 модуля W2B A	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L1-82	0x9152	Бит6 модуля W2B A	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L1-83	0x9153	Бит7 модуля W2B A	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L1-84	0x9154	Бит8 модуля W2B A	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L1-85	0x9155	Бит9 модуля W2B A	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L1-86	0x9156	Бит10 модуля W2B A	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L1-87	0x9157	Бит11 модуля W2B A	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L1-88	0x9158	Бит12 модуля W2B A	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L1-89	0x9159	Бит13 модуля W2B A	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L1-90	0x915A	Бит14 модуля W2B A	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L1-91	0x915B	Бит15 модуля W2B A	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L1-92	0x915C	Бит0 модуля W2B B	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L1-93	0x915D	Бит1 модуля W2B B	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L1-94	0x915E	Бит2 модуля W2B B	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L1-95	0x915F	Бит3 модуля W2B B	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L1-96	0x9160	Бит4 модуля W2B B	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L1-97	0x9161	Бит5 модуля W2B B	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L1-98	0x9162	Бит6 модуля W2B B	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L1-99	0x9163	Бит7 модуля W2B B	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L2-00	0x9200	Бит8 модуля W2B B	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
L2-01	0x9201	Бит9 модуля W2B B	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L2-02	0x9202	Бит10 модуля W2B B	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L2-03	0x9203	Бит11 модуля W2B B	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L2-04	0x9204	Бит12 модуля W2B B	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L2-05	0x9205	Бит13 модуля W2B B	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L2-06	0x9206	Бит14 модуля W2B B	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L2-07	0x9207	Бит15 модуля W2B B	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L2-08	0x9208	Бит0 модуля W2B C	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L2-09	0x9209	Бит1 модуля W2B C	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L2-10	0x920A	Бит2 модуля W2B C	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L2-11	0x920B	Бит3 модуля W2B C	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L2-12	0x920C	Бит4 модуля W2B C	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L2-13	0x920D	Бит5 модуля W2B C	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L2-14	0x920E	Бит6 модуля W2B C	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L2-15	0x920F	Бит7 модуля W2B C	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L2-16	0x9210	Бит8 модуля W2B C	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L2-17	0x9211	Бит9 модуля W2B C	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L2-18	0x9212	Бит10 модуля W2B C	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L2-19	0x9213	Бит11 модуля W2B C	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L2-20	0x9214	Бит12 модуля W2B C	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L2-21	0x9215	Бит13 модуля W2B C	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L2-22	0x9216	Бит14 модуля W2B C	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L2-23	0x9217	Бит15 модуля W2B C	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
L2-24	0x9218	Бит0 модуля W2B D	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L2-25	0x9219	Бит1 модуля W2B D	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L2-26	0x921A	Бит2 модуля W2B D	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L2-27	0x921B	Бит3 модуля W2B D	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L2-28	0x921C	Бит4 модуля W2B D	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L2-29	0x921D	Бит5 модуля W2B D	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L2-30	0x921E	Бит6 модуля W2B D	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L2-31	0x921F	Бит7 модуля W2B D	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L2-32	0x9220	Бит8 модуля W2B D	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L2-33	0x9221	Бит9 модуля W2B D	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L2-34	0x9222	Бит10 модуля W2B D	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L2-35	0x9223	Бит11 модуля W2B D	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L2-36	0x9224	Бит12 модуля W2B D	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L2-37	0x9225	Бит13 модуля W2B D	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L2-38	0x9226	Бит14 модуля W2B D	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L2-39	0x9227	Бит15 модуля W2B D	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L2-40	0x9228	Бит0 модуля W2B E	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L2-41	0x9229	Бит1 модуля W2B E	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L2-42	0x922A	Бит2 модуля W2B E	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L2-43	0x922B	Бит3 модуля W2B E	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L2-44	0x922C	Бит4 модуля W2B E	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L2-45	0x922D	Бит5 модуля W2B E	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L2-46	0x922E	Бит6 модуля W2B E	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
L2-47	0x922F	Бит7 модуля W2B E	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L2-48	0x9230	Бит8 модуля W2B E	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L2-49	0x9231	Бит9 модуля W2B E	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L2-50	0x9232	Бит10 модуля W2B E	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L2-51	0x9233	Бит11 модуля W2B E	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L2-52	0x9234	Бит12 модуля W2B E	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L2-53	0x9235	Бит13 модуля W2B E	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L2-54	0x9236	Бит14 модуля W2B E	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L2-55	0x9237	Бит15 модуля W2B E	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L2-56	0x9238	Бит0 модуля W2B F	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L2-57	0x9239	Бит1 модуля W2B F	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L2-58	0x923A	Бит2 модуля W2B F	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L2-59	0x923B	Бит3 модуля W2B F	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L2-60	0x923C	Бит4 модуля W2B F	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L2-61	0x923D	Бит5 модуля W2B F	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L2-62	0x923E	Бит6 модуля W2B F	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L2-63	0x923F	Бит7 модуля W2B F	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L2-64	0x9240	Бит8 модуля W2B F	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L2-65	0x9241	Бит9 модуля W2B F	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L2-66	0x9242	Бит10 модуля W2B F	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L2-67	0x9243	Бит11 модуля W2B F	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L2-68	0x9244	Бит12 модуля W2B F	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L2-69	0x9245	Бит13 модуля W2B F	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
L2-70	0x9246	Бит14 модуля W2B F	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L2-71	0x9247	Бит15 модуля W2B F	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L2-72	0x9248	Бит0 модуля W2B G	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L2-73	0x9249	Бит1 модуля W2B G	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L2-74	0x924A	Бит2 модуля W2B G	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L2-75	0x924B	Бит3 модуля W2B G	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L2-76	0x924C	Бит4 модуля W2B G	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L2-77	0x924D	Бит5 модуля W2B G	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L2-78	0x924E	Бит6 модуля W2B G	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L2-79	0x924F	Бит7 модуля W2B G	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L2-80	0x9250	Бит8 модуля W2B G	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L2-81	0x9251	Бит9 модуля W2B G	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L2-82	0x9252	Бит10 модуля W2B G	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L2-83	0x9253	Бит11 модуля W2B G	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L2-84	0x9254	Бит12 модуля W2B G	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L2-85	0x9255	Бит13 модуля W2B G	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L2-86	0x9256	Бит14 модуля W2B G	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L2-87	0x9257	Бит15 модуля W2B G	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L2-88	0x9258	Бит0 модуля W2B H	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L2-89	0x9259	Бит1 модуля W2B H	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L2-90	0x925A	Бит2 модуля W2B H	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L2-91	0x925B	Бит3 модуля W2B H	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L2-92	0x925C	Бит4 модуля W2B H	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
L2-93	0x925D	Бит5 модуля W2B H	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L2-94	0x925E	Бит6 модуля W2B H	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L2-95	0x925F	Бит7 модуля W2B H	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L2-96	0x9260	Бит8 модуля W2B H	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L2-97	0x9261	Бит9 модуля W2B H	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L2-98	0x9262	Бит10 модуля W2B H	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L2-99	0x9263	Бит11 модуля W2B H	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L3-00	0x9300	Бит12 модуля W2B H	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L3-01	0x9301	Бит13 модуля W2B H	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L3-02	0x9302	Бит14 модуля W2B H	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L3-03	0x9303	Бит15 модуля W2B H	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L3-04	0x9304	Выход модуля A бинарного селектора	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L3-05	0x9305	Выход модуля B бинарного селектора	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L3-06	0x9306	Выход модуля C бинарного селектора	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L3-07	0x9307	Выход модуля D бинарного селектора	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L3-08	0x9308	Выход модуля E бинарного селектора	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L3-09	0x9309	Выход модуля F бинарного селектора	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L3-10	0x930A	Выход модуля G бинарного селектора	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L3-11	0x930B	Выход модуля H бинарного селектора	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L3-20	0x9314	Выход модуля логической задержки A	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L3-21	0x9315	Выход модуля логической задержки B	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L3-22	0x9316	Выход модуля логической задержки C	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L3-23	0x9317	Выход модуля логической задержки D	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
L3-24	0x9318	Выход модуля логической задержки E	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L3-25	0x9319	Выход модуля логической задержки F	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L3-26	0x931A	Выход модуля логической задержки G	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L3-27	0x931B	Выход модуля логической задержки H	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L3-36	0x9324	Выход модуля логического И-ИЛИ A	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L3-37	0x9325	Выход модуля логического И-ИЛИ B	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L3-38	0x9326	Выход модуля логического И-ИЛИ C	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L3-39	0x9327	Выход модуля логического И-ИЛИ D	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L3-40	0x9328	Выход модуля логического И-ИЛИ E	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L3-41	0x9329	Выход модуля логического И-ИЛИ F	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L3-42	0x932A	Выход модуля логического И-ИЛИ G	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L3-43	0x932B	Выход модуля логического И-ИЛИ H	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L3-44	0x932C	Выход модуля логического И-ИЛИ I	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L3-45	0x932D	Выход модуля логического И-ИЛИ J	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L3-46	0x932E	Выход модуля логического И-ИЛИ K	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L3-47	0x932F	Выход модуля логического И-ИЛИ L	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L3-52	0x9334	Выход модуля логического НЕ A	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L3-53	0x9335	Выход модуля логического НЕ B	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L3-54	0x9336	Выход модуля логического НЕ C	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L3-55	0x9337	Выход модуля логического НЕ D	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L3-56	0x9338	Выход модуля логического НЕ E	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L3-57	0x9339	Выход модуля логического НЕ F	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L3-58	0x933A	Выход модуля логического НЕ G	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
L3-59	0x933B	Выход модуля логического НЕ H	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L3-60	0x933C	Выход модуля логического НЕ I	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L3-61	0x933D	Выход модуля логического НЕ J	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L3-62	0x933E	Выход модуля логического НЕ K	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L3-63	0x933F	Выход модуля логического НЕ L	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L3-64	0x9340	Выход модуля логического НЕ M	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L3-65	0x9341	Выход модуля логического НЕ N	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L3-66	0x9342	Выход модуля логического НЕ O	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L3-67	0x9343	Выход модуля логического НЕ P	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L3-68	0x9344	Выход модуля логической операции «исключающее ИЛИ» (XOR)/«исключающее НЕ-ИЛИ» (XNOR) A	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L3-69	0x9345	Выход модуля логической операции «исключающее ИЛИ» (XOR)/«исключающее НЕ-ИЛИ» (XNOR) B	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L3-70	0x9346	Выход модуля логической операции «исключающее ИЛИ» (XOR)/«исключающее НЕ-ИЛИ» (XNOR) C	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L3-71	0x9347	Выход модуля логической операции «исключающее ИЛИ» (XOR)/«исключающее НЕ-ИЛИ» (XNOR) D	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L3-72	0x9348	Выход модуля логической операции «исключающее ИЛИ» (XOR)/«исключающее НЕ-ИЛИ» (XNOR) E	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L3-73	0x9349	Выход модуля логической операции «исключающее ИЛИ» (XOR)/«исключающее НЕ-ИЛИ» (XNOR) F	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L3-74	0x934A	Выход модуля логической операции «исключающее ИЛИ» (XOR)/«исключающее НЕ-ИЛИ» (XNOR) G	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L3-75	0x934B	Выход модуля логической операции «исключающее ИЛИ» (XOR)/«исключающее НЕ-ИЛИ» (XNOR) H	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L3-84	0x9354	Выход модуля A преобразования уровня в импульс	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
L3-85	0x9355	Выход модуля B преобразования уровня в импульс	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L3-86	0x9356	Выход модуля C преобразования уровня в импульс	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L3-87	0x9357	Выход модуля D преобразования уровня в импульс	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L4-00	0x9400	Выход модуля A сравнения с плавающей запятой	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L4-01	0x9401	Выход модуля B сравнения с плавающей запятой	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L4-02	0x9402	Выход модуля C сравнения с плавающей запятой	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L4-03	0x9403	Выход модуля D сравнения с плавающей запятой	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L4-04	0x9404	Выход модуля E сравнения с фиксированной запятой	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L4-05	0x9405	Выход модуля F сравнения с фиксированной запятой	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L4-06	0x9406	Выход модуля G сравнения с фиксированной запятой	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L4-07	0x9407	Выход модуля H сравнения с фиксированной запятой	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L4-16	0x9410	Флаг, указывающий, является ли вход модуля A абсолютного значения с плавающей запятой отрицательным	0: Не отрицательный 1: Отрицательный	0	-	Не изменяется
L4-17	0x9411	Флаг, указывающий, является ли вход модуля B абсолютного значения с плавающей запятой отрицательным	0: Не отрицательный 1: Отрицательный	0	-	Не изменяется

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
L4-18	0x9412	Флаг, указывающий, является ли вход модуля C абсолютного значения с плавающей запятой отрицательным	0: Не отрицательный 1: Отрицательный	0	-	Не изменяется
L4-19	0x9413	Флаг, указывающий, является ли вход модуля D абсолютного значения с плавающей запятой отрицательным	0: Не отрицательный 1: Отрицательный	0	-	Не изменяется
L4-20	0x9414	Флаг, указывающий, является ли вход модуля E абсолютного значения с плавающей запятой отрицательным	0: Не отрицательный 1: Отрицательный	0	-	Не изменяется
L4-21	0x9415	Флаг, указывающий, является ли вход модуля F абсолютного значения с фиксированной запятой отрицательным	0: Не отрицательный 1: Отрицательный	0	-	Не изменяется
L4-22	0x9416	Флаг, указывающий, является ли вход модуля G абсолютного значения с фиксированной запятой отрицательным	0: Не отрицательный 1: Отрицательный	0	-	Не изменяется
L4-23	0x9417	Флаг, указывающий, является ли вход модуля H абсолютного значения с фиксированной запятой отрицательным	0: Не отрицательный 1: Отрицательный	0	-	Не изменяется
L4-32	0x9420	Флаг, указывающий, равен ли делитель модуля A УМНОЖЕНИЯ/ДЕЛЕНИЯ 0	0: Не 0 1: 0	0	-	Не изменяется
L4-33	0x9421	Флаг, указывающий, равен ли делитель модуля B УМНОЖЕНИЯ/ДЕЛЕНИЯ 0	0: Не 0 1: 0	0	-	Не изменяется
L4-34	0x9422	Флаг, указывающий, равен ли делитель модуля C УМНОЖЕНИЯ/ДЕЛЕНИЯ 0	0: Не 0 1: 0	0	-	Не изменяется

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
L4-35	0x9423	Флаг, указывающий, равен ли делитель модуля D УМНОЖЕНИЯ/ДЕЛЕНИЯ 0	0: Не 0 1: 0	0	-	Не изменяется
L4-36	0x9424	Флаг, указывающий, равен ли делитель модуля E УМНОЖЕНИЯ/ДЕЛЕНИЯ 0	0: Не 0 1: 0	0	-	Не изменяется
L4-37	0x9425	Флаг, указывающий, равен ли делитель модуля F УМНОЖЕНИЯ/ДЕЛЕНИЯ 0	0: Не 0 1: 0	0	-	Не изменяется
L4-38	0x9426	Флаг, указывающий, равен ли делитель модуля G УМНОЖЕНИЯ/ДЕЛЕНИЯ 0	0: Не 0 1: 0	0	-	Не изменяется
L4-39	0x9427	Флаг, указывающий, равен ли делитель модуля H УМНОЖЕНИЯ/ДЕЛЕНИЯ 0	0: Не 0 1: 0	0	-	Не изменяется
L4-48	0x9430	Флаг верхнего ограничения модуля A ограничения	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L4-49	0x9431	Флаг нижнего ограничения модуля A ограничения	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L4-50	0x9432	Флаг верхнего ограничения модуля B ограничения	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L4-51	0x9433	Флаг нижнего ограничения модуля B ограничения	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L4-52	0x9434	Флаг верхнего ограничения модуля C ограничения	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L4-53	0x9435	Флаг нижнего ограничения модуля C ограничения	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L4-54	0x9436	Флаг верхнего ограничения модуля D ограничения	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L4-55	0x9437	Флаг нижнего ограничения модуля D ограничения	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L4-56	0x9438	Флаг верхнего ограничения модуля E ограничения	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L4-57	0x9439	Флаг нижнего ограничения модуля E ограничения	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L4-58	0x943A	Флаг верхнего ограничения модуля F ограничения	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L4-59	0x943B	Флаг нижнего ограничения модуля F ограничения	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
L4-64	0x9440	Флаг включения перехода в спящий режим	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L4-66	0x9442	Форсирование формирователя опорных частот (RFG) пусковой частоты	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L4-67	0x9443	Флаг остановки пусковой частоты	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L4-72	0x9448	Заданное значение времени включения достигнуто	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L4-73	0x9449	Заданное значение времени работы достигнуто	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L4-74	0x944A	Длительность выдержки времени достигнута	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L4-75	0x944B	Заданное значение текущего времени работы достигнуто	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L5-00	0x9500	Слово состояния системы 1	Бит00: Готов к включению Бит01: Готов к работе Бит02: Работа Бит03: Неисправность Бит04: OFF2 Бит05: OFF3 Бит06 Блокировка включения Бит07: Работа с ограничениями Бит08: Нет отклонения скорости Бит09: Локально или удаленно Бит10: Заданная скорость достигнута Бит11: Ограничение момента Бит12: Положительная скорость Бит13: Отрицательная скорость Бит14: Работа (импульсный выход) Бит15: Пользовательское состояние 0	0	-	Не изменяется
L5-01	0x9501	Слово состояния системы 2	Бит00: Самодиагностика Бит01: Авто-настройка Бит02: Предельное состояние Бит03: Состояние аварийного сигнала Бит04: Режим управления скоростью Бит05: Режим крутящего момента Бит06 Режим позиционирования Бит07: Разрешение формирователя опорных частот (RFG) Бит08: Работа формирователя опорных частот (RFG) Бит09: Остановка при ошибке Бит10: Нормальная работа Бит11: Толкание Бит12: Остановка с заданным торможением Бит13: Зарезервировано Бит14: Управление с клемм Бит15: Пользовательское состояние 1	0	-	Не изменяется
L5-02	0x9502	Основное слово состояния привода	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
L5-03	0x9503	Вспомогательное слово состояния привода	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L5-04	0x9504	Основное слово состояния двигателя	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L5-05	0x9505	Вспомогательное слово состояния двигателя	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L5-06	0x9506	Текущее состояние конечного автомата системы	0: Инициализация 1: Включение запрещено 2: Включение разрешено 3: Работа разрешена 4: Запуск 5: Работа 6: Остановка 7: Самодиагностика 8: Авто-настройка	0	-	Не изменяется
L5-07	0x9507	Команда на переключение конечного автомата системы	Бит00: Запуск активен Бит01: Остановка активна Бит02: Остановка OFF2 активна Бит03: Остановка OFF3 активна Бит04: Разрешение на работу активно Бит05: Запрет на работу активен Бит06: Остановка при ошибке активна	0	-	Не изменяется
L5-08	0x9508	Рабочее состояние системы	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L5-09	0x9509	Текущий режим остановки	0: Остановка на выбеге 1: Остановка на максимальной мощности 2: Быстрая остановка 3: Остановка с заданным торможением	0	-	Не изменяется
L5-10	0x950A	Состояние торможения постоянным током во время остановки с заданным торможением	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L5-17	0x9511	Напряжение на шине	0,0 ~ 6553,5 В	0,0	V	Не изменяется
L5-20	0x9514	Температура модуля IGBT	0,0 ~ 6553,5	0,0	-	Не изменяется
L5-21	0x9515	Управляющее слово светодиода	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L5-22	0x9516	Управляющее слово IDS	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L5-23	0x9517	Управляющее слово SOP	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L5-24	0x9518	Системная команда управляющего канала	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L5-25	0x9519	Флаг очистки команд светодиода	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
L5-26	0x951A	Флаг очистки команд SOP	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L5-27	0x951B	Флаг очистки команд IDS	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L5-28	0x951C	Команда клеммного модуля	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L5-29	0x951D	Состояние входа клеммного модуля A	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L5-30	0x951E	Состояние входа клеммного модуля B	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L5-31	0x951F	Режим работы (нормальное толкание)	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L5-32	0x9520	Источник толкания 12	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L5-33	0x9521	Цель управления	0: Управление скоростью 1: Управление моментом 1: Управление положением	0	-	Не изменяется
L5-34	0x9522	Слово состояния формирователя опорных частот (RFG)	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L5-35	0x9523	Управляющее слово формирователя опорных частот (RFG)	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L5-38	0x9526	Для времени разделения напряжения/частоты (V/f) задано значение 0	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L5-40	0x9528	Необработанное значение выборки AI1	–32,767 ~ +32,767 В	0,000	V	Не изменяется
L5-41	0x9529	Необработанное значение выборки AI2	–32,767 ~ +32,767 В	0,000	V	Не изменяется
L5-42	0x952A	Необработанное значение выборки AI3	–32,767 ~ +32,767 В	0,000	V	Не изменяется
L5-43	0x952B	Значение выборки AI1 после коррекции	–327,67 ~ +327,67 В	0,00	V	Не изменяется
L5-44	0x952C	Значение выборки AI2 после коррекции	–327,67 ~ +327,67 В	0,00	V	Не изменяется
L5-45	0x952D	Значение выборки AI3 после коррекции	–327,67 ~ +327,67 В	0,00	V	Не изменяется
L5-46	0x952E	Входное значение кривой AI1	–327,67 ~ +327,67 В	0,00	V	Не изменяется
L5-47	0x952F	Входное значение кривой AI2	–327,67 ~ +327,67 В	0,00	V	Не изменяется
L5-48	0x9530	Входное значение кривой AI3	–327,67 ~ +327,67 В	0,00	V	Не изменяется
L5-49	0x9531	Выход AO1 (до коррекции)	–327,67 ~ +327,67 В	0,00	V	Не изменяется
L5-50	0x9532	Выход AO2 (до коррекции)	–327,67 ~ +327,67 В	0,00	V	Не изменяется

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
L5-51	0x9533	Выход AO1 (после коррекции)	–32,767 ~ +32,767 В	0,000	V	Не изменяется
L5-52	0x9534	Выход AO2 (после коррекции)	–32,767 ~ +32,767 В	0,000	V	Не изменяется
L5-53	0x9535	Входная частота HDI	0,00 ~ 655,35 кГц	0,00	кГц	Не изменяется
L5-54	0x9536	Выход счетчика	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L5-55	0x9537	Счетчик длины	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L5-56	0x9538	Управляющее слово, устанавливаемое через связь	Бит00: OFF1 Бит01: OFF2 Бит02: OFF3 Бит03: Разрешение на работу Бит04: Сброс Бит05: ТОЛЧОК1 (JOG1) Бит06: ТОЛЧОК2 (JOG2) Бит07: Снижение скорости	0	-	Не изменяется
L5-57	0x9539	Заданное значение связи	0,0 ~ 6553,5%	0,0	%	Не изменяется
L5-58	0x953A	Флаг очистки команд связи	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L5-59	0x953B	Разрешение форсирования работы формирователя опорных частот (RFG)	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L5-60	0x953C	Команда на предварительную авто-настройку	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L5-62	0x953E	Команда цифрового входа DI на немедленное торможение постоянным током	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L5-63	0x953F	Состояние DI выборки привода	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L5-64	0x9540	Состояние DI выхода привода	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L5-65	0x9541	Состояние конечного выхода DI	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L5-66	0x9542	Состояние инверсии DI	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L5-67	0x9543	Состояние DO до фильтрации	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L5-68	0x9544	Состояние конечного выхода DO	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L5-69	0x9545	Состояние мониторинга ввода/вывода	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L5-70	0x9546	Основная скорость	0,0 ~ 6553,5%	0,0	%	Не изменяется
L5-71	0x9547	Вспомогательная скорость	0,0 ~ 6553,5%	0,0	%	Не изменяется

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
L5-73	0x9549	Ток выборки 1 аналогового входа AI2 после коррекции (импеданс: 500 Ом)	–327,67 ~ +327,67 мА	0,00	мА	Не изменяется
L5-75	0x954B	Ток выхода AO1 (до коррекции)	–327,67 ~ +327,67 мА	0,00	мА	Не изменяется
L5-76	0x954C	Ток выхода AO2 (до коррекции)	–327,67 ~ +327,67 мА	0,00	мА	Не изменяется
L5-77	0x954D	Ток выборки 2 аналогового входа AI2 после коррекции (импеданс: 250 Ом)	–327,67 ~ +327,67 мА	0,00	мА	Не изменяется
L5-78	0x954E	Флаг, указывающий, являются ли данные записи соответствия 32-битными	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L5-79	0x954F	Младшие 16 бит данных внешней связи 1	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L5-80	0x9550	Младшие 16 бит данных внешней связи 2	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L5-81	0x9551	Младшие 16 бит данных внешней связи 3	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L5-82	0x9552	Младшие 16 бит данных внешней связи 4	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L5-83	0x9553	Младшие 16 бит данных внешней связи 5	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L5-84	0x9554	Младшие 16 бит данных внешней связи 6	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L5-85	0x9555	Младшие 16 бит данных внешней связи 7	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L5-86	0x9556	Младшие 16 бит данных внешней связи 8	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
L5-87	0x9557	Младшие 16 бит данных внешней связи 9	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L5-88	0x9558	Младшие 16 бит данных внешней связи 10	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L5-89	0x9559	Старшие 16 бит данных внешней связи 1	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L5-90	0x955A	Старшие 16 бит данных внешней связи 2	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L5-91	0x955B	Старшие 16 бит данных внешней связи 3	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L5-92	0x955C	Старшие 16 бит данных внешней связи 4	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L5-93	0x955D	Старшие 16 бит данных внешней связи 5	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L5-94	0x955E	Старшие 16 бит данных внешней связи 6	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L5-95	0x955F	Старшие 16 бит данных внешней связи 7	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L5-96	0x9560	Старшие 16 бит данных внешней связи 8	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L5-97	0x9561	Старшие 16 бит данных внешней связи 9	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L5-98	0x9562	Старшие 16 бит данных внешней связи 10	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
L6-00	0x9600	Номинальная скорость двигателя	0 ~ 65535 об/мин	0	об/мин	Не изменяется
L6-01	0x9601	Номинальная частота двигателя	0,0 ~ 6553,5 Гц	0,0	Гц	Не изменяется
L6-02	0x9602	Номинальное напряжение	0,0 ~ 6553,5 В	0,0	V	Не изменяется
L6-03	0x9603	Номинальный ток	0,0 ~ 6553,5 А	0,0	А	Не изменяется
L6-04	0x9604	Номинальная мощность	0,0 ~ 6553,5 кВт	0,0	кВт	Не изменяется
L6-05	0x9605	Основное слово состояния системы С	Бит00: Канал управления Бит01: Канал задания Бит02: Бит 0 выбора двигателя Бит03: Бит 1 выбора двигателя Бит04: Исключение (ошибка и аварийный сигнал) Бит05: EEPROM в режиме холостого хода	0	-	Не изменяется
L6-06	0x9606	Вспомогательное слово состояния объекта двигателя 2	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L6-07	0x9607	Управление частотой остановки при разделении напряжения/частоты (V/f)	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L6-08	0x9608	Режим смещения частоты при управлении моментом	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L6-09	0x9609	Состояние разгона/торможения формирователя опорных частот (RFG)	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L6-10	0x960A	Состояние округления формирователя опорных частот (RFG)	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L6-11	0x960B	Мониторинг состояния защиты инвертора	Бит00: Защита от поимпульсного ограничения тока Бит01: Запрет поимпульсного ограничения тока Бит02: Входная фаза потеряна Бит03: Выходная фаза потеряна Бит04: Исключение резистора предварительной зарядки Бит05: Перегрузка привода Бит06 Предварительная перегрузка привода Бит07: Перенапряжение на шине Бит08: Минимальное напряжение на шине Бит09: Перегрузка по максимальному току на выходе Бит10: Перегрев привода Бит11: Предварительный перегрев привода Бит12: Защита от тока утечки Бит13: Исключение при управлении по току Бит14: Перегрузка программного обеспечения по максимальному току Бит15: Короткое замыкание на землю (зарезервировано)	0	-	Не изменяется
L6-12	0x960C	Слово состояния модуля модуляции	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L6-13	0x960D	Слово состояния выборки корпуса	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
L6-14	0x960E	Режим температуры AI2 - значение выборки температуры двигателя	–32767 ~ +32767 °C	0	°C	Не изменяется
L6-15	0x960F	Режим температуры AI3 - значение выборки температуры двигателя	0 °C ~ 65535 °C	0	°C	Не изменяется
L6-16	0x9610	Слово состояния защиты двигателя	Бит00: Перегрузка двигателя Бит01: Предварительная перегрузка двигателя Бит02: Потеря выходной нагрузки (зарезервировано) Бит03: Определенная PG ошибка (зарезервировано) Бит04: Ошибка управления по току Бит05: Блокировка ротора Бит06 Обрыв провода двигателя, потеря двух или трех фаз (зарезервировано) Бит07: Чрезмерная нагрузка двигателя при постоянном токе (зарезервировано) Бит08: Рассинхронизация VC из-за исключения магнитного потока Бит09: Ненормальное колебание скорости (зарезервировано) Бит10: Ошибка установки параметров двигателя (зарезервировано) Бит11: Обрыв провода и нарушение фаз платы выборки HSVM (зарезервировано) Бит12: Перегрузка синхронного двигателя по максимальному току (зарезервировано)	0	-	Не изменяется
L6-17	0x9611	Слово состояния регулятора скорости	Бит00: Разрешение контура скорости Бит01: Фактическое состояние режима интегрирования Бит02: Разрешение форсирования интегрирования Бит03: Разрешение прямой связи по крутящему моменту Бит04: Ограничение по максимуму достигнуто Бит05: Ограничение по минимуму достигнуто Бит06 Разрешение удержания интегрирования Бит07: Разрешение отмены быстрого интегрирования Бит08: Разрешение возмущения против нагрузки Бит09: Зарезервировано Бит10: Зарезервировано Бит11: Зарезервировано Бит12: Зарезервировано Бит13: Зарезервировано Бит14: Зарезервировано Бит15: Зарезервировано	0	-	Не изменяется

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
L6-18	0x9612	Слово состояния управления VDC	Бит00: Разрешение подавления минимального напряжения Бит01: Разрешение подавления перенапряжения Бит02: Нижнее ограничение низкой частоты для включения подавления минимального напряжения Бит03: Зарезервировано Бит04: Зарезервировано Бит05: Зарезервировано Бит06: Зарезервировано Бит07: Зарезервировано Бит08: Зарезервировано Бит09: Зарезервировано Бит10: Зарезервировано Бит11: Зарезервировано Бит12: Зарезервировано Бит13: Зарезервировано Бит14: Зарезервировано Бит15: Зарезервировано	0	-	Не изменяется
L6-19	0x9613	Слово состояния модуля возбуждения	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L6-20	0x9614	Слово состояния модели двигателя	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L6-21	0x9615	Слово состояния контура тока двигателя	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L6-22	0x9616	Слово состояния управления напряжением/ частотой двигателя	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L6-23	0x9617	Частота в относительных единицах после выбора источника функции HDO	0,00% ~ 655,35%	0,00	%	Не изменяется
L6-24	0x9618	Частота в относительных единицах до коррекции кривой HDO	0,00% ~ 655,35%	0,00	%	Не изменяется
L6-25	0x9619	Значение в относительных единицах частоты конечного выхода HDO	0,00% ~ 655,35%	0,00	%	Не изменяется
L6-26	0x961A	Измеренное значение частоты конечного выхода HDO	0,00 ~ 655,35 кГц	0,00	кГц	Не изменяется

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
L6-35	0x9623	Основное слово состояния системы D	Бит0: Работа на нулевой скорости (неактивно при остановке) Бит1: Работа на нулевой скорости (активно при остановке) Бит2: Определение уровня 1 частоты Бит3: Определение уровня 2 частоты Бит4: AI1 > AI2 Бит5: Цикл ПЛК завершен Бит6: Заданное значение связи Бит7: Состояние STO Бит8: Заданное значение тока 1 достигнуто Бит9: Заданное значение тока 2 достигнуто Бит10: Состояние нулевого тока Бит11: Перегрузка по максимальному току на выходе Бит12: Предварительное предупреждение о перегрузке двигателя Бит13: Предварительное предупреждение о перегрузке привода Бит14: Минимальное напряжение Бит15: Нагрузка потеряна	0	-	Не изменяется
L7-00	0x9700	Постоянное значение в относительных единицах 22	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L7-01	0x9701	Постоянное значение в относительных единицах 23	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L7-02	0x9702	Постоянное значение в относительных единицах 24	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L7-03	0x9703	Постоянное значение в относительных единицах 25	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L7-04	0x9704	Постоянное значение в относительных единицах 26	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L7-05	0x9705	Постоянное значение в относительных единицах 27	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L7-06	0x9706	Постоянное значение в относительных единицах 28	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L7-07	0x9707	Постоянное значение в относительных единицах 29	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L7-08	0x9708	Постоянное значение в относительных единицах 30	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L7-09	0x9709	Постоянное значение в относительных единицах 31	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L7-10	0x970A	Постоянное значение в относительных единицах 32	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L7-11	0x970B	Постоянное значение в относительных единицах 33	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L7-12	0x970C	Постоянное значение в относительных единицах 34	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L7-13	0x970D	Постоянное значение в относительных единицах 35	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L7-14	0x970E	Постоянное значение в относительных единицах 36	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
L7-15	0x970F	Постоянное значение в относительных единицах 37	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L7-16	0x9710	Постоянное значение в относительных единицах 38	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L7-17	0x9711	Постоянное значение в относительных единицах 39	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L7-18	0x9712	Постоянное значение в относительных единицах 40	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L7-19	0x9713	Постоянное значение в относительных единицах 41	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L7-20	0x9714	Постоянное значение в относительных единицах 42	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L7-21	0x9715	Модуль B2W A	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L7-22	0x9716	Модуль B2W B	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L7-23	0x9717	Модуль B2W C	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L7-24	0x9718	Модуль B2W D	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L7-25	0x9719	DW-W HIWORD A	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L7-26	0x971A	DW-W LOWORD A	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L7-27	0x971B	DW-W HIWORD B	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L7-28	0x971C	DW-W LOWORD B	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L7-29	0x971D	DW-W HIWORD C	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L7-30	0x971E	DW-W LOWORD C	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L7-31	0x971F	DW-W HIWORD D	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L7-32	0x9720	DW-W LOWORD D	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L7-36	0x9724	Мониторинг 16-битных параметров 1	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L7-37	0x9725	Мониторинг 16-битных параметров 2	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L7-38	0x9726	Мониторинг 16-битных параметров 3	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L7-39	0x9727	Мониторинг 16-битных параметров 4	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L7-40	0x9728	Мониторинг 16-битных параметров 5	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
L7-41	0x9729	Выход селектора слов A	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L7-42	0x972A	Выход селектора слов B	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L7-43	0x972B	Выход селектора слов C	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L7-44	0x972C	Выход селектора слов D	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L7-50	0x9732	Выход мониторинга внутренних параметров 1	–32767 ~ +32767	0	-	Не изменяется
L7-51	0x9733	Выход мониторинга внутренних параметров 2	–32767 ~ +32767	0	-	Не изменяется
L7-52	0x9734	Выход мониторинга внутренних параметров 3	–32767 ~ +32767	0	-	Не изменяется
L7-53	0x9735	Выход мониторинга внутренних параметров 4	–32767 ~ +32767	0	-	Не изменяется
L7-54	0x9736	Выход мониторинга внутренних параметров 5	–32767 ~ +32767	0	-	Не изменяется
L7-55	0x9737	Выход мониторинга внутренних параметров 6	–32767 ~ +32767	0	-	Не изменяется
L7-56	0x9738	Выход мониторинга внутренних параметров 7	–32767 ~ +32767	0	-	Не изменяется
L7-57	0x9739	Выход мониторинга внутренних параметров 8	–32767 ~ +32767	0	-	Не изменяется
L9-00	0x9900	Выход модуля W-DW A	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L9-01	0x9901	Выход модуля W-DW B	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L9-02	0x9902	Выход модуля W-DW C	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L9-03	0x9903	Выход модуля W-DW D	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L9-04	0x9904	Выход модуля A селектора DWord	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L9-05	0x9905	Выход модуля B селектора DWord	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L9-06	0x9906	Выход модуля C селектора DWord	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L9-07	0x9907	Выход модуля D селектора DWord	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L9-08	0x9908	Выход модуля F абсолютного значения с фиксированной запятой	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L9-09	0x9909	Выход модуля G абсолютного значения с фиксированной запятой	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
L9-10	0x990A	Выход модуля H абсолютного значения с фиксированной запятой	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L9-11	0x990B	Выход модуля F СЛОЖЕНИЯ/ВЫЧИТАНИЯ с фиксированной запятой	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L9-12	0x990C	Выход модуля G СЛОЖЕНИЯ/ВЫЧИТАНИЯ с фиксированной запятой	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L9-13	0x990D	Выход модуля H СЛОЖЕНИЯ/ВЫЧИТАНИЯ с фиксированной запятой	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L9-14	0x990E	Выход модуля F УМНОЖЕНИЯ/ДЕЛЕНИЯ с фиксированной запятой	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L9-15	0x990F	Выход модуля G УМНОЖЕНИЯ/ДЕЛЕНИЯ с фиксированной запятой	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L9-16	0x9910	Выход модуля H УМНОЖЕНИЯ/ДЕЛЕНИЯ с фиксированной запятой	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L9-17	0x9911	Выход модуля E фильтра с фиксированной запятой	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L9-18	0x9912	Выход модуля F фильтра с фиксированной запятой	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L9-19	0x9913	Выход модуля E ограничения с фиксированной запятой	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L9-20	0x9914	Выход модуля F ограничения с фиксированной запятой	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L9-21	0x9915	Мониторинг 32-битных параметров 1	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L9-22	0x9916	Мониторинг 32-битных параметров 2	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L9-23	0x9917	Мониторинг 32-битных параметров 3	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L9-24	0x9918	Мониторинг 32-битных параметров 4	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L9-25	0x9919	Мониторинг 32-битных параметров 5	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
L9-30	0x991E	Выход 1 для просмотра значения переключаемого блока объединения	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L9-31	0x991F	Выход 2 для просмотра значения переключаемого блока объединения	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L9-32	0x9920	Выход 3 для просмотра значения переключаемого блока объединения	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L9-33	0x9921	Выход 4 для просмотра значения переключаемого блока объединения	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L9-34	0x9922	Выход 5 для просмотра значения переключаемого блока объединения	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L9-35	0x9923	Выход 6 для просмотра значения переключаемого блока объединения	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L9-36	0x9924	Выход 7 для просмотра значения переключаемого блока объединения	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
L9-37	0x9925	Выход 8 для просмотра значения переключаемого блока объединения	0 ~ 65535	0	-	Не изменяется
LB-00	0x9B00	Значение в относительных единицах аналогового входа AI1	0,0 ~ 6553,5%	0,0	%	Не изменяется
LB-01	0x9B01	Значение в относительных единицах аналогового входа AI2	0,0 ~ 6553,5%	0,0	%	Не изменяется
LB-02	0x9B02	Значение в относительных единицах аналогового входа AI3	0,0 ~ 6553,5%	0,0	%	Не изменяется
LB-03	0x9B03	Значение в относительных единицах входа HDI	0,0 ~ 6553,5%	0,0	%	Не изменяется
LB-04	0x9B04	Скорость задания, устанавливаемая через связь, в относительных единицах	0,0 ~ 6553,5%	0,0	%	Не изменяется
LB-05	0x9B05	Основная скорость задания	0,0 ~ 6553,5%	0,0	%	Не изменяется
LB-06	0x9B06	Вспомогательная скорость задания	0,0 ~ 6553,5%	0,0	%	Не изменяется
LB-07	0x9B07	Заданная скорость канала	0,0 ~ 6553,5%	0,0	%	Не изменяется
LB-08	0x9B08	Дополнительная скорость канала	0,0 ~ 6553,5%	0,0	%	Не изменяется
LB-09	0x9B09	Заданное значение дополнительной скорости	0,0 ~ 6553,5%	0,0	%	Не изменяется
LB-10	0x9B0A	Максимальная скорость при работе в прямом направлении	0,0 ~ 6553,5%	0,0	%	Не изменяется
LB-11	0x9B0B	Минимальная скорость при работе в прямом направлении	0,0 ~ 6553,5%	0,0	%	Не изменяется
LB-12	0x9B0C	Максимальная скорость работы в обратном направлении	0,0 ~ 6553,5%	0,0	%	Не изменяется

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
LB-13	0x9B0D	Минимальная скорость работы в обратном направлении	0,0 ~ 6553,5%	0,0	%	Не изменяется
LB-14	0x9B0E	Ограничение позиционирования вперед	0,0 ~ 6553,5%	0,0	%	Не изменяется
LB-15	0x9B0F	Ограничение позиционирования назад	0,0 ~ 6553,5%	0,0	%	Не изменяется
LB-16	0x9B10	Скорость задания - необработанная	0,0 ~ 6553,5%	0,0	%	Не изменяется
LB-17	0x9B11	Скорость задания - ограничение направления	0,0 ~ 6553,5%	0,0	%	Не изменяется
LB-18	0x9B12	Скорость задания - после ограничения	0,0 ~ 6553,5%	0,0	%	Не изменяется
LB-19	0x9B13	Скорость задания - после нежелательной частоты	0,0 ~ 6553,5%	0,0	%	Не изменяется
LB-20	0x9B14	Скорость задания - после сдвига с линейным изменением	0,0 ~ 6553,5%	0,0	%	Не изменяется
LB-21	0x9B15	Момент задания	0,0 ~ 6553,5%	0,0	%	Не изменяется
LB-22	0x9B16	Дополнительный момент	0,0 ~ 6553,5%	0,0	%	Не изменяется
LB-23	0x9B17	Момент задания после фильтрации	0,0 ~ 6553,5%	0,0	%	Не изменяется
LB-24	0x9B18	Заданный момент задания	0,0 ~ 6553,5%	0,0	%	Не изменяется
LB-25	0x9B19	Максимальный крутящий момент	0,0 ~ 6553,5%	0,0	%	Не изменяется
LB-26	0x9B1A	Минимальный момент	0,0 ~ 6553,5%	0,0	%	Не изменяется
LB-27	0x9B1B	Вход задания формирователя опорных частот (RFG)	0,0 ~ 6553,5%	0,0	%	Не изменяется
LB-28	0x9B1C	Вход для расчета формирователя опорных частот (RFG)	0,0 ~ 6553,5%	0,0	%	Не изменяется
LB-29	0x9B1D	Фактическая цель формирователя опорных частот (RFG)	0,0 ~ 6553,5%	0,0	%	Не изменяется
LB-30	0x9B1E	Выход для расчета формирователя опорных частот (RFG)	0,0 ~ 6553,5%	0,0	%	Не изменяется
LB-31	0x9B1F	Конечный выход формирователя опорных частот (RFG) (максимальное значение в относительных единицах)	0,0 ~ 6553,5%	0,0	%	Не изменяется
LB-32	0x9B20	Конечный выход формирователя опорных частот (RFG) (номинальное значение в относительных единицах)	0,0 ~ 6553,5%	0,0	%	Не изменяется
LB-33	0x9B21	Верхнее ограничение движения вверх-вниз	0,0 ~ 6553,5%	0,0	%	Не изменяется

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
LB-34	0x9B22	Нижнее ограничение движения вверх-вниз	0,0 ~ 6553,5%	0,0	%	Не изменяется
LB-35	0x9B23	Разгон формирователя опорных частот (RFG)	0,0 ~ 6553,5%	0,0	%	Не изменяется
LB-36	0x9B24	Выход напряжения при разделении напряжения/частоты (V/f)	0,0 ~ 6553,5%	0,0	%	Не изменяется
LB-37	0x9B25	Значение усилия формирователя опорных частот (RFG) функции пусковой частоты	0,0 ~ 6553,5%	0,0	%	Не изменяется
LB-38	0x9B26	Ограничение скорости в режиме управления моментом	0,0 ~ 6553,5%	0,0	%	Не изменяется
LB-39	0x9B27	Смещение частоты в режиме управления моментом	0,0 ~ 6553,5%	0,0	%	Не изменяется
LB-40	0x9B28	Рабочая частота	0,0 ~ 6553,5%	0,0	%	Не изменяется
LB-41	0x9B29	Частота задания	0,0 ~ 6553,5%	0,0	%	Не изменяется
LB-42	0x9B2A	Скорость задания - после движения вверх-вниз	0,0 ~ 6553,5%	0,0	%	Не изменяется
LC-00	0x9C00	Главная частота задания	0,0 ~ 6553,5%	0,0	%	Не изменяется
LC-01	0x9C01	Конечное напряжение задания	0,0 ~ 6553,5%	0,0	%	Не изменяется
LC-02	0x9C02	Выходное напряжение без ограничения	0,0 ~ 6553,5%	0,0	%	Не изменяется
LC-03	0x9C03	Фазовый угол напряжения	0,0 ~ 6553,5%	0,0	%	Не изменяется
LC-04	0x9C04	Максимальное выходное напряжение	0,0 ~ 6553,5%	0,0	%	Не изменяется
LC-05	0x9C05	Напряжение насыщения контура тока	0,0 ~ 6553,5%	0,0	%	Не изменяется
LC-06	0x9C06	Момент задания	0,0 ~ 6553,5%	0,0	%	Не изменяется
LC-07	0x9C07	Конечный поток задания	0,0 ~ 6553,5%	0,0	%	Не изменяется
LC-08	0x9C08	Задание тока возбуждения	0,0 ~ 6553,5%	0,0	%	Не изменяется
LC-09	0x9C09	Задание тока момента	0,0 ~ 6553,5%	0,0	%	Не изменяется
LC-10	0x9C0A	Скорость ротора	0,0 ~ 6553,5%	0,0	%	Не изменяется
LC-11	0x9C0B	Скорость энкодера	0,0 ~ 6553,5%	0,0	%	Не изменяется

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
LC-12	0x9C0C	Выходной момент	0,0 ~ 6553,5%	0,0	%	Не изменяется
LC-13	0x9C0D	Амплитуда потока	0,0 ~ 6553,5%	0,0	%	Не изменяется
LC-14	0x9C0E	Угол потока	0,0 ~ 6553,5%	0,0	%	Не изменяется
LC-15	0x9C0F	Частота синхронизации	0,0 ~ 6553,5%	0,0	%	Не изменяется
LC-16	0x9C10	Угол синхронного вращения	0,0 ~ 6553,5%	0,0	%	Не изменяется
LC-17	0x9C11	Выходная мощность объекта двигателя	0,0 ~ 6553,5%	0,0	%	Не изменяется
LC-18	0x9C12	Амплитуда выходного напряжения	0,0 ~ 6553,5%	0,0	%	Не изменяется
LC-19	0x9C13	Амплитуда выходного тока	0,0 ~ 6553,5%	0,0	%	Не изменяется
LC-20	0x9C14	Измеренный ток возбуждения двигателя	0,0 ~ 6553,5%	0,0	%	Не изменяется
LC-21	0x9C15	Измеренный ток момента двигателя	0,0 ~ 6553,5%	0,0	%	Не изменяется
LC-22	0x9C16	Выходная мощность	0,0 ~ 6553,5%	0,0	%	Не изменяется
LC-23	0x9C17	PWMU	0,0 ~ 6553,5%	0,0	%	Не изменяется
LC-24	0x9C18	PWMV	0,0 ~ 6553,5%	0,0	%	Не изменяется
LC-25	0x9C19	PWMW	0,0 ~ 6553,5%	0,0	%	Не изменяется
LC-26	0x9C1A	IU	0,0 ~ 6553,5%	0,0	%	Не изменяется
LC-27	0x9C1B	IV	0,0 ~ 6553,5%	0,0	%	Не изменяется
LC-28	0x9C1C	IW	0,0 ~ 6553,5%	0,0	%	Не изменяется
LC-31	0x9C1F	Напряжение на шине привода	0,0 ~ 6553,5%	0,0	%	Не изменяется
LC-32	0x9C20	Суммарная перегрузка привода	0,0 ~ 6553,5%	0,0	%	Не изменяется
LC-33	0x9C21	Суммарная перегрузка двигателя	0,0 ~ 6553,5%	0,0	%	Не изменяется
LC-34	0x9C22	Фаза выходного напряжения	0,0 ~ 6553,5%	0,0	%	Не изменяется
LC-35	0x9C23	Фаза выходного тока	0,0 ~ 6553,5%	0,0	%	Не изменяется
LC-36	0x9C24	Общий выход ПИД-регулятора	0,0 ~ 6553,5%	0,0	%	Не изменяется

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
LC-37	0x9C25	Ошибка общего ПИД-регулятора	0,0 ~ 6553,5%	0,0	%	Не изменяется
LC-38	0x9C26	Задание общего ПИД	0,0 ~ 6553,5%	0,0	%	Не изменяется
LC-39	0x9C27	Обратная связь общего ПИД-регулятора	0,0 ~ 6553,5%	0,0	%	Не изменяется
LC-40	0x9C28	Пропорциональный выход общего ПИД-регулятора	0,0 ~ 6553,5%	0,0	%	Не изменяется
LC-41	0x9C29	Интегральный выход общего ПИД-регулятора	0,0 ~ 6553,5%	0,0	%	Не изменяется
LC-42	0x9C2A	Производный выход общего ПИД-регулятора	0,0 ~ 6553,5%	0,0	%	Не изменяется
LC-92	0x9C5C	Выход 1 для просмотра значения переключаемого блока объединения	0,0 ~ 6553,5%	0,0	%	Не изменяется
LC-93	0x9C5D	Выход 2 для просмотра значения переключаемого блока объединения	0,0 ~ 6553,5%	0,0	%	Не изменяется
LC-94	0x9C5E	Выход 3 для просмотра значения переключаемого блока объединения	0,0 ~ 6553,5%	0,0	%	Не изменяется
LC-95	0x9C5F	Выход 4 для просмотра значения переключаемого блока объединения	0,0 ~ 6553,5%	0,0	%	Не изменяется
LC-96	0x9C60	Выход 5 для просмотра значения переключаемого блока объединения	0,0 ~ 6553,5%	0,0	%	Не изменяется
LC-97	0x9C61	Выход 6 для просмотра значения переключаемого блока объединения	0,0 ~ 6553,5%	0,0	%	Не изменяется
LC-98	0x9C62	Выход 7 для просмотра значения переключаемого блока объединения	0,0 ~ 6553,5%	0,0	%	Не изменяется
LC-99	0x9C63	Выход 8 для просмотра значения переключаемого блока объединения	0,0 ~ 6553,5%	0,0	%	Не изменяется
LD-00	0x9D00	Выход модуля A селектора с плавающей запятой	0,0 ~ 6553,5%	0,0	%	Не изменяется
LD-01	0x9D01	Выход модуля B селектора с плавающей запятой	0,0 ~ 6553,5%	0,0	%	Не изменяется
LD-02	0x9D02	Выход модуля C селектора с плавающей запятой	0,0 ~ 6553,5%	0,0	%	Не изменяется
LD-03	0x9D03	Выход модуля D селектора с плавающей запятой	0,0 ~ 6553,5%	0,0	%	Не изменяется
LD-04	0x9D04	Выход модуля E селектора с плавающей запятой	0,0 ~ 6553,5%	0,0	%	Не изменяется

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
LD-05	0x9D05	Выход модуля F селектора с плавающей запятой	0,0 ~ 6553,5%	0,0	%	Не изменяется
LD-06	0x9D06	Выход модуля G селектора с плавающей запятой	0,0 ~ 6553,5%	0,0	%	Не изменяется
LD-07	0x9D07	Выход модуля H селектора с плавающей запятой	0,0 ~ 6553,5%	0,0	%	Не изменяется
LD-08	0x9D08	Выход модуля A абсолютного значения с плавающей запятой	0,0 ~ 6553,5%	0,0	%	Не изменяется
LD-09	0x9D09	Выход модуля B абсолютного значения с плавающей запятой	0,0 ~ 6553,5%	0,0	%	Не изменяется
LD-10	0x9D0A	Выход модуля C абсолютного значения с плавающей запятой	0,0 ~ 6553,5%	0,0	%	Не изменяется
LD-11	0x9D0B	Выход модуля D абсолютного значения с плавающей запятой	0,0 ~ 6553,5%	0,0	%	Не изменяется
LD-12	0x9D0C	Выход модуля E абсолютного значения с плавающей запятой	0,0 ~ 6553,5%	0,0	%	Не изменяется
LD-13	0x9D0D	Выход модуля A СЛОЖЕНИЯ/ВЫЧИТАНИЯ с плавающей запятой	0,0 ~ 6553,5%	0,0	%	Не изменяется
LD-14	0x9D0E	Выход модуля B СЛОЖЕНИЯ/ВЫЧИТАНИЯ с плавающей запятой	0,0 ~ 6553,5%	0,0	%	Не изменяется
LD-15	0x9D0F	Выход модуля C СЛОЖЕНИЯ/ВЫЧИТАНИЯ с плавающей запятой	0,0 ~ 6553,5%	0,0	%	Не изменяется
LD-16	0x9D10	Выход модуля D СЛОЖЕНИЯ/ВЫЧИТАНИЯ с плавающей запятой	0,0 ~ 6553,5%	0,0	%	Не изменяется
LD-17	0x9D11	Выход модуля E СЛОЖЕНИЯ/ВЫЧИТАНИЯ с плавающей запятой	0,0 ~ 6553,5%	0,0	%	Не изменяется
LD-18	0x9D12	Выход модуля A УМНОЖЕНИЯ/ДЕЛЕНИЯ с плавающей запятой	0,0 ~ 6553,5%	0,0	%	Не изменяется

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
LD-19	0x9D13	Выход модуля B УМНОЖЕНИЯ/ДЕЛЕНИЯ с плавающей запятой	0,0 ~ 6553,5%	0,0	%	Не изменяется
LD-20	0x9D14	Выход модуля C УМНОЖЕНИЯ/ДЕЛЕНИЯ с плавающей запятой	0,0 ~ 6553,5%	0,0	%	Не изменяется
LD-21	0x9D15	Выход модуля D УМНОЖЕНИЯ/ДЕЛЕНИЯ с плавающей запятой	0,0 ~ 6553,5%	0,0	%	Не изменяется
LD-22	0x9D16	Выход модуля E УМНОЖЕНИЯ/ДЕЛЕНИЯ с плавающей запятой	0,0 ~ 6553,5%	0,0	%	Не изменяется
LD-23	0x9D17	Выход модуля A фильтра с плавающей запятой	0,0 ~ 6553,5%	0,0	%	Не изменяется
LD-24	0x9D18	Выход модуля B фильтра с плавающей запятой	0,0 ~ 6553,5%	0,0	%	Не изменяется
LD-25	0x9D19	Выход модуля C фильтра с плавающей запятой	0,0 ~ 6553,5%	0,0	%	Не изменяется
LD-26	0x9D1A	Выход модуля D фильтра с плавающей запятой	0,0 ~ 6553,5%	0,0	%	Не изменяется
LD-27	0x9D1B	Выход модуля A ограничения с плавающей запятой	0,0 ~ 6553,5%	0,0	%	Не изменяется
LD-28	0x9D1C	Выход модуля B ограничения с плавающей запятой	0,0 ~ 6553,5%	0,0	%	Не изменяется
LD-29	0x9D1D	Выход модуля C ограничения с плавающей запятой	0,0 ~ 6553,5%	0,0	%	Не изменяется
LD-30	0x9D1E	Выход модуля D ограничения с плавающей запятой	0,0 ~ 6553,5%	0,0	%	Не изменяется
LD-31	0x9D1F	Выход модуля A преобразования слова в значение с плавающей точкой	0,0 ~ 6553,5%	0,0	%	Не изменяется
LD-32	0x9D20	Выход модуля B преобразования слова в значение с плавающей точкой	0,0 ~ 6553,5%	0,0	%	Не изменяется
LD-33	0x9D21	Выход модуля C преобразования слова в значение с плавающей точкой	0,0 ~ 6553,5%	0,0	%	Не изменяется

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
LD-34	0x9D22	Выход модуля D преобразования слова в значение с плавающей точкой	0,0 ~ 6553,5%	0,0	%	Не изменяется
LD-35	0x9D23	Выход модуля A преобразования DWord в значение с плавающей точкой	0,0 ~ 6553,5%	0,0	%	Не изменяется
LD-36	0x9D24	Выход модуля B преобразования DWord в значение с плавающей точкой	0,0 ~ 6553,5%	0,0	%	Не изменяется
LD-37	0x9D25	Выход модуля C преобразования DWord в значение с плавающей точкой	0,0 ~ 6553,5%	0,0	%	Не изменяется
LD-38	0x9D26	Выход модуля D преобразования DWord в значение с плавающей точкой	0,0 ~ 6553,5%	0,0	%	Не изменяется
LD-39	0x9D27	Значение усилия потенциометра с электроприводом	0,0 ~ 6553,5%	0,0	%	Не изменяется
LD-40	0x9D28	Значение для сброса потенциометра с электроприводом	0,0 ~ 6553,5%	0,0	%	Не изменяется
LD-41	0x9D29	Максимальное значение потенциометра с электроприводом	0,0 ~ 6553,5%	0,0	%	Не изменяется
LD-42	0x9D2A	Минимальное значение потенциометра с электроприводом	0,0 ~ 6553,5%	0,0	%	Не изменяется
LD-43	0x9D2B	Начальное значение потенциометра с электроприводом	0,0 ~ 6553,5%	0,0	%	Не изменяется
LD-44	0x9D2C	Значение выхода технологического процесса потенциометра с электроприводом	0,0 ~ 6553,5%	0,0	%	Не изменяется
LD-45	0x9D2D	Значение конечного выхода потенциометра с электроприводом	0,0 ~ 6553,5%	0,0	%	Не изменяется
LD-46	0x9D2E	Выход модуля A многоточечной кривой	0,0 ~ 6553,5%	0,0	%	Не изменяется
LD-47	0x9D2F	Выход модуля B многоточечной кривой	0,0 ~ 6553,5%	0,0	%	Не изменяется
LD-48	0x9D30	Выход выбора мульти-задания	0,0 ~ 6553,5%	0,0	%	Не изменяется

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
LD-49	0x9D31	Выход мульти-задания 1	0,0 ~ 6553,5%	0,0	%	Не изменяется
LD-50	0x9D32	Выход мульти-задания 2	0,0 ~ 6553,5%	0,0	%	Не изменяется
LD-51	0x9D33	Выход мульти-задания 3	0,0 ~ 6553,5%	0,0	%	Не изменяется
LD-52	0x9D34	Выход мульти-задания 4	0,0 ~ 6553,5%	0,0	%	Не изменяется
LD-53	0x9D35	Выход мульти-задания 5	0,0 ~ 6553,5%	0,0	%	Не изменяется
LD-54	0x9D36	Выход мульти-задания 6	0,0 ~ 6553,5%	0,0	%	Не изменяется
LD-55	0x9D37	Выход мульти-задания 7	0,0 ~ 6553,5%	0,0	%	Не изменяется
LD-56	0x9D38	Выход мульти-задания 8	0,0 ~ 6553,5%	0,0	%	Не изменяется
LD-57	0x9D39	Выход мульти-задания 9	0,0 ~ 6553,5%	0,0	%	Не изменяется
LD-58	0x9D3A	Выход мульти-задания 10	0,0 ~ 6553,5%	0,0	%	Не изменяется
LD-59	0x9D3B	Выход мульти-задания 11	0,0 ~ 6553,5%	0,0	%	Не изменяется
LD-60	0x9D3C	Выход мульти-задания 12	0,0 ~ 6553,5%	0,0	%	Не изменяется
LD-61	0x9D3D	Выход мульти-задания 13	0,0 ~ 6553,5%	0,0	%	Не изменяется
LD-62	0x9D3E	Выход мульти-задания 14	0,0 ~ 6553,5%	0,0	%	Не изменяется
LD-63	0x9D3F	Выход мульти-задания 15	0,0 ~ 6553,5%	0,0	%	Не изменяется
LD-64	0x9D40	Выход мульти-задания 16	0,0 ~ 6553,5%	0,0	%	Не изменяется
LD-65	0x9D41	Постоянное значение в относительных единицах 1	0,0 ~ 6553,5%	0,0	%	Не изменяется
LD-66	0x9D42	Постоянное значение в относительных единицах 2	0,0 ~ 6553,5%	0,0	%	Не изменяется
LD-67	0x9D43	Постоянное значение в относительных единицах 3	0,0 ~ 6553,5%	0,0	%	Не изменяется
LD-68	0x9D44	Постоянное значение в относительных единицах 4	0,0 ~ 6553,5%	0,0	%	Не изменяется
LD-69	0x9D45	Постоянное значение в относительных единицах 5	0,0 ~ 6553,5%	0,0	%	Не изменяется
LD-70	0x9D46	Постоянное значение в относительных единицах 6	0,0 ~ 6553,5%	0,0	%	Не изменяется

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
LD-71	0x9D47	Постоянное значение в относительных единицах 7	0,0 ~ 6553,5%	0,0	%	с
LD-72	0x9D48	Постоянное значение в относительных единицах 8	0,0 ~ 6553,5%	0,0	%	Не изменяется
LD-73	0x9D49	Постоянное значение в относительных единицах 9	0,0 ~ 6553,5%	0,0	%	Не изменяется
LD-74	0x9D4A	Постоянное значение в относительных единицах 10	0,0 ~ 6553,5%	0,0	%	Не изменяется
LD-75	0x9D4B	Постоянное значение в относительных единицах 11	0,0 ~ 6553,5%	0,0	%	Не изменяется
LD-76	0x9D4C	Постоянное значение в относительных единицах 12	0,0 ~ 6553,5%	0,0	%	Не изменяется
LD-77	0x9D4D	Постоянное значение в относительных единицах 13	0,0 ~ 6553,5%	0,0	%	Не изменяется
LD-78	0x9D4E	Постоянное значение в относительных единицах 14	0,0 ~ 6553,5%	0,0	%	Не изменяется
LD-79	0x9D4F	Постоянное значение в относительных единицах 15	0,0 ~ 6553,5%	0,0	%	Не изменяется
LD-80	0x9D50	Постоянное значение в относительных единицах 16	0,0 ~ 6553,5%	0,0	%	Не изменяется
LD-81	0x9D51	Постоянное значение в относительных единицах 17	0,0 ~ 6553,5%	0,0	%	Не изменяется
LD-82	0x9D52	Постоянное значение в относительных единицах 18	0,0 ~ 6553,5%	0,0	%	Не изменяется
LD-83	0x9D53	Постоянное значение в относительных единицах 19	0,0 ~ 6553,5%	0,0	%	Не изменяется
LD-84	0x9D54	Постоянное значение в относительных единицах 20	0,0 ~ 6553,5%	0,0	%	Не изменяется
LD-85	0x9D55	Постоянное значение в относительных единицах 21	0,0 ~ 6553,5%	0,0	%	Не изменяется
LD-86	0x9D56	Смещение при движении вверх-вниз	0,0 ~ 6553,5%	0,0	%	Не изменяется
LD-87	0x9D57	Процент текущей длины относительно заданной длины	0,0 ~ 6553,5%	0,0	%	Не изменяется
LD-88	0x9D58	Процент текущего значения счетчика относительно заданного значения счетчика	0,0 ~ 6553,5%	0,0	%	Не изменяется
LD-89	0x9D59	Процент значения AO1, записанного через связь	0,0 ~ 6553,5%	0,0	%	Не изменяется

Параметр	Адрес связи	Наименование	Диапазон задания	По умолчанию	Ед. изм.	Изменение
LD-90	0x9D5A	Процент значения AO2, записанного через связь	0,0 ~ 6553,5%	0,0	%	Не изменяется
LD-91	0x9D5B	Процент значения HDO, записанного через связь	0,0 ~ 6553,5%	0,0	%	Не изменяется
LD-92	0x9D5C	Значение тока на основе максимального значения 1000 A в относительных единицах	0,0 ~ 6553,5%	0,0	%	Не изменяется
LD-93	0x9D5D	Значение напряжения на основе максимального значения 1000 В в относительных единицах	0,0 ~ 6553,5%	0,0	%	Не изменяется
LD-94	0x9D5E	Выход абсолютного значения крутящего момента аналогового выхода AO	0,0 ~ 6553,5%	0,0	%	Не изменяется
LD-95	0x9D5F	Крутящий момент аналогового выхода AO (–200,0% ~ +200,0%)	0,0 ~ 6553,5%	0,0	%	Не изменяется